Návod k obsluze MG6027-CS-II | F.1 | 03.06.2020

Ovládací terminál

AmaPad 2

Tento provozní návod je platný od verze softwaru: 4.02

CE

AMAZONE

Originální návod k obsluze

OBSAH

1 K tomuto návodu k obsluze 1

1.1 Význam návodu k obsluze 1

1.2 Další platné dokumenty 1

1.3 Použité zobrazení 1

1.3.1 *Pokyny 1*

1.3.2 *Pokyny k jednání 2*

1.3.3 *Seznamy 3*

1.3.4 *Čísla pozic 3*

1.3.5 *Softwarové texty 4*

1.3.6 *Orientační cesty 4*

1.4 Digitální návod k obsluze 4

1.5 Váš názor je důležitý 4

2 Návod k montáži 6

3 Přehled AmaPad 7

3.1 Přípojky a tlačítka 7

3.2 Základní tlačítka a LED 8

3.3 Typový štítek 8

4 Základní obsluha 9

4.1 Zapnutí AmaPad 9

4.2 Vypnutí AmaPad 10

4.3 Použití dotykové obrazovky 10

4.4 Použití základních tlačítek 11

4.4.1 *Vyvolání základních tlačítek 11*

4.5 Přechod mezi hlavními menu 13

5 Přehled uživatelského rozhraní 14

5.1 Všeobecná výstražná hlášení 14

5.2 Výstražná hlášení z univerzálního terminálu 14

5.3 Všeobecné ovládací prvky 15

5.3.1 *Výběrový seznam 15*

5.3.2 *Klávesnice a číselný blok 16*

5.3.3 *Průvodce 16*

5.4 Přehled provozního menu 17

5.5 Tlačítka v provozním menu 19

5.5.1 *Tlačítka v menu úlohy 19*

5.5.2 *Tlačítka v menu pole 19*

5.5.3 *Tlačítka v menu dat úlohy 19*

5.5.4 *Tlačítka v menu vodicích stop 20*

5.5.5 *Tlačítka v menu volby řízení 20*

5.5.6 *Tlačítka v menu přesunu GPS 20*

5.5.7 *Tlačítka v mapovém náhledu 21*

5.5.8 *Tlačítka v menu funkcí 21*

5.5.9 *Tlačítka v univerzálním terminálu 21*

5.5.10 *Další tlačítka 22*

5.6 Přehled mapového náhledu 22

5.7 Přehled přístrojové desky 23

5.8 Přehled univerzálního terminálu 24

6 Nastavení AmaPad 25

6.1 Použití menu nastavení 25

6.2 Provedení nastavení uživatele 26

6.2.1 *Provedení regionálního nastavení 26*

6.2.2 *Konfigurace světelného indikátoru 28*

6.2.3 *Nastavení prostředí 32*

6.2.4 *Konfigurace mapy 36*

6.2.5 *Změna oprávnění uživatele 39*

6.2.6 *Stanovení uživatelských ovládacích prvků 40*

6.3 Provedení systémových nastavení 43

6.3.1 *Konfigurace funkcí 43*

6.3.2 *Konfigurace GPS 58*

6.3.3 *Konfigurace výstupu GPS 74*

6.3.4 *Konfigurace sériových portů 75*

6.3.5 *Nastavení alarmů 76*

6.3.6 *Konfigurace značek 78*

6.3.7 *Konfigurace kamery 79*

6.3.8 *Nastavení ISOBUS 81*

6.4 Nastavení vozidla 87

6.4.1 *Vytvoření nového vozidla* ... 87
6.4.2 *Výběr vozidla* ... 91
6.4.3 *Import dat vozidla* ... 92
6.4.4 *Kopírování dat vozidla* ... 93
6.4.5 *Nastavení ovládacího přístroje řízení* ... 93

6.5 Vytvoření přípojného zařízení ... 97
6.5.1 *Použití průvodce pro rozpoznání přípojného zařízení* ... 97
6.5.2 *Vytvoření nového přípojného zařízení* ... 100
6.5.3 *Volba přípojného zařízení* ... 101
6.5.4 *Import dat přípojného zařízení* ... 102
6.5.5 *Nastavení ECU* ... 103
6.5.6 *Nastavit překrytí* ... 104
6.5.7 *Konfigurace spínání sekcí* ... 105
6.5.8 *Stanovení dolní hranice pro pracovní rychlost* ... 109
6.5.9 *Konfigurace audiosignálů* ... 109
6.5.10 *Nastavení simulace rychlosti GPS* ... 110
6.5.11 *Aktivace polohy GPS NMEA2000* ... 111

7 Použití provozního menu ... 113

7.1 Použití menu funkcí ... 113
7.1.1 *Otevření miniaturního náhledu* ... 113
7.1.2 *Maximalizace miniaturního náhledu* ... 113
7.1.3 *Použití registru v miniaturním náhledu* ... 114
7.1.4 *Zavření miniaturního náhledu* ... 115

7.2 Použití mapového náhledu ... 116
7.2.1 *Vyvolání mapového náhledu* ... 116
7.2.2 *Zvětšení nebo zmenšení mapy* ... 116
7.2.3 *Změna perspektivy* ... 116
7.2.4 *Posun mapy* ... 117
7.2.5 *Volba mapových úrovní* ... 117

7.3 Konfigurace přístrojové desky ... 119
7.3.1 *Přidání datových polí* ... 119
7.3.2 *Zpracování datových polí* ... 119

8 Práce bez úlohy ... 121

9 Správa úloh ... 123

9.1 Použití průvodců úlohou ... 123
9.2 Použití rychlého spuštění ... 123
9.3 Zpracování kmenových dat ... 124
9.4 Spuštění úlohy ... 124
9.5 Přerušení úlohy ... 127
9.6 Vytvoření nové úlohy ... 127
9.7 Import dat úloh ... 128
9.8 Export dat úlohy ... 130
9.9 Výběr úlohy ... 131
9.10 Filtrování úloh ... 132
9.11 Třídění úloh ... 133
9.12 Vymazání úlohy ... 134
9.13 Zpracování dat úlohy ... 135
9.14 Zjištění informací o úloze ... 135
9.15 Stanovení doby práce ... 136

10 Správa polí ... 138

10.1 Vytvoření nového pole ... 138
10.2 Vytvoření hranice ... 139
10.2.1 *Ruční vytvoření hranice* ... 139
10.2.2 *Přerušení záznamu hranic* ... 142
10.2.3 *Vytvoření hranic se souborem tvaru* ... 142
10.2.4 *Vytvoření hranice z pokrytí* ... 143
10.3 Zpracování hranice ... 145
10.4 Nastavení souvrati ... 146
10.5 Nastavení akcí na souvrati ... 147
10.6 Vymazání všech hranic ... 150
10.7 Umístění značky ... 150
10.7.1 *Nastavení značek pro nebezpečná místa* ... 150
10.7.2 *Nastavení uživatelsky definovaného označovacího bodu* ... 151
10.7.3 *Umístění značky pro korekci posunu GPS* ... 152
10.7.4 *Zpracování značek* ... 154

11 Použití vodicích stop ... 156

11.1 Volba vzoru vodicích stop ... 156
11.2 Vytvoření rovné stopy A-B ... 157
11.3 Ruční vytvoření stopy A-B ... 158

11.4 Vytvoření křivkových vodicích stop ... 160

11.5 Vytvoření kruhových vodicích stop ... 162

11.6 Vytvoření adaptivních křivkových vodicích stop ... 163

11.7 Použití omezeného řízení ... 164

11.8 Vytvoření kolejových řádků ... 165

11.9 Vytvoření automatického obratu ... 166

11.10 Opětovné použití vodicích stop ... 168

11.11 Sledování vodicích stop ... 170

11.11.1 *Kontrolka odchylky stopy pomocí světelné lišty ... 170*

11.11.2 *Kontrolka odchylky stopy na přístrojové desce ... 171*

11.12 Korekce vodicích stop ... 171

12 Korekce příjmu GPS ... 172

12.1 Provedení korekce posunu GPS ... 172

12.1.1 *Korekce posunu GPS pomocí volby možností posunu GPS ... 172*

12.1.2 *Korekce posunu GPS pomocí značky ... 173*

12.2 Korekce vodicích stop ... 175

12.2.1 *Postupné přesunutí vodicích stop ... 175*

12.2.2 *Posunutí vodicí stopy o uvedenou délku ... 175*

12.2.3 *Posunutí vodicí stopy do polohy vozidla ... 176*

12.3 Uložení korigovaných vodicích stop ... 177

12.4 Zjištění informací GPS ... 177

13 Použití automatiky řízení ... 179

13.1 Kalibrace řízení ... 179

13.2 Zjištění stavu řízení ... 180

13.3 Nastavení automatiky řízení ... 183

13.4 Zapnutí automatiky řízení ... 184

13.5 Zapnutí automatiky řízení se zpožděním ... 184

13.6 Vypnutí automatiky řízení ... 185

14 Použití univerzálního terminálu ... 186

14.1 Otevření univerzálního terminálu ... 186

14.2 Zvětšení výřezu v miniaturním náhledu ... 187

14.3 Použití automatického přiřazení AUX-N ... 187

14.4 Správa funkcí AUX-N ... 189

14.4.1 *Otevření nastavení AUX-N ... 189*

15 Použití automatické detekce zpětného chodu ... 192

16 Použití spínání sekcí ... 193

16.1 Použití ručního spínání sekcí ... 193

16.2 Použití automatického spínání sekcí ... 195

16.2.1 *Použití automatického spínání jednotlivých sekcí ... 195*

16.2.2 *Nastavení automatického spínání jednotlivých sekcí ... 197*

17 Použití řízení množství ... 205

17.1 Použití úlohy s aplikační mapou ... 205

17.2 Přidání aplikační mapy do úlohy (shape import) ... 207

17.3 Stanovení pevné hodnoty pro řízení množství ... 211

17.4 Nastavení peer řízení pro řízení množství ... 212

17.5 Příjem požadovaných hodnot přes adaptér SCU-L ... 215

17.6 Konfigurace řízení množství ... 215

17.6.1 *Dokumentování informací o produktu ... 215*

17.6.2 *Vytvoření produktu ... 217*

17.6.3 *Uložení směsi ... 218*

17.6.4 *Přidání směsi ... 219*

17.7 Volba mapy pokrytí ... 220

17.8 Volba mapy VRC ... 222

17.9 Konfigurace stupnice pokrytí ... 223

17.9.1 *Ruční konfigurace stupnice pokrytí* 223
17.9.2 *Stanovení rozsahů aplikovaného množství podle aplikovaného množství* 225

18 Řízení množství v MiniView 227

18.1 Použití řízení množství v MiniView .. 227

19 Správa dat porostu 229

19.1 Použití správce porostu 229

19.2 Export zálohy dat úlohy 230

20 Stanovení náhledu kamery 232

20.1 Použití kamery 232

21 Použití globálních domovských obrazovek 234

21.1 Uložení globálních domovských obrazovek 234

21.2 Správa globálních domovských obrazovek 234

21.3 Volba globálních domovských obrazovek 235

22 Vytvoření snímků obrazovky 236

23 Použití dálkové podpory 237

24 Odstraňování chyb 238

24.1 Přiřazení chybových kódů 238

24.2 Vyhodnocení LED indikace 240

24.3 Vyvolání diagnostiky systému 241

24.4 Zjištění verze softwaru 242

25 Seznamy 243

25.1 REJSTŘÍK 243

25.2 SEZNAM HESEL 245

1 K tomuto návodu k obsluze

CMS-T-00000344-C.1

1.1 Význam návodu k obsluze

CMS-T-00000180-B.1

Návod k obsluze je důležitý dokument a je součástí elektronického produktu.

1. Před zahájením práce postupujte podle příslušných odstavců návodu k obsluze.
2. Návod k obsluze si uschovejte.
3. Návod k obsluze mějte k dispozici.
4. Návod k obsluze předejte následujícím uživatelům.

1.2 Další platné dokumenty

CMS-T-00000346-A.1

- Návod k obsluze přijímače GPS
- Návod k obsluze k softwaru stroje

1.3 Použité zobrazení

CMS-T-00000347-B.1

1.3.1 Pokyny

CMS-T-00000348-A.1

OZNÁMENÍ

Tipy k použití a pokyny pomáhají optimálně využívat všechny funkce přístroje.

1.3.2 Pokyny k jednání

CMS-T-00000473-B.1

Číslované pokyny k jednání

CMS-T-005217-B.1

Jednání, která musí být provedena v určitém pořadí, jsou uvedena jako číslované pokyny k jednání. Stanovené pořadí jednání se musí dodržet.

Příklad:

1. Pokyn k jednání 1
2. Pokyn k jednání 2

1.3.2.1 Pokyny k jednání a reakce

CMS-T-005678-B.1

Reakce na pokyny k jednání jsou označené šipkou.

Příklad:

1. Pokyn k jednání 1

➡ Reakce stroje na pokyn k jednání 1

2. Pokyn k jednání 2

1.3.2.2 Alternativní pokyny k jednání

CMS-T-00000110-B.1

Alternativní pokyny k jednání jsou uvedeny slovem *"nebo"*.

Příklad:

1. Pokyn k jednání 1

   nebo

   alternativní pokyn k jednání

2. Pokyn k jednání 2

Pokyny k jednání pouze s jedním jednáním

CMS-T-005211-C.1

Pokyny k jednání pouze s jedním jednáním nejsou číslované, ale jsou označené šipkou.

Příklad:

▶ Pokyn k jednání

Pokyny k jednání bez pořadí

CMS-T-005214-C.1

Pokyny k jednání, která nemusí být provedena v určitém stanoveném pořadí, jsou zobrazeny ve formě seznamu se šipkami.

Příklad:

▶ Pokyn k jednání

▶ Pokyn k jednání

▶ Pokyn k jednání

1.3.3 Seznamy

CMS-T-00000350-A.1

Seznamy se používají například k zobrazení různých možností výběru. Záznamy v seznamech jsou uvedeny body.

Příklad:

- Záznam 1
- Záznam 2
- Záznam 3

1.3.4 Čísla pozic

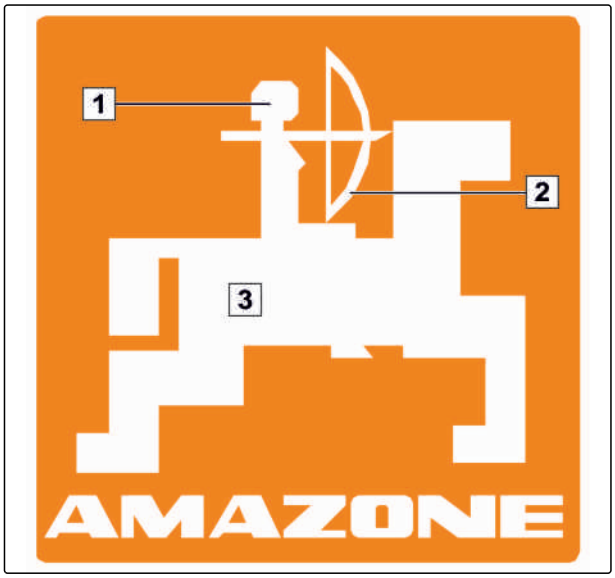
CMS-T-00000351-A.1

Čísla pozic v textu nebo v legendě se vztahují k číslům pozic obrázků umístěných vedle textu nebo nad textem. Čísla pozic v obrázcích mohou být spojena s liniemi pozic.

1 Pozice 1

2 Pozice 2

3 Pozice 3



CMS-I-001130

1.3.5 Softwarové texty

CMS-T-00000474-A.1

Texty ze softwarového rozhraní jsou označeny rovnými uvozovkami.

Příklad: *"Menu nastavení"*

1.3.6 Orientační cesty

CMS-T-00000352-A.1

Orientační cesty obsahují názvy menu, jimiž musí uživatel projít, aby se dostal k požadovanému menu.

Příklad: *"Nastavení"* > *"Diagnostika"* > *"Verze softwaru"*

1.4 Digitální návod k obsluze

CMS-T-00002024-B.1

Digitální návod k obsluze a e-learning je možné si stáhnout z informačního portálu AMAZONE.

1.5 Váš názor je důležitý

CMS-T-00000353-A.1

Vážená čtenářko, vážený čtenáři, naše návody k obsluze jsou pravidelně aktualizovány. Vaše návrhy na zlepšení nám pomohou vytvořit návod k obsluze,

který pro vás bude užitečnější a příjemnější. Vaše návrhy nám zašlete v dopise, faxem nebo e-mailem:

AMAZONEN-WERKE

H. DREYER GmbH & Co. KG

Postfach 51

D-49202 Hasbergen

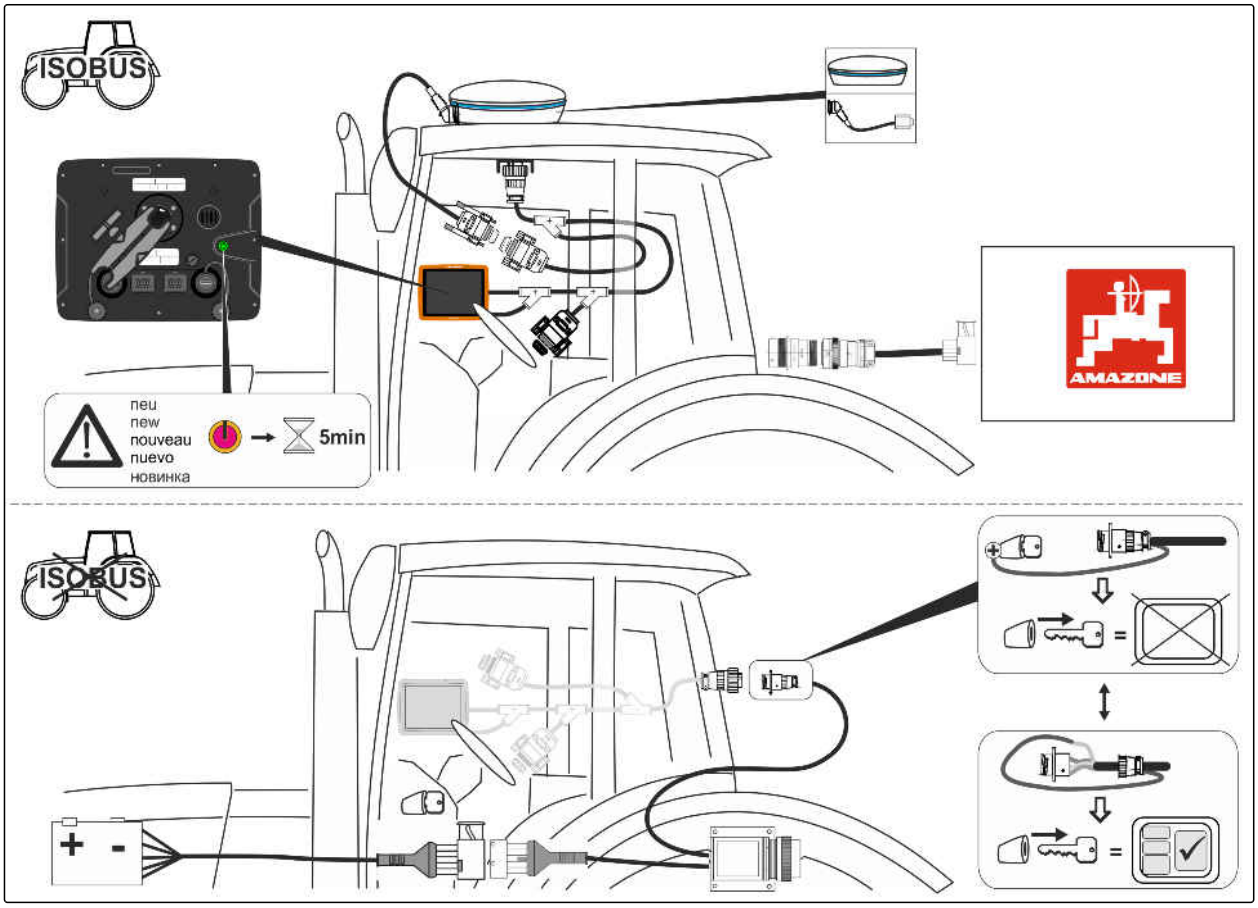
Fax: +49 (0) 5405 501-234

E-mail: td@amazone.de

Návod k montáži

2

CMS-T-00000575-D.1



CMS-I-00000402

3 Přehled AmaPad

CMS-T-00000500-B.1

3.1 Přípojky a tlačítka

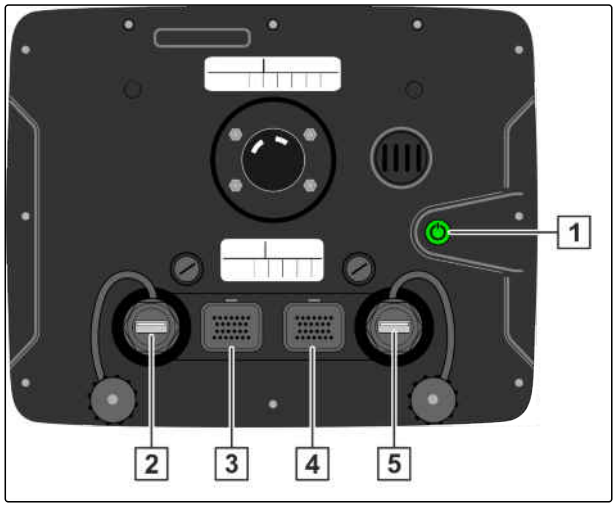
CMS-T-00000501-B.1

1 Tlačítko zap/vyp

2 Síťový konektor

3 Připojovací kabel ISOBUS

4 USB přípojka



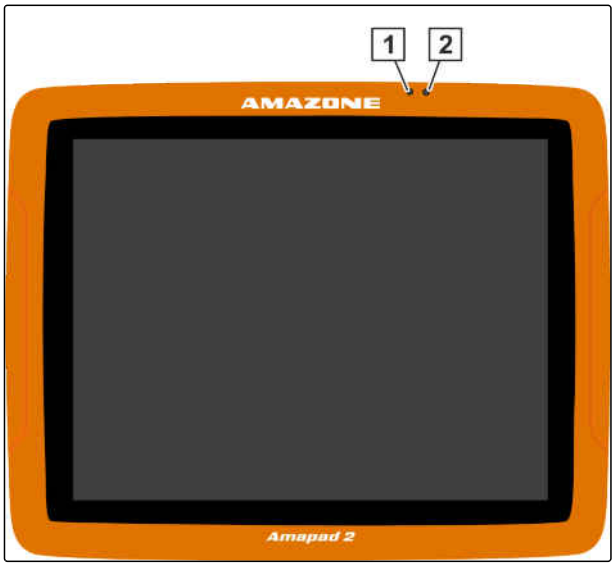
CMS-I-00000264

3.2 Základní tlačítka a LED

CMS-T-00000502-A.1

1 Stav baterie

2 Elektrické napájení



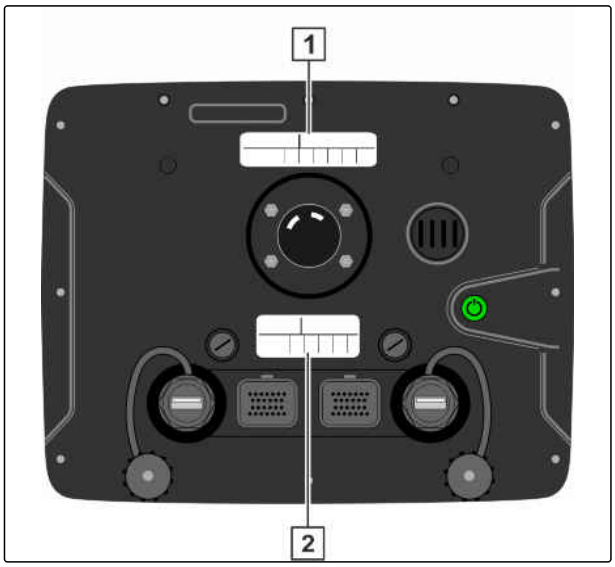
CMS-I-00000270

3.3 Typový štítek

CMS-T-00000567-B.1

1 Typový štítek Amazone

2 Typový štítek TOPCON



CMS-I-00000396

4 Základní obsluha

CMS-T-00000477-C.1

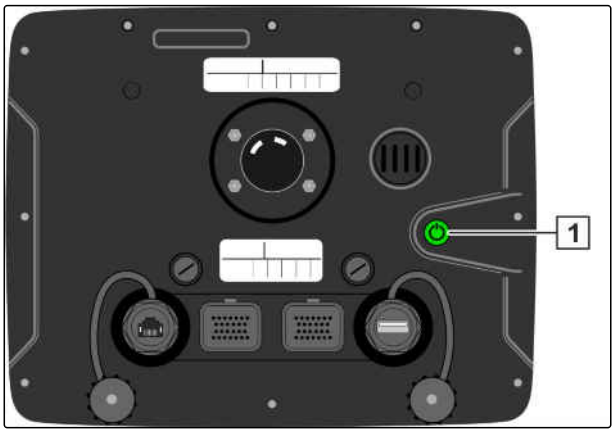
4.1 Zapnutí AmaPad

CMS-T-00000485-C.1

AmaPad lze zapnout na ovládacím terminálu. Alternativně se ovládací terminál spustí prostřednictvím zapalování traktoru, pokud je příslušně vybaven.

1. Podržte stisknuté zelené tlačítko pro zapnutí/vypnutí [1] na zadní straně AmaPad.

➡ AmaPad se spouští.



CMS-I-00000263

OZNÁMENÍ

Aby bylo zajištěno uložení provozních údajů, nepřerušujte napájení ovládacího terminálu před vypnutím!

Jazyk výstražného hlášení a uživatelského rozhraní lze změnit ihned po spuštění AmaPad.

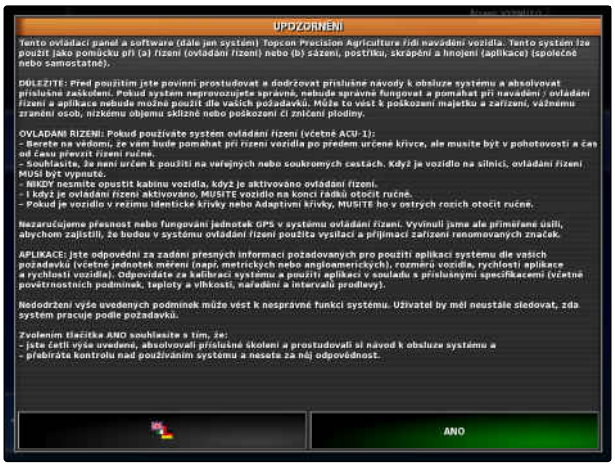
2. Pomocí otevřete seznam jazyků.

3. Ze seznamu vyberte požadovaný jazyk.

4. Potvrďte pomocí .

➡ Zobrazí se potvrzení pro restart.

5. Potvrďte restart pomocí .



CMS-I-000565

Po spuštění AmaPad se zobrazí výstražné hlášení, které obsahuje podmínky použití. Než začnete AmaPad používat, musíte potvrdit podmínky použití.

6. Přečtěte si podmínky použití.

7. Potvrďte podmínky použití pomocí *"ANO"*.

OZNÁMENÍ

Před potvrzením se musí v některých jazycích posunout nahoru posuvník.

4.2 Vypnutí AmaPad

CMS-T-00000478-C.1

AmaPad lze vypnout na ovládacím terminálu nebo alternativně prostřednictvím zapalování traktoru, pokud je příslušně vybaven.

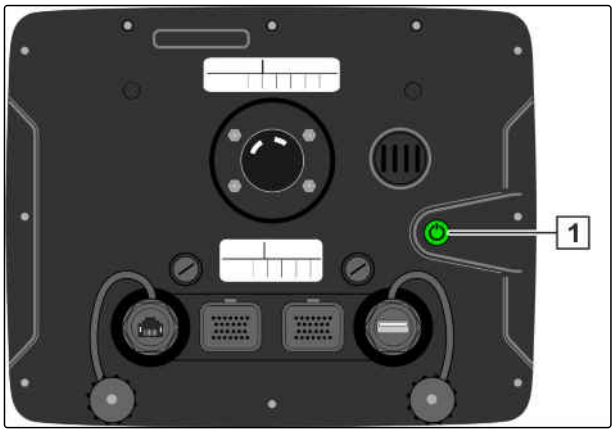
OZNÁMENÍ

Aby bylo zajištěno uložení provozních údajů, nepřerušujte napájení ovládacího terminálu před vypnutím.

1. Krátce stiskněte zelené tlačítko pro zapnutí/vypnutí [1] na zadní straně AmaPad.

   nebo

   Na přední straně přejeďte prstem z dolního okraje obrazovky do středu a vyberte tlačítko pro zapnutí/vypnutí na základním tlačítku.



CMS-I-00000263

➡ Na displeji se zobrazí výzva k potvrzení.

2. Potvrďte pomocí .

➡ AmaPad se vypne.

4.3 Použití dotykové obrazovky

CMS-T-00000486-A.1

Při zacházení s dotykovou obrazovkou pamatujte:

Dotyková obrazovka zahrnuje celou oblast ohraničenou oranžovým krytem.

- Při obsluze nepokládejte dlaně na dotykovou obrazovku, neboť AmaPad pak nereaguje.

CMS-I-00000273

4.4 Použití základních tlačítek

CMS-T-00000479-A.1

4.4.1 Vyvolání základních tlačítek

CMS-T-00000555-A.1

Základní tlačítka se nachází v menu na dolním okraji obrazovky. Menu lze vyvolat a po několika sekundách se opět skryje.

- Přejeďte prstem z dolního okraje obrazovky doprostřed.

CMS-I-00000364

Vyvolání nápovědy

CMS-T-00000480-A.1

1. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana 11.
2. Nápovědu vyvoláte pomocí .

➡ V uživatelském rozhraní se zobrazí vedle tlačítek otazníky.

3. Zvolte otazník.

➡ Zobrazí se označení pro příslušné tlačítko.

Bezpečné vyjmutí USB paměti

CMS-T-00000481-A.1

1. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana 11.
2. Pomocí bezpečně vyjměte USB paměť.
3. *Když se zobrazí hlášení, že USB paměť nelze ještě vyjmout,*

   potvrďte hlášení pomocí a znovu klepněte na .

   nebo

   když se zobrazí hlášení, že USB paměť lze bezpečně vyjmout,

   potvrďte hlášení pomocí .
4. Vytáhněte USB paměť.

Nastavení jasu

CMS-T-00000483-A.1

1. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana 11.
2. Pomocí nebo nastavte požadovaný stupeň jasu.

Volba režimu jasu

CMS-T-00000484-A.1

Displej AmaPad má 3 režimy jasu:

- Denní režim: jas se nastaví na 80 %.
- Noční režim: jas se nastaví na 20 %.
- Automatický: jas se upravuje automaticky podle jasu okolí.

1. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana 11.

2. Pomocí procházejte režimy, dokud není nastaven požadovaný režim.

4.5 Přechod mezi hlavními menu

CMS-T-00000023-A.1

Přechod do provozního menu

CMS-T-001416-A.1

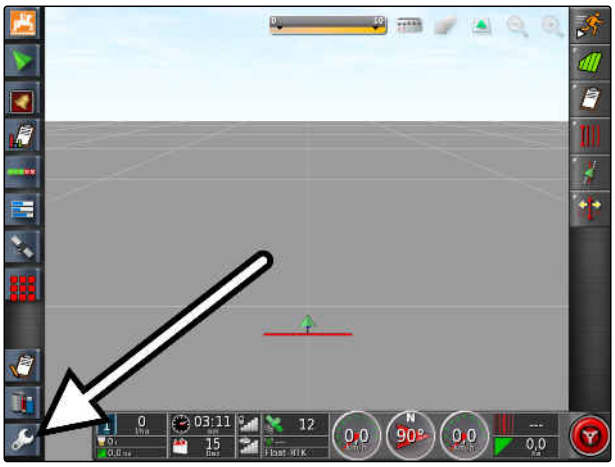
▶ V menu nastavení přejdete pomocí do provozního menu.

CMS-I-002570

Přechod do menu nastavení

CMS-T-001419-B.1

▶ V provozním menu přejdete pomocí do menu nastavení.



CMS-I-002568

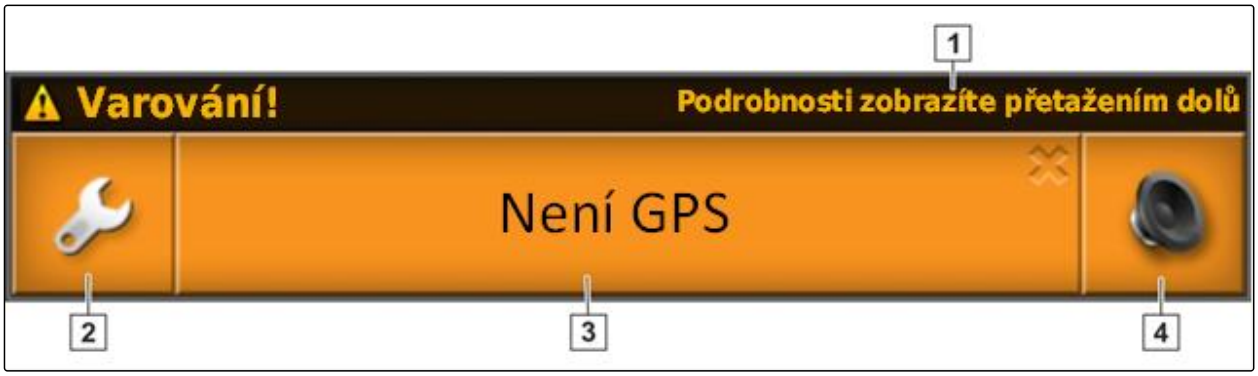
5 Přehled uživatelského rozhraní

CMS-T-00000020-D.1

5.1 Všeobecná výstražná hlášení

CMS-T-000586-C.1

K různým událostem jsou generována výstražná hlášení. Dále jsou vysvětleny funkce výstražného hlášení. Přesný popis různých výstražných hlášení viz strana 238.



CMS-I-000500

1 Když se zobrazí tento řádek, je možné vyvolat k výstražnému hlášení další podrobnosti. K tomu přejeďte prstem ze středu výstražného hlášení svisle dolů.

2 Toto tlačítko otevře menu *" Nastavení všeobecných alarmů "*; viz strana 76.

3 Na tomto tlačítku je uvedena příčina alarmového hlášení. Současně lze tímto tlačítkem alarmové hlášení potvrdit.

4 Tímto tlačítkem lze vypnout tón alarmu.

5.2 Výstražná hlášení z univerzálního terminálu

CMS-T-000972-A.1

V univerzálním terminálu se zobrazuje uživatelské rozhraní přípojného zařízení. Jestliže přípojné zařízení vyšle chybu, zobrazí se výstražné hlášení i mimo univerzální terminál.

1 Výstražné hlášení generované přípojným zařízením.

2 Přechod do univerzálního terminálu.

3 Zavření výstražného hlášení. Výstražné hlášení se u strojů AMAZONE potvrzuje v ECU.

4 Potvrzení výstražného hlášení. Výstražné hlášení se potvrzuje v ECU.

CMS-I-000979

5.3 Všeobecné ovládací prvky

CMS-T-00000024-B.1

5.3.1 Výběrový seznam

CMS-T-000596-A.1

Ve výběrových seznamech je možné zvolit jeden nebo více záznamů. Zvolené záznamy se zobrazí na bílém pozadí. Při zvolení příliš velkého počtu záznamů se zobrazí upozornění.

CMS-I-000640

5.3.2 Klávesnice a číselný blok

CMS-T-000594-C.1

Je-li třeba zadat písmena nebo číslice, zobrazí se na displeji klávesnice nebo číselný blok. Klávesnice se automaticky přizpůsobí podle nastaveného jazyka.

Potvrďte zadání pomocí .

Zadání ukončíte pomocí .

CMS-I-000625

Číselnou hodnotu zvyšujete pomocí .

Číselnou hodnotu snižujete pomocí .

CMS-I-000629

5.3.3 Průvodce

CMS-T-000590-B.1

Průvodce provádí uživatele složitými nastaveními systému. Systémová nastavení jsou rozdělena do jednotlivých pracovních kroků. V pracovních krocích je vysvětleno, jaké informace jsou třeba. Uživatel může odpovídající informace zadávat prostřednictvím tlačítek.

CMS-I-000627

1	Název systémového nastavení	4	Zpět
2	Pracovní krok	5	Pokrok v procentech
3	Tlačítko pro zadávání	6	Dále

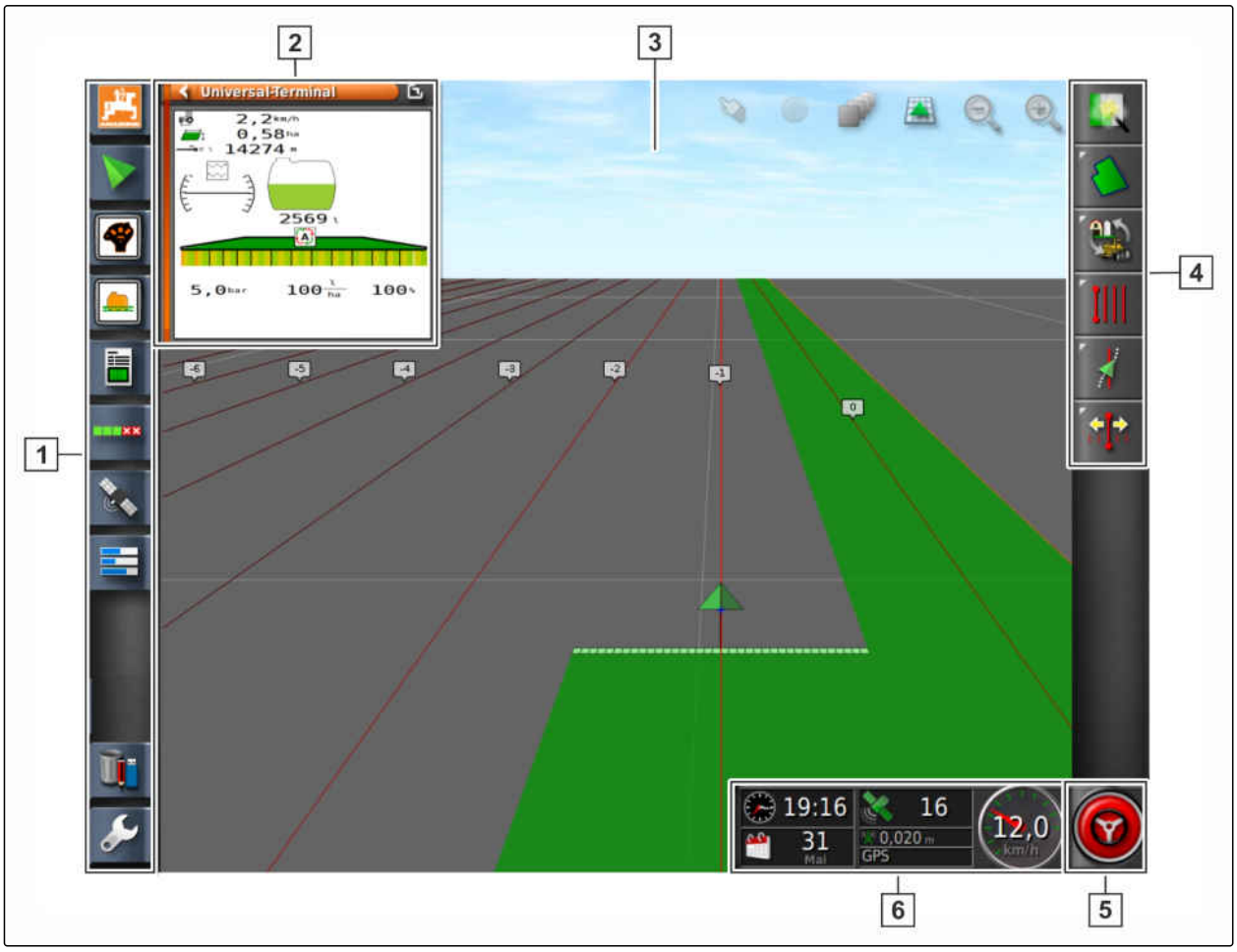
5.4 Přehled provozního menu

CMS-T-00000437-B.1

Prostřednictvím provozního menu se zjišťují informace a řídí různé funkce AmaPad a připojeného zařízení ISOBUS.

OZNÁMENÍ

V závislosti na připojeném zařízení ISOBUS a nastavení provedeném v menu Nastavení se zobrazují různá tlačítka. Může být také zobrazeno více zařízení ISOBUS.



CMS-I-002378

1 Menu funkcí

2 Miniaturní náhled

3 Mapový náhled

4 Menu úlohy

5 Automatická detekce zpětného chodu nebo automatika řízení

6 Přístrojová deska

Prostřednictvím provozního menu lze řídit veškeré funkce AmaPad:

- Přístup k řízení stroje s univerzálním terminálem
- Spínání sekcí
- Správa úlohy
- Navádění
- Automatika řízení
- Náhled kamery

5.5 Tlačítka v provozním menu

CMS-T-00000025-D.1

5.5.1 Tlačítka v menu úlohy

CMS-T-00001890-B.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Otevření menu pole			Otevření menu automatiky řízení
	Otevření menu dat úlohy			Otevření menu přesunu GPS
	Otevření menu vodicích stop			Aktivace rychlého spuštění
	Otevření průvodce úlohou			

5.5.2 Tlačítka v menu pole

CMS-T-00000577-B.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Vytvoření nového pole			Nastavení posunutí hranice
	Umístění značky			Vymazání všech hranic
	Záznam hranice			Vytvoření hranice se souborem tvaru
	Ukončení zaznamenávání hranice			Vytvoření hranice z pokrytí
	Přerušení zaznamenávání hranice			Nastavení souvrati

5.5.3 Tlačítka v menu dat úlohy

CMS-T-003901-C.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Smazání pokrytí			Použití řízení množství
	Otevření menu pro výměnu dat			Spuštění zakázky
	Vytvoření nové úlohy			Přerušení úlohy
	Volba úlohy			

5.5.4 Tlačítka v menu vodicích stop

CMS-T-003893-C.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Zpracování stopy AB			Vytvoření nové stopy AB
	Zpracování kruhové vodicí stopy			Vytvoření nové kruhové vodicí stopy
	Zpracování křivkové vodicí stopy			Vytvoření křivkové vodicí stopy
	Aktivace adaptivní křivkové vodicí stopy			Přerušení zaznamenávání křivkové vodicí stopy
	Načtení vodicí stopy			Nastavení počátečního bodu pro stopu AB
	Nastavení počátečního bodu pro křivkovou vodicí stopu			Ruční vytvoření stopy A-B
	Nastavení koncového bodu pro křivkovou vodicí stopu			Nastavení koncového bodu pro stopu AB
	Aktivace omezeného řízení			Aktivace kolejových řádků
	Vytvoření automatického řízení na souvrati			

5.5.5 Tlačítka v menu volby řízení

CMS-T-003891-C.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Zjištění stavu automatiky řízení			Kalibrace řízení
	Nastavení automatiky řízení			

5.5.6 Tlačítka v menu přesunu GPS

CMS-T-003899-C.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Otevření možností přesunu vodicích stop			Přesun nejbližší vodicí stopy do polohy vozidla
	Přesun vodicích stop doprava			Uložení přesunutých vodicích stop
	Přesun vodicích stop doleva			Otevření možností posunu GPS

5.5.7 Tlačítka v mapovém náhledu

CMS-T-006654-C.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Označuje, zda je aktivní režim výběru			Změna perspektivy
	Zaostření na symbol vozidla			Zvětšení nebo zmenšení mapy
	Volba mapových úrovní			

5.5.8 Tlačítka v menu funkcí

CMS-T-00001907-B.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Zjištění verze softwaru			Zjištění informací GPS
	Vyvolání mapového náhledu			Vyvolání diagnostiky systému
	Otevření univerzálního terminálu			Správa dat porostu
	Zjištění informací o úloze			Vyvolání menu nastavení
	Konfigurace automatického spínání jednotlivých sekcí			Kamera
	Kmenová data			

5.5.9 Tlačítka v univerzálním terminálu

CMS-T-007005-C.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Rychlé spuštění			Posunutí výběru nahoru
	Vyvolání zařízení AUX-N			Posunutí výběru dolů
	Přepínání mezi připojenými stroji			Ukončení
				Potvrzení

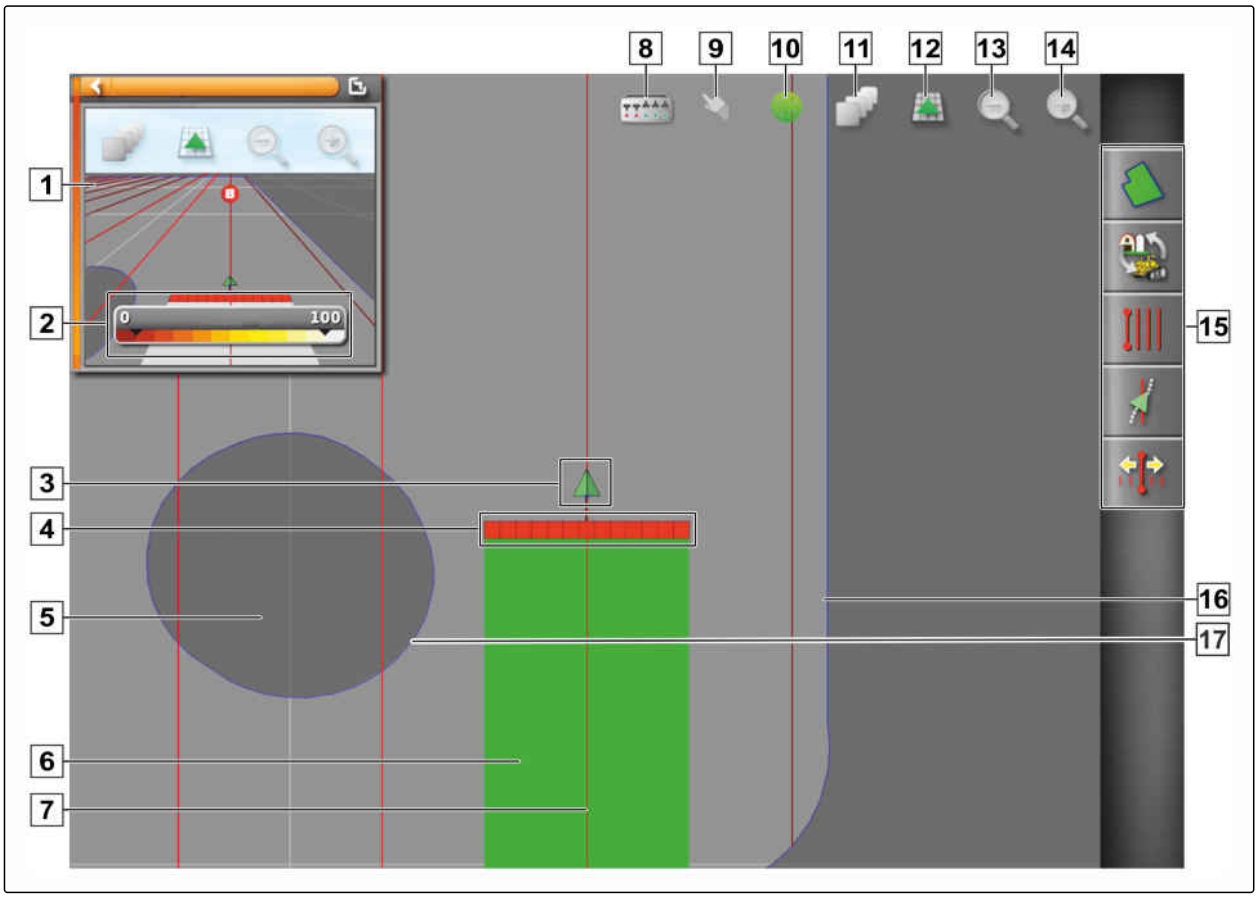
5.5.10 Další tlačítka

CMS-T-007006-C.1

Tlačítko	Funkce		Tlačítko	Funkce
	Zapnutí nebo vypnutí automatického spínání jednotlivých sekcí			Zapnutí nebo vypnutí automatiky řízení
	Použití globální domovské obrazovky			Volba vzoru vodicích stop
	Zapnutí nebo vypnutí hlavního vypínače			

5.6 Přehled mapového náhledu

CMS-T-00000442-B.1



CMS-I-001287

1 Miniatura mapového náhledu

2 Konfigurace mapy pokrytí

3 Symbol vozidla

4 Symbol přípojného zařízení

5 Vyloučený region

6 Obdělaná plocha (pokrytí), (zelená)

7 Vodicí stopa (červená)

8 Zobrazení virtuálního spínače jednotlivých sekcí

9 Potvrzení výběru

10 Zaostření na vozidlo

11 Konfigurace mapových náhledů

12 Změna perspektivy

13 Zmenšení výřezu mapy

14 Zvětšení výřezu mapy

15 Menu úlohy

16 Hranice

17 Vyloučená zóna

V mapovém náhledu jsou prostřednictvím menu úlohy vytvářeny a ukládány všechny údaje, které jsou zapotřebí pro obdělávání pole. Na mapě v mapovém náhledu je zobrazen jeden symbol pro vozidlo a jeden symbol pro připojené přípojné zařízení.

Pro stanovení velikosti pole a použití automatického spínání jednotlivých sekcí je možné vytvořit hranici. Hranice je na mapě vyznačena modrou čárou.

Vyloučené regiony na poli, kde se má zastavit aplikace materiálu, lze opatřit hranicí. Vyloučené regiony mají tmavě šedé pozadí.

K zajištění rovnoměrné aplikace lze vytvářet vodicí stopy, které pomáhají řidiči sledovat stopu. Vodicí stopy jsou kromě toho zapotřebí pro automatiku řízení. Vodicí stopy se zobrazují na mapě červeně.

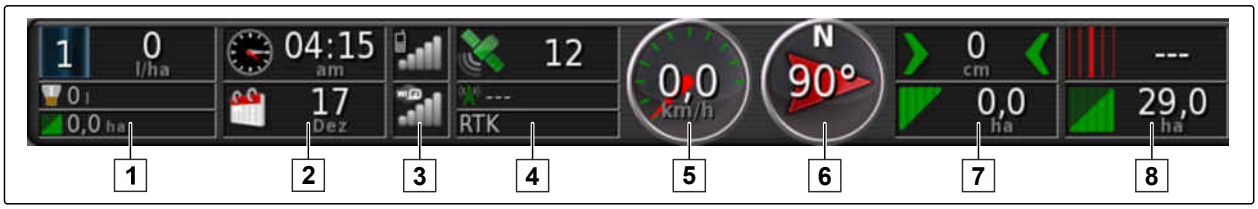
5.7
Přehled přístrojové desky

CMS-T-00000443-C.1

Na následujícím obrázku jsou zobrazena dostupná datová pole přístrojové desky. Zobrazení datových polí je závislé na stroji. Přístrojovou desku lze tudíž konfigurovat podle uživatele, viz strana 119.

OZNÁMENÍ

Při prvním spuštění AmaPad nejsou aktivována všechna datová pole.



CMS-I-000586

Datová pole na přístrojové desce

1 Údaje přípojného zařízení. Zobrazené údaje se liší podle připojeného přípojného zařízení.

2 Datum a čas

3 Síla signálu GPRS a síla signálu WLAN

4 GPS data

5 Rychlost

6 Směr jízdy

7 Odchylka stopy a zpracovaná plocha

8 Číslo vodicí stopy a zbývající plocha

5.8 Přehled univerzálního terminálu

CMS-T-00000459-B.1

1 Tlačítka v uživatelském rozhraní ECU (řízení stroje): tato tlačítka se mohou ovládat přes dotykovou obrazovku.

2 Vstupní řádky: vstupní řádky otvírají číselný blok nebo klávesnici pro zadávání znaků. Ve výběrových polích se otevře výběrový seznam.

3 Rychlé spuštění

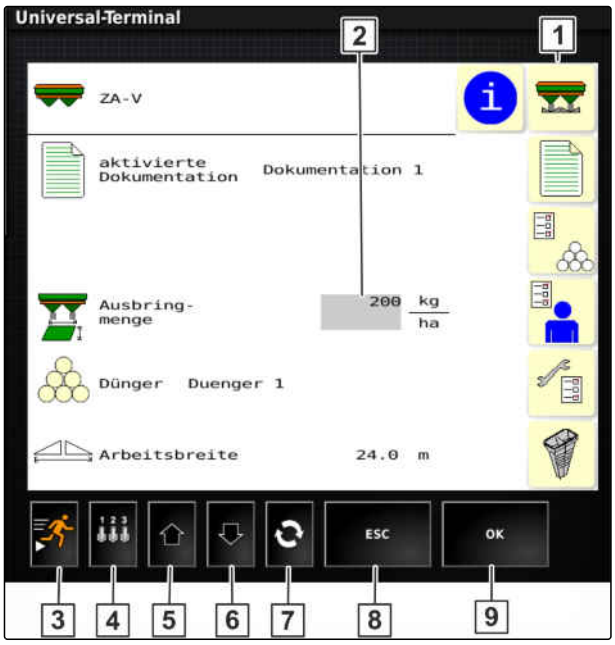
4 Tímto tlačítkem se otevře menu pro konfiguraci zadávání AUX-N. Například pro multifunkční ovladač nebo přídavná tlačítka na AmaPad.

5 Přepínání mezi tlačítky uživatelského rozhraní.

6 Přepínání mezi připojenými přípojnými zařízeními.

7 Ukončení nebo o jedno menu zpět.

8 Potvrzení výběru, zadání nebo hlášení.



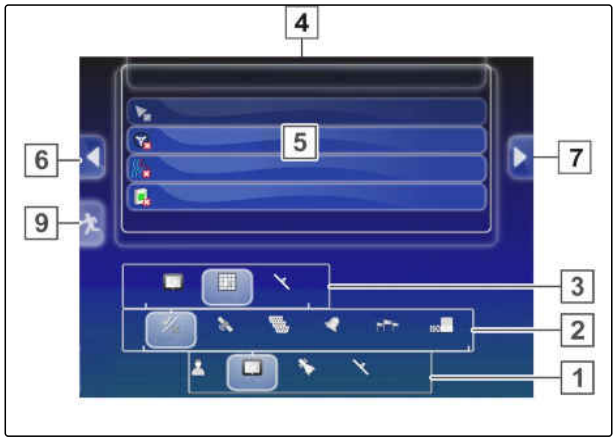
CMS-I-00001137

6 Nastavení AmaPad

CMS-T-00000503-E.1

6.1 Použití menu nastavení

CMS-T-000422-D.1



CMS-I-00001169

1 První úroveň menu

2 Druhá úroveň menu

3 Třetí úroveň menu

4 Poslední úroveň menu

5 Provedení nastavení

6 Předchozí menu

7 Další menu

8 Zvolené menu

9 Opuštění menu nastavení

Cesty pro jednotlivá nastavení jsou v tomto návodu k obsluze znázorněny tak, jak je znázorněno vedle.

CMS-I-002493

1. Pod 1 klepněte na požadovaný bod menu.

➡ Otevře se druhá úroveň menu 2.

2. Pod 2 klepněte na požadovaný bod menu.

➡ Otevře se třetí úroveň menu 3 nebo poslední úroveň menu 4.

3. K provedení nastavení klepněte na tlačítka 5.

6.2 Provedení nastavení uživatele

CMS-T-00000504-C.1

6.2.1 Provedení regionálního nastavení

CMS-T-00000380-B.1

6.2.1.1 Provedení nastavení jazyka

CMS-T-00000381-A.1

Změna jazyka

CMS-T-000526-A.1

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Region"* > *"Jazyk"*.

CMS-I-002468

2. Pomocí *"Jazyk"* otevřete seznam jazyků.

CMS-I-000520

3. Z výběrového seznamu vyberte požadovaný jazyk.
4. Potvrďte pomocí .
5. Opusťte menu nastavení pomocí .
6. Potvrďte restart pomocí .

Stanovení formátu pro oddělovač desetinných míst

CMS-T-000170-A.1

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Region"* > *"Jazyk"*.

CMS-I-002468

2. Klepněte na *"Formát s desetinnou tečkou"*.

CMS-I-002593

3. Zvolte požadovaný formát.

4. Potvrďte pomocí .

5. Opusťte menu nastavení pomocí .

6. Potvrďte restart pomocí .

6.2.1.2 Nastavení data a času

CMS-T-00003553-A.1

Nastavte požadovaný formát pro datum a čas.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Region"* > *"Čas/Datum"*.

CMS-I-00002536

2. Vyberte formát pro datum a čas.

CMS-I-00002531

3. Zadejte aktuální datum a čas.

4. Potvrďte zadání dat vždy pomocí .

5. Opusťte menu nastavení.

6.2.1.3 Regionální měrné jednotky

CMS-T-00003590-A.1

Podle země lze nastavit různé měrné jednotky.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Region"* > *"Regionální měrné jednotky"*.

CMS-I-00002534

Nastavte regionální měrné jednotky.

CMS-I-00002573

2. Vyberte měrné jednotky: metrické a angloamerické (US) nebo (UK).
3. Nastavte formát zeměpisné šířky a délky jako standard nebo DMS.
4. Vyberte jednotky tlaku: kPa, psi, ba nebo standard (kPa).
5. Zvolte jednotky plochy v hektarech (ha), akrech (ac) nebo jako standard.
6. Potvrďte výběr vždy pomocí .
7. Ukončete menu nastavení a přejděte do provozního menu.

6.2.2 Konfigurace světelného indikátoru

CMS-T-00000507-B.1

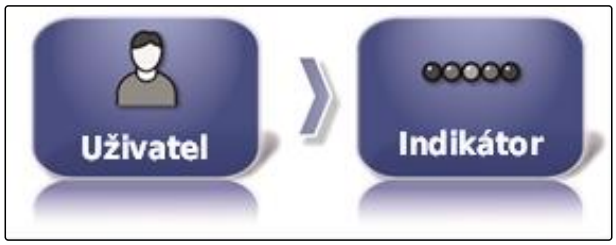
Aktivace světelného indikátoru

CMS-T-000856-C.1

Světelný indikátor se nachází na horním okraji dotykové obrazovky. Světelný indikátor ukazuje během provozu, jak daleko se vozidlo vzdálilo od stanovené vodicí stopy.

Světelný indikátor lze aktivovat a deaktivovat. Ostatní nastavení jsou k dispozici až po aktivaci světelného indikátoru.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Indikátor"*.



CMS-I-002481

2. Klepněte na *"Indikátor"*.

CMS-I-000472

3. Zvolte *"Aktivní"*.

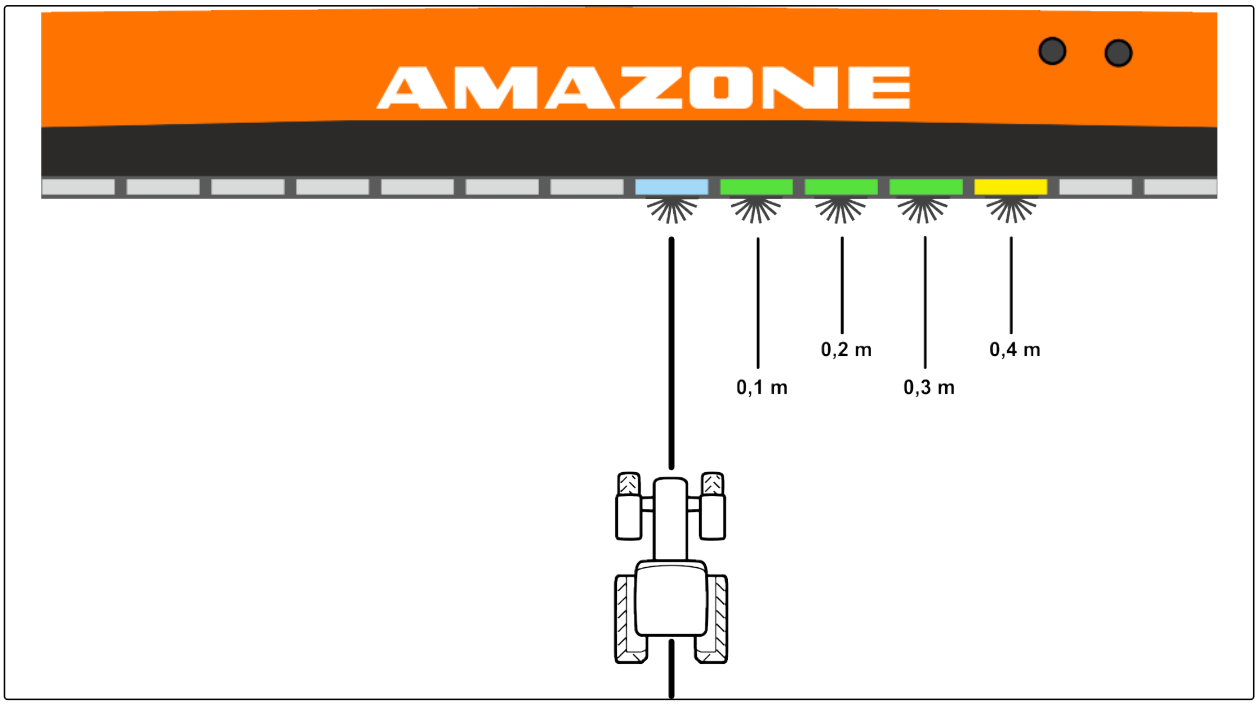
OZNÁMENÍ

Světelný indikátor je funkční jen tehdy, když je k dispozici signál GPS. Funkční světelná lišta se pozná podle svítící modré LED uprostřed světelné lišty.

Stanovení rozteče mezi LED

CMS-T-00000509-B.1

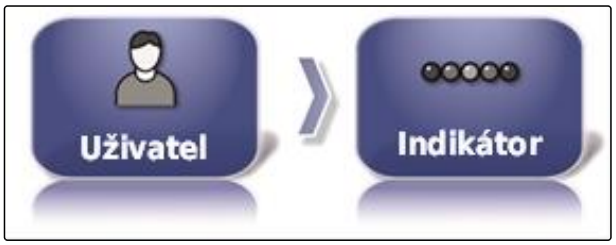
Rozteč mezi LED udává, jak daleko se vozidlo může vzdálit od stanovené vodicí stopy, než se rozsvítí další LED na světelné liště.



CMS-I-00000267

Příklad pro nastavení 0,1 m

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Indikátor"*.



CMS-I-002481

2. Klepněte na *"Rozteč LED"*.

CMS-I-000474

Rozsah nastavení: 0,001 m až 2 m

3. Zadejte rozteč.

4. Potvrďte pomocí .

Stanovení režimu LED

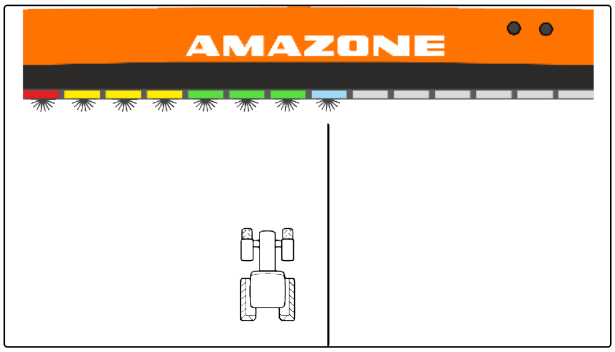
CMS-T-00000508-B.1

Prostřednictvím režimu LED se udává, na jaké straně začnou LED světelné lišty svítit, když se vozidlo vzdálí od vodicí stopy.

Možná nastavení:

Odjíždění

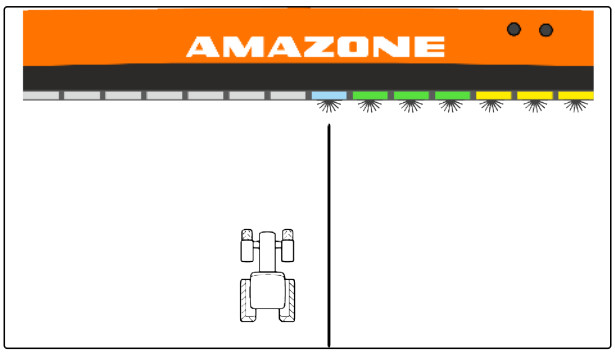
LED indikátoru začnou svítit na straně, k níž se vozidlo pohybuje.



CMS-I-00000268

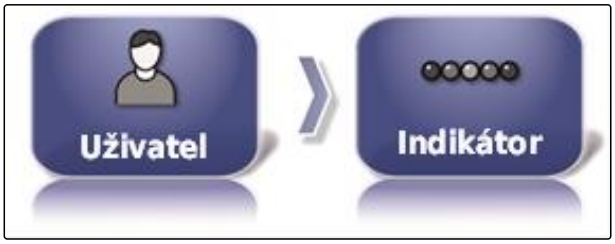
Přijíždění k

LED indikátoru začnou svítit na straně, od níž se vozidlo vzdaluje.



CMS-I-00000261

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Indikátor"*.



CMS-I-002481

2. Klepněte na *"Režim LED"*.

CMS-I-000469

3. Zvolte režim.
4. Potvrďte pomocí .

6.2.3 Nastavení prostředí

CMS-T-00000505-C.1

Nastavení hlasitosti

CMS-T-000994-C.1

OZNÁMENÍ

Když se hlasitost nastaví na 0 %, je vypnutý zvuk AmaPad. Zvukový signál alarmu pro výstražná hlášení z univerzálního terminálu nelze vypnout.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Prostředí"*.

CMS-I-002502

2. Klepněte na *"Hlasitost zvuku"*.

CMS-I-000485

3. Nastavte hlasitost pomocí a .

Nastavení zvukových signálů tlačítek

CMS-T-001009-B.1

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Prostředí"*.

CMS-I-002502

2. Klepněte na *"Kliknutí na tlačítko"*.

CMS-I-000478

3. Funkci aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

Nastavení zvukového alarmu

CMS-T-000990-C.1

AmaPad umí generovat různé alarmy. Zde lze nastavit, zda přitom zazní signál.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Prostředí"*.

CMS-I-002502

2. Klepněte na *"Zvuk alarmu"*.

CMS-I-000483

3. Funkci aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

Stanovení režimu pro globální domovskou obrazovku

CMS-T-001049-D.1

S tímto nastavením lze volit režim výběru pro globální domovskou obrazovku.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Prostředí"*.

CMS-I-002502

2. Klepněte na *"Režim globální domovské obrazovky"*.

CMS-I-002595

Možná nastavení:

- Výběr: Základní tlačítko otevře menu *"Správa globální domovské obrazovky"*.
- Přepnutí: Základním tlačítkem se přechází mezi jednotlivými globálními domovskými obrazovkami.

OZNÁMENÍ

Další informace ke globálním domovským obrazovkám viz strana 234.

Přesun souborů systému 150

CMS-T-001025-C.1

S přesunem souborů systému 150 lze importovat a exportovat data porostu ve speciálním formátu.

CMS-I-000476

OZNÁMENÍ

Tato funkce není k dispozici.

► Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

Konfigurace stavového okna automatického řízení

CMS-T-001005-C.1

Funkci tlačítka automatického řízení lze nastavit.

Možná nastavení:

- Deaktivované: Okno pro stav řízení lze vyvolat jen prostřednictvím menu úlohy.
- Automaticky zobrazit: Když nelze spustit automatické řízení, zobrazí se okno stavu řízení. Okno zůstane otevřené, dokud se nezavře pomocí .
- Automaticky zobrazit a skrýt: Když nelze spustit automatické řízení, zobrazí se okno stavu řízení. Okno zůstane otevřené, dokud nejsou splněny všechny předpoklady pro spuštění automatického řízení.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Prostředí"*.

CMS-I-002502

2. Klepněte na *"Stavové okno automatického řízení"*.

CMS-I-000489

Velikost tlačítek na nástrojové liště

CMS-T-001017-B.1

Velikost tlačítek v menu funkcí a menu úlohy lze přizpůsobit.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Prostředí"*.

CMS-I-002502

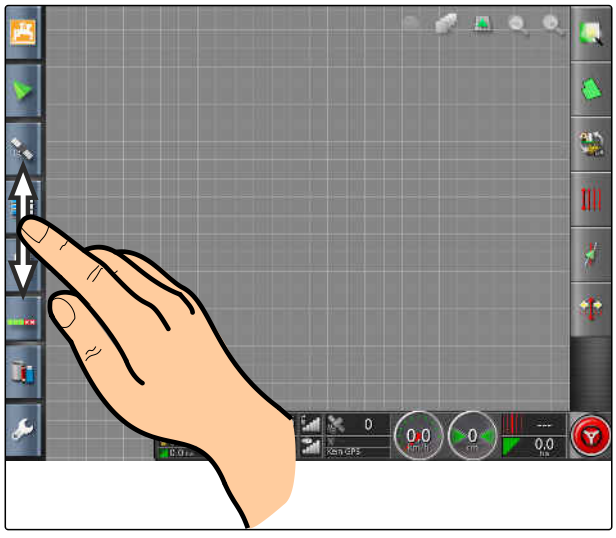
2. Klepněte na *"Velikost tlačítek nástrojové lišty"*.

CMS-I-000487

3. Zvolte požadovanou velikost.

OZNÁMENÍ

Při nastavení velkých tlačítek se musí panel nástrojů a menu úlohy prstem posouvat, aby bylo možné použít všechna tlačítka.



CMS-I-001046

6.2.4 Konfigurace mapy

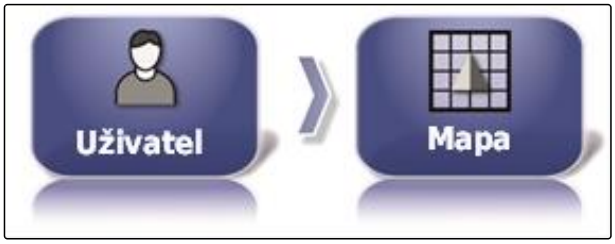
CMS-T-00000027-C.1

Stanovení bodu zájmu

CMS-T-000986-C.1

Pomocí bodu zájmu lze stanovit, zda bude symbol vozidla nebo symbol přípojného zařízení na mapě umístěn doprostřed.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Mapa"*.



CMS-I-002521

2. Klepněte na *"Body zájmu"*.

CMS-I-000764

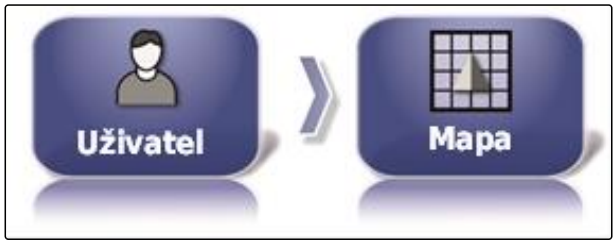
3. Zvolte symbol.

Aktivace posunu mapy

CMS-T-001021-C.1

S tímto nastavením můžete stanovit, zda lze mapu v mapovém náhledu posouvat.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Mapa"*.



CMS-I-002521

2. Klepněte na *"Posun mapy"*.

CMS-I-000846

Možná nastavení:

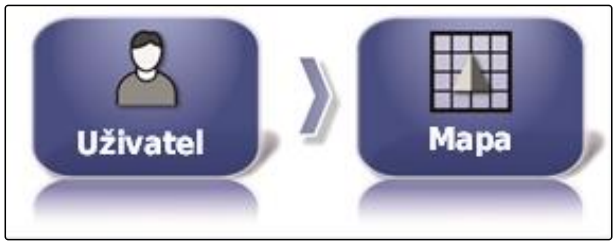
- Aktivováno: Mapu mapového náhledu lze posouvat. Na mapě se zobrazuje symbol k zaměření vozidla:
- Deaktivováno: Mapu mapového náhledu nelze posouvat. Symbol k zaměření vozidla se nezobrazuje.

Automatické posunutí zobrazení mapy

CMS-T-001013-C.1

Při otevření miniaturních náhledů v provozním menu může jimi být překryt symbol vozidla na mapě. Pomocí zobrazení mapy se stanoví, zda se mapa při otevření miniaturních náhledů automaticky posune.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Mapa"*.



CMS-I-002521

2. Klepněte na *"Automatické posunutí zobrazení mapy"*.

CMS-I-000749

Možná nastavení:

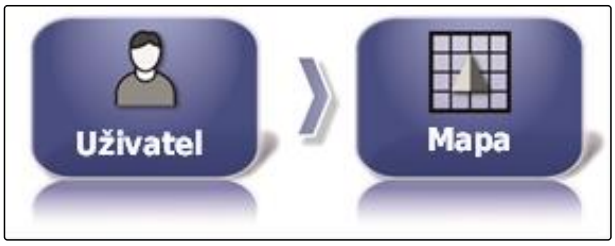
- Aktivováno: Mapa se posouvá. Symbol vozidla je umístěn doprostřed mapy.
- Deaktivováno: Mapa se neposouvá. Symbol vozidla může být překryt miniaturními náhledy.

Označení načteného pokrytí

CMS-T-001029-C.1

Toto nastavení určuje, jak se zpracované plochy zobrazují v mapovém náhledu.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Mapa"*.



CMS-I-002521

2. Zvolte *"Zvýraznit načtené pokrytí"*.

CMS-I-000865

Možná nastavení:

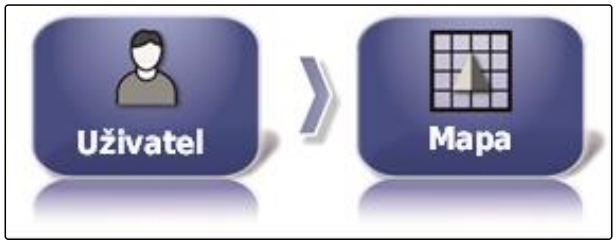
- Aktivováno: Již zpracované plochy úlohy se zobrazují žlutě. Nově zpracovávané plochy se zobrazují zeleně.
- Deaktivováno: Již zpracované plochy úlohy se zobrazují zeleně. Nově zpracovávané plochy se zobrazují také zeleně.

Pozastavení záznamu hranice hlavním vypínačem

CMS-T-001045-D.1

Ruční záznam hranice lze během aplikace přerušit tím, že vypnete všechny sekce. Má to tu výhodu, že při obracení na poli není nutné zvlášť přerušovat záznam hranice.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Mapa"*.



CMS-I-002521

2. Zvolte *"Pozastavit záznam hranice na hlavní jednotce"*.

CMS-I-000756

Možná nastavení:

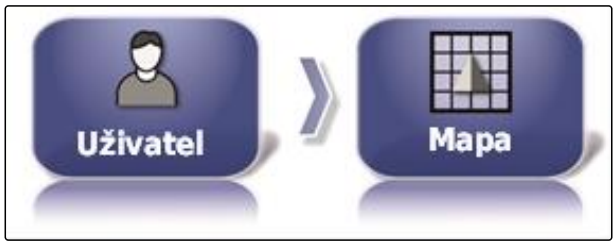
- Aktivováno: Záznam hranice se přeruší, když vypnete všechny sekce v univerzálním terminálu.
- Deaktivováno: Záznam hranice lze přerušit jen tlačítkem v menu pole.

Stanovení délky vizuální referenční linie

CMS-T-001033-C.1

Na mapě je možné před symbolem vozidla zobrazit čáru, která při ručním navádění slouží jako orientační pomůcka.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Mapa"*.



CMS-I-002521

2. Klepněte na *"Délka vizuální referenční linie"*.

CMS-I-000760

Možná nastavení:

- Hodnota v rozmezí 0 m až 20 m.

6.2.5 Změna oprávnění uživatele

CMS-T-001041-C.1

K deaktivaci určitých menu v uživatelském rozhraní AmaPad je možné prostřednictvím oprávnění aktivovat různé úrovně přístupu.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Úroveň přístupu"*.

CMS-I-002523

2. Klepněte na *"Úroveň přístupu"*.

CMS-I-000816

3. Zvolte Úroveň přístupu.

4. Potvrďte pomocí .

OZNÁMENÍ

Oprávnění uživatele je možné upravit v menu *"Řízení uživatele"*, viz strana 40.

6.2.6 Stanovení uživatelských ovládacích prvků

CMS-T-001862-C.1

Pomocí uživatelských ovládacích prvků je možné nastavit uživatelské rozhraní AmaPad pro různé úrovně přístupu uživatele. Jednotlivá menu lze skrýt, takže je určití uživatelé již nemohou používat.

K dispozici jsou 3 různé úrovně přístupu uživatele.

- snadná
- standardní
- expert

OZNÁMENÍ

Úrovně přístupu uživatele lze změnit v menu *"Úroveň přístupu"*.

PŘEDPOKLADY

✓ Nastavena úroveň přístupu uživatele *"Expert"*

1. Zvolte *"Menu nastavení"* > *"Uživatel"* > *"Uživatelské ovládací prvky"*.

CMS-I-002510

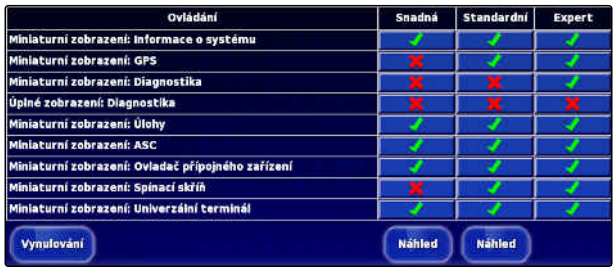
2. *Chcete-li aktivovat nebo deaktivovat menu pro jednotlivé úrovně přístupu uživatele,*
   zvolte tlačítko nebo v příslušném sloupci.

3. *Přejete-li si zobrazit náhled konfigurovaného uživatelského rozhraní,*
   zvolte v příslušném sloupci *"Náhled"*.

➡ Na tlačítku pak je napsáno *"Přerušit náhled"*.

4. *Přejete-li si ukončit náhled konfigurovaného uživatelského rozhraní,*
   Zvolte *"Přerušit náhled"*.

5. *Chcete-li zrušit všechna nastavení,*
   Zvolte *"Vynulování"*.



CMS-I-001134

OZNÁMENÍ

Nastavení lze vynulovat takto:

- Na tovární nastavení
- Na poslední stav před posledním zapnutím AmaPad

Aktivace dálkové podpory

CMS-T-00002203-B.1

S touto funkcí lze AmaPad ovládat na dálku přes internet.

OZNÁMENÍ

Dálková podpora slouží výhradně školenému personálu k provádění údržbových prací na AmaPad přes internet.

CMS-I-00001903

PŘEDPOKLADY

Zkouška rádiového spojení

- ✓ Spojení WLAN je zřízeno
- ✓ Kontroluji zobrazení 1 na přístrojové desce
- ✓ WLAN není k dispozici
- ✓ WLAN je k dispozici
- ✓ Zjistěte si PIN pro dálkovou podporu u poskytovatele. Stáhnutí aplikace pro dálkovou podporu je možné na následující webové stránce *" http://www.topconcare.com/en/agriculture/precision-ag-consoles/x35-console/"* nebo v App-Store s názvem „Horizon Remote Control“

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Dálková podpora"* >.

CMS-I-00001899

V průvodci pro nastavení vytvořte spojení s dálkovou podporou.

CMS-I-00001905

2. Nejsou-li k dispozici žádné záznamy, vytvořte pomocí 1 nový panel.
3. Zadejte *"PIN plochy"* z aplikace.

OZNÁMENÍ

Vyžádejte si přímo u poskytovatele dálkové podpory!

4. Potvrďte .

➡ Panel je vytvořený a povolený.

5. Na vyberte 2 a na displeji zadejte jméno řidiče.

6. Počkejte na navázání spojení a potvrzení řidičem.

➡ AmaPad lze nyní řídit na dálku.

OZNÁMENÍ

Ukončení spojení je možné jen ze strany dálkové podpory po skončení údržbové práce!

6.3 Provedení systémových nastavení

CMS-T-00000028-D.1

6.3.1 Konfigurace funkcí

CMS-T-00000384-D.1

6.3.1.1 Konfigurace licencí

CMS-T-00001864-A.1

Zobrazují se dostupné licence s funkcemi, stavem a datem exspirace. Další licenční údaje lze importovat nebo exportovat na USB paměť.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Licence"*.

CMS-I-00001134

2. Zobrazte licenční údaje.

Exportujte licenční údaje.

Importujte licenční údaje.

CMS-I-00001133

6.3.1.2 Konfigurace funkcí konzoly

CMS-T-00000385-B.1

Přehled funkcí konzoly

CMS-T-00002208-A.1

Na konzole lze aktivovat nebo deaktivovat různé funkce.

Funkce konzoly:

- Zkratkové příkazové tlačítko ISOBUS
- Kamery
- Meteostanice
- XTEND

PŘEDPOKLADY

✓ Licence jsou k dispozici a jsou aktivované.

Aktivace kamer

CMS-T-001153-B.1

Pomocí funkce kamery lze přenášet záznamy připojené digitální kamery do AmaPad.

OZNÁMENÍ

Pro tuto funkci je třeba získat licenci a doplňkový hardware.

CMS-I-000809

▶ Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

6.3.1.3 Konfigurace funkcí systému navádění

CMS-T-00000386-D.1

Aktivace automatického řízení

CMS-T-001237-C.1

Tato funkce aktivuje nebo deaktivuje automatické řízení.

OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen tehdy, je-li zvolen jeden z následujících přijímačů GPS.

- AGI-3
- AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-002493

2. Klepněte na automatické řízení *"Auto Steer"*.

CMS-I-000789

Možná nastavení:

- Aktivováno: Automatické řízení lze použít. V provozním menu se zobrazí tlačítko k zapnutí automatického řízení: . V menu úlohy se zobrazí tlačítko pro menu možností řízení:
- Deaktivováno: Automatické řízení nelze použít.

Aktivace detekce zpětného chodu

CMS-T-001145-D.1

Tato funkce aktivuje nebo deaktivuje automatickou detekci zpětného chodu.

OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen tehdy, je-li zvolen jeden z následujících přijímačů GPS.

- SGR-1
- Zdroj NMEA

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-00001139

2. Klepněte na *"Detekce zpětného chodu"*.

CMS-I-000975

Možná nastavení:

- Aktivována: Zpětný chod vozidla je automaticky detekován a symbol vozidla na mapě se pohybuje dozadu. V provozním menu se zobrazí tlačítko pro automatickou detekci zpětného chodu:
- Deaktivována: Zpětný chod vozidla není detekován. Když se vozidlo pohybuje dozadu, symbol vozidla na mapě se otočí.

Aktivace řízeného provozu

CMS-T-001205-B.1

Touto funkcí lze povolit další vzory stopy.

OZNÁMENÍ

Pro tuto funkci je třeba získat licenci.

CMS-I-000841

▶ Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

Aktivace nápovědy pro zpracování úlohy

CMS-T-001187-D.1

Režim pomocníka pomáhá uživateli v provádění funkcí.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-002493

2. Klepněte na *"Režim pomocníka s úlohou"*.

CMS-I-002600

Možná nastavení:

- Deaktivována
- Průvodce úlohou: Do menu zakázek je přidán bod menu *"Průvodce úlohou"*. Další informace viz strana 121.
- Rychlé spuštění: Do menu *"Funkce"* a do menu úlohy je přidán bod *"Rychlé spuštění"*. Pomocí rychlého spuštění lze automatizovat pracovní procesy. Další informace viz strana 53.

Aktivace vzoru vodicích stop

CMS-T-003485-D.1

Vzor vodicích stop lze aktivovat nebo deaktivovat. Když jsou vzory vodicích stop deaktivovány, nelze zvolit vzory vodicích stop v provozním menu.

- Stopa A–B: Vytvoří stopu mezi dvěma body
- Křivková vodicí stopa: Vytvoří vodicí stopu s křivkami
- Kruhové vodicí stopy: Vytvoří vodicí stopu pro kruhové plochy
- Guidelock: Vytvoří jen dočasné vodicí stopy vedle obdělané plochy

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-00001139

2. Zvolte požadovaný vzor vodicích stop.

3. Aktivujte nebo deaktivujte vzor vodicích stop.

CMS-I-002604

Aktivace vodicí stopy na hranici pole

CMS-T-00001817-B.1

Funkce vytváří vodicí stopu, které sleduje hranici pole.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-00001139

2. Klepněte na *"Vodicí stopa na hranici pole"*.

CMS-I-00002537

Možná nastavení:

- Aktivováno: tato funkce vytváří vodicí stopy pro jízdu v hranicích pole resp. mimo vyloučené oblasti.
- Deaktivováno: žádné vedení vodicí stopou

Aktivace kolejových řádků

CMS-T-00001818-B.1

Tato funkce aktivuje nebo deaktivuje zobrazení kolejových řádků. Toto zobrazení slouží pro kontrolu vytvářených kolejových řádků. Kolejové řádky mohou být ukládány jako vodicí stopa, aby je bylo možné použít při ošetřování.

OZNÁMENÍ

Funkce je použitelná jen se secími stroji!

PŘEDPOKLADY

✓ Vodicí stopy jsou vytvořeny

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-00001139

2. Klepněte na *"Kolejové řádky"*.

CMS-I-00001102

Možná nastavení:

- Aktivováno: kolejové řádky se vytváří a ukládají.
- Deaktivováno: kolejové řádky se nevytváří.

Aktivace řízení kolejových řádků ISOBUS

CMS-T-00002674-A.1

Tato funkce aktivuje nebo deaktivuje zobrazení kolejových řádků ISOBUS. Toto zobrazení slouží pro kontrolu vytvářených kolejových řádků. Kolejové řádky mohou být ukládány jako vodicí stopa, aby je bylo možné použít při ošetřování.

OZNÁMENÍ

Funkce je použitelná jen se secími stroji!

PŘEDPOKLADY

✓ Vodicí stopy jsou vytvořeny

✓ Stroj musí funkci podporovat

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-00001139

2. Klepněte na *"Řízení kolejových řádků ISOBUS"*.

CMS-I-00002408

Možná nastavení:

- Aktivováno: Informace o vodicích stopách jsou předávány do stroje.
- Deaktivováno: Nejsou dále předávány žádné informace.

Aktivace automatického řízení na souvrati

CMS-T-00001819-B.1

Tato funkce umožňuje automatické řízení nebo obrat na souvrati.

PŘEDPOKLADY

✓ Nutné licence

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-00001139

2. Klepněte na *"Souvrať"*.

CMS-I-00001103

Možná nastavení:

- Aktivováno: stroj je řízen automaticky na souvrati.
- Deaktivováno: žádné automatické řízení na souvrati.

6.3.1.4 Konfigurace funkcí přípojného zařízení

CMS-T-00000387-B.1

Aktivace ochrany vod

CMS-T-001265-B.1

OZNÁMENÍ

Pro tuto funkci je třeba získat licenci.

► Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

CMS-I-000728

Uzamknutí menu nastavení

CMS-T-002410-B.1

Když je tato funkce aktivní, je přístup do menu nastavení uzamčen po dobu provádění úlohy.

1. Zvolte *"Menu nastavení"* > *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Přípojné"*.

CMS-I-002473

2. Zvolte *"Uzamknout nabídku nastavení při zapnutém hlavním spínači"*.

CMS-I-002608

3. Funkci aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

6.3.1.5 Konfigurace WLAN

CMS-T-00002206-B.1

Aktivace síťového spojení s AmaPad 2

CMS-T-001275-D.1

S AmaPad 2 je možné zřídit síťové spojení přes WLAN flash adaptér. To je možné provést pro dálkové řízení (RemoteControl) nebo pro přenos dat (od konce 2019). WLAN flash adaptér pro rádiové spojení je součástí dodávky AmaPad.

OZNÁMENÍ

Dálkové řízení slouží výhradně školenému personálu k provádění údržbových prací na AmaPad 2 přes internet.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Zřízení tetheringu a mobilního hotspotu přes vlastní smartphone
- ✓ Název sítě a klíč WPA2 je připraven
- ✓ WLAN flash adaptér je k dispozici

1. Vložte WLAN flash adaptér.

2. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"USB Wifi"*.

CMS-I-00001896

3. Klepněte na *"Rádiové spojení"*.

CMS-I-00001890

4. Zvolte *"Aktivní"*.

5. Spustí se průvodce nastavení pro vytvoření bezdrátového spojení s bezdrátovou sítí.
   Stiskněte pro spuštění procesu.

6. Z výsledku vyhledávání vyberte požadovanou síť.

7. *Pro zřízení WLAN*
   zadejte *"síťový klíč (WPA2)"* hotspotu a po připojení potvrďte pomocí .

8. Stiskněte pro pokračování procesu.

9. Znovu potvrďte pomocí .

OZNÁMENÍ

Proces lze kdykoli ukončit pomocí .

Nastavení systému

CMS-T-00003587-A.1

S touto funkcí lze konzole přidělit jméno.

PŘEDPOKLADY

✓ Tethering a mobilní hotspot je zřízen přes vlastní smartphone

1. Klepněte na *"Systém"*.

CMS-I-00002566

2. Zadejte na displeji jméno konzoly.

CMS-I-00002567

3. Po zadání potvrďte pomocí .

6.3.1.6 Konfigurace rychlého spuštění

CMS-T-00000388-C.1

Aktivace možností

CMS-T-00000389-C.1

Pomocí rychlého spuštění lze automatizovat procesy. V seznamu *"Možnosti"* můžete zvolit pracovní procesy. Zvolený pracovní proces lze pak aktivovat nebo deaktivovat. Některé pracovní procesy lze upravovat.

Když se zvolí tlačítko pro rychlé spuštění v menu úlohy, zpracovávají se všechny pracovní procesy popořadě.

OZNÁMENÍ

Další informace k použití rychlého spuštění viz strana 123.

PŘEDPOKLADY

✓ Aktivováno rychlé spuštění; viz strana 46

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Rychlé"*.

CMS-I-002479

2. Klepněte v seznamu na požadované možnosti.

CMS-I-001627

3. Pod *"Stav možnosti"* aktivujte možnosti.

CMS-I-001630

U některých možností lze provést další nastavení. V těchto případech se pod tlačítkem *"Stav možnosti"* zobrazí další tlačítka.

4. *Jsou-li potřebná další nastavení,*
   klepněte na zobrazená tlačítka a proveďte nastavení.

Možnosti	Pracovní procesy	Další nastavení	Předpoklady
Zastavit aktivní úlohu	Aktivní úloha a aplikace se zastaví.		Žádné
Exportovat zprávu o úloze pro předchozí úlohu	Exportuje zprávy o úloze všech uložených zakázek.		• Aktuální úloha zastavená. • Připojená USB paměť.
Vymazat aktivní úlohu	Vymaže zaznamenané pokrytí aktuální úlohy a vytvořenou statistiku úlohy.	***"Potvrdit před smazáním"*:** • Při aktivovaném nastavení se zobrazí výzva k potvrzení. ***"Vymazat možnosti"*:** • Výběr dat, která se mají smazat.	Aktuální úloha zastavená.
Přidat nové pole	Otevře menu, kde lze vytvořit nové pole.	***"Zadání názvu pro pole"*:** • *"Standardní"*: Novému poli se jako název přiřadí datum a čas zařízení. • *"Definováno uživatelem"*: Zobrazí se další nastavení. Lze zadat uživatelem definovaný název. • *"Výzva"*: Při vytváření pole se otevře textové pole, kam se musí zadat název.	Žádné
Změnit úlohu	Změní aktuální úlohu.	viz strana 57	Aktuální úloha zastavená.
Přiřazení řízení množství	Otevře menu, kde lze přípojnému zařízení přiřadit řízení množství.	viz strana 205	• Zvoleno přípojné zařízení. • Zvolena úloha.
Spustit aktivní úlohu	Spustí aktuální úlohu.		Zvolena úloha.
Nastavení přesazení hranice	Otevře menu, kde lze nastavit posunutí hranice.		Žádné
Záznam hranice	Spustí zaznamenávání hranice.		Žádné

Možnosti	Pracovní procesy	Další nastavení	Předpoklady
Nastavení korekce posunu GPS	Otevře možnosti posunu GPS		Žádné
Nastavení značky	Otevře menu, kde lze vytvořit značku.		Žádné
Nastavení vzoru vodicích stop	Nastaví zvolený vzor stopy.	***"Vzor vodicích stop"*:** ● Vytvoří se vodicí stopy v nastaveném vzoru vodicích stop.	Žádné
Změna vodicí stopy	Spustí záznam zvolené vodicí stopy nebo otevře menu, kam lze načíst vodicí stopy.	***"Opatření"*:** ● Výběr vodicí stopy: Otevře se menu pro výběr vodicí stopy ● Vytvoření vodicí stopy: Otevře se menu pro vytvoření vodicí stopy ***"Zadání názvu vodicí stopy"*:** ● *"Standardní"*: Nové úloze se jako název přiřadí datum a čas zařízení. ● *"Definováno uživatelem"*: Zobrazí se další nastavení. Lze zadat uživatelem definovaný název. ● *"Výzva"*: Při vytváření úlohy se otevře textové pole, kam se musí zadat název.	Pod *"Nastavení režimu navádění"* zvolte Linie A-B, Identické křivky nebo Kruhová dráha.

Možnosti	Pracovní procesy	Další nastavení	Předpoklady
Skrýt při úspěchu	Informace rychlého spuštění se automaticky zavře po úspěšném zakončení pracovního postupu.	***"Opatření"*:** • Výběr vodicí stopy: Otevře se menu pro výběr vodicí stopy • Vytvoření vodicí stopy: Otevře se menu pro vytvoření vodicí stopy ***"Zadání názvu vodicí stopy"*:** • *"Standardní"*: Nové úloze se jako název přiřadí datum a čas zařízení. • *"Definováno uživatelem"*: Zobrazí se další nastavení. Lze zadat uživatelem definovaný název. • *"Výzva"*: Při vytváření úlohy se otevře textové pole, kam se musí zadat název.	Žádné

Konfigurace možnosti "Změna úlohy"

1. Pomocí *"Stav možnosti"* aktivujte možnost.

CMS-T-006668-A.1

CMS-I-001630

Následující nastavení jsou možná pod *"Akce"*:

- *"Vybrat úlohu"*: Otevře se menu pro výběr úlohy.
- *"Žádná úloha"*: Aktuální úloha se smaže. Je možná práce bez úlohy.
- *"Vytvořit úlohu"*: Vytvoří se nová úloha. Jsou potřebná další nastavení.

CMS-I-002391

2. Zvolte požadované nastavení pod *"Akce"*.

3. *Jestliže pod "Akce" bylo zvoleno "Vytvořit úlohu",*
pokračujte s následujícími body.

4. Pod *"Nastavit název úlohy"* zvolte, jak se má název pro novou úlohu vytvořit.

CMS-I-002388

Možná nastavení:

- *"Standardní"*: Nové úloze se jako název přiřadí datum a čas zařízení.
- *"Definováno uživatelem"*: Zobrazí se další nastavení. Lze zadat uživatelem definovaný název.
- *"Výzva"*: Při vytváření úlohy se otevře textové pole, kam se musí zadat název.

5. *Jestliže se pro novou úlohu má vybrat nebo vytvořit pole,*
aktivujte nastavení *"Otevřít nabídku vybrat dílčí pole"*.

CMS-I-002393

6. *Má-li se vytvořit nová úloha bez předchozího zpracování dat úlohy,*
aktivujte nastavení *"Přijmout bez zobrazení nabídky upravit"*.

CMS-I-002395

6.3.2 Konfigurace GPS

CMS-T-00000390-C.1

6.3.2.1 Konfigurace přijímače GPS

CMS-T-00000391-C.1

Volba přijímače GPS

CMS-T-001241-C.1

AmaPad může zpracovávat signály GPS z externího přijímače. K tomu se musí zvolit připojený přijímač GPS.

OZNÁMENÍ

AmaPad může zpracovávat signály GPS z externího přijímače jen tehdy, když přijímač GPS může vysílat signály v požadovaném formátu.

Požadované signály GPS:

- GGA (minimálně 5 Hz)
- VTG (minimálně 5 Hz)
- ZDA (minimálně 1 Hz)

Více informací ke konfiguraci přijímače GPS vám poskytne výrobce.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Přijímač"*.

CMS-I-002538

2. Klepněte na *"Přijímač GPS"*.

CMS-I-000992

3. Vyberte připojený přijímač GPS ze seznamu.

OZNÁMENÍ

Doporučené nastavení:

- Pro AMAZONE Pantera s automatikou řízení: *"AGI-4"*
- Pro jiné přijímače GPS AMAZONE: *"Zdroj NMEA"*
- Když se signál GPS vysílá přes sběrnici CAN, například z traktoru: NMEA 2000

Aktualizace firmwaru

CMS-T-000462-D.1

Firmware připojeného přijímače GPS lze aktualizovat. Aktualizace se nahraje na terminál spolu s aktualizací pro software AmaPad prostřednictvím USB paměti.

OZNÁMENÍ

Upgrade firmwaru lze provádět jen u následujících přijímačů GPS:

- SGR-1
- AGI-3
- AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Přijímač"*.

CMS-I-002538

2. Klepněte na *"Upgrade firmwaru"*.

CMS-I-001003

3. Potvrďte aktualizaci.

➡ Zobrazí se varování, aby se AmaPad nevypínal.

4. Potvrďte varování.

➡ Upgrade firmwaru se spustí.

➡ AmaPad se po upgradu firmwaru restartuje.

Použití zapalovacího okruhu

CMS-T-001253-B.1

OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen u následujících přijímačů GPS.

AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Přijímač"*.

CMS-I-002538

2. Klepněte na *"Použít zapalovací okruh"*.

CMS-I-001001

Možná nastavení:

- Aktivováno: Při odpojení vozidla probíhá elektrické napájení přijímače GPS z baterie vozidla.
- Deaktivováno: Při odpojení vozidla se elektrické napájení přijímače GPS přeruší.

OZNÁMENÍ

Doporučené nastavení:

deaktivováno

Nastavení doby chodu na baterii

CMS-T-001261-B.1

Doba chodu na baterii udává, jak dlouho po vypnutí vozidla zůstane přijímač GPS aktivní.

OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen u následujících přijímačů GPS.

AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Přijímač"*.

CMS-I-002538

2. Klepněte na *"Interval kontroly aktivity spojení (v minutách):"*.

CMS-I-000994

Načtení souboru OAF

CMS-T-000380-C.1

Pomocí souboru OAF lze povolit funkce přijímače GPS, jako např. aplikace.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Objednán soubor OAF od AMAZONE
- ✓ Zvolen jeden z následujících přijímačů GPS:
  - AGI-3
  - AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Přijímač"*.

CMS-I-002538

2. Klepněte na *"Načíst soubor OAF"*.

CMS-I-000999

3. Řiďte se pokyny na obrazovce.

Nastavení přenosové rychlosti

CMS-T-001177-B.1

Přenosová rychlost je označení pro rychlost přenosu přijímače GPS.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Přijímač"*.

CMS-I-002538

2. Klepněte na *"Přen. rychlost"*.

CMS-I-000996

3. Zvolte doporučenou přenosovou rychlost.

OZNÁMENÍ

Doporučené přenosové rychlosti:

- Pro přijímače GPS AMAZONE: 19200
- Pro AGI-4: 115200

Další informace jsou k dispozici v návodu k obsluze přijímače GPS.

6.3.2.2 Konfigurace korekčního signálu

CMS-T-00000393-C.1

Volba zdroje korekcí

CMS-T-001257-D.1

Zdroje korekcí zvyšují přesnost polohy GPS. Tyto jsou k dispozici jen u přijímače GPS AGI-4.

OZNÁMENÍ

Jsou podporovány následující zdroje korekcí:

- autonomní: Při tomto nastavení není signál GPS korigován. Signál lze přijímat pouze z většího počtu satelitů. Navíc lze aktivovat Glonass.
- WAAS
- EGNOS
- MSAS
- OmniSTAR
- TopNET Global D
- RTK
- RTK (Externí modem)
- RTK NTRIP

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. Klepněte na *"Zdroj korekce"*.

CMS-I-000877

3. Vyberte zdroj korekcí z výběrového seznamu.

4. Konfigurujte zvolený zdroj korekcí.

Konfigurace WAAS

CMS-T-00000569-B.1

Pro zdroj korekcí WAAS musí být aktivovány dostupné satelity. Přijímač GPS využívá Wide Area Augmentation System. Vhodné jen pro Severní Ameriku. Přesnost: do jednoho metru.

OZNÁMENÍ

Dostupné satelity jsou zveřejněny na internetu. Každý satelit lze identifikovat podle čísla PRN.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. Klepněte na požadované satelity.

CMS-I-00000400

3. Aktivace satelitů

   nebo

   deaktivujte.

Konfigurace EGNOS

CMS-T-00000570-B.1

Pro zdroj korekcí EGNOS musí být aktivovány dostupné satelity. Přijímač GPS využívá European

Geostationary Navigation Overlay Service. Vhodné jen pro Evropu. Přesnost: do jednoho metru.

OZNÁMENÍ

Dostupné satelity jsou zveřejněny na internetu. Každý satelit lze identifikovat podle čísla PRN.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. Klepněte na požadované satelity.

CMS-I-00000400

3. Aktivace satelitů

   nebo

   deaktivujte.

Konfigurace MSAS

CMS-T-00000571-B.1

Pro zdroj korekcí MSAS musí být aktivovány dostupné satelity. Přijímač GPS využívá Mutlifunctional Satellite Augmentation System. Vhodné jen pro východní Asii. Přesnost: do jednoho metru.

OZNÁMENÍ

Dostupné satelity jsou zveřejněny na internetu. Každý satelit lze identifikovat podle čísla PRN.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. Klepněte na požadované satelity.

CMS-I-00000400

3. Aktivace satelitů

   nebo

   deaktivujte.

Konfigurace OmniSTAR a TopNET Global D

CMS-T-00000572-B.1

Pro zdroje korekcí OmniSTAR a TopNET Global D se musí nastavit správný region. Pro tento zdroj korekcí je třeba licence. Licenční soubor OAF lze objednat u společnosti AMAZONE.

OZNÁMENÍ

Region se musí nastavit u všech zdrojů korekcí OmniSTAR a TopNET Global D, viz strana 61. Tím se automaticky nastaví správná frekvence.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. Klepněte na *"Region"*.

CMS-I-00000401

3. Vyberte požadovaný region ze seznamu.

4. Potvrďte pomocí .

Konfigurace RTK

CMS-T-00001925-B.1

Podle vybraného zdroje korekcí se liší možnosti, které je třeba definovat.

Zdroje korekce pro RTK	
RTK (rádiový přenos)	Pro placený zdroj korekcí RTK je třeba doplňkový hardware. Hardware lze pořídit přes AMAZONE. Zapotřebí jsou přístupové údaje pro základní stanici.
RTK (externí modem)	Externí modem, který je připojený k přijímači GPS a který umožňuje zpracování korekčního signálu RTK. Nutná je externí licence pro příjem z AGI4. Pro placený zdroj korekcí RTK je třeba doplňkový hardware. Hardware lze pořídit přes AMAZONE.
RTK (NTRIP)	Placený zdroj korekce RTK NTRIP funguje přes mobilní telefon od provozovatele sítě. K tomu je nutný přístup k internetu. Zapotřebí je doplňkový hardware. Hardware lze pořídit přes AMAZONE.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. RTK NTRIP: zvolte *"Zdroj NTRIP"*.

CMS-I-00001144

OZNÁMENÍ

Pro stroje AMAZONE vyberte přednostně AM53.

3. Zvolte *"Protokol RTK"*. V protokolu RTK jsou snímána data mezi základní stanicí RTK a traktorem. Pro umožnění přenosu si vyžádejte údaje od poskytovatele základní stanice.

CMS-I-00001145

4. RTK (externí modem): zvolte *"Modem"*.

CMS-I-00001146

OZNÁMENÍ

Jako standardní modem zvolte Satel Easy.

5. RTK (externí modem): aktivujte *"Výstup GGA"*.

CMS-I-00001142

nebo

deaktivujte.

OZNÁMENÍ

Je-li tato funkce aktivovaná, je poloha (GGA) traktoru přenášena provozovateli sítě.

Aktivace GLONASS

CMS-T-003488-C.1

GLONASS je ruský satelitní navigační systém. Když je pro signál GPS k dispozici příliš málo satelitů, může se AmaPad přepnout na satelity GLONASS.

OZNÁMENÍ

Když je GLONASS aktivován, signály ze satelitů GPS se již nepřijímají, i když je opět k dispozici dostatek satelitů GPS.

GLONASS lze aktivovat pro následující zdroje korekcí

- Autonomní
- Automatický
- OmniSTAR XP
- OmniSTAR HP
- OmniSTAR G2
- RTK
- RTK (externí modem)
- RTK NTRIP

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. Klepněte na *"GLONASS"*.

CMS-I-000824

3. Funkci aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

Aktivace Trupass

CMS-T-003491-B.1

Trupass™ zlepšuje přesnost vodicích stop.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. Klepněte na *"Trupass ™ "*.

CMS-I-002602

3. Funkci aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

Aktivace bezpečnostního systému

CMS-T-003494-B.1

Když je signál GPS příliš nepřesný, nelze spustit automatiku řízení. Bezpečnostní systém dovolí AmaPad přejít na signál GPS s nejbližší nižší přesností, aby přesto bylo možné spustit automatiku řízení.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Korekce"*.

CMS-I-002457

2. Klepněte na *"Minimální režim"*.

CMS-I-000758

3. Funkci aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

6.3.2.3 Nastavení RTK

CMS-T-00002210-B.1

Nastavení RTK (rádiový přenos)

CMS-T-00001960-A.1

RTK se musí přijímat rádiovým signálem. Zdroj korekce RTK umožňuje vysokou přesnost polohy po zadání potřebných údajů od poskytovatele.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"RTK"*.

CMS-I-00001141

2. Když se zvolí RTK, spustí se průvodce pro nastavení, aby byl identifikován připojený modem. Stiskněte pro spuštění procesu.

3. Proces lze kdykoli ukončit pomocí .

4. Je-li proces ukončen, modem rozpoznán, potvrďte pomocí .

5. Klepněte na *"Frekvence"* a zadejte používanou frekvenci v MHz.

CMS-I-00001147

6. Klepněte na *"Odstup kanálů"* a zadejte do frekvenčního plánu odstup frekvencí mezi sousedícími oblastmi v kHz.

CMS-I-00001152

7. Klepněte na *"Identifikace sítě"* a zadejte nastavení pro kódování.

CMS-I-00001151

OZNÁMENÍ

Nastavení pro kódování:

- 1 – 255 odpovídá *"zapnuto"*
- 0 odpovídá *"vypnuto"*

8. Zvolte *"Link-protokol"*, abyste obdrželi přenosový protokol pro rádiová data.

CMS-I-00001149

9. Klepněte na *"Modulace"* a zvolte druh použité modulace. Vyžádejte si údaje od poskytovatele základní stanice.

CMS-I-00001148

10. Vyberte *"Dopředná korekce chyb"*. Dopředná korekce chyb slouží k řízení chyb v přenosu dat při nedostatečném signálu příjmu. Aktivace dopředné korekce chyb

CMS-I-00001150

nebo

deaktivujte.

Synchronizace základní stanice

OZNÁMENÍ

Při zvolení RTK jako zdroje korekce je možné nastavení základní stanice automaticky synchronizovat s přijímačem.

11. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"RTK"*.

CMS-I-00001143

12. Pro nastavení zdroje signálu musí být identifikován modem. Stiskněte a postupujte podle zobrazovaných pokynů.

    nebo

    Alternativně můžete proces ukončit pomocí

13. Potvrďte identifikaci modemu pomocí

Nastavení RTK NTRIP

CMS-T-00001962-B.1

Komunikace s RTK NTRIP probíhá přes mobilní rádiovou síť. Zdroj korekce RTK NTRIP umožňuje vysokou přesnost polohy po zadání potřebných údajů od mobilního operátora. Toto může probíhat prostřednictvím interních a externích modemů.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"NTRIP"*.

CMS-I-00001155

2. Když se zvolí NTRIP, spustí se průvodce pro nastavení, aby byl identifikován připojený modem. Stiskněte pro spuštění procesu.

3. Proces lze kdykoli ukončit pomocí .

4. Je-li proces ukončen, modem rozpoznán, potvrďte pomocí .

5. *K nastavení korekčního signálu GSM modemu* zadejte některé údaje mobilního operátora.

6. Zadejte *"PIN GSM"*.

CMS-I-00001159

7. Zadejte *"Jméno uživatele GSM"*.

CMS-I-00001153

8. Zadejte *"Heslo GSM"*.

CMS-I-00001163

9. Zadejte údaje pro přístup k *"internetu GSM-APN"*.

CMS-I-00001162

10. Zadejte *"MTU (maximální velikost paketu)"*.

CMS-I-00001161

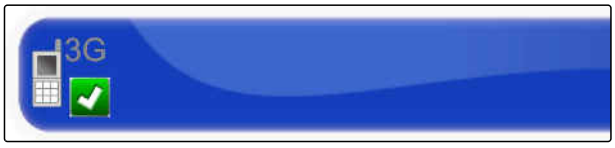
11. Aktivujte *"Roaming mobilního telefonu"*.

CMS-I-00001157

nebo

deaktivujte.

12. Aktivujte *"připustit 3G"*.



CMS-I-00001160

nebo

deaktivujte.

13. *K nastavení korekčního signálu RTK NTRIP jsou nutné údaje poskytovatele signálu RTK.*
Klepněte na *"Adresa NTRIP"* a zadejte IP adresu a číslo portu.

CMS-I-00001156

14. Klepněte na *"Přístupový bod NTRIP"* a zadejte Mountpoint.

CMS-I-00001154

15. Klepněte na *"Jméno uživatele NTRIP"* a zadejte jméno uživatele.

CMS-I-00001153

16. Klepněte na *"Heslo NTRIP"* a zadejte heslo.

CMS-I-00001163

Nastavení RTK NTRIP s AM53

CMS-T-00002270-A.1

Zdroj korekce RTK NTRIP s AM53 umožňuje vysokou přesnost polohy. Toto může probíhat prostřednictvím interních a externích modemů.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"NTRIP"*.

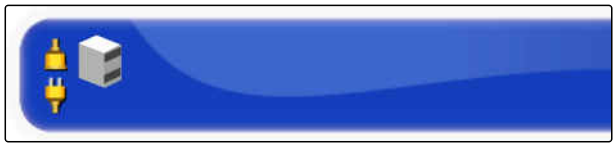
CMS-I-00001155

2. Když se zvolí NTRIP, spustí se průvodce pro nastavení, aby byl identifikován připojený modem. Stiskněte pro spuštění procesu.

3. Proces lze kdykoli ukončit pomocí .

4. Je-li proces ukončen, modem rozpoznán, potvrďte pomocí .

5. *K nastavení korekčního signálu RTK NTRIP s AM53 jsou nutné údaje poskytovatele signálu RTK.*
Klepněte na *"Adresa NTRIP"* a zadejte IP adresu a číslo portu.



CMS-I-00001156

6. Klepněte na *"Přístupový bod NTRIP"* a zadejte Mountpoint.

CMS-I-00001154

7. Klepněte na *"Jméno uživatele NTRIP"* a zadejte jméno uživatele.

CMS-I-00001153

8. Klepněte na *"Heslo NTRIP"* a zadejte heslo.

CMS-I-00001163

OZNÁMENÍ

Při nastavování modemu ukazují kontrolky LED stav spojení.

LED osvětlení		Stav spojení modemu
žádné		modem vypnutý
po 3 sekundách	1. LED svítí zeleně	modem spuštěný
po 6 sekundách	2. LED svítí červeně	navazování spojení, vyčkat
po 35 sekundách	4. LED bliká pomalu červeně	probíhá volba
po 45 sekundách	4. LED bliká rychle červeně	volba pokračuje
po 60 sekundách	4. LED svítí trvale červeně	modem připojený

9. Kontroluj připojení modemu podle LED kontrolek.

6.3.3 Konfigurace výstupu GPS

CMS-T-001245-A.1

Pomocí výstupu GPS je možné přenášet data, jako rychlost, směr jízdy a polohu do jiných zařízení.

OZNÁMENÍ

Jak se výstup GPS musí nastavit, závisí především na připojeném přídavném zařízení. Další informace jsou k dispozici v návodu k obsluze přídavného zařízení.

6.3.4 Konfigurace sériových portů

CMS-T-00000392-C.1

6.3.4.1 Stanovení COM portu pro přijímač GPS

CMS-T-001149-C.1

Výběr COM portu pro přijímač GPS

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Výstup, sériové"*.

CMS-I-002498

2. Zvolte *"COM přijímač GPS"*.

CMS-I-000843

3. Zvolte COM port.

Stanovení COM portu pro výstup GPS

CMS-T-001193-C.1

Stanovte COM port pro výstup GPS.

OZNÁMENÍ

Tento port COM je k dispozici v závislosti na kabelovém svazku.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"GPS"* > *"Výstup, sériové"*.

CMS-I-002498

2. Zvolte *"port COM výstupu GPS"*.

CMS-I-000721

3. Zvolte COM port.

OZNÁMENÍ

Nastavení pro přiložený kabelový svazek AMAZONE:

žádný

6.3.5 Nastavení alarmů

CMS-T-00000394-A.1

6.3.5.1 Nastavení obecných alarmů

CMS-T-000324-B.1

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Alarmy"* > *"Obecné"*.

CMS-I-002552

2. Vyberte alarm ze seznamu alarmů.

CMS-I-000794

3. Klepněte na *"Stav alarmu"*.

CMS-I-000833

4. Alarm aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

OZNÁMENÍ

Deaktivované alarmy se nezobrazují. V takovém případě nedochází k upozornění na možné poruchy.

OZNÁMENÍ

Pro alarmy k zapnutí a vypnutí automatického řízení lze deaktivovat jen vizuální zobrazení. Vždy, když se zapíná nebo vypíná automatické řízení, zazní výstražný signál.

Nastavení alarmu na konci řádku

CMS-T-001183-B.1

Když se vozidlo blíží k hranici, může se v určité vzdálenosti od hranice objevit alarm.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Alarmy"* > *"Obecné"*.

CMS-I-002552

2. Vyberte alarm ze seznamu alarmů *"Konec řádku"*.

CMS-I-000794

3. Klepněte na *"Stav alarmu"*.

CMS-I-000833

4. Aktivujte alarm.

5. Klepněte na *"První vzdálenost"*.

CMS-I-000743

6. Zadejte vzdálenost od hranice, kdy má být poprvé spuštěn alarm.

7. Klepněte na *"Druhá vzdálenost"*.

CMS-I-000735

8. Zadejte vzdálenost od hranice, kdy má být podruhé spuštěn alarm.

9. Klepněte na *"Výhledová vzdálenost"*.

CMS-I-000829

10. Zadejte další vzdálenost k první a druhé vzdálenosti, kdy má být spuštěn alarm.

6.3.6 Konfigurace značek

CMS-T-000341-B.1

V tomto menu lze provést předběžné nastavení značek. Pomocí značek lze označit nebezpečná místa. Kromě toho značky slouží jako reference pro ruční korekci GPS.

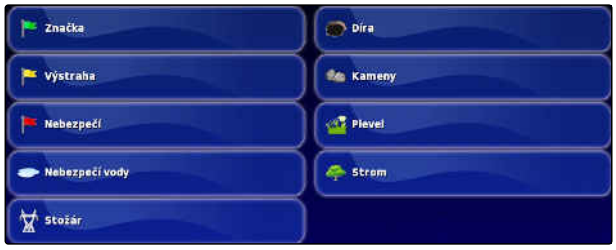
PŘEDPOKLADY

✓ Nastaveno oprávnění uživatele *"Standardní"* nebo *"Expert"*; viz strana 39

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Značky"*.

CMS-I-002455

2. Vyberte některou značku.



CMS-I-000962

3. Zvolte symbol.
4. Klepněte na *"Název značky"*.
5. Zadejte název.
6. Potvrďte pomocí .

6.3.7 Konfigurace kamery

CMS-T-00001998-A.1

Obraz připojených digitálních kamer lze zobrazovat v AmaPad. V tomto menu je možné provádět nastavení pro kamery.

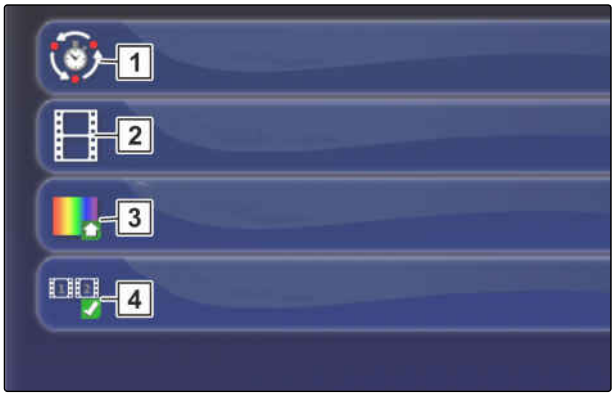
PŘEDPOKLADY

✓ Pro tuto funkci je třeba získat licenci a doplňkový hardware.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Kamery"* > *"Obecné"*.

CMS-I-00001177

Nastavení kamery je možné takto:



CMS-I-00001175

Obecně:

- 1 *"Název"*: zadejte název kamery.
- 2 *"Barevné kódování"*
- 3 *"Verze interfacebox AGCAM"*
- 4 *"Kamera viditelná"*: aktivace nebo skrytí náhledu kamery
- 5 *"Kamerová smyčka"*: aktivace nebo deaktivace kamerové smyčky

2. Zadejte požadovaná nastavení.

3. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Kamery"* > *"Obecné"*.

CMS-I-00001177

Standardní hodnoty:

- 1 *"Délka kamerové smyčky"*: údaj intervalu v sekundách pro přepínání mezi připojenými kamerami
- 2 *"Obrazová frekvence miniatur"*
- 3 *"Standardní barevné kódování"*
- 4 *"Kamerový pás"* Aktivace nebo deaktivace znázornění kamer pod náhledem kamer

CMS-I-00001173

4. Zadejte požadovaná nastavení.

6.3.8 Nastavení ISOBUS

CMS-T-00000031-B.1

6.3.8.1 Nastavení univerzálního terminálu

CMS-T-00000395-B.1

Aktivace univerzálního terminálu

CMS-T-001209-B.1

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"UT"*.

CMS-I-002462

2. Zvolte *"Univerzální terminál"*.

CMS-I-000826

Možná nastavení:

- Offline: spojení s univerzálním terminálem je deaktivované. K terminálu se nemůže přihlásit žádný pracovní stroj.
- Online: univerzální terminál je aktivovaný. Pracovní stroj lze přihlásit a zobrazit.

Stanovení čísla UT

CMS-T-001221-B.1

Pokud je k jedné ECU připojeno více terminálů, je univerzální terminál jednoznačně identifikován pomocí čísla UT.

OZNÁMENÍ

Terminály musí být přiřazeny přes univerzální terminál. Když je připojen jen jeden terminál, je tento terminál přiřazen automaticky.

OZNÁMENÍ

K ISOBUS nesmí být připojeno více terminálů se stejným číslem UT. Jsou-li k ECU připojené jiné terminály se stejným číslem UT, přepne AmaPad nastavení *"Univerzální terminál"* automaticky na *"offline"*.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"UT"*.

CMS-I-002462

2. Klepněte na *"Číslo UT"*.

CMS-I-000778

Možná nastavení:

- Číslo od 1 do 32

Vymazání vyrovnávací paměti univerzálního terminálu

CMS-T-00000014-A.1

Při chybách zobrazen v univerzálním terminálu je možné vymazat jeho vyrovnávací paměť.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"UT"*.

CMS-I-002462

2. Klepněte na *"Vymazat vyrovnávací paměť souhrnu"*.

CMS-I-00000014

3. Potvrďte pomocí .

4. Restartujte AmaPad.

Stanovení softwarových kláves na sloupec

CMS-T-001233-A.1

Nastavení, kolik softwarových kláves se zobrazuje v univerzálním terminálu na sloupec.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"UT"*.

CMS-I-002462

2. Klepněte na *"Softwarové klávesy na sloupec"*.

CMS-I-000787

3. Zvolte počet.

OZNÁMENÍ

Doporučené nastavení:

6

Stanovení polohy softwarových kláves

CMS-T-001165-A.1

Umístění softwarových kláves v univerzálním terminálu.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"UT"*.

CMS-I-002462

2. Klepněte na *"Umístění softwarových kláves"*.

CMS-I-000811

3. Zvolte umístění.

OZNÁMENÍ

Doporučené nastavení:

Vpravo (dva sloupce)

6.3.8.2 Nastavení Task Controller

CMS-T-00000396-A.1

Stanovení verze TC

CMS-T-006672-B.1

Verze TC je verze softwaru ECU. Různé verze TC podporují rozdílné formy dokumentace dat úlohy.

OZNÁMENÍ

V normálním případě AmaPad rozpozná verzi TC automaticky.

Pro stanovení verze TC platí následující:

- Stroje AMAZONE: Verze TC je 3
- Pro Peer Control: Verze TC je 4

1. Zvolte *"Menu nastavení"* > *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"TC"*.

CMS-I-002544

2. Klepněte na *"Verze aplikace TC"*.

CMS-I-002401

3. Zvolte verzi TC.

Stanovení čísla TC

CMS-T-003859-B.1

Pokud je k jednomu přípojnému zařízení připojeno více terminálů, může být AmaPad jednoznačně identifikován pomocí čísla TC. Každý terminál potřebuje jiné číslo TC, aby nedocházelo ke konfliktům.

1. Zvolte *"Menu nastavení"* > *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"TC"*.

CMS-I-002544

2. Klepněte na *"Číslo TC"*.

CMS-I-002399

3. Zadejte číslo TC.

Stanovení ovládacího režimu pro ruční spínání sekcí

CMS-T-006670-A.1

Je-li automatické spínání sekcí deaktivované, lze stále ještě ovládat spínání jednotlivých sekcí ručně. Toto nastavení stanoví, zda lze ovládat jednotlivé sekce pomocí virtuálního spínače jednotlivých sekcí.

1. Zvolte *"Menu nastavení"* > *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"TC"*.

CMS-I-002544

2. Klepněte na *"Ovládací režim ruční sekce"*.

CMS-I-002397

Možná nastavení:

- Ovládané z ECU: Je-li automatické spínání sekcí deaktivované, již nelze ovládat jednotlivé sekce prostřednictvím virtuálního spínače jednotlivých sekcí.
- Ovládané z konzoly: Je-li automatické spínání sekcí deaktivované, lze stále ještě ovládat jednotlivé sekce prostřednictvím virtuálního spínače jednotlivých sekcí.

3. Zvolte řídicí režim.

Vymazání vyrovnávací paměti Task Controller

CMS-T-00000015-A.1

V případě chybného zobrazování nebo přenosu konfigurace přípojného zařízení lze vymazat vyrovnávací paměť Task Controller.

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"ISOBUS"* > *"TC"*.

CMS-I-002544

2. Klepněte na *"Vymazat vyrovnávací paměť souhrnu"*.

CMS-I-00000014

3. Potvrďte pomocí .

4. Restartujte AmaPad.

Příprava USB pro upgrade

CMS-T-000231-D.1

Software AmaPad lze aktualizovat prostřednictvím USB paměti.

OZNÁMENÍ

Tuto funkci by měl používat vyškolený personál.

1. Kontaktujte zákaznický servis AMAZONE.

2. Zasuňte USB paměť s aktuálním softwarem do terminálu na zadní straně.

3. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Pomůcky"*.

CMS-I-002517

4. Zvolte *"Příprava USB pro upgrade"*.

CMS-I-001387

OZNÁMENÍ

Instalace se spustí automaticky!

Pokud by se software neaktualizoval automaticky, restartujte terminál.

6.4 Nastavení vozidla

CMS-T-00000397-C.1

6.4.1 Vytvoření nového vozidla

CMS-T-00000398-C.1

6.4.1.1 Volba vozidla z databáze.

CMS-T-000268-C.1

AmaPad má databázi vozidel. Z této databáze lze vybrat požadované vozidlo.

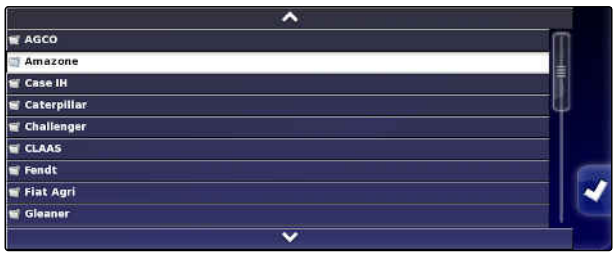
OZNÁMENÍ

Není-li požadované vozidlo v databázi, lze vytvořit vozidlo definované uživatelem; viz strana 88.

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Nový"*.

CMS-I-002536

2. Vyberte požadovaného výrobce ze seznamu výrobců.



CMS-I-000951

➡ Zobrazí se seznam modelů vozidel.

3. Zvolte požadovaný model vozidla.

CMS-I-000949

4. Potvrďte výběr modelu pomocí .

➡ U některých modelů vozidel se musí AmaPad restartovat.

5. Potvrďte restart pomocí .

➡ Zobrazí se menu geometrie vozidla. Nastavení geometrie vozidla viz strana 89.

OZNÁMENÍ

Pro samojízdný postřikovač AMAZONE Pantera se musí v tomto místě nastavit přípojné zařízení; viz strana 100, *"Nastavení nového přípojného zařízení"*, krok 7.

6.4.1.2 Vytvoření vozidla definovaného uživatelem

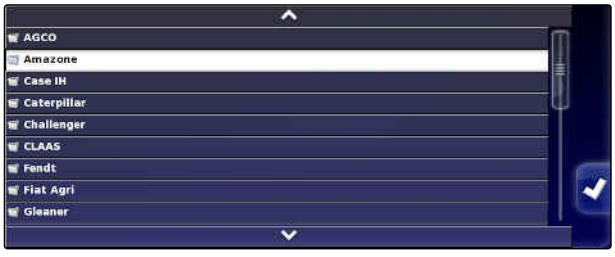
CMS-T-000272-D.1

Není-li požadované vozidlo v databázi, lze vytvořit vozidlo definované uživatelem.

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Nový"*.

CMS-I-002536

2. V seznamu výrobců zvolte *"Jiné"*.
3. Zvolte ovládací přístroj řízení vozidla.
4. Potvrďte výběr ovládacího přístroje řízení vozidla pomocí .



CMS-I-000951

5. Zvolte typ vozidla.

➡ U některých modelů vozidel se musí AmaPad restartovat.

6. Potvrďte restart pomocí .

7. Klepněte na *"Název vozidla"*.

OZNÁMENÍ

Pro snazší správu vozidel volte jejich názvy, které mají smysl.

8. Zadejte název vozidla.

9. Potvrďte zadání pomocí .

➡ Zobrazí se menu geometrie vozidla. Nastavení geometrie vozidla viz strana 89.

6.4.1.3 Nastavení geometrie vozidla

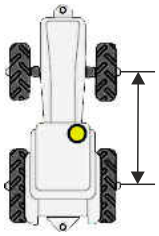
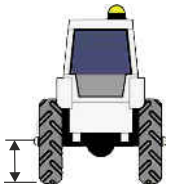
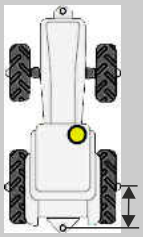
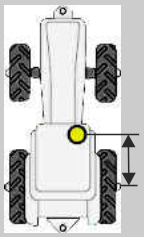
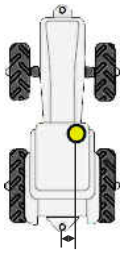
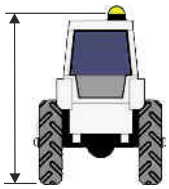
CMS-T-000276-D.1

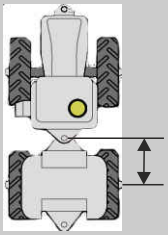
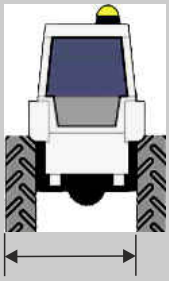
OZNÁMENÍ

Geometrie vozidla je nutná pro přesné fungování systému navádění. Vozidlo přesně změřte. Tolerance činí 5 cm.

OZNÁMENÍ

Nastavitelné geometrické hodnoty závisí na výběru vozidla. Název zvolené geometrické hodnoty se zobrazuje v horním řádku menu. Následující seznam obsahuje všechny geometrické hodnoty.

Geometrická hodnota	Popis	Obrázek		Geometrická hodnota	Popis	Obrázek
Vzdálenost náprav	Vzdálenost mezi středem přední a středem zadní nápravy.	 CMS-I-001032		Výška nápravy	Vzdálenost nápravy nad zemí	 CMS-I-001038
Bod přenosu síly na přípojné zařízení	Vzdálenost mezi středem zadní nápravy a tažným bodem	 CMS-I-001030		Anténa GPS	Podélné přesazení přijímače GPS vůči zadní nápravě Kladná hodnota: Přijímač GPS je namontován před zadní nápravou. Záporná hodnota: Přijímač GPS je namontován za zadní nápravou.	 CMS-I-001036
GPS-řízení	Příčné přesazení přijímače GPS vůči středu nápravy Kladná hodnota: Přijímač je namontován vpravo od středu nápravy. Záporná hodnota: Přijímač je namontován vlevo od středu nápravy.	 CMS-I-001042		GPS-výška	Vzdálenost horní strany přijímače GPS nad zemí	 CMS-I-001034

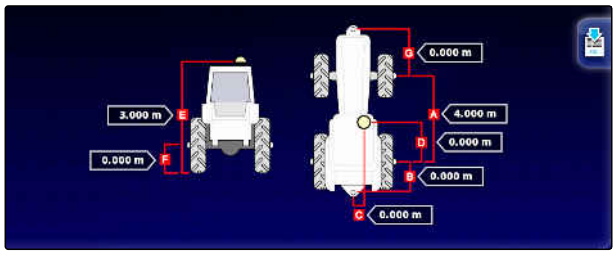
Geometrická hodnota	Popis	Obrázek		Geometrická hodnota	Popis	Obrázek
Kloubový bod	Jen u vozidel s kloubovým řízením. Vzdálenost středu zadní nápravy od kloubového bodu	 CMS-I-001040		Rozvor	Jen u pásových traktorů. Vzdálenost mezi levým okrajem levého pásu a levým okrajem pravého pásu	 CMS-I-000940

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Geometrie"*.

CMS-I-002487

2. Zkontrolujte název zvoleného vozidla.
3. *Je-li zvoleno nesprávné vozidlo,* viz strana 91.
4. *Chcete-li změnit geometrickou hodnotu:*

   Zvolte 0.000 m.



CMS-I-000861

➡ Název zvolené geometrické hodnoty se zobrazuje v horním řádku.

5. Zadejte hodnotu.
6. Potvrďte pomocí .

6.4.2 Výběr vozidla

CMS-T-000476-C.1

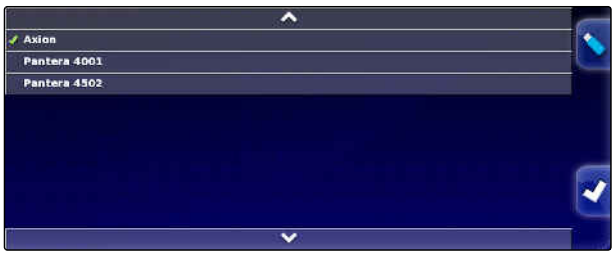
V tomto menu lze vybrat vytvořená vozidla. Kromě toho je možné načítat data vozidla z USB paměti a vytvářet kopie údajů vozidla. Data vozidla lze tak přenášet na jiné terminály.

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Vybrat"*.

CMS-I-002453

2. Zvolte vozidlo ze seznamu.
3. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Pro některá vozidla se musí provést restart.



CMS-I-000747

4. Potvrďte restart pomocí .

➡ Zobrazí se menu *"Geometrie vozidla"*.

5. *Chcete-li změnit geometrii vozidla,* viz strana 91.

6.4.3 Import dat vozidla

CMS-T-000472-C.1

Data vozidla uložená prostřednictvím správce dat porostu do USB paměti lze opět importovat.

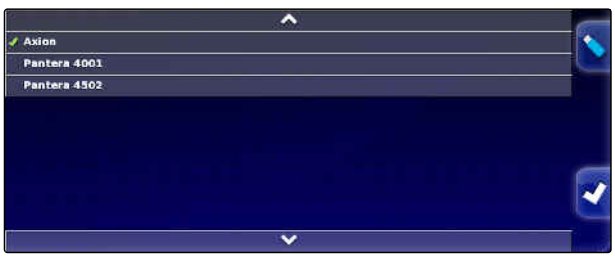
OZNÁMENÍ

Další informace k správci dat porostu viz strana 229.

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Vybrat"*.

CMS-I-002453

2. Klepněte na .
3. Zvolte vozidlo ze seznamu.



CMS-I-000747

4. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Pro některá vozidla se musí provést restart.

5. Potvrďte restart pomocí .

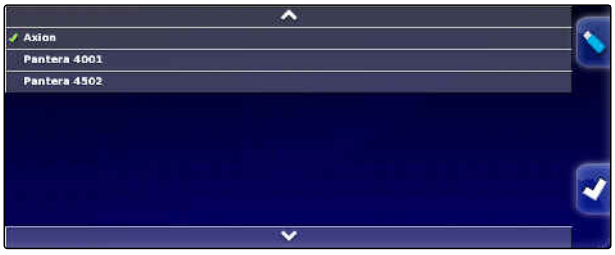
➡ Zobrazí se menu *"Geometrie vozidla"*.

6.4.4 Kopírování dat vozidla

CMS-T-000468-B.1

Data vozidla lze kopírovat za účelem vytvoření vozidel, která se od sebe jen málo liší.

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Vybrat"*.



CMS-I-000747

2. Zvolte vozidlo ze seznamu.

3. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Pro některá vozidla se musí provést restart.

4. Potvrďte restart pomocí .

5. Klepněte na .

6. Zvolte *"Název vozidla"*.

7. Zadejte název vozidla pro kopii.

8. Potvrďte zadání pomocí .

➡ U některých vozidel se provede restart.

6.4.5 Nastavení ovládacího přístroje řízení

CMS-T-00000400-C.1

6.4.5.1 Volba ovládacího přístroje

CMS-T-001289-C.1

Pomocí tohoto nastavení se volí ovládací přístroj řízení vozidla, na němž se nachází AmaPad.

OZNÁMENÍ

Nastavení ovládání řízení se nepřiřazuje zvolenému vozidlu. Při zvolení nového vozidla se musí ovládání řízení přizpůsobit.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele *"Standardní"* nebo *"Expert"*; viz strana 39
- ✓ Automatika řízení aktivovaná; viz strana 44

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Řízení"*.

CMS-I-002459

2. Klepněte na *"Ovladač"*.

CMS-I-000703

Možná nastavení:

- Automatická detekce: Jen pro ovládací přístroje řízení neuvedené ve výběrovém seznamu.
- AES-25
- Fendt FSC
- Case 8800
- Lexion (USA)

OZNÁMENÍ

Nastavení *"Automatické detekce"* neruší výběr správného ovládacího zařízení řízení.

Volba sběrnice CAN

CMS-T-001322-C.1

Ovládání řízení může probíhat přes různé sběrnice CAN.

OZNÁMENÍ

Nastavení ovládání řízení se nepřiřazuje zvolenému vozidlu. Při zvolení nového vozidla se musí ovládání řízení přizpůsobit.

PŘEDPOKLADY

✓ Nastaveno oprávnění uživatele *"Standardní"* nebo *"Expert"*; viz strana 39

✓ Automatika řízení aktivovaná; viz strana 44

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Řízení"*.

CMS-I-002459

2. Klepněte na *"Sběrnice CAN"*.

CMS-I-000707

Možná nastavení:

- CAN 1: ISOBUS
- CAN 2: Primární komunikační sběrnice pro řízení

OZNÁMENÍ

Jaká sběrnice CAN se musí použít, je uvedeno na přijímači GPS.

- Sběrnice CAN pro AGI-3 a AGI-4: CAN 2

Zapnutí automatického řízení

CMS-T-001285-C.1

OZNÁMENÍ

Nastavení ovládání řízení se nepřiřazuje zvolenému vozidlu. Při zvolení nového vozidla se musí ovládání řízení přizpůsobit.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele *"Standardní"* nebo *"Expert"*; viz strana 39
- ✓ Automatika řízení aktivovaná; viz strana 44

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Řízení"*.

CMS-I-002459

2. Klepněte na *"Zapnutí automatického řízení"*.

CMS-I-000709

Možná nastavení:

- Virtuální: Automatické řízení lze zapnout jen tlačítkem v provozním menu.
- Virtuální a externí vstup konzoly: Automatické řízení lze zapnout tlačítkem v provozním menu a externím spínačem.

Aktivace přímého ventilu

CMS-T-001326-C.1

OZNÁMENÍ

Nastavení ovládání řízení se nepřiřazuje zvolenému vozidlu. Při zvolení nového vozidla se musí ovládání řízení přizpůsobit.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele *"Standardní"* nebo *"Expert"*; viz strana 39
- ✓ Automatika řízení aktivovaná; viz strana 44

1. V menu nastavení klepněte na *"Vozidlo"* > *"Řízení"*.

CMS-I-002459

2. Klepněte na *"Přímý ventil"*.

CMS-I-000705

Možná nastavení:

- Deaktivováno: Ovládání řízení pracuje se snímačem úhlu natočení kol.
- Aktivováno: Ovládání řízení pracuje bez snímače úhlu natočení kol.

6.5 Vytvoření přípojného zařízení

CMS-T-00000399-E.1

6.5.1 Použití průvodce pro rozpoznání přípojného zařízení

CMS-T-002255-C.1

AmaPad automaticky rozezná připojená přípojná zařízení ISOBUS a otevře průvodce. S těmito průvodci lze vytvořit profil přípojného zařízení.

OZNÁMENÍ

AmaPad automaticky rozezná jen přípojná zařízení ISOBUS.

Při spuštění AmaPad se zobrazí asistent pro rozpoznání přípojného zařízení v provozním menu.

OZNÁMENÍ

AmaPad potřebuje k rozpoznání přípojného zařízení až 2 minuty.

PŘEDPOKLADY

✓ Přípojné zařízení správně připojené; viz strana 6

1. *Má-li se vytvořit profil pro přípojné zařízení,* potvrďte pomocí *"Ano"*.

CMS-I-001226

OZNÁMENÍ

Další možnosti volby:

- *"Ne"*: Nevytvoří se žádný profil přípojného zařízení. AmaPad uloží tuto volbu a průvodce pro toto přípojné zařízení již neotvírá.
- *"Ukončit"*: Nevytvoří se žádný profil přípojného zařízení. AmaPad průvodce opět otevře, když se toto přípojné zařízení znovu připojí.

2. Zvolte typ přípojného zařízení.

CMS-I-002630

OZNÁMENÍ

Typy přípojných zařízení zleva doprava a shora dolů:

- tuhé
- tažené
- čelní montáž
- s dvěma kloubovými body
- samojízdné

3. *Pokud jste zvolili typ přípojného zařízení "samojízdný",*
   zvolte typ vozidla ze seznamu.

4. Pokračujte pomocí .

CMS-I-001229

5. *Má-li se změnit název přípojného zařízení,*
   zvolte *"Název profilu"* a zadejte název.

6. Pokračujte pomocí .

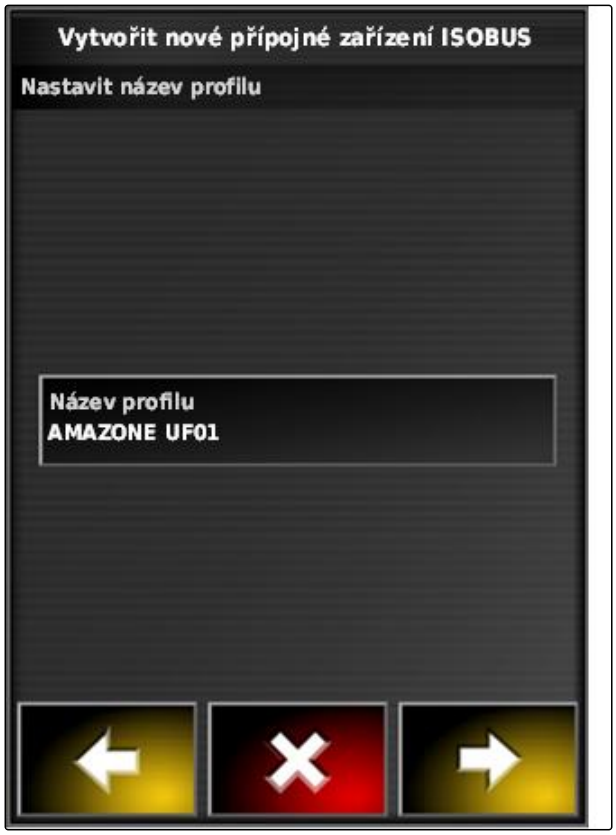
➡ Profil přípojného zařízení je vytvořen.

7. Potvrďte pomocí .

OZNÁMENÍ

Řiďte se pokyny na displeji.

8. *Má-li se načíst přípojné zařízení,*
   potvrďte pomocí .



CMS-I-001231

6.5.2 Vytvoření nového přípojného zařízení

CMS-T-000313-C.1

OZNÁMENÍ

V tomto návodu k obsluze jsou popsána jen přípojná zařízení s ISOBUS. Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

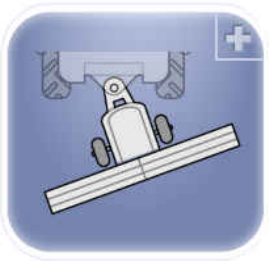
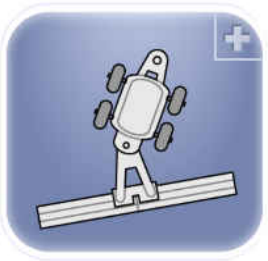
PŘEDPOKLADY

✓ Přípojné zařízení řádně připojené

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Nový"* > *"Vlastní"*.

CMS-I-001621

➡ Zobrazují se čtyři typy přípojných zařízení.

Typ přípojného zařízení	Tlačítko	Typ přípojného zařízení	Tlačítko
Tuhý	CMS-I-002576	Čelně nesený stroj	CMS-I-002584
Tažený	 CMS-I-002580	2 kloubové body	 CMS-I-002582

2. Zvolte požadovaný typ přípojného zařízení.

➡ Po vytvoření přípojného zařízení se musí AmaPad restartovat.

3. Potvrďte restart pomocí .

4. Klepněte na *"Název zařízení"*.

OZNÁMENÍ

Pro snazší správu přípojných zařízení volte jejich názvy, které mají smysl.

5. Zadejte název.

6. Potvrďte zadání pomocí .

➡ Zobrazí se průvodce pro nastavení přípojného zařízení.

7. V kroku 1 pod *"Ovládání přípojného zařízení"* zvolte *"Spínání jednotlivých sekcí a řízení množství"*.

8. V kroku 2 pod *"Druh ECU"* zvolte *"ISOBUS"*.

9. V kroku 3 pod *"Funkce přípojného zařízení"* zvolte druh připojeného přípojného zařízení.

10. V kroku 4 pod *"Přiřazení ECU"* zvolte připojené přípojné zařízení ze seznamu.

CMS-I-001067

ODSTRANĚNÍ ZÁVAD

Přípojné zařízení se nezobrazuje?

AmaPad nerozpoznal připojené přípojné zařízení.

1. Zkontrolujte přípojky.

2. Zopakujte postup, viz strana 100.

6.5.3 Volba přípojného zařízení

CMS-T-000491-C.1

V tomto menu lze volit vytvořená přípojná zařízení. Kromě toho je možné načítat data přípojných zařízení z USB paměti a vytvářet kopie dat přípojných zařízení.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Vybrat"*.

CMS-I-001027

2. Zvolte přípojné zařízení ze seznamu.

3. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Pro některá přípojná zařízení se musí provést restart.

4. Potvrďte restart pomocí .

6.5.4 Import dat přípojného zařízení

CMS-T-000487-C.1

Data přípojného zařízení lze uložit do USB paměti a přenést do AmaPad.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Vybrat"*.

CMS-I-002485

2. Zasuňte USB paměť s daty přípojného zařízení do AmaPad.

3. Zvolte .

4. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Pro některá přípojná zařízení se musí provést restart.

CMS-I-001027

5. Potvrďte restart pomocí .

6.5.5 Nastavení ECU

CMS-T-00000401-B.1

Volba řízení přípojného zařízení

CMS-T-000882-B.1

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"ECU"*.

CMS-I-002540

2. Klepněte na *"Ovládání přípojného zařízení"*.

CMS-I-000716

Možná nastavení:

- Jen spínání sekcí
- Spínání sekcí s řízením množství
- Jen řízení množství

Volba funkcí přípojného zařízení

CMS-T-000899-B.1

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"ECU"*.

CMS-I-002540

2. Klepněte na *"Funkce přípojného zařízení"*.

CMS-I-002591

Možná nastavení:

- Postřikovač
- Rozmetadlo
- Přesný secí stroj

Aktualizace nastavení ECU

CMS-T-000878-C.1

Geometrické údaje lze přenášet z ECU zvoleného přípojného zařízení do AmaPad. Pokud byly geometrické údaje přípojného zařízení změněny přes univerzální terminál, musí se tato funkce použít.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"ECU"*.

CMS-I-002540

2. Klepněte na *"Aktualizace nastavení ECU"*.

CMS-I-000714

3. Potvrďte pomocí .

OZNÁMENÍ

Přenos dat trvá až 60 sekund.

6.5.6 Nastavit překrytí

CMS-T-001094-B.1

Pomocí překrytí je možné ovlivnit vzdálenost vodicích stop pro navádění. Když vozidlo sleduje vodicí stopy, zasahuje přípojné zařízení o uvedenou hodnotu do již zpracované plochy.

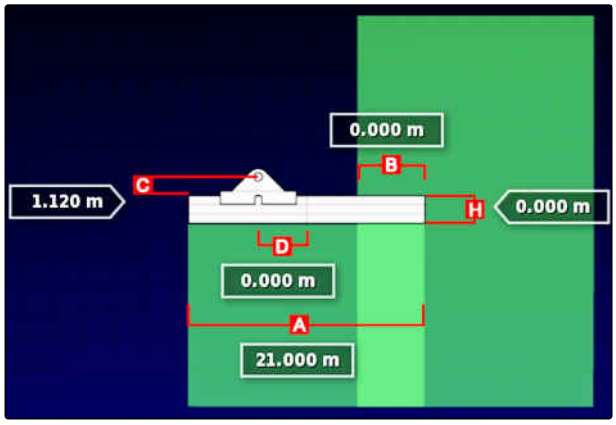
OZNÁMENÍ

Toto nastavení neovlivňuje překrytí automatického spínání sekcí.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Geometrie"*.

CMS-I-002464

2. Zvolte geometrickou hodnotu *"B"*.
3. Zadejte hodnotu.
4. Potvrďte pomocí .



CMS-I-001044

6.5.7 Konfigurace spínání sekcí

CMS-T-00000402-A.1

6.5.7.1 Konfigurace spínání sekcí pro polní postřikovače

CMS-T-00000403-A.1

Nastavení sekcí

CMS-T-001357-B.1

V tomto menu lze konfigurovat sekce.

CMS-I-002542

OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace sekcí výhradně přes univerzální terminál.

▶ Informace ke konfiguraci sekcí u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.

Nastavení časování

CMS-T-000923-B.1

V tomto menu se nastavují doby zpoždění při spínání jednotlivých sekcí. Sekce lze v řádku *"Všechny"* nastavit také společně na stejnou dobu zpoždění.

CMS-I-002466

OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace dob zpoždění výhradně přes univerzální terminál.

▶ Informace ke konfiguraci dob zpoždění u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.

Nastavení virtuálního spínače sekcí

CMS-T-000894-A.1

Virtuální spínače sekcí lze převzít do panelu funkcí v provozním menu a v náhledu úlohy.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Ovládání sekcí"* > *"Spínač sekce"*.

CMS-I-002548

2. Klepněte na *"Styl"*.

CMS-I-002597

3. Vyberte z výběrového seznamu *"Virtuální"*.
4. Potvrďte pomocí .
5. Klepněte na *"Spínač"*.

CMS-I-001009

6. Zadejte požadovaný počet.

OZNÁMENÍ

Lze aktivovat maximálně 16 spínačů sekcí.

7. V tabulce *"Spínač"* přiřaďte každé sekci jeden spínač.

OZNÁMENÍ

Více sekcí lze ovládat tímtéž spínačem sekcí. K tomu se musí sekcím přiřadit stejný spínač sekcí.

Sekce	Spínač
1	1
2	2
3	3
4	4
5	5
6	6

CMS-I-001007

6.5.7.2 Konfigurace spínání sekcí pro rozmetadlo hnojiv

CMS-T-00000404-A.1

Nastavení časování

CMS-T-000907-B.1

V tomto menu se nastavují doby zpoždění při spínání jednotlivých sekcí.

CMS-I-002449

OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace dob zpoždění výhradně přes univerzální terminál.

- Informace ke konfiguraci dob zpoždění u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.

Aktivace virtuálního spínače sekcí

CMS-T-000932-A.1

OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici pro rozmetadlo hnojiv.

CMS-I-002529

6.5.7.3 Konfigurace spínání sekcí pro secí stroje

CMS-T-00000405-A.1

Nastavení sekcí

CMS-T-000890-B.1

V tomto menu lze konfigurovat sekce.

CMS-I-002514

OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace sekcí výhradně přes univerzální terminál.

- Informace ke konfiguraci sekcí u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.

Nastavení časování

CMS-T-001053-B.1

V tomto menu se nastavují doby zpoždění při spínání jednotlivých sekcí. Sekce lze v řádku *"Všechny"* nastavit také společně na stejnou dobu zpoždění.

CMS-I-002532

OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace dob zpoždění výhradně přes univerzální terminál.

► Informace ke konfiguraci dob zpoždění u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.

Nastavení virtuálního spínače sekcí

CMS-T-001342-A.1

Virtuální spínače sekcí lze převzít do panelu funkcí v provozním menu a v náhledu úlohy.

CMS-I-002550

1. Zvolte *"Menu nastavení"* > *"Přípojné"* > *"Ovládání sekcí"* > *"Spínač sekce"*.

2. Klepněte na *"Styl"*.

CMS-I-002597

3. Vyberte z výběrového seznamu *"Virtuální"*.

4. Potvrďte pomocí .

5. Klepněte na *"Spínač"*.

CMS-I-001009

6. Zadejte požadovaný počet.

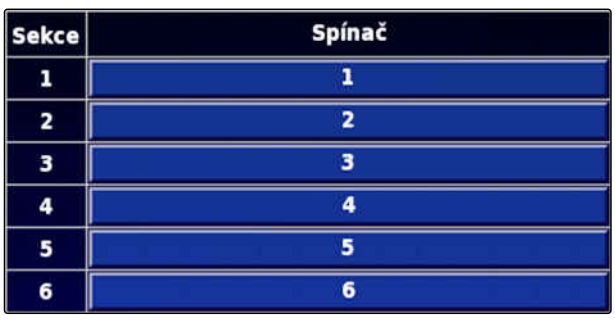
OZNÁMENÍ

Lze aktivovat maximálně 16 spínačů sekcí.

7. V tabulce *"Spínač"* přiřaďte každé sekci jeden spínač.

OZNÁMENÍ

Více sekcí lze ovládat tímtéž spínačem sekcí. K tomu se musí sekcím přiřadit stejný spínač sekcí.



Sekce	Spínač
1	1
2	2
3	3
4	4
5	5
6	6

CMS-I-001007

6.5.8 Stanovení dolní hranice pro pracovní rychlost

CMS-T-001334-A.1

V tomto menu lze stanovit rychlost, od které přípojné zařízení zahájí aplikaci.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Postřikovač (rozmetadlo, přesný secí stroj)"* > *" Nastavení ISOBUS"*.

CMS-I-002451

2. Klepněte na *"Vypnutí při nízké rychlosti"*.

CMS-I-001372

3. Zadejte rychlost.

OZNÁMENÍ

Při nastavení 0 km/h je tato funkce deaktivovaná. Aplikace se nezastaví, když vozidlo stojí.

6.5.9 Konfigurace audiosignálů

CMS-T-001361-B.1

AmaPad může pro určité funkce stroje generovat akustické signály.

- Zvukový signál hlavního spínače: Při aktivovaném zvukovém signálu je generován zvuk při stisknutí hlavního spínače.
- Zvukový signál spínače nádrže: Při aktivovaném zvukovém signálu je generován zvuk při aktivaci spínače nádrže.
- Zvukový signál sekcí: Při aktivovaném zvukovém signálu je generován zvuk při zapnutí nebo vypnutí sekcí.

OZNÁMENÍ

Následující zvukové signály nejsou podporovány stroji s ISOBUS.

- zvukový signál spínače nádrže
- zvukový signál hlavního spínače

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Postřikovač (rozmetadlo, sázecí stroj) "* > *"Audio"*.

2. Klepněte na tlačítko pro požadovaný zvukový signál.

CMS-I-001073

3. Audiosignál aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

6.5.10 Nastavení simulace rychlosti GPS

CMS-T-000928-D.1

V tomto menu lze nastavit, že AmaPad zjišťuje rychlost přes signál GPS a jak AmaPad přenáší rychlost do přípojného zařízení.

OZNÁMENÍ

Rychlost se pak musí přenášet do přípojného zařízení jen tehdy, když v univerzálním terminálu není k dispozici žádný zdroj rychlosti. V takovém případě lze aktivovat obě simulace rychlosti. Jeden ze zdrojů lze pak volit přes univerzální terminál.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Rychlost"*.

CMS-I-002505

Když je aktivovaná rychlost jízdy ISO, je rychlost přenášena do přípojného zařízení přes protokol ISOBUS.

2. Klepněte na *"Pojezdová rychlost ISO"*.

CMS-I-000900

3. Simulace rychlosti aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

Když je aktivovaná rychlost GPS NMEA2000, je rychlost přenášena do přípojného zařízení přes protokol GPS NMEA2000.

OZNÁMENÍ

Protokol GPS NMEA200 lze aktivovat, když traktor vysílá signál, ale přesto se má použít signál rychlosti GPS.

4. Klepněte na *"Rychlost GPS NMEA2000"*.

CMS-I-00000013

5. Simulace rychlosti aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

6.5.11 Aktivace polohy GPS NMEA2000

CMS-T-00000013-B.1

Když se aktivuje tato funkce, je poloha přenášena do přípojného zařízení přes protokol GPS NMEA2000.

OZNÁMENÍ

Protokol GPS NMEA200 lze aktivovat pro přenos signálu GPS přes sběrnici CAN.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojné"* > *"Rychlost"*.

CMS-I-002505

2. Klepněte na *"Poloha GPS NMEA2000"*.

CMS-I-00000012

3. Funkci aktivujte

   nebo

   deaktivujte.

7 Použití provozního menu

CMS-T-00000488-C.1

7.1 Použití menu funkcí

CMS-T-00000489-B.1

7.1.1 Otevření miniaturního náhledu

CMS-T-00000492-A.1

- Tlačítky v menu funkcí otevřete miniaturní náhledy.

CMS-I-00000274

7.1.2 Maximalizace miniaturního náhledu

CMS-T-00000491-A.1

OZNÁMENÍ

Ne všechny miniaturní náhledy lze maximalizovat. Na miniaturních náhledech, které lze maximalizovat, je v pravém horním rohu toto tlačítko:

OZNÁMENÍ

Maximalizovaný miniaturní náhled nelze opět minimalizovat. Pro zavření maximalizovaného miniaturního náhledu se musí maximalizovat jiný miniaturní náhled.

Pro maximalizaci miniaturních náhledů existují 2 možnosti:

► Klepněte na

nebo

přejeďte prstem z miniaturního náhledu horizontálně doprava přes obrazovku.

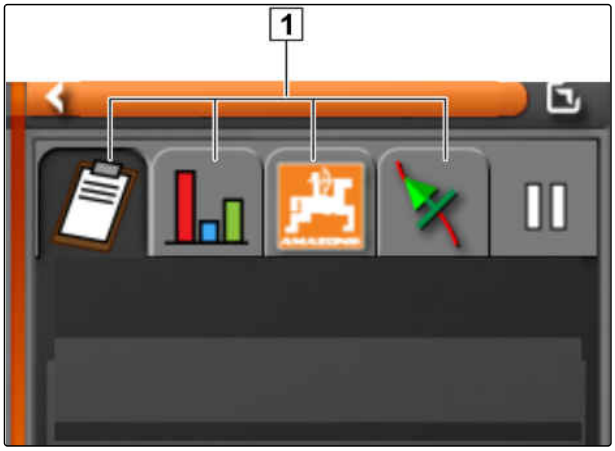
CMS-I-00000272

7.1.3 Použití registru v miniaturním náhledu

CMS-T-000631-C.1

Některé miniaturní náhledy obsahují registry, které lze otvírat jednotlivě.

► Registry otevřete tlačítky 1.



CMS-I-00002538

7.1.4 Zavření miniaturního náhledu

CMS-T-00000490-A.1

K zavření miniaturního náhledu existují 3 možnosti:

- Znovu klepněte na tlačítko otevřeného miniaturního náhledu

  nebo

  klepněte v miniaturním náhledu vlevo nahoře na

  nebo

  přejeďte prstem horizontálně z miniaturního náhledu na menu funkcí.

CMS-I-00000269

7.2 Použití mapového náhledu

CMS-T-00000493-B.1

7.2.1 Vyvolání mapového náhledu

CMS-T-00000494-A.1

1. V menu funkcí otevřete miniaturní mapový náhled pomocí .

CMS-I-00000274

2. Maximalizujte miniaturní náhled.

CMS-I-00000272

7.2.2 Zvětšení nebo zmenšení mapy

CMS-T-000628-A.1

► V mapovém náhledu zvětšete nebo zmenšete pomocí nebo výřez mapy.

7.2.3 Změna perspektivy

CMS-T-000638-A.1

K dispozici jsou 3 perspektivy. Tlačítko se mění podle nastavené perspektivy.

Tlačítko	Popis
	Horní okraj mapy zůstává orientovaný na sever.
	Mapa se vyrovnává do směru jízdy a otáčí se s vozidlem.
	Mapa se vyrovnává do směru jízdy. Zobrazuje se umělý horizont.

▶ *Chcete-li změnit perspektivu,*
klepněte na tlačítko na mapě, až je nastavena požadovaná perspektiva.

7.2.4 Posun mapy

CMS-T-000651-B.1

K získání lepšího přehledu je možné mapu prstem posouvat.

PŘEDPOKLADY

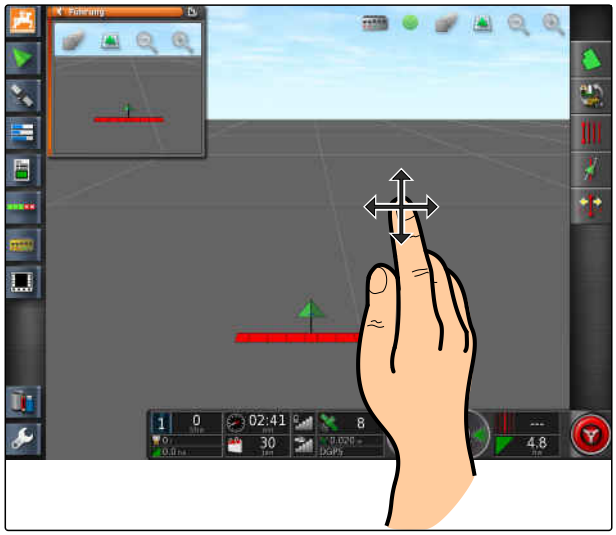
✓ Posun mapy aktivován; viz strana 36

1. Přejeďte prstem po mapě.

➡ Symbol k zaměření vozidla změní barvu na zelenou.

2. *Když se má symbol vozidla opět objevit uprostřed mapy,*

   zaměřte symbol vozidla pomocí .



CMS-I-000880

7.2.5 Volba mapových úrovní

CMS-T-000648-B.1

Jako mapové úrovně se označují prvky, které se zobrazují na mapě.

1. Pomocí otevřete menu *"Vrstvy mapy"*.
2. Zvolte v seznamu požadované prvky.
3. Potvrďte pomocí .

➡ Vybrané prvky se zobrazí na mapě.

CMS-I-002562

7.3 Konfigurace přístrojové desky

CMS-T-00000444-B.1

7.3.1 Přidání datových polí

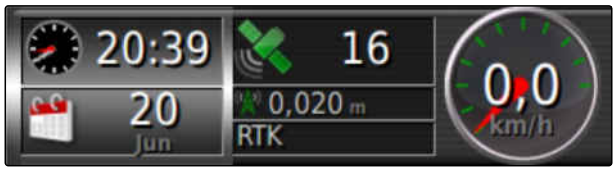
CMS-T-005024-B.1

PŘEDPOKLADY

✓ Aktivovaná funkce v uživatelských ovládáních; viz strana 40

1. Klepněte na libovolné datové pole na přístrojové desce.

➡ Otevře se výběrový seznam pro datová pole.



CMS-I-00001230

2. Zvolte požadovaná datová pole.

3. Potvrďte pomocí

OZNÁMENÍ

Vybrané datové pole se aktivuje nebo deaktivuje na přístrojové desce. Datové pole se automaticky deaktivuje, když je překročen počet zvolených datových polí.

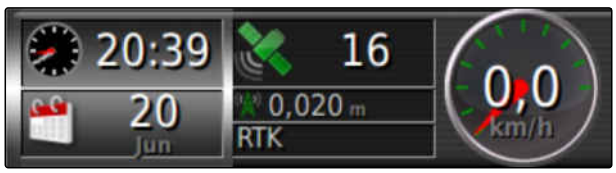
CMS-I-001065

7.3.2 Zpracování datových polí

CMS-T-005022-B.1

1. Klepněte na libovolné datové pole na přístrojové desce.

➡ Otevře se výběrový seznam pro datová pole.



CMS-I-00001230

2. *Chcete-li zpracovat existující datové pole na přístrojové desce,*
   klepněte na požadované datové pole na přístrojové desce.

➡ Otevře se výběrový seznam pro data.

3. Zvolte požadovaná data pro zvolené datové pole.

4. Potvrďte pomocí .

CMS-I-001062

8 Práce bez úlohy

CMS-T-006709-E.1

Nemají-li se zaznamenávat žádná data úlohy, lze pracovat bez použití úlohy. K tomu se pomocí funkce *"Rychlé spuštění"* automaticky vytvoří úloha a opět smaže, když se funkce znovu vyvolá.

PŘEDPOKLADY

✓ Nastaveno oprávnění uživatele *"Standardní"* nebo *"Expert"*; viz strana 39

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.

CMS-I-002493

2. Klepněte na *"Režim pomocníka s úlohou"*.

CMS-I-002600

3. Zvolte *"Rychlé spuštění"*.

4. Potvrďte pomocí .

5. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Rychlé"*.

CMS-I-002479

6. V seznamu *"Možnosti"* zvolte *"Změnit úlohu"*.

CMS-I-001627

7. Pomocí *"Stav možnosti"* aktivujte možnost.

CMS-I-001630

8. Zvolte pod *"Akce"* *"Žádná úloha"*.
9. Aktivujte možnost *"Skrýt při úspěchu"*.
10. Všechny ostatní možnosti deaktivujte.
11. Vraťte se do provozního menu.

CMS-I-002391

12. V menu úlohy zvolte .

➡ Automaticky se vytvoří nová úloha. Data úlohy se neuloží.

13. *Chcete-li zpracovávat jinou plochu,*
znovu zvolte .

➡ Všechna zaznamenaná data, jako hranice pole nebo překážky, se smažou.

OZNÁMENÍ

Pro uložení dat úlohy, viz strana 123.

9 Správa úloh

CMS-T-00000446-E.1

9.1 Použití průvodců úlohou

CMS-T-006658-D.1

Průvodce úlohou zobrazuje informace k menu v mapovém náhledu. Informace obsahují pokyny, jak používat jednotlivá menu.

PŘEDPOKLADY

✓ Průvodce úlohou aktivován; viz strana 46

1. V menu úlohy zvolte .

➡ Zobrazí se průvodce úlohou.

2. V menu úlohy zvolte požadované menu.

➡ Průvodce úlohou zobrazuje informace ke zvolenému menu.

9.2 Použití rychlého spuštění

CMS-T-006660-E.1

Pomocí rychlého spuštění lze automatizovat procesy. Není tak nutné ručně provádět opakovaná nastavení.

PŘEDPOKLADY

✓ Aktivováno rychlé spuštění; viz strana 46

✓ Konfigurováno rychlé spuštění; viz strana 53

▶ V menu úlohy zvolte .

➡ Spustí se konfigurovaný pracovní postup.

9.3 Zpracování kmenových dat

CMS-T-006674-A.1

V menu pro výběr kmenových dat lze kmenová data také pořizovat, zpracovávat nebo smazat.

Ke kmenovým datům patří následující údaje:

- Zákaznické údaje
- Údaje zemědělského podniku
- Údaje pracovníka
- Údaje o poli
- Údaje o produktu
- Údaje o plodinách
- Předlohy komentářů

► *Chcete-li zpracovávat kmenová data,*

Zvolte .

nebo

chcete-li přidat kmenová data,

Zvolte .

nebo

chcete-li smazat kmenová data,

Zvolte .

CMS-I-002490

9.4 Spuštění úlohy

CMS-T-001561-D.1

Spuštěním úlohy se zahájí aplikace a zaznamenávají se data úlohy.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Přijímač GPS připojen
- ✓ Konfigurovaný systém GPS; viz strana 58.
- ✓ Vytvořeno vozidlo, viz strana 87
- ✓ Vytvořeno přípojné zařízení; viz strana 97
- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Vytvořena úloha a pole přidáno k úloze; viz strana 127

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Spusťte úlohu pomocí .

➡ Tlačítko se změní na tlačítko .

ODSTRANĚNÍ ZÁVAD

Nelze úlohu spustit?

Nejsou splněny podmínky pro spuštění úlohy. Zobrazí se okno "Stav spuštění úlohy". Červené ukazatele stavu znamenají, že tyto podmínky nejsou splněné.

CMS-I-001076

- ► *Červený ukazatel stavu u "GPS přijato":*
  Zkontrolujte, zda je správně připojen a vybrán přijímač GPS.
- ► *Červený ukazatel stavu u "Úloha zvolena":*
  Zvolte úlohu.
- ► *Červený ukazatel stavu u "Konzola je připravena":*
  Pomocí zjistěte další informace a odstraňte zobrazené chyby.
- ► *Červený ukazatel stavu u "Přípojné zařízení načteno":*
  Zvolte přípojné zařízení.
- ► *Červený ukazatel stavu u "Vozidlo načteno":*
  Zvolte vozidlo.
- ► *Červený ukazatel stavu u "ECU synchronizována":*
  Znovu připojte přípojné zařízení.

9.5 Přerušení úlohy

CMS-T-001442-C.1

Po přerušení úlohy se zastaví aplikace a již žádná data úlohy se nezapisují.

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí přerušte úlohu.

➡ Tlačítko se změní na tlačítko .

9.6 Vytvoření nové úlohy

CMS-T-000353-C.1

Ke zpracování pole je zapotřebí úloha. Spuštěním zakázky se zahájí aplikace a zaznamenávají se celkové údaje úlohy.

Následující hodnoty patří k celkovým údajům úlohy:

- Dráha v pracovní poloze
- Doba v pracovní poloze
- Obdělaná plocha
- Aplikované množství

PŘEDPOKLADY

✓ Když se mají vytvořit hranice nebo vodicí stopy, musí být vytvořené pole.

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí vyvolejte menu *"Vytvořit: Úloha"*.

3. Do pole *"Název"* zadejte název úlohy.

OZNÁMENÍ

Pro snazší správu úloh volte jejich názvy, které mají smysl.

Automaticky generovaný název se skládá z následujících prvků:

- slova *"Úloha"*
- data vytvoření
- času vytvoření

OZNÁMENÍ

Následující údaje patří ke kmenovým datům a jsou volitelné. Pro přidání kmenových dat do úlohy lze kmenová data vybrat ze seznamu. Pokud nejsou ještě žádná kmenová data vytvořená, viz strana 124.

CMS-I-002471

4. Pod *"Zákazník"* uveďte, pro koho se úloha zpracovává.

5. Pod *"Farma"* uveďte, pro jaký zemědělský podnik se úloha zpracovává.

6. Pod *"Pracovník"* uveďte, kdo úlohu zpracovává.

7. Pod *"Pole"* vyberte pole, které se zpracovává.

➡ Po výběru pole se zobrazí náhled pole.

8. Potvrďte údaje pomocí .

9. *Pokud má být úloze přiřazeno řízení množství,* viz strana 207.

9.7 Import dat úloh

CMS-T-000400-C.1

Data úlohy lze vytvořit v PC pomocí Farm Management Information System. Tato data úlohy je pak možné přenést jako soubor dat úlohy (*"TASKDATA.XML"*) pomocí USB paměti do AmaPad.

OZNÁMENÍ

Importovat je možné jen jeden soubor *"TASKDATA.XML"*. Jeden soubor *"TASKDATA.XML"* může ale obsahovat více dat úlohy.

OZNÁMENÍ

Když se importují data úlohy, existující úlohy v AmaPad se smažou. Aby se existující úlohy zachovaly, musí se exportovat; viz strana 130.

1. Zasuňte USB paměť se souborem *"TASKDATA.XML"* do AmaPad.
2. V menu úlohy klepněte na .
3. Klepněte na .
4. Klepněte na .

➡ Otevře se menu pro import a zobrazí se obsah USB paměti.

5. Zvolte složku, v níž se nachází soubory *"TASKDATA.XML"*

   nebo

   k zobrazení všech souborů "TASKDATA.XML" v USB paměti

   klepněte na .

CMS-I-000923

6. Zvolte požadovaný soubor *"TASKDATA.XML"*.

7. Pod *"Režim importu"* zvolte, zda se mají importovat všechny údaje, nebo jen kmenová data.

8. Potvrďte výběr pomocí .

9. *Když jsou v AmaPad data úlohy:*
Potvrďte přepsání.

➡ Data úlohy se importují.

CMS-I-001126

9.8 Export dat úlohy

CMS-T-000396-C.1

Data úlohy lze exportovat pomocí USB paměti, aby je bylo možné spravovat v PC pomocí Farm Management Information System.

OZNÁMENÍ

K datům zakázky patří následující údaje:

- Data vozidla
- Data přípojného zařízení
- Doba práce
- Obdělané plochy
- Celkové aplikované množství
- Údaje o poli
- Kmenová data

Když se exportují data úlohy, data úlohy v AmaPad se smažou. Data porostu a kmenová data se kopírují.

Ve správci dat porostu se provede zálohování dat úlohy. Když se data úlohy ztratí, viz strana 229.

1. zasuňte USB paměť do AmaPad.

2. V menu úlohy klepněte na .

3. Klepněte na .

4. Klepněte na .

➡ Otevře se menu *"Export dat úloh"*.

OZNÁMENÍ

Kromě formátu ISO-XML je možné zvolit formáty souboru CSV a Shapefile (soubor tvaru).

5. Klepněte na *"Exportovat formáty"*.

CMS-I-000926

6. *Když jsou zapotřebí další formáty dat,* zvolte další formáty dat.

CMS-I-001011

7. Potvrďte pomocí .

➡ Data úlohy se exportují.

9.9 Výběr úlohy

CMS-T-000406-B.1

Prostřednictvím tohoto menu lze za účelem spuštění volit vytvořené nebo importované úlohy.

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí otevřete menu *"Vybrat: Úloha"*.

Přehled menu:

"Filtry": Filtrovat úlohy; viz strana 132.

"Třídění": Třídit úlohy; viz strana 133.

V tomto výběrovém seznamu je možné volit nalezené úlohy.

"Shrnutí": V tomto přehledu se zobrazují informace ke zvolené úloze. V dolní části se zobrazují hranice zvolené úlohy. Modré čáry pro pracovní oblasti, červené čáry pro vyloučené regiony, zelený trojúhelník pro polohu vozidla.

: Zpracovat úlohu

: Přidat novou úlohu;

CMS-I-002611

3. Zvolte úlohu z výběrového seznamu.

4. Potvrďte výběr pomocí .

9.10 Filtrování úloh

CMS-T-004590-A.1

Úlohy je možné filtrovat podle kmenových dat. Za tímto účelem jsou do menu *"Vybrat: Úloha"* přidány filtry. Tyto filtry lze zpracovat jednotlivě.

1. Klepněte na *"Filtry"*.
2. Zvolte filtr ze seznamu.
3. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Vybraný filtr se zobrazí.

4. Klepněte na filtr.
5. Vyberte požadovaná kmenová data.
6. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Úlohy jsou filtrovány podle vybraných kmenových dat.

CMS-I-001511

9.11 Třídění úloh

CMS-T-004588-A.1

Nalezené úlohy je možné třídit podle následujících metod:

- Název: Úlohy se třídí abecedně.
- Čas: Úlohy se třídí podle času spuštění. Poslední čas spuštění nejdříve.
- Vzdálenost: Úlohy se třídí podle vzdálenosti příslušného pole k poloze vozidla.
- Mapa: Existující pole v oblasti se zobrazují na malé mapě. Úlohu můžete zvolit výběrem příslušného pole na mapě.

1. Klepněte na *"Třídění"*.
2. Zvolte metodu třídění.
3. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Existující úlohy se třídí abecedně.

CMS-I-001511

9.12 Vymazání úlohy

CMS-T-000129-C.1

Zpracovanou plochu a zaznamenaná celkové hodnoty aktuální úlohy lze smazat.

OZNÁMENÍ

Kmenová data a data porostu se nesmažou.

Chcete-li smazat kmenová data, viz strana 135.

K smazání dat porostu použijte správce dat porostu; viz strana 229.

PŘEDPOKLADY

✓ Úloha přerušená; viz strana 124

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Klepněte na .
3. Potvrďte smazání.

9.13 Zpracování dat úlohy

CMS-T-007035-C.1

Se správcem dat úlohy lze spravovat zakázky a kmenová data.

PŘEDPOKLADY

✓ Aktivovaná funkce v uživatelských ovládáních *"Správa dat úlohy"*; viz strana 40

1. V menu funkcí zvolte .

2. Tlačítky [1] vyvolejte záložku pro požadovaná data.

3. *Chcete-li třídit nebo filtrovat kmenová data,*

   zvolte

4. *chcete-li zpracovávat kmenová data,*

   zvolte

   nebo

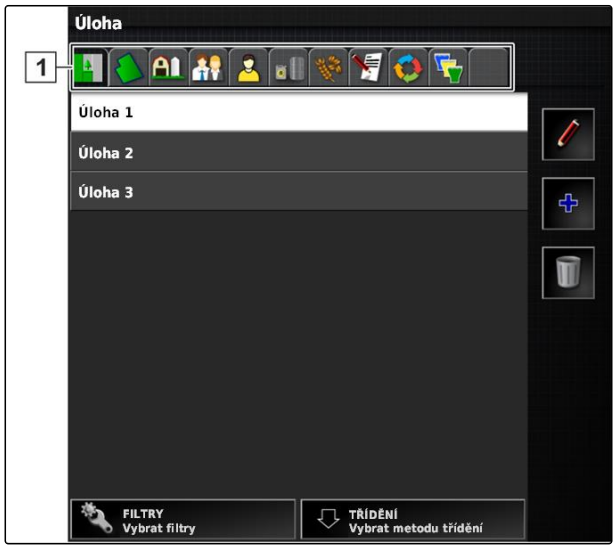
   chcete-li přidat kmenová data,

   zvolte

   nebo

   chcete-li smazat kmenová data,

   Zvolte .



CMS-I-002632

9.14 Zjištění informací o úloze

CMS-T-000760-B.1

Informace k aktuální úloze lze zjistit v menu funkcí.

1. V menu funkcí klepněte na .

➡ Zobrazí se miniaturní náhled informací o úloze.

1 Nastavení úlohy

2 Statistika úlohy

3 Celkové hodnoty úlohy

4 Navádění

5 Stav úlohy: Spuštěná úloha: ; Zastavená úloha:

CMS-I-000657

2. *Chcete-li získat celkový přehled,*
Maximalizujte miniaturní náhled.

9.15
Stanovení doby práce

CMS-T-000416-C.1

Při provádění úlohy je možné zadávat podrobné údaje k práci. Například lze dokumentovat čas pro údržbu nebo přípravu práce ve statistice úlohy.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná funkce v uživatelských ovládáních; viz strana 40
- ✓ Přerušená úloha; viz strana 124

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí otevřete menu *"Nastavit typ času"*.

3. Zvolte práci, která se má provádět.

4. Spusťte úlohu.

➡ Doba práce je dokumentována.

CMS-I-002407

OZNÁMENÍ

Standardní nastavení pro druh práce je *"Účinný"*. Když se úloha přeruší, resetuje se druh práce na standardní nastavení.

10 Správa polí

CMS-T-00000510-D.1

10.1 Vytvoření nového pole

CMS-T-000499-B.1

Jako pole se označuje oblast, která se má zpracovat. Pole se musí vytvořit, aby bylo možné vytvořit a uložit hranice a značky.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí vyvolejte menu *"Vytvořit: Pole"*.
3. Pod *"Název"* zadejte název pole.

OZNÁMENÍ

Pro následnou snazší správu polí volte jejich názvy, které mají smysl.

OZNÁMENÍ

Následující údaje patří ke kmenovým datům a jsou volitelné. Pro přidání kmenových dat do pole lze kmenová data vybrat ze seznamu. Pokud nejsou ještě žádná kmenová data vytvořená, viz strana 124.

4. Pod *"Zákazník"* uveďte majitele pole, majitele zemědělského podniku nebo objednavatele.
5. Pod *"Farma"* uveďte zemědělský podnik, kam patří pole.
6. Pod *"Typ plodiny"* uveďte plodinu, která se nachází na poli.

CMS-I-002476

7. *Jestliže pod "Typ plodiny" byl vybrán typ plodiny,*
   zadejte pod *"Druh"* druh plodiny, která se nachází na poli.

8. Pod *"Plocha"* zadejte velikost pole.

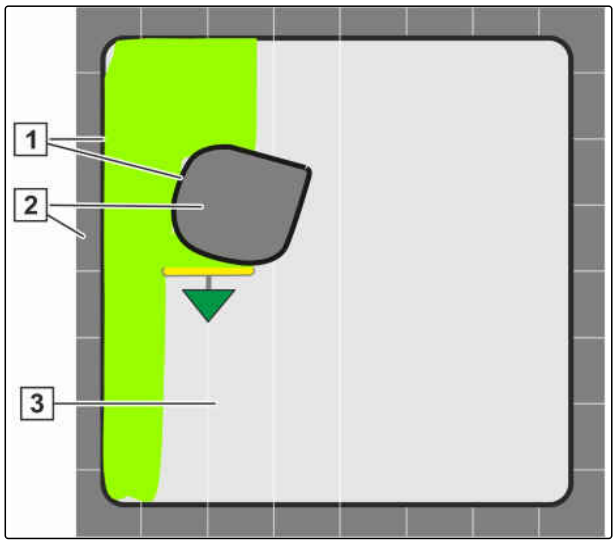
9. Potvrďte zadání s .

10.2 Vytvoření hranice

CMS-T-00000511-B.1

10.2.1 Ruční vytvoření hranice

CMS-T-00003592-A.1



CMS-I-001384

Pomocí hranice 1 se na mapě vyznačí oblast. Tuto oblast lze definovat jako vyloučenou 2 nebo jako pracovní 3. Pomocí zaznamenané hranice vypočítá AmaPad velikost označené oblasti. Pokud byla označena jako pracovní, může AmaPad vypočítat velikost zpracovaných a zbývajících ploch. Pokud byla vytvořena hranice, může automatické spínání sekcí zastavit aplikaci, když přípojné zařízení opustí pracovní oblast.

Pro zaznamenávání hranice lze nastavit posunutí hranice. Posunutí hranice popisuje vzdálenost mezi středem vozidla a okrajem vozidla nebo přípojného zařízení. Jestliže se uvede posunutí hranice, může se hranice zaznamenat, aniž by bylo nutné je po skutečném okraji hraniční oblasti.

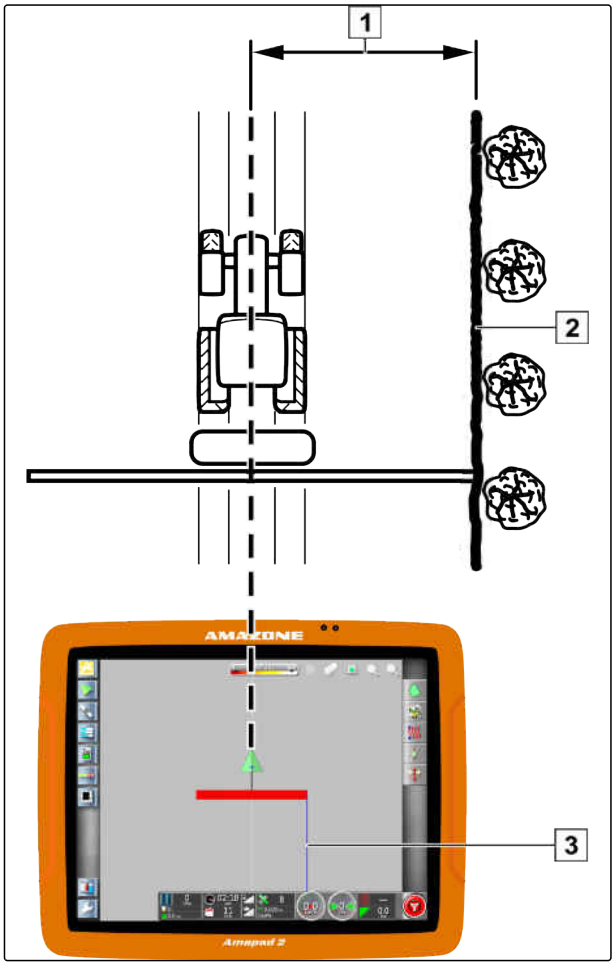
OZNÁMENÍ

Posunutí hranice slouží pro přesné zaznamenávání hranice. Posunutí hranice zjistěte přesně.

1 Posunutí hranice

2 Okraj hraniční oblasti

3 Hranice na AmaPad



CMS-I-00000266

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Vytvořena úloha a přidáno pole k úloze; viz strana 127
- ✓ Zvoleno přípojné zařízení; viz strana 101

OZNÁMENÍ

Přípojné zařízení nemusí být připojeno k vozidlu.

OZNÁMENÍ

Hranici lze také zaznamenávat během aplikace. K tomu se musí spustit úloha; viz strana 124.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí vyvolejte menu *"Posunutí hranice"*.

3. Pod *"Posunutí záznamu"* uveďte, na které straně přípojného zařízení se má hranice zaznamenávat.

4. *Chcete-li posunutí hranice zvětšit nebo zmenšit,* zadejte pod *"Další posunutí"* kladnou nebo zápornou hodnotu.

5. Pod *"Poloha záznamu"* uveďte přesnou polohu, kde se zaznamenává hranice.

6. *Chcete-li zaznamenat posunutí hranice před nebo za vozidlem,* zadejte pod *"Další přední posunutí"* kladnou nebo zápornou hodnotu.

CMS-I-002483

7. Potvrďte zadání s .

8. Najeďte na okraj pole.

9. Pomocí spusťte zaznamenávání hranice.

10. Objeďte hraniční oblast.

OZNÁMENÍ

Pokud jízdě na kraji hraniční oblasti brání překážky nebo se vozidlo musí otočit, lze zaznamenávání hranice přerušit. Když pak v zaznamenávání hranice pokračujete, vzniklá mezera v hraniční linii je automaticky nahrazena přímkou. Chcete-li přerušit zaznamenávání hranice, viz strana 142.

11. *Po dosažení výchozího bodu*

    ukončete s zaznamenávání hranice.

➡ Hranice se uloží a přiřadí zvolenému poli.

12. Zpracování hranice viz strana 145.

10.2.2 Přerušení záznamu hranic

CMS-T-00000449-A.1

Přerušení tlačítkem pauza.

CMS-T-000432-A.1

1. V menu Pole přerušte záznam hranice pomocí

   .

2. Pomocí pokračujte v záznamu hranice.

Přerušení se spínáním sekcí

CMS-T-000426-A.1

PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná funkce v menu nastavení; viz strana 38
- ✓ Úloha spuštěna; viz strana 124

1. Vypněte všechny sekce.

➡ Zaznamenávání hranice je přerušené.

2. *Pro pokračování v zaznamenávání hranice:*
   Zapněte sekce.

10.2.3 Vytvoření hranic se souborem tvaru

CMS-T-000375-C.1

Hranice předtím vytvořené ve Farm Management Information System lze načíst ze souborů tvaru. Soubory tvaru lze pomocí USB paměti přenést do AmaPad.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Vytvořena úloha a přidáno pole k úloze; viz strana 127

OZNÁMENÍ

Jestliže se v souboru tvaru nachází více hraničních linií, uloží se všechny hranice v tomto poli.

1. Zasuňte USB paměť se souborem tvaru do AmaPad.

2. V menu úlohy klepněte na .

3. Klepněte na .

4. Klepněte na .

5. Klepněte na .

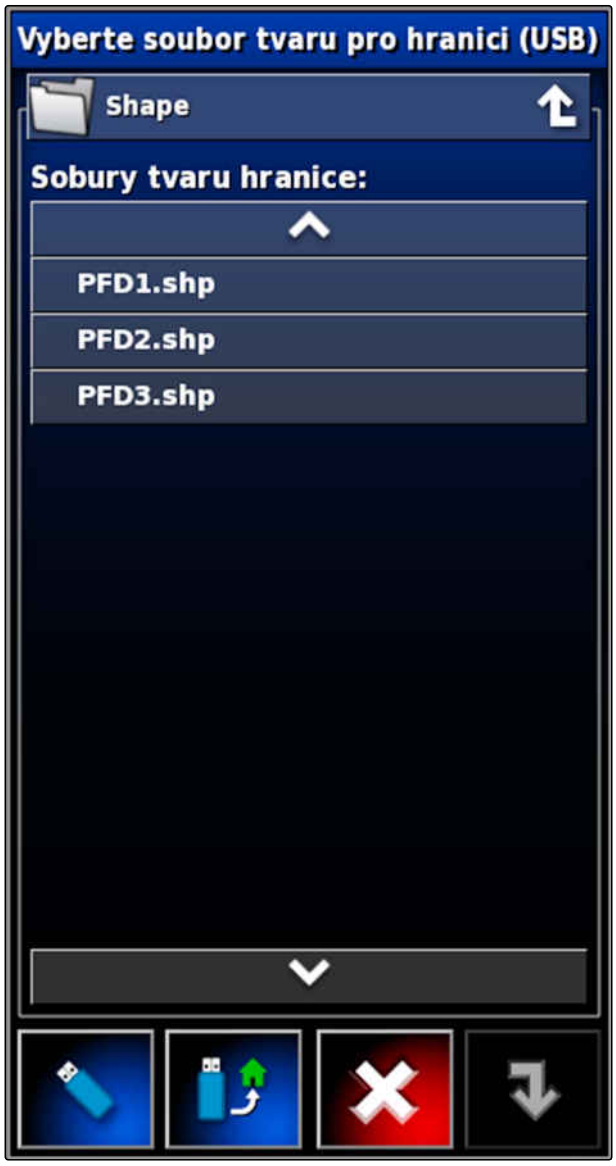
➡ Zobrazí se složky v USB paměti.

6. Zvolte složku, v níž se nachází soubory tvaru.

7. Zvolte požadovaný soubor tvaru.

8. Potvrďte pomocí .

➡ Když se vozidlo nachází poblíž hraniční oblasti, zobrazí se hraniční oblast na mapě.



CMS-I-000910

10.2.4 Vytvoření hranice z pokrytí

CMS-T-002602-B.1

AmaPad může zpracovanou plochu opatřit hranicí. Je tak například možné zpracovat okraj pole a ze zpracované plochy vytvořit hranici. Kromě hranic pro pole je možné vytvořit hranice pro vyloučené regiony.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Smazané všechny hranice, které jsou uložené k tomuto poli; viz strana 150
- ✓ Zpracovaný okraj požadované hraniční oblasti

1. V menu úlohy otevřete pomocí menu pole.

2. Zvolte .

➡ Otevře se menu *"Nastavení hranice z pokrytí"*.

Pomocí *"Vyhlazení"* se nastaví poloměr, s nímž se vyhlazují hrany v hraniční linii. Pokud jsou ve zpracované ploše mezery, lze mezery uzavřít pomocí *"Vyhlazení"*. Mezery musí v takovém případě být menší než hodnota vyhlazení.

3. Nastavte hodnotu pro vyhlazení posuvným regulátorem,

   nebo

   zadejte pomocí tlačítek.

Nastavením *"Minimální plocha pokrytí"* se udává, jaká musí být nejmenší velikost zpracovaných ploch, aby se zachovaly hranice.

4. Nastavte hodnotu pro minimální velikost zpracované plochy posuvným regulátorem,

   nebo

   zadejte pomocí tlačítek.

Pomocí nastavení *"Vzdálenost od pokrytí"* se udává, jakou vzdálenost má mít hranice od zpracované plochy.

5. Nastavte hodnotu pro vzdálenost hranice posuvným regulátorem,

   nebo

   zadejte pomocí tlačítek.

6. *Mají-li se vytvořit vyloučené regiony,* zvolte tlačítko *"Vyloučené regiony"*.

➡ Tlačítko *"Vyloučené regiony"* změní barvu na zelenou.

CMS-I-002512

7. Pomocí nastavení *"Minimální vyloučená plocha"* stanovte minimální velikost pro vyloučené regiony.

8. Potvrďte nastavení pomocí .

➡ Hranice se vytvoří podle nastavení.

9. Zkontrolujte na mapě, se hranice správně vytvořily.

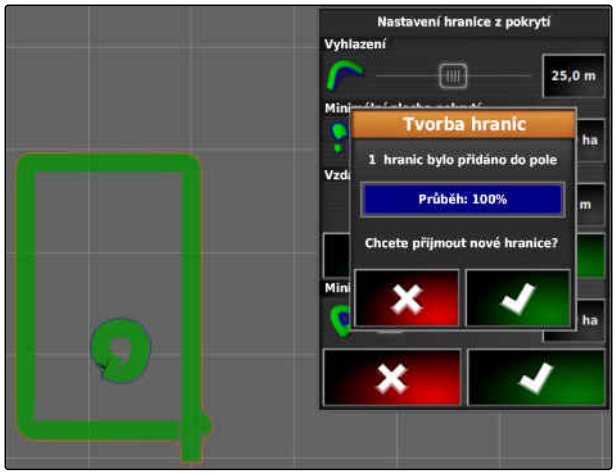
10. *Pokud se hranice správně nevytvořily,*

    ukončete proces a pomocí upravte nastavení.

    nebo

    když se hranice správně vytvořily,

    přijměte hranice pomocí .



CMS-I-001636

11. *Chcete-li zpracovat hranice,*
    viz strana 145.

10.3 Zpracování hranice

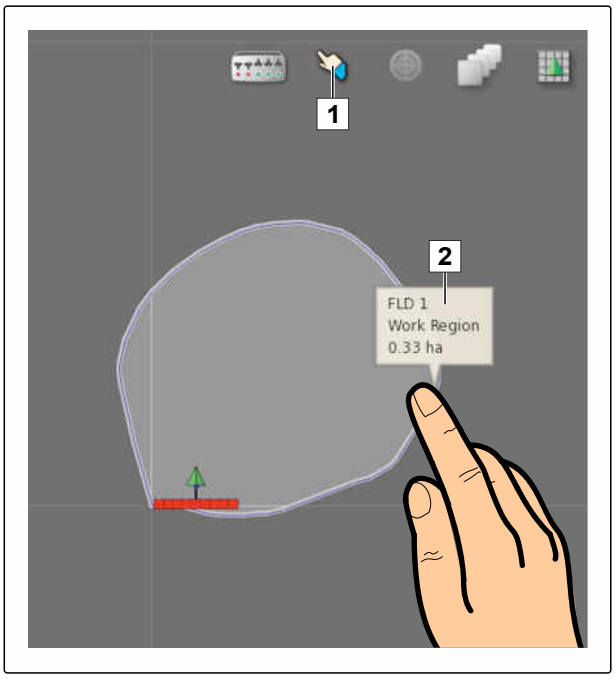
CMS-T-001639-B.1

1. Položte prst na libovolný bod na mapě.

➡ Potvrzení výběru 1 se po půl sekundě zbarví.

2. Pohybujte prstem po hranici, až se zobrazí informace o hraniční linii 2.

3. Sundejte prst z mapy.



CMS-I-001103

4. Pod *"Název"* zadejte název pro hranici.

Když se zvolená hranice nachází uvnitř jiné hranice, lze pomocí nastavení *"Výluka souvratě"* vytvořit souvrať okolo zvolené hranice.

Možná nastavení:

- *"Ano"*: Okolo vnitřní hranice se vytvoří souvrať.
- *"Ne"*: Vnitřní hranice nemá žádnou souvrať.

Nastavení *"Typ regionu"* stanoví, jak se má s hranicí zacházet.

Možná nastavení:

- *"Region práce"*: Oblast uvnitř hranice lze zpracovávat.
- *"Vyloučený region"*: Oblast uvnitř hranice nelze zpracovávat. Automatické spínání sekcí zastaví aplikaci.
- *"Deaktivován"*: hranice není zohledněna.

: smazat hraniční oblast.

5. Potvrďte nastavení pomocí .

CMS-I-001281

10.4 Nastavení souvrati

CMS-T-000411-E.1

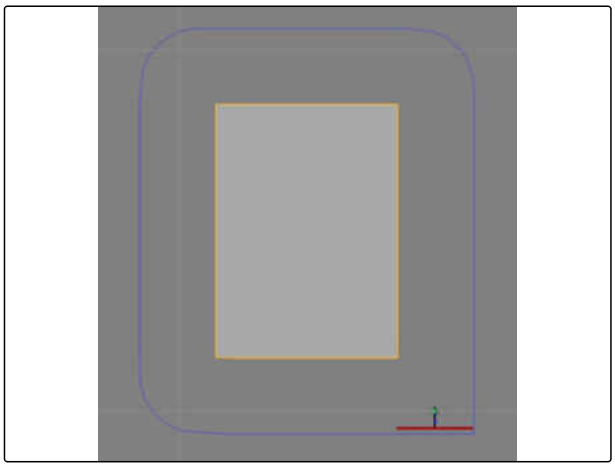
Souvrať popisuje oblast uvnitř hranice, kde se vozidlo obrací. Hranice souvrati je v AmaPad označena oranžovou čárou.

OZNÁMENÍ

Automatické spínání sekcí lze konfigurovat tak, aby se sekci na souvrati vypnuly; viz strana 195.

OZNÁMENÍ

Když se hranice nachází uvnitř jiné hranice, lze vytvořit dodatečnou souvrať okolo vnitřní hranice.


CMS-I-001434

PŘEDPOKLADY

✓ Vytvořená hranice; viz strana 139

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí vyvolejte možnosti souvratě.
3. Pod *"Souvrať"* aktivujte souvrať.
4. Pod *"Šířka souvrati"* zadejte vzdálenost mezi hraniční linií a hranicí souvrati.

Pod nastavením *"Odsazení souvrati"* lze zadat zápornou nebo kladnou hodnotu k odsazení hranice souvrati.

5. *Má-li se hranice souvrati posunout,* zadejte pod *"Odsazení souvrati"* hodnotu pro odsazení.
6. Pod *"Výhled vpřed"* zadejte vzdálenost k hranici souvrati, kdy se mají provést nastavené akce.
7. *Když se mají provést akce během přibližování vozidla k souvrati,* viz strana 147.
8. Potvrďte nastavení pomocí .

CMS-I-000678

10.5 Nastavení akcí na souvrati

CMS-T-00000450-A.1

Nastavení alarmu

CMS-T-001458-B.1

Když je tato akce souvrati aktivovaná, spustí AmaPad alarm, když se vozidlo blíží k souvrati.

1. V menu "Možnosti souvratě" klepněte na "Konfigurovat akce".

CMS-I-000678

2. Pod *"Název akce"* zvolte *"Alarm"*.
3. Pod *"Stav akce"* aktivujte akci.
4. Pod *"Zpráva"* zadejte text hlášení alarmu.
5. Pod *"Typ zvuku"* zvolte, zda má zaznít signál alarmu.
6. Potvrďte nastavení pomocí .

CMS-I-000516

Nastavení automatického přiblížení

CMS-T-001464-B.1

Když je tato akce souvrati aktivovaná, AmaPad přibližuje mapu, když se vozidlo blíží k souvrati.

1. V menu "Možnosti souvratě" klepněte na "Konfigurovat akce".

CMS-I-000678

2. Pod *"Název akce"* zvolte *"Automatické přiblížení"*.
3. Pod *"Stav akce"* aktivujte akci.
4. Pod *"Úroveň přiblížení"* nastavte, jak moc má automatické přiblížení zvětšit mapu.
5. Potvrďte nastavení pomocí .

CMS-I-000518

10.6 Vymazání všech hranic

CMS-T-000711-B.1

S touto funkcí se smažou všechny hranice, které jsou přiřazené k vybranému poli.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí smažte všechny hranice vybraného pole.
3. Potvrďte smazání.

10.7 Umístění značky

CMS-T-00000451-B.1

10.7.1 Nastavení značek pro nebezpečná místa

CMS-T-000317-C.1

Pomocí značek lze označit nebezpečná místa a překážky na poli.

OZNÁMENÍ

Značky lze upravovat v menu nastavení, viz strana 78.

1. Najeďte k nebezpečnému místu.

OZNÁMENÍ

Značka se umístí vždy do místa zadní nápravy vozidla.

2. V menu úlohy klepněte na .
3. Pomocí vyvolejte menu *"Přidat značku"*.

4. Zvolte požadovanou značku.

➡ Požadovaná značka je umístěna.

CMS-I-000916

10.7.2 Nastavení uživatelsky definovaného označovacího bodu

CMS-T-000391-A.1

1. Najeďte k nebezpečnému místu.

OZNÁMENÍ

Značka se umístí vždy do místa zadní nápravy vozidla.

2. V menu úlohy klepněte na .

3. Pomocí vyvolejte menu *"Přidat značku"*.

4. Klepněte na *"Vlastní"*.

CMS-I-000916

5. Zvolte požadovaný symbol.
6. Klepněte na *"Název značky"*.
7. Zadejte název.
8. Potvrďte pomocí .

➡ Značka je umístěna.

CMS-I-000919

10.7.3 Umístění značky pro korekci posunu GPS

CMS-T-000387-A.1

Pomocí korekce posunu GPS lze korigovat odchylky signálu GPS. K tomu může značka sloužit jako referenční bod.

PŘEDPOKLADY

- ✓ K dispozici signál GPS s co nejvyšší přesností
- ✓ Stanovena geometrie vozidla; viz strana 89

1. Najeďte do markantní polohy na poli, která může sloužit jako referenční bod.

OZNÁMENÍ

Značka se umístí vždy do místa zadní nápravy vozidla.

2. V menu úlohy klepněte na .

3. Pomocí vyvolejte menu *"Přidat značku"*.

4. Klepněte na *"Vlastní"*.

CMS-I-000916

5. Zvolte požadovaný symbol.

6. Klepněte na *"Název značky"*.

OZNÁMENÍ

K jednoznačné identifikaci značky jako referenčního bodu zadejte název, který má smysl.

7. Zadejte název.

8. Zvolte požadovaný symbol.

9. Potvrďte pomocí .

➡ Značka je umístěna.

CMS-I-000919

10.7.4 Zpracování značek

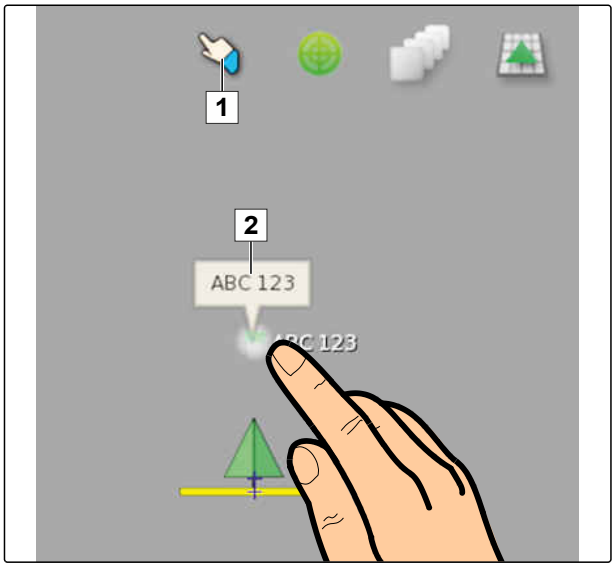
CMS-T-000384-A.1

1. Položte prst na libovolný bod na mapě.

➡ Potvrzení výběru 1 se po půl sekundě zbarví.

2. Pohybujte prstem na značce, dokud se nezobrazí název značky 2.

3. Sundejte prst z mapy.



CMS-I-000684

➡ Otevřou se možnosti značky.

Možná nastavení:

"Změnit": Změnit symbol značky.

"Přejmenovat": Přejmenovat značku.

"Vymazat": Smazat značku.

"Vymazat vše": Smazat všechny značky aktuální úlohy.

"Korekce posunu GPS": Provedení korekce posunu GPS. Symbol vozidla je přesunut do polohy zvolené značky; viz strana 173

CMS-I-000576

11 Použití vodicích stop

CMS-T-00000497-D.1

11.1 Volba vzoru vodicích stop

CMS-T-003889-C.1

Vodicí stopy řidiči ukazují, kterou stopu musí sledovat, aby se pole rovnoměrně zpracovalo. Vodicí stopy jsou kromě toho zapotřebí pro automatické ovládání řízení. Rozteč vodicích stop odpovídá nastavenému pracovnímu záběru.

OZNÁMENÍ

V závislosti na posledně nastaveném vzoru vodicích stop mohou být na tlačítku k otevření menu vodicích stop zobrazeny následující symboly:

- pro rovné stopy A-B
- pro kruhové vodicí stopy
- pro křivkové vodicí stopy
- pro adaptivní křivkové vodicí stopy

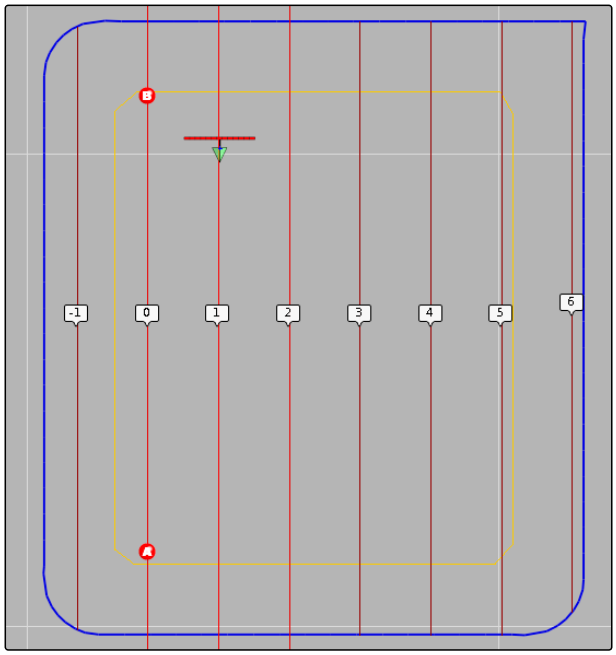
1. V menu úlohy otevřete pomocí , nebo menu vodicích stop.
2. *Chcete-li zvolit některý vzor vodicích stop,* klepněte v menu vodicích stop znovu na , nebo .
3. Zvolte požadovaný vzor vodicích stop.

➡ Symbol pro zvolený vzor vodicích stop se zobrazí na tlačítku menu vodicích stop.

11.2
Vytvoření rovné stopy A-B

CMS-T-00000578-B.1

Rovné stopy A-B se hodí pro pole, která se obdělávají hlavně v rovných stopách.



CMS-I-000596

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop pro stopy A-B; viz strana 156

OZNÁMENÍ

Bez hranice se zobrazuje jen střední vodicí stopa a vodicí stopy vpravo a vlevo od symbolu vozidla. K zobrazení vodicích stop pro celé pole musí být vytvořena hranice; viz strana 139.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí otevřete menu *"Nová stopa"*.
3. Zadejte název vodicí stopy.
4. Potvrďte zadání pomocí .
5. Potvrďte pomocí .
6. Najeďte do polohy na poli, kde má začínat stopa A-B.

7. Pomocí stanovte počáteční bod stopy A-B.

8. Najeďte na konec řádku.

9. Pomocí nastavte koncový bod stopy A-B.

➡ AmaPad automaticky přidá další vodicí stopy.

11.3 Ruční vytvoření stopy A-B

CMS-T-000445-C.1

Souřadnice počátečního a koncového bodu stopy A-B lze zadávat ručně. Souřadnice mohou pocházet z Farm Management Information System nebo z vpředu jedoucího vozidla.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop pro stopy A-B; viz strana 156

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí otevřete menu *"Nová stopa"*.

3. Zadejte název stopy.

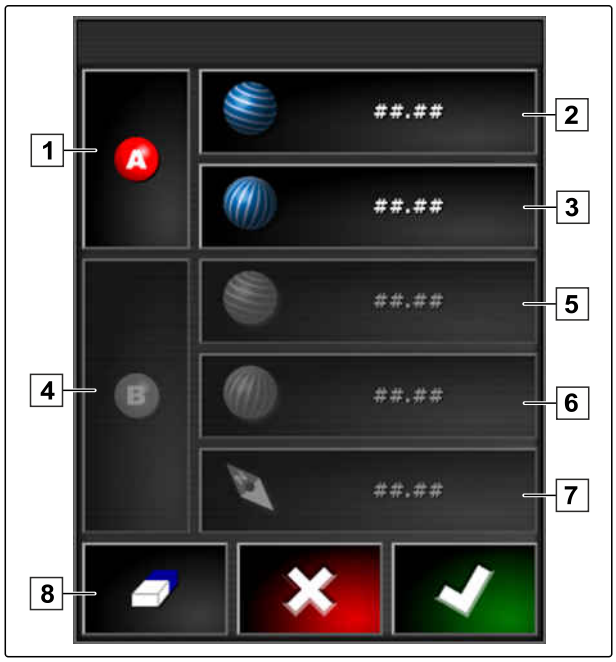
4. Potvrďte pomocí .

➡ Zobrazí se symbol k nastavení počátečního bodu:
.

5. Otevřete menu vodicí stopy pomocí .

6. Pomocí otevřete menu pro zadávání souřadnic.

Možná nastavení:



CMS-I-000417

1 Nastavení počátečního bodu: Stanoví počáteční bod stopy A-B podle aktuální polohy vozidla.

2 Zeměpisná šířka počátečního bodu pro stopu A-B.

3 Zeměpisná délka počátečního bodu pro stopu A-B.

4 Nastavení koncového bodu: Stanoví koncový bod stopy A-B podle aktuální polohy vozidla.

5 Zeměpisná šířka koncového bodu pro stopu A-B.

6 Zeměpisná délka koncového bodu pro stopu A-B.

7 Směr vodicí stopy: Namísto souřadnic koncového bodu pro stopu A-B lze zde zadat směr vodicí stopy z počátečního bodu ve stupních.

8 Smazat zadání.

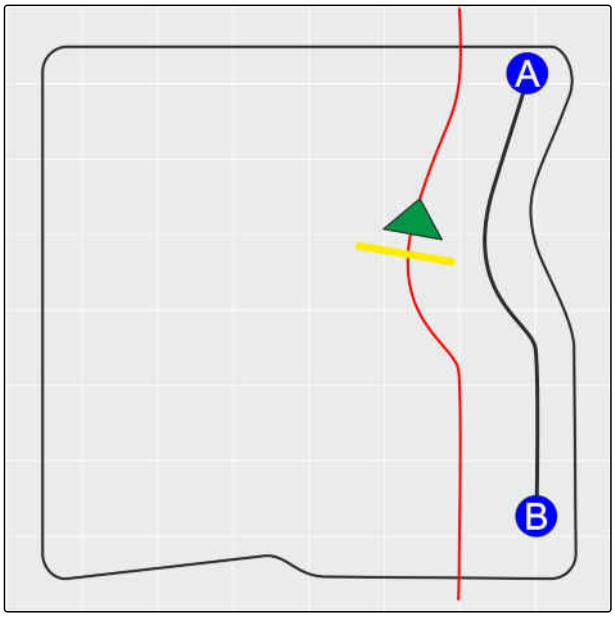
7. Zadat souřadnice.

8. Potvrďte pomocí .

11.4
Vytvoření křivkových vodicích stop

CMS-T-000449-C.1

Křivkové vodicí stopy se hodí pro pole, která nejsou pravoúhlá. Křivková vodicí stopa může být zaznamenána např. podél nepravidelného okraje pole. Okraj pole slouží jako předloha pro křivkovou vodicí stopu.



CMS-I-00001247

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop pro křivkové vodicí stopy; viz strana 156

1. Zvolte .
2. Pomocí vyvolejte menu *"Nová stopa"*.
3. Zadejte název stopy.
4. Potvrďte pomocí .
5. Najeďte do polohy na poli, kde má začínat křivková vodicí stopa.

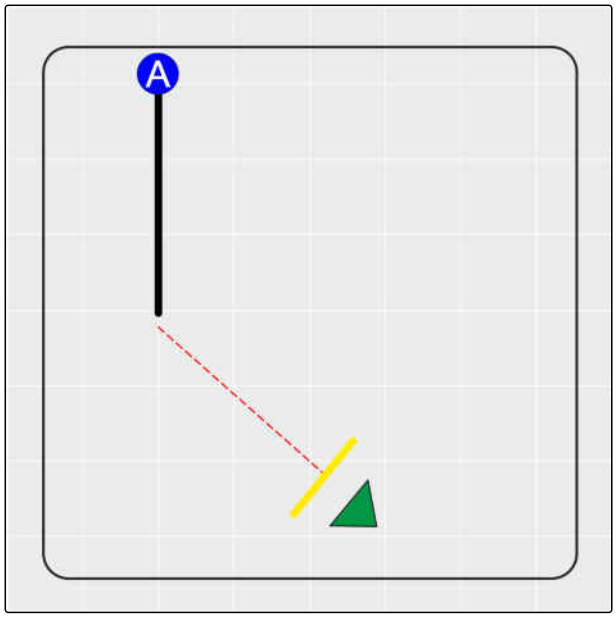
6. Pomocí nastavte počáteční bod křivkové vodicí stopy.

➡ Zaznamenávání křivkové vodicí stopy je vyznačeno černou čárou.

7. *Chcete-li přerušit zaznamenávání vodicí stopy,*

   klepněte na .

➡ Mezi koncem zaznamenávané vodicí stopy a symbolem vozidla se zobrazí červená čárkovaná čára.



CMS-I-00001245

OZNÁMENÍ

Když chcete v zaznamenávání vodicí stopy pokračovat, mezera mezi koncem zaznamenané vodicí stopy a symbolem vozidla se nahradí přímkou.

8. *Chcete-li pokračovat v zaznamenávání vodicí stopy,*

   klepněte na .

➡ Červená čárkovaná čára se nahradí černou čárou.

9. Najeďte na konec řádku.

10. Pomocí nastavte koncový bod křivkové vodicí stopy.

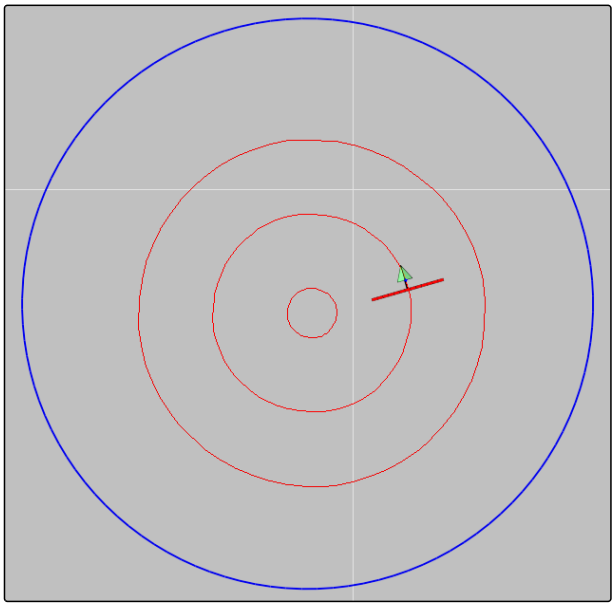
OZNÁMENÍ

Nejprve se zobrazuje jen zaznamenaná křivková vodicí stopa. Příslušná křivková vodicí stopa se zobrazí až po přejezdu vozidla na další řádek.

11.5
Vytvoření kruhových vodicích stop

CMS-T-000621-C.1

Kruhové vodicí stopy se hodí zejména pro způsoby obhospodařování, kdy se pole zpracovávají v kruhu okolo středového bodu pole.



CMS-I-000535

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop pro kruhové vodicí stopy, viz strana 156

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí vyvolejte menu *"Nová stopa"*.
3. Zadejte název stopy.
4. Potvrďte pomocí .
5. Najeďte do středu pole.

OZNÁMENÍ

Kruhová vodicí stopa se vytvoří okolo středu pole. Dbejte na to, aby byl dostatek místa na obkroužení středu pole.

6. Pomocí spusťte záznam kruhové vodicí stopy.

➡ Zobrazí se stupnice pro přesnost zaznamenávané kruhové vodicí stopy.

7. Objíždějte v kruhu střed pole.

➡ Když AmaPad rozpozná poloměr kruhu, vytvoří se kruhové vodicí stopy.

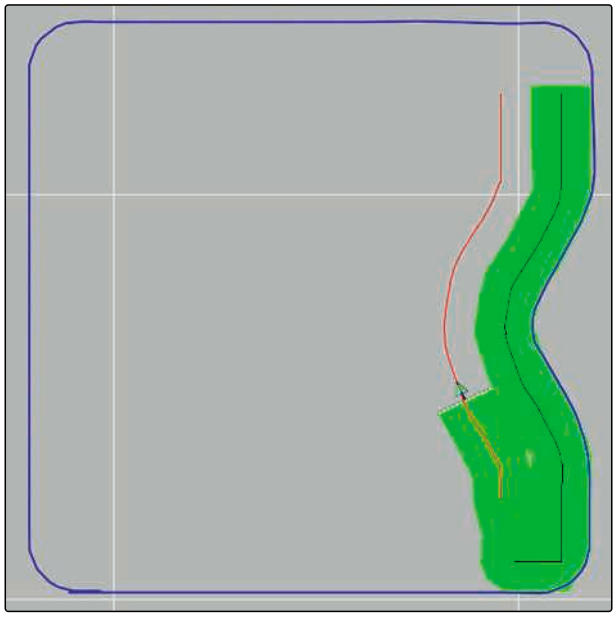
OZNÁMENÍ

Zobrazuje se jen středová kruhová vodicí stopa a vodicí stopy vpravo a vlevo od vozidla. Další kruhové vodicí stopy se zobrazí až po přejezdu vozidla na další řádek.

11.6 Vytvoření adaptivních křivkových vodicích stop

CMS-T-000618-B.1

Křivková vodicí stopa kopíruje okraj předtím zpracované plochy. Neplánované odchylky ve zpracování, např. kvůli překážkám, jsou tak zohledněny.



CMS-I-000539

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop pro adaptivní křivkové vodicí stopy; viz strana 156

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Spusťte úlohu.
3. Zpracujte řádek.

➡ Zaznamenává se adaptivní křivková vodicí stopa.

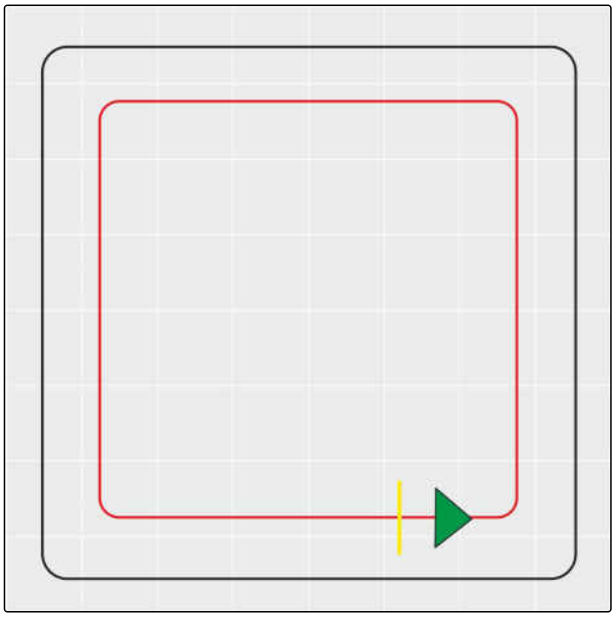
OZNÁMENÍ

Adaptivní křivková vodicí stopa se zobrazí až po přejezdu vozidla na další řádek.

11.7 Použití omezeného řízení

CMS-T-00001824-B.1

S omezeným řízením se vytváří vodicí stopy v hranicích pole resp. mimo vyloučené oblasti.



CMS-I-00001108

OZNÁMENÍ

Kontrolujte řízení podél hranice pole, neboť při poruchách GPS může dojít k odchylkám.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop; viz strana 156

1. V menu úlohy otevřete pomocí menu vodicích stop.
2. *K vytvoření vodicích stop pro stroj podél ohraničení*

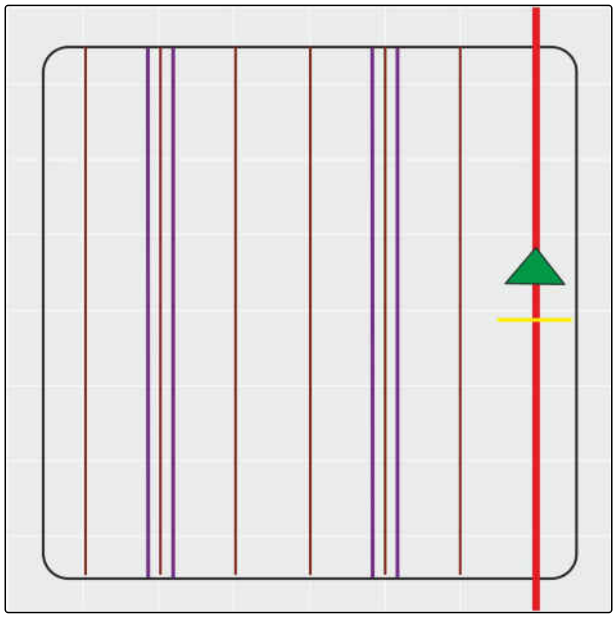
   klepněte v menu vodicích stop znovu na a

   poté na .
3. Vytvořte ohraničující stopy.

11.8 Vytvoření kolejových řádků

CMS-T-00001827-B.1

Kolejové řádky se zakládají, zobrazují na displeji a jako vodicí stopy ukládají pro opětovné použití se strojem. Soubor vodicích stop obdrží doplněk "_kolejový_řádek".



CMS-I-00001104

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop; viz strana 156

1. V menu úlohy otevřete pomocí menu vodicích stop.
2. *K vytvoření kolejových řádků pro stroj* klepněte v menu vodicích stop na .
3. Konfigurujte kolejové řádky.

OZNÁMENÍ

Zapotřebí jsou následující údaje:

- Pracovní záběr (m)
- Rozchod kol (m)
- První řádek
- Offset

11.9 Vytvoření automatického obratu

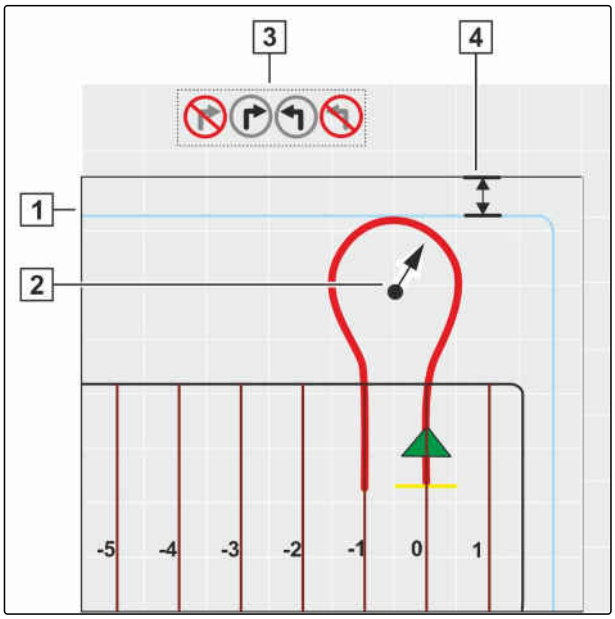
CMS-T-00001826-B.1

1 Stopa manévru obratu

2 Poloměr otáčení

3 Směr manévru obratu. Přeškrtnutá šipka: porucha → provést manévr obratu ručně.

4 Vzdálenost mezi hranicí pole a stopou manévru obratu



CMS-I-00001129

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Aktivujte souvrať; viz strana 50

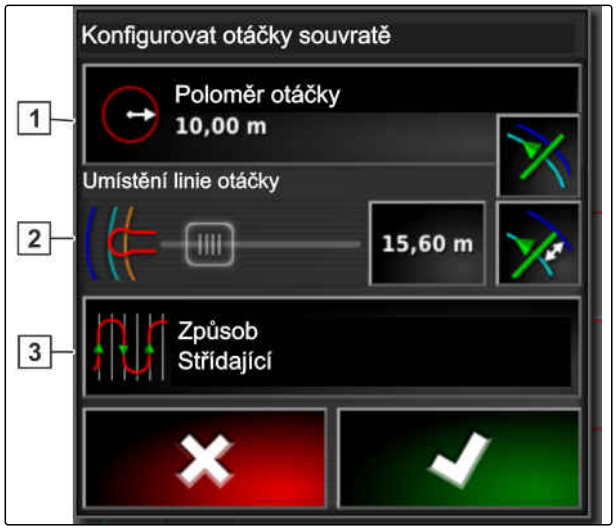
1. V menu úlohy otevřete pomocí menu vodicích stop.
2. *Pro vytvoření automatické obratu na souvrati* klepněte v menu vodicích stop na .
3. Konfigurujte manévr obratu na souvrati.

Možná nastavení:

1 Poloměr otáčení.

2 Určete polohu stopy při manévru obratu regulátorem nebo číselným zadáním. Volba: povolit nebo nepovolit přejetí postřikových ramen přes hranici pole.

3 Zvolte vzor.



CMS-I-00001112

Zvolte vzor:

- Vystřídat
- Náplň
- Náplň jeden směr

OZNÁMENÍ

Přeskočte požadovaný počet vodicích stop.

Zvolte první změnu vodicí stopy podle vzestupného nebo sestupného čísla vodicí stopy.

CMS-I-00001877

11.10 Opětovné použití vodicích stop

CMS-T-000769-C.1

Vytvořené vodicí stopy lze opětovně použít pro různé úlohy.

OZNÁMENÍ

Adaptivní křivkové vodicí stopy nelze opětovně použít.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana 138
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop, který se má opět použít; viz strana 156

1. V závislosti na zvoleném vzoru vodicích stop klepněte v menu úlohy na , nebo .
2. Pomocí vyvolejte menu pro výběr vodicí stopy.

3. *Má-li se načíst vodicí stopa z USB paměti,*
   Zvolte tlačítko 5.

4. Zvolte zákazníka 1.

5. Zvolte zemědělský podnik 2.

6. Zvolte pole 3.

7. Zvolte vodicí stopu 4.

8. Potvrďte pomocí .

OZNÁMENÍ

Pokud byl zvolen zdroj korekcí s malou přesností, zobrazí se výstraha k přesnosti. Zdroj korekcí s malou přesností nemůže zajistit přesné sledování vytvořené vodicí stopy.

CMS-I-000601

11.11 Sledování vodicích stop

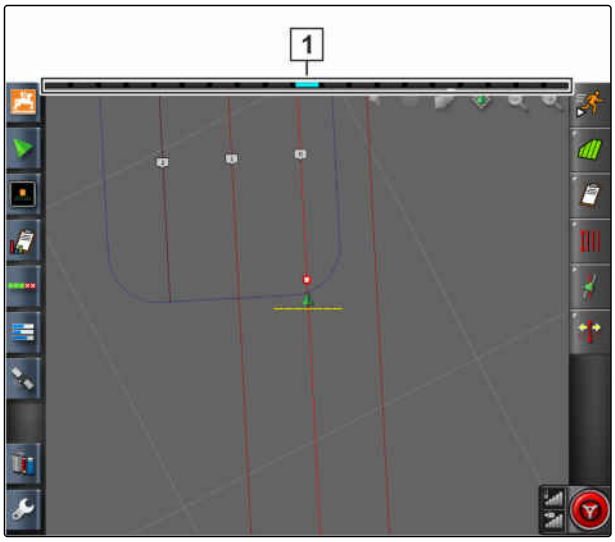
CMS-T-00000498-B.1

11.11.1 Kontrolka odchylky stopy pomocí světelné lišty

CMS-T-00000499-B.1

Světelný indikátor se nachází na horním okraji dotykové obrazovky 1. Světelný indikátor ukazuje během provozu, jak daleko se vozidlo vzdálilo od stanovené vodicí stopy.

Vozidlo je na správné stopě, když svítí jen modrá LED uprostřed světelné lišty. Když se vozidlo vychýlí z vodicí stopy, začnou svítit LED světelné lišty po straně modré LED. Na jaké straně světelné lišty začnou LED svítit, závisí na základním nastavení.

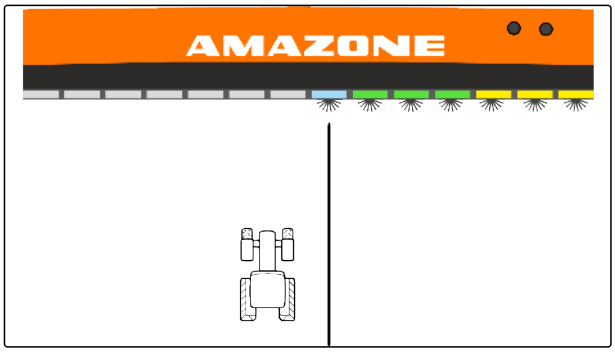


CMS-I-00000262

PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná světelná lišta, viz strana 28.
- ✓ Zvolen režim LED, viz strana 28.

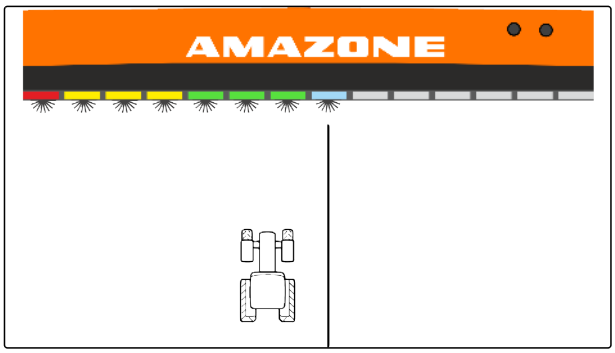
► *Pokud byl zvolen režim LED; "Přijíždění k",* řiďte vozidlo na stranu, na níž svítí LED světelné lišty



CMS-I-00000261

nebo

když byl zvolen režim LED "Odjíždění", řiďte vozidlo pryč od strany, na níž svítí LED světelné lišty



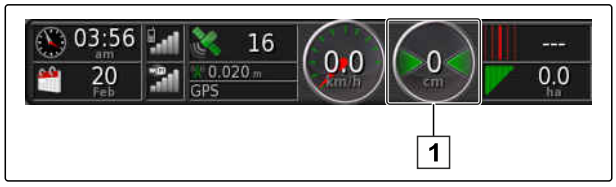
CMS-I-00000268

11.11.2 Kontrolka odchylky stopy na přístrojové desce

CMS-T-001524-C.1

Přístrojová deska se nachází na dolním okraji provozního menu. V datovém poli odchylky stopy 1 se zobrazuje, jak daleko se vozidlo vzdálilo od vodicí stopy.

Vozidlo se nachází na správné stopě, když se vedle nuly zobrazují 2 zelené body. Když se vozidlo vychýlí z vodicí stopy, zobrazí se v závislosti na nastavení vedle odchylky červená šipka.



CMS-I-001021

PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivována indikace pro odchylku stopy na přístrojové desce; viz strana 119
- ✓ Zvolen režim LED; viz strana 28

OZNÁMENÍ

Pro indikaci odchylky stopy na přístrojové desce může zůstat světelná lišta deaktivovaná.

1. *Pokud byl zvolen režim LED; "Přijíždění k",* řiďte vozidlo na stranu, na níž se objevuje červená šipka.

2. *Když byl zvolen režim LED "Odjíždění",* řiďte vozidlo pryč od strany, na níž se objevuje červená šipka.

11.12 Korekce vodicích stop

CMS-T-00000246-D.1

Aby se vyrovnaly odchylky, lze průběh vodicích stop korigovat. Odchylky vodicích stop vznikají v důsledku posunu GPS. Když zobrazované vodicí stopy přestávají souhlasit se skutečnými stopami na poli, lze zobrazované vodicí stopy v AmaPad ručně posunout.

► Korekce vodicích stop viz strana 175.

12 Korekce příjmu GPS

CMS-T-00000454-B.1

12.1 Provedení korekce posunu GPS

CMS-T-00000455-A.1

12.1.1 Korekce posunu GPS pomocí volby možností posunu GPS

CMS-T-000655-B.1

Jako posun GPS se označují odchylky signálu GPS, které vznikají při použití zdrojů korekcí s malou přesností. Posun GPS rozpoznáte podle toho, že pozice symbolu vozidla v AmaPad již nesouhlasí se skutečnou polohou vozidla.

OZNÁMENÍ

K rozpoznání posunu GPS je zapotřebí skutečný a virtuální referenční bod. Jako skutečný referenční bod může sloužit snadno rozpoznatelná pozice na poli, např. vjezd na pole nebo stopy pneumatik na již zpracované ploše. Jako virtuální referenční bod v AmaPad může sloužit hranice, značka nebo zpracovaná plocha.

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí vyvolejte možnosti posunu GPS.

Možná nastavení:

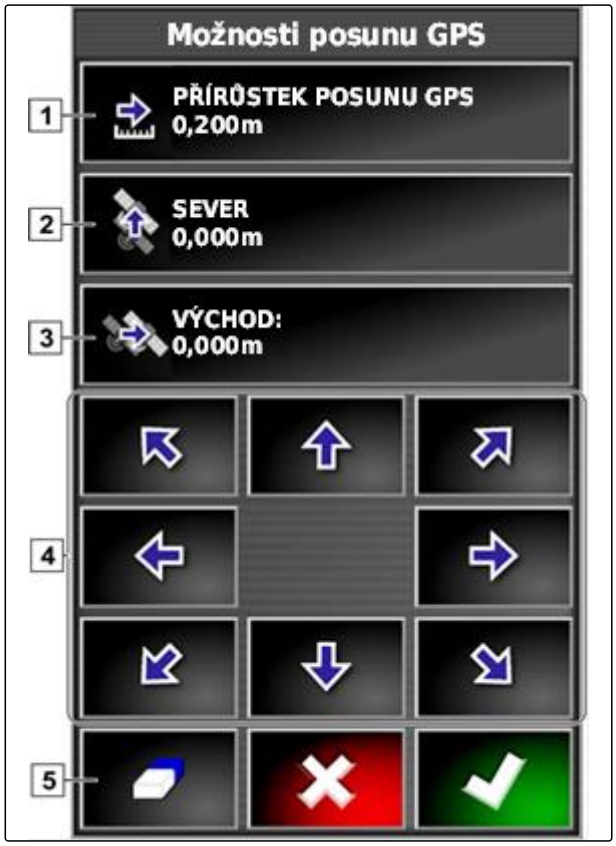
1 Zadat délku jednotlivých korekčních kroků.

2 Indikace pro délku již provedené korekce. Kladná hodnota pro korekční krok směrem na sever. Záporná hodnota pro korekční krok směrem na jih.

3 Indikace pro délku již provedené korekce. Kladná hodnota pro korekční krok směrem na východ. Záporná hodnota pro korekční krok směrem na západ.

4 Směrové šipky pro jednotlivé korekční kroky. Délku jednotlivých korekčních kroků zadejte pod 1.

5 Resetování všech korekcí.



CMS-I-000571

3. Provádějte korekce, dokud pozice symbolu vozidla v AmaPad nesouhlasí se skutečnou polohou vozidla.

4. Potvrďte pomocí .

12.1.2 Korekce posunu GPS pomocí značky

CMS-T-000663-B.1

Jako posun GPS se označují odchylky signálu GPS, které vznikají při použití zdrojů korekcí s malou přesností. Posun GPS rozpoznáte podle toho, že pozice symbolu vozidla v AmaPad již nesouhlasí se skutečnou polohou vozidla.

OZNÁMENÍ

K rozpoznání posunu GPS je zapotřebí skutečný a virtuální referenční bod. Jako skutečný referenční bod může sloužit snadno rozpoznatelná pozice na poli, např. vjezd na pole nebo stopy pneumatik na již zpracované ploše. Značka může sloužit jako virtuální referenční bod, na který se posune symbol vozidla.

PŘEDPOKLADY

✓ Nastavena značka jako referenční bod; viz strana 152

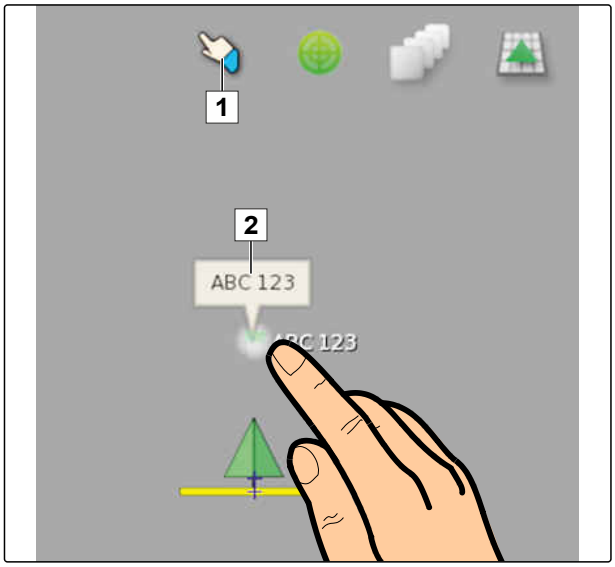
1. Položte prst na libovolný bod na mapě.

➡ Potvrzení výběru 1 se po půl sekundě zbarví.

2. Pohybujte prstem na značce, dokud se nezobrazí název značky 2.

3. Sundejte prst z mapy.

➡ Otevřou se možnosti značky.



CMS-I-000684

4. Klepněte na *"Korekce posunu GPS"*.

➡ Symbol vozidla je přesunut do polohy zvolené značky.

CMS-I-000576

12.2 Korekce vodicích stop

CMS-T-00000456-B.1

12.2.1 Postupné přesunutí vodicích stop

CMS-T-000780-B.1

Aby se vyrovnaly odchylky způsobené posunem GPS, lze průběh vodicích stop korigovat. Když zobrazované vodicí stopy přestávají souhlasit se skutečnými stopami na poli, lze zobrazované vodicí stopy v AmaPad ručně posunout.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí vyvolejte možnosti funkce Nudge.
3. Klepněte na *"Odsazení funkce Nudge"*.
4. Zadejte délku, o níž se mají vodicí stopy při každém korekčním kroku posunout.

CMS-I-001377

5. *Když se mají vodicí stopy posunout doleva,*

   klepněte na .

   nebo

   když se mají vodicí stopy posunout doprava,

   klepněte na .

6. Klepejte na tlačítka, dokud vodicí stopy v AmaPad nesouhlasí se skutečnými stopami na poli.

12.2.2 Posunutí vodicí stopy o uvedenou délku

CMS-T-000786-C.1

Aby se vyrovnaly odchylky způsobené posunem GPS, lze průběh vodicích stop korigovat. Když

zobrazované vodicí stopy přestávají souhlasit se skutečnými stopami na poli, lze zobrazované vodicí stopy v AmaPad posunout o určitou délku.

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí vyvolejte možnosti funkce Nudge.

3. Klepněte na *"Celkové posunutí"*.

CMS-I-001377

OZNÁMENÍ

Na tlačítku *"Celkové posunutí"* je uvedena délka, o níž byly vodicí stopy posunuty. Další posuny se musí přičítat nebo odečítat.

4. *Když se mají vodicí stopy posunout doprava,* zadejte kladnou hodnotu

   nebo

   když se mají vodicí stopy posunout doleva, zadejte zápornou hodnotu

   nebo

   když se mají všechna posunutí resetovat, zadejte „0“.

5. Potvrďte pomocí .

➡ Vodicí stopy se posunou o uvedenou hodnotu.

12.2.3 Posunutí vodicí stopy do polohy vozidla

CMS-T-000783-B.1

Aby se vyrovnaly odchylky způsobené posunem GPS, lze průběh vodicích stop korigovat. Když zobrazované vodicí stopy přestávají souhlasit se skutečnými stopami na poli, lze zobrazované vodicí stopy v AmaPad posunout do polohy vozidla.

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí přesuňte nejbližší vodicí stopu do polohy vozidla.

12.3 Uložení korigovaných vodicích stop

CMS-T-000793-C.1

OZNÁMENÍ

Korigované vodicí stopy se musí uložit pod novým názvem. Vodicí stopy vytvořené předtím zůstanou zachované.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí vyvolejte menu *"Uložit upravené vodítko"*.
3. Klepněte na *"Název vodítka"*.
4. Zadejte název vodicí stopy.
5. Potvrďte zadání pomocí .
6. Potvrďte pomocí .

➡ Korigované vodicí stopy byly uloženy a přiřazeny aktuálnímu poli.

CMS-I-001380

12.4 Zjištění informací GPS

CMS-T-000608-A.1

Informace GPS lze zjistit v menu funkcí.

► V menu funkcí otevřete miniaturní náhled informací GPS pomocí .

1 Poloha GPS

2 Orientace vozidla

3 Přesnost GPS

CMS-I-000511

Přesnost GPS

1 Počet satelitů, zjištění informací o satelitech

2 Použití korekční signál

3 Stáří korekčního signálu v sekundách

4 Horizontální odchylka polohy: Hodnota menší než 1: vysoká přesnost, Hodnota větší než 4: nízká přesnost

CMS-I-000590

13 Použití automatiky řízení

CMS-T-00000457-B.1

13.1 Kalibrace řízení

CMS-T-000668-C.1

AmaPad může podle údajů převzít řízení vozidla a udržovat ho na vytvořené vodicí stopě. Pro správnou funkci automatiky řízení se musí řízení kalibrovat.

OZNÁMENÍ

V tomto návodu k obsluze je popsána jen kalibrace řízení pro samojízdný postřikovač AMAZONE Pantera. Informace k jiným vozidlům vám poskytne společnost AMAZONE.

DŮLEŽITÉ

Nebezpečí poškození stroje!

Nutné jízdní manévry mohou způsobit poškození připojených přípojných zařízení nebo postřikovacích ramen.

- ▶ Odpojte všechna přípojná zařízení a složte postřikovací ramena, než začnete s kalibrací kompasu.

OZNÁMENÍ

Kalibrace kompasu obsahuje jízdu v kruhu a přímou jízdu v délce 100 m.

1. Zajistěte, aby byl k dispozici dostatek místa pro kalibraci kompasu.
2. V menu úlohy klepněte na .
3. Pomocí vyvolejte menu *"Kalibrace řízení"*.

4. Klepněte na *"Kompas"*.

➡ Spustí se kalibrace kompasu.

5. Řiďte se pokyny na obrazovce.

CMS-I-000612

OZNÁMENÍ

Snímač úhlu natočení kol se pro samojízdný postřikovač AMAZONE nemusí kalibrovat. Informace k jiným vozidlům vám poskytne společnost AMAZONE.

Úhel vyrovnání se musí kalibrovat jen tehdy, když jako zdroj korekcí bylo uvedeno *"RTK"*, viz strana 62. *"RTK"* je zpoplatněný zdroj korekcí a v tomto návodu k obsluze není popsán. Další informace k zpoplatněným zdrojům korekcí vám poskytne společnost AMAZONE.

13.2 Zjištění stavu řízení

CMS-T-000704-C.1

Stav řízení poskytuje přehled o podmínkách, které musí být splněny, aby bylo možné použít automatiku řízení.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vozidlo stojí
- ✓ Aktivováno stavové okno automatiky řízení; viz strana 34
- ✓ Tlačítko k zapnutí automatiky řízení je červené:
- ✓ Vytvořeno vozidlo s automatikou řízení; viz strana 93
- ✓ Instalován vhodný přijímač GPS (AGI-3 nebo AGI-4); viz strana 58
- ✓ Aktivováno automatické řízení; viz strana 95

► V provozním menu klepněte na

nebo

V menu úlohy klepněte na a .

➥ Otevře se okno *"Stav řízení"*.

CMS-I-000444

Červený indikátor stavu u:	Opatření
Hardware přijímače	Zkontrolujte, zda je přijímač GPS správně připojený, bezpečně upevněný a zapnutý.
Diferenciální korekce	Zkontrolujte, zda zdroj korekcí byl správně konfigurován, viz strana 62.
Přesnost polohy	Zkontrolujte data GPS, viz strana 23 ● Zdroj korekcí musí konvergovat ● Satelitní data musí mít vysokou přesnost ● Musí být k dispozici nejméně 4 satelity ● Zdroj korekcí musí souhlasit s nastavením. Při nesprávném zdroji korekcí: Zvolte správný zdroj korekcí, viz strana 62. Jestliže je příjem rušen stromy, vedením vysokého napětí apod., vyjeďte strojem na volné prostranství.
Ovladač řízení	Zkontrolujte, zda ovládací přístroj řízení je správně připojený a zapnutý. Zkontrolujte, zda v menu nastavení je zvolen správný ovládací přístroj řízení, viz strana 93.
Geometrie vozidla	Zkontrolujte, zda jsou správně zadány geometrické údaje vozidla, viz strana 89 nebo vozidlo zadejte znovu, viz strana 91.
Profil vozidla	Zkontrolujte, zda jsou správně zadány geometrické údaje vozidla, viz strana 89. Zkontrolujte, zda je zvoleno správné vozidlo viz strana 91.
Řízení kalibrováno	Kalibrujte řízení, viz strana 179.
Uzamčení	Odjistěte ovladač řízení na vozidle.
Dostupná trasa	Zkontrolujte, zda je zvolena vodicí stopa, viz strana 168. Najeďte blíže k vodicí stopě.
Trasa synchronizováná	Zkontrolujte spojení k přijímači GPS. Znovu načtěte vodicí stopu a počkejte na synchronizaci vodicí stopy.
Zakázaná operace	Ukončete všechny operace prováděné v AmaPad.
Přítomnost obsluhy	Sedněte si na sedadlo řidiče.
Volant	Pusťte volant.
Rychlost	Jeďte rychlostí od 1 do 25 km/h.
Chyba boční odchylky od trasy	Najeďte blíže k vodicí stopě.
Chyba kurzu	Zkalibrujte kompas, viz strana 179. Najeďte na vodicí stopu.

13.3 Nastavení automatiky řízení

CMS-T-000604-A.1

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí vyvolejte menu *"Nastavení řízení"*.

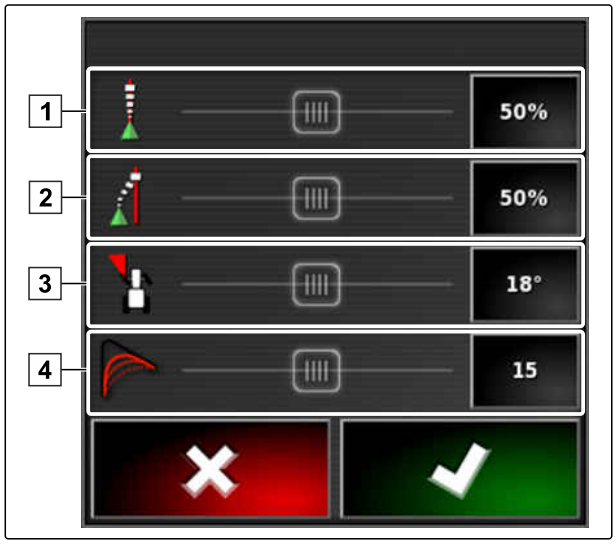
DŮLEŽITÉ

Nebezpečí poškození stroje!

V důsledku vysokých nastavených hodnot reaguje automatika řízení agresivně. Tak mohou vzniknout škody na připojených přípojných zařízeních nebo postřikovacích ramenech.

- ▶ Nejprve nastavte hodnoty pro méně agresivní chování řízení.
- ▶ Zkontrolujte chování řízení.
- ▶ Zvyšujte hodnotu v malých krocích.

Možná nastavení:



CMS-I-000451

1 Přesnost stopy: Pomocí přesnosti stopy se nastavuje, jak agresivně sleduje řídicí automatika vodicí stopu.

2 Přesnost přiblížení: Pomocí přesnosti přiblížení se nastavuje, jak agresivně zatáčí automatika řízení do vodicí stopy.

3 Maximální úhel řízení: Maximální úhel řízení udává, jak daleko automatika řízení může řízení zatočit.

4 Poloměr vyhlazení pro křivkové vodicí stopy: Poloměr vyhlazení pro křivkové vodicí stopy udává, jak přesně automatika řízení sleduje křivkovou vodicí stopu. Při nízké hodnotě jsou křivkové vodicí stopy sledovány přesněji a křivky zůstávají ostré. Při vysoké hodnotě jsou křivkové vodicí stopy sledovány volněji a křivky se zakulacují.

3. Potvrďte nastavení pomocí .

13.4 Zapnutí automatiky řízení

CMS-T-001557-C.1

PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno vozidlo s automatikou řízení; viz strana 87
- ✓ Instalován vhodný přijímač GPS (AGI-3 nebo AGI-4), viz strana 58
- ✓ Aktivováno automatické řízení, viz strana 95
- ✓ Řízení kalibrováno, viz strana 179.
- ✓ Splněny všechny předpoklady pro stav řízení, viz strana 180
- ✓ Seřízená automatika řízení, viz strana 183
- ✓ Vozidlo se nachází na vodicí stopě

► V provozním menu klepněte na .

➡ Zazní alarm!

➡ Automatika řízení byla spuštěna.

➡ Tlačítko k zapnutí automatiky řízení změní barvu na zelenou:

OZNÁMENÍ

Jestliže se vozidlo při jízdě nechová požadovaným způsobem, lze automatiku řízení znovu seřídit, viz strana 183.

13.5 Zapnutí automatiky řízení se zpožděním

CMS-T-000562-A.1

Automatika řízení se může zapínat s časovým zpožděním, aby vozidlo mohlo mezitím akcelerovat. Po dosažení požadované rychlosti se automatika řízení automaticky zapne.

PŘEDPOKLADY

✓ Rychlost jízdy pod 2 km/h

1. Dvakrát rychle klepněte na .

➡ bliká žluto-bíle.

2. Zrychlení vozidla.

➡ Po dosažení požadované rychlosti vozidla se automatika řízení automaticky zapne.

13.6 Vypnutí automatiky řízení

CMS-T-000700-B.1

OZNÁMENÍ

Nejsou-li splněny všechny podmínky pro stav řízení, automatika řízení se vypne. Přehled podmínek,viz strana 180.

Existují 2 možnosti pro vypnutí automatiky řízení:

▶ Otočte volant o několik stupňů

nebo

v provozním menu klepněte na .

➡ Zazní alarm!

➡ Automatika řízení je vypnutá.

14 Použití univerzálního terminálu

CMS-T-00000458-B.1

14.1 Otevření univerzálního terminálu

CMS-T-00000556-B.1

Pomocí univerzálního terminálu lze přistupovat k ECU přípojného zařízení. Uživatelské rozhraní řízení stroje se zobrazuje v AmaPad a je možné ho odsud ovládat.

Miniaturní náhled pro univerzální terminál se nachází na panelu funkcí v provozním menu.

1. V menu funkcí klepněte na .

OZNÁMENÍ

Na tlačítku v menu funkcí může být také zobrazen symbol pro připojené přípojné zařízení. Příklad rozmetadla hnojiv:

➡ Otevře se miniaturní náhled pro univerzální terminál.

2. Zvětšete miniaturní náhled.

CMS-I-00000272

OZNÁMENÍ

Nastavení univerzálního terminálu viz strana 81.

14.2 Zvětšení výřezu v miniaturním náhledu

CMS-T-000815-A.1

Zobrazení univerzálního terminálu v miniaturním náhledu lze zvětšit.

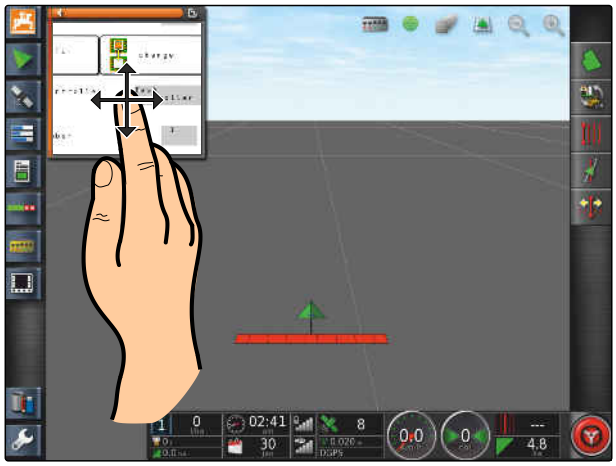
1. Klepněte dvakrát za sebou na miniaturní náhled.

➡ Zvolená oblast se zvětší.

2. *Chcete-li výřez posunout,*
   přejeďte prstem přes miniaturní náhled.

OZNÁMENÍ

Univerzální terminál nelze prostřednictvím miniaturního náhledu ovládat.



CMS-I-000932

14.3 Použití automatického přiřazení AUX-N

CMS-T-004499-C.1

Když se k AmaPad připojí přípojné zařízení nebo externí vstupní zařízení, vyšle přípojné zařízení nebo externí vstupní zařízení do AmaPad automaticky přiřazení AUX-N pro určité funkce.

OZNÁMENÍ

Odeslaná přiřazení AUX-N se musí potvrdit při každém spuštění AmaPad.

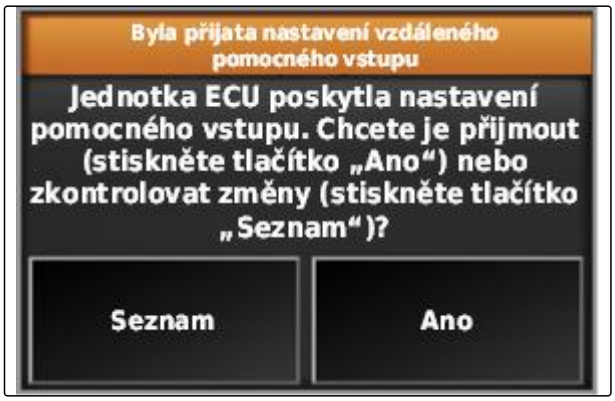
OZNÁMENÍ

Než přípojné zařízení nebo externí vstupní zařízení vyšle přiřazení AUX-N, může trvat až 2 minuty.

Při spuštění AmaPad a připojeném přípojném zařízení nebo externím vstupním zařízení se zobrazí upozornění na vyslaná přiřazení AUX-N.

K dispozici jsou následující možnosti výběru:

- Pomocí *"Ano"* převzít vyslaná přiřazení AUX-N
- Změnit vyslaná přiřazení AUX-N.



CMS-I-001507

1. *Mají-li se změnit vyslaná přiřazení AUX-N,*
   klepněte na *"Seznam"*.

➡ Otevře se seznam vyslaných přiřazení AUX-N v univerzálním terminálu.

CMS-I-001504

2. *Chcete-li změnit vyslaná přiřazení AUX-N,*
   viz strana 189 .

3. *Chcete-li smazat všechna přiřazení AUX-N,*
   klepněte na .

14.4 Správa funkcí AUX-N

CMS-T-00000460-B.1

14.4.1 Otevření nastavení AUX-N

CMS-T-00000461-B.1

Funkce AmaPad a funkce připojeného přípojného zařízení lze provádět prostřednictvím tlačítek rychlého přístupu a externího vstupního zařízení. Je-li například připojený AmaPilot⁺, lze tlačítky AmaPilot⁺ přiřazovat funkce.

1. Zvolte v univerzálním terminálu .

➡ Zobrazí se seznam funkcí, které jsou k dispozici.

2. *Chcete-li funkce filtrovat podle stroj,*
   Zvolte .

3. *Chcete-li přiřadit funkci,*
   Zvolte .

CMS-I-001504

➡ Otevře se menu *"Změnit přiřazení"*.

CMS-I-001223

Pro přiřazení jsou k dispozici následující možnosti:

- Přiřazení pro externí vstupní zařízení; viz strana 190
- Přiřazení pro miniaturní náhled; viz strana 190
- Přiřazení z výběrového seznamu; viz strana 191
- Smazat přiřazení; viz strana 191

Přiřazení pro externí vstupní zařízení

CMS-T-002579-A.1

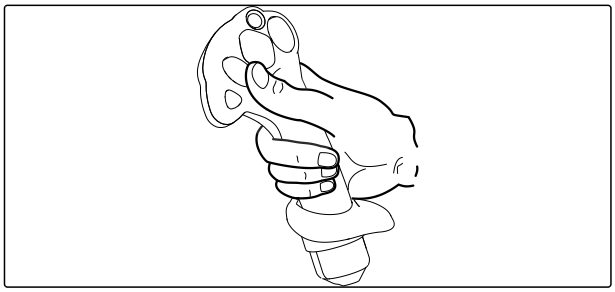
PŘEDPOKLADY

- ✓ Připojené externí vstupní zařízení
- ✓ Externí vstupní zařízení načteno v univerzálním terminálu

1. Stiskněte tlačítko na externím vstupním zařízení, například na AmaPilot+.

➡ Vybrané tlačítko se přiřadí funkci.

2. Přiřazení potvrďte pomocí .



CMS-I-001244

Přiřazení pro miniaturní náhled

CMS-T-002466-B.1

OZNÁMENÍ

Miniaturní náhled pro vstup AUX se zobrazí až tehdy, když se zpracovává přiřazení nebo přiřazení již existují.

► Zvolte požadované tlačítko v miniaturním náhledu.

➡ Funkce se přiřadí zvolenému tlačítku.

CMS-I-001221

Přiřazení z výběrového seznamu

CMS-T-002575-A.1

1. *Chcete-li otevřít seznam možností vstupu,*

   Zvolte .

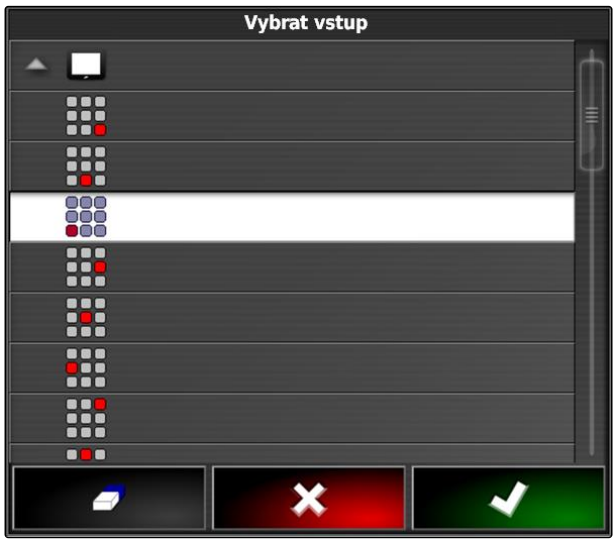
➡ Otevře se menu *"Vybrat vstupní zařízení"*.

2. Zvolte vstupní zařízení ze seznamu.
3. Zvolte softwarové nebo fyzické tlačítko pro přiřazení.

   nebo

   smažte přiřazení pomocí .

4. Přiřazení potvrďte pomocí .



CMS-I-002404

Smazání přiřazení

CMS-T-002577-A.1

1. *Chcete-li smazat přiřazení,*

   Zvolte .

2. Potvrďte pomocí .

15 Použití automatické detekce zpětného chodu

CMS-T-000153-B.1

Pomocí automatické detekce zpětného chodu se určí, zda se vozidlo pohybuje dozadu. Když je detekován zpětný chod, symbol vozidla na mapě se pohybuje dozadu. Bez automatické detekce zpětného chodu se symbol vozidla při zpětném chodu otočí.

OZNÁMENÍ

Automatická detekce zpětného chodu se musí aktivovat v menu nastavení; viz strana 45.

1. Vozidlem couvejte.

➡ Tlačítko pro automatickou detekci se zbarví žlutě:

2. *Souhlasí-li směr pohybu symbolu vozidla se směrem pohybu vozidla,*

   klepněte na .

16 Použití spínání sekcí

CMS-T-00000462-C.1

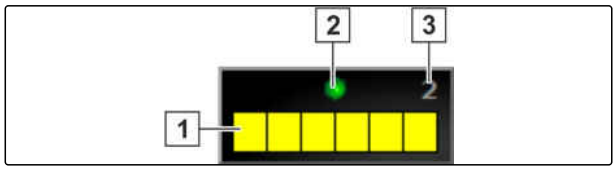
16.1 Použití ručního spínání sekcí

CMS-T-001507-C.1

Pro postřikovač a secí stroje lze aktivovat virtuální spínače sekcí. Virtuálními spínači sekcí lze zapínat a vypínat jednotlivé sekce.

Miniaturní náhled pro ruční spínání sekcí se nachází na panelu funkcí v provozním menu. Alternativně je možné vyvolat virtuální spínače sekcí na mapě v mapovém náhledu.

Spínač sekcí v mapovém náhledu



CMS-I-002411

1 Stav sekcí: Červená: sekce vypnutá, Žlutá: sekce zapnutá a aplikace zastavená (zpravidla automatickým spínáním sekcí). Zelená: sekce zapnutá a aplikace zahájená. Oranžová: sekce je zapnutá a aplikace zastavená nebo sekce je vypnutá a aplikace spuštěná (zpravidla v důsledku zpoždění spínání)

2 Stav spínače sekcí: Zelená: spínač sekcí zapnutý, Červená: spínač sekcí vypnutý

3 Číslo spínače

CMS-I-002409

Spínače sekcí v mapovém náhledu

1 Čísla sekcí

2 Stav sekcí: Červená: sekce vypnutá, Žlutá: sekce zapnutá a aplikace zastavená (zpravidla automatickým spínáním sekcí). Zelená: sekce zapnutá a aplikace zahájená. Oranžová: sekce je zapnutá a aplikace zastavená nebo sekce je vypnutá a aplikace spuštěná (zpravidla v důsledku zpoždění spínání)

3 Stav spínače sekcí: Zelená: spínač sekcí zapnutý, Červená: spínač sekcí vypnutý

PŘEDPOKLADY

- ✓ Virtuální spínače sekcí aktivovány a konfigurovány; viz strana 85
- ✓ Úloha spuštěna; viz strana 124
- ✓ Automatické spínání sekcí zapnuté; viz strana 195

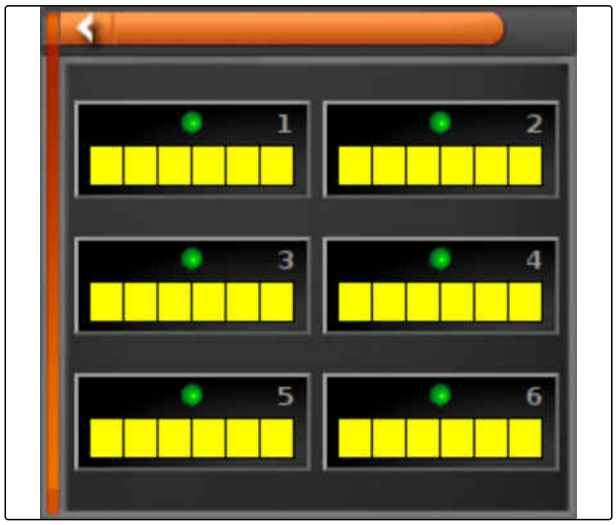
1. Na panelu funkcí klepněte na

   nebo

   v mapovém náhledu klepněte na .

➡ Otevře se ruční spínání sekcí.

2. *Pro zapnutí nebo vypnutí sekce:*
klepněte na příslušný spínač sekce.



CMS-I-002413

16.2 Použití automatického spínání sekcí

CMS-T-00002262-A.1

16.2.1 Použití automatického spínání jednotlivých sekcí

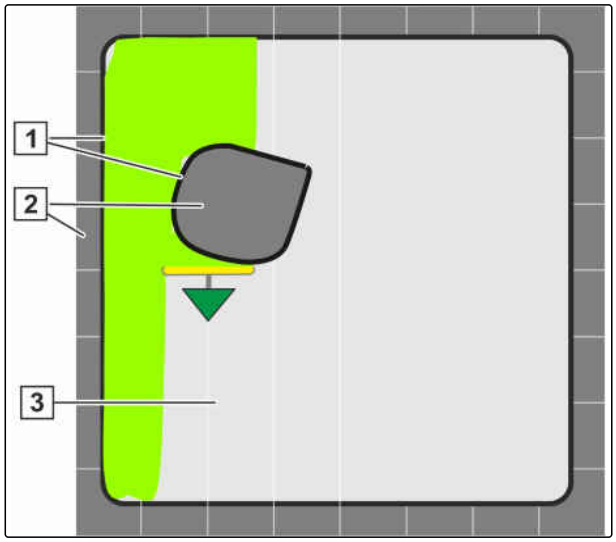
CMS-T-001490-D.1

Při automatickém spínání se sekce přípojného zařízení automaticky vypnou, když přípojné zařízení přejede přes určitou hranici nebo zpracovanou plochu.

1 Hranice

2 Nezpracované plochy se zobrazují tmavě šedě, např. vyloučené regiony.

3 Zpracované plochy se zobrazují světle šedě.



CMS-I-001384

PŘEDPOKLADY

- ✓ Spínání sekcí konfigurováno; viz strana 105
- ✓ Aktivováno automatické spínání sekcí v univerzálním terminálu; viz návod k obsluze řízení stroje

1. V menu funkcí klepněte na .

➡ Otevře se miniaturní náhled automatického spínání sekcí.

Možná nastavení:

"Řídicí režim": Pomocí řídicího režimu se konfiguruje překrývání sekcí.

"Hraniční limit": Pomocí hraničního limitu lze stanovit, v jakých oblastech se sekce vypínají.

"ASC zapnuto": Tímto tlačítkem se zapíná nebo vypíná automatické spínání sekcí.

CMS-I-000497

2. *Chcete-li konfigurovat řídicí režim,*

   v menu funkcí zvolte řídicí režim viz strana 197.

➡ Otevře se miniaturní náhled řídicího režimu ASC.

Možná nastavení:

1 *"Řídicí režim vnitřních segmentů"*

2 *"Řídicí režim vnějších segmentů"*

3 *"Tolerance překrytí na hranici pole"*

4 *"Překrytí při vyjíždění z oblasti"*

5 *"Překrytí při vjíždění do oblasti"*

CMS-I-00002067

3. Požadované hodnoty zadejte vždy přes posuvník nebo na číselném poli.

4. *Pro stanovení hraničního limitu*
viz strana 201.

5. *Chcete-li automatické spínání sekcí zapnout nebo vypnout,*
klepněte na*"ASC"*.

16.2.2 Nastavení automatického spínání jednotlivých sekcí

CMS-T-00002268-A.1

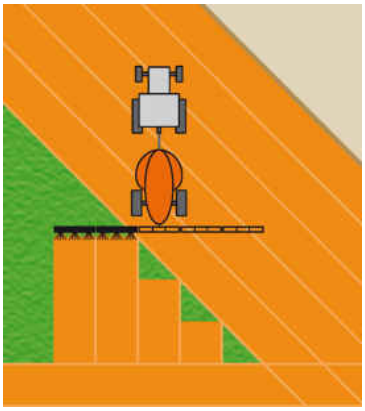
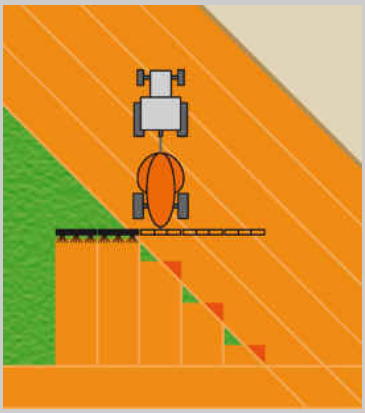
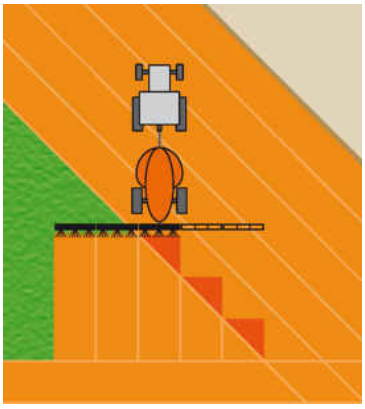
16.2.2.1 Konfigurace řídicího režimu

CMS-T-00000463-B.1

Nastavení řídicího režimu vnitřních segmentů

CMS-T-003904-C.1

Řídicí režim pro vnitřní segmenty popisuje překrývání vnitřních sekcí. Pomocí překrývání se stanoví, nakolik smí sekce přečnívat do již zpracované plochy, než se sekce vypnou.

Příklady nastavení	Vysvětlení	Obrázek
0 %	Sekce se vypnou, než nastane překrytí.	 CMS-I-001321
50%	Sekce se vypnou, pokud přečnívají z poloviny do zpracované plochy.	 CMS-I-001319
100%	Sekce se vypnou, pokud zcela přečnívají přes zpracovanou plochu.	 CMS-I-001317

1. Klepněte na *"Řídicí režim"*.

➡ Otevře se menu *"Ovládací režim ASC"*.

2. Pod *"Ovládací režim vnitřních sekcí"* nastavte posuvníkem hodnotu v procentech

   nebo

   Zadejte hodnotu v procentech jako číslo.

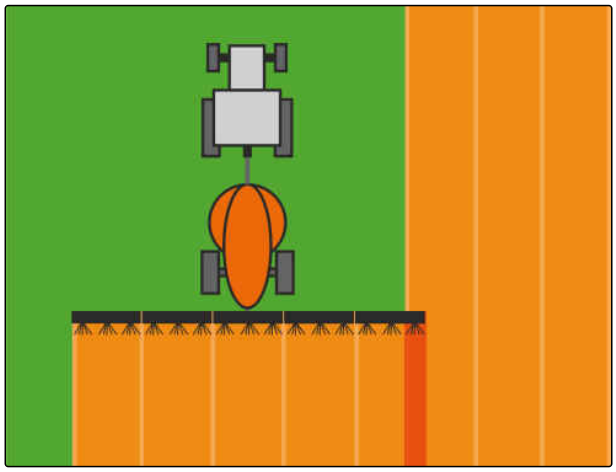
CMS-I-00002064

3. Potvrďte nastavení pomocí .

Nastavení řídicího režimu pro vnější segmenty

CMS-T-003907-C.1

Řídicí režim pro vnější segmenty popisuje překrývání obou vnějších sekcí. Pomocí překrývání se stanoví, nakolik smí sekce přečnívat do již zpracované plochy, než se sekce vypnou. Překrytí brání tomu, aby se vnější sekce neustále vypínaly a zapínaly při souběžných jízdách, když se dotknou zpracované plochy.



CMS-I-000594

1. Klepněte na *"Řídicí režim"*.

➡ Otevře se menu *"Ovládací režim ASC"*.

2. Pod *"Řídicí režim vnějších segmentů"* nastavte posuvníkem hodnotu v procentech.

   nebo

   Zadejte hodnotu v procentech jako číslo.

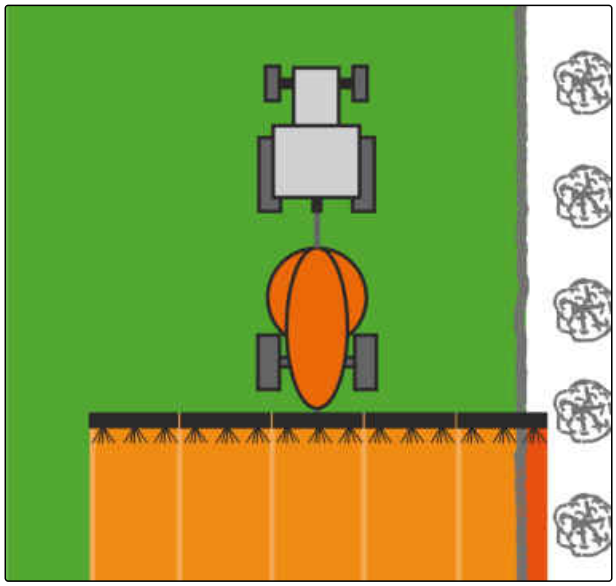
CMS-I-00002063

3. Potvrďte nastavení pomocí .

Stanovení tolerance překrytí na hranici pole

CMS-T-005171-D.1

Tolerance překrytí na hranici stanoví, nakolik smí vnější sekce přečnívat přes hranici pole, než se vypnou. Tolerance překrytí na hranici brání tomu, aby se vnější sekce při jízdě na hranici neustále vypínaly a zapínaly, protože se dotýkají hranice.

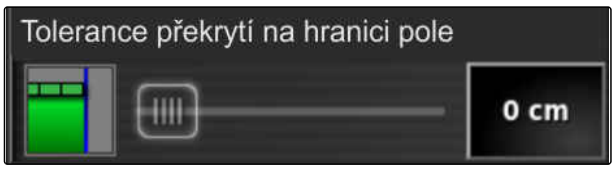


CMS-I-001467

1. Klepněte na *"Řídicí režim"*.

➡ Otevře se menu *"Ovládací režim ASC"*.

2. Pod *"Tolerance překrytí na hranici pole"* zadejte požadovanou toleranci překrytí posuvníkem nebo jako číslo.



CMS-I-00002065

3. Potvrďte nastavení pomocí .

Překrytí při vjíždění do oblasti

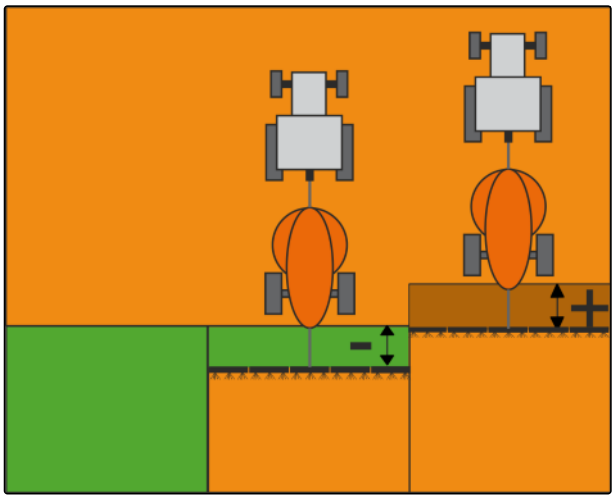
CMS-T-00002264-A.1

Překrytí při vjíždění do oblasti v menu funkcí Řídicí režim ASC určuje, v jaké vzdálenosti od zpracovávané plochy se jednotlivé sekce vypínají.

OZNÁMENÍ

Zadaná hodnota v metrech může být kladná nebo záporná.

- Kladná hodnota: Před souvratí se jednotlivé sekce zapínají podle zadané vzdálenosti uvnitř zpracovávané plochy. Vzniká překrytí.
- Záporná hodnota: Před souvratí se jednotlivé sekce vypínají podle zadané vzdálenosti mimo zpracovávanou plochu a vzniká mezera.


CMS-I-00002060

CMS-I-00002057

1. Zvolte *"Překrytí při vjíždění do oblasti"* a posuvníkem zadejte vzdálenost v metrech.

   nebo

   zadejte požadovanou vzdálenost v metrech na číselném poli.

2. Nastavení potvrďte pomocí .

Tolerance překrytí při vyjíždění ze souvrati

CMS-T-00002265-A.1

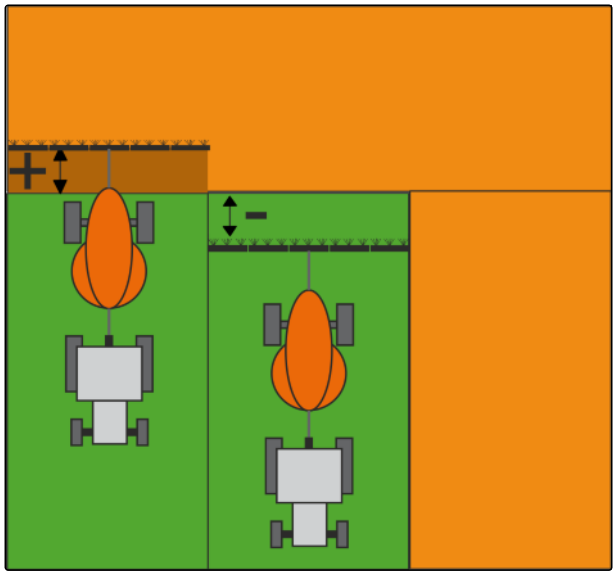
Tolerance překrytí na souvrati v menu funkcí Řídicí režim automatického spínání sekcí určuje, v jaké

vzdálenosti od obdělávané plochy se jednotlivé sekce vypínají.

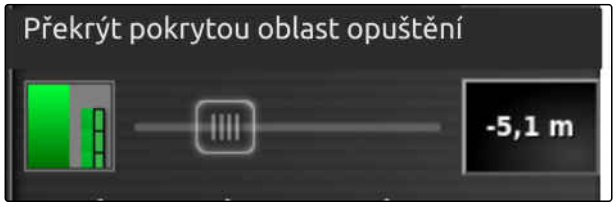
OZNÁMENÍ

Zadaná hodnota v metrech může být kladná nebo záporná.

- Kladná hodnota: Po jízdě na souvrati zůstávají jednotlivé sekce zapnuté podle zadané vzdálenosti uvnitř zpracovávané plochy. Vzniká překrytí.
- Záporná hodnota: Po jízdě na souvrati se jednotlivé sekce vypínají podle zadané vzdálenosti mimo zpracovávanou plochu a vzniká mezera.



CMS-I-00002059



CMS-I-00002058

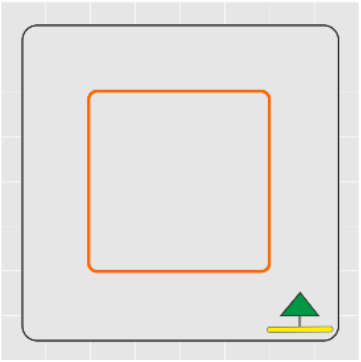
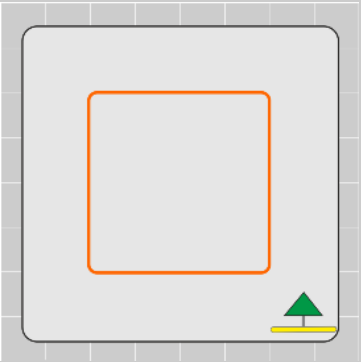
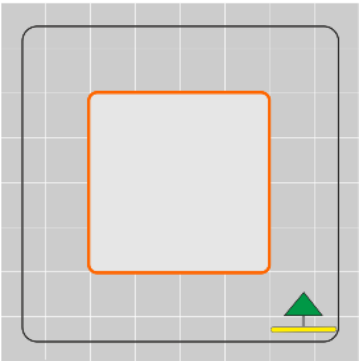
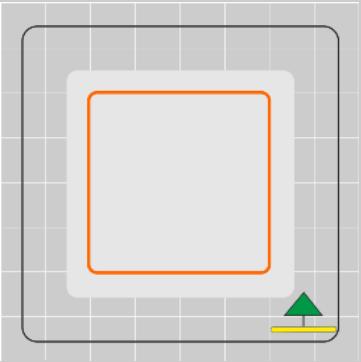
1. Vyberte *"Překrytí při vyjíždění z oblasti"* a posuvníkem nebo na číselném poli zadejte požadovanou vzdálenost v metrech.

2. Nastavení potvrďte pomocí .

16.2.2.2 Stanovení hraničního limitu

CMS-T-000680-C.1

Pomocí hraničního limitu lze stanovit, v jakých oblastech se sekce automaticky vypínají. V následující tabulce jsou uvedena možná nastavení. Obrázky ukazují zobrazení v mapovém náhledu AmaPad. Ve světle šedých oblastech zůstávají sekce zapnuté, v tmavě šedých oblastech se sekce vypínají.

Hraniční limit	Vysvětlení	Obrázek
Neomezeno	Jen pro postřikovače a secí stroje Sekce zůstávají zapnuté ve všech oblastech mimo zpracovanou plochu.	 CMS-I-001440
Hranice	V oblastech mimo hranici se sekce vypínají.	 CMS-I-001437
Souvrať	Jednotlivé sekce se vypínají uvnitř souvrati.	 CMS-I-001434
Bezpečnostní zóna	Jen pro rozmetadla hnojiv. V rámci hranice se vytvoří bezpečnostní zóna. Šířka bezpečnostní zóny činí polovinu pracovního záběru. Uvnitř bezpečnostní zóny a mimo hranici se sekce vypínají.	 CMS-I-001443

1. V menu funkcí klepněte na .

➡ Otevře se miniaturní náhled automatického spínání sekcí.

2. Klepněte na *"Hraniční limit"*.

3. Vyberte hraniční limit.

4. Potvrďte výběr pomocí .

CMS-I-000497

16.2.2.3 Zapnutí a vypnutí ASC

CMS-T-00002269-A.1

Automatické spínání sekcí se zapíná nebo vypíná tlačítkem v menu funkcí.

OZNÁMENÍ

Je-li funkce vypnutá, je možné jen ruční spínání sekcí.

1. V menu funkcí klepněte na .

➡ Otevře se miniaturní náhled automatického spínání sekcí.

2. Klepněte na *"ASC ZAP"*.

➡ Automatické spínání sekcí se zapne.

CMS-I-000497

17 Použití řízení množství

CMS-T-00000464-D.1

17.1 Použití úlohy s aplikační mapou

CMS-T-000569-E.1

Ve Farm Management Information System lze vytvářet úlohy, které obsahují aplikační mapy pro aplikované množství nebo jiná specifická nastavení pro dílčí plochy. Úlohy jsou zpracovávány a dokumentovány s AmaPad.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Importována úloha s aplikační mapou; viz strana 128
- ✓ Zvolena úloha s aplikační mapou; viz strana 131
- ✓ Spuštěna úloha s aplikační mapou; viz strana 124

OZNÁMENÍ

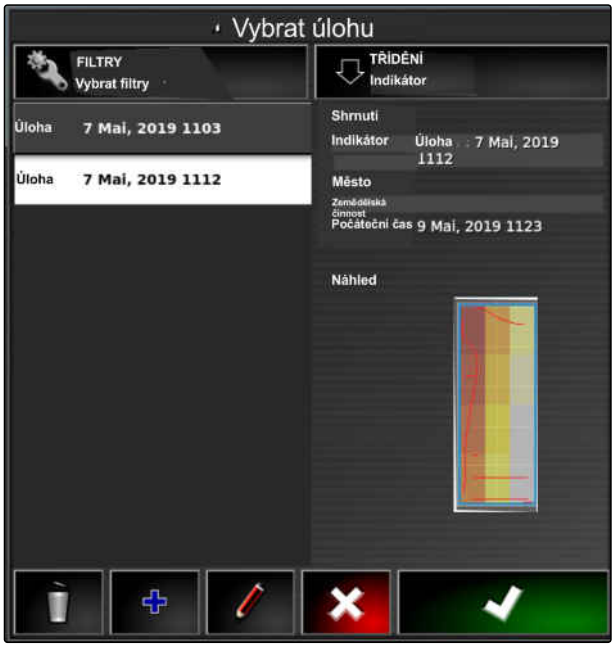
Když se data úlohy a aplikační mapa hodí k připojenému přípojnému zařízení, aplikační mapa se automaticky načte a úlohu je možné zpracovat.

U strojů s několika zásobníky se může provádět přiřazení ručně.

1. *Když se aplikační mapa nezobrazí,* proveďte následující kroky:

2. V menu úlohy klepněte na .

3. Zvolte úlohu pomocí . Aplikační mapa se objeví na displeji.



CMS-I-00001227

4. Pomocí vyvolejte menu *"Řízení množství"*.

Ve sloupci *"Zdroj"* se zobrazí *"TASKDATA"*. Tento záznam znamená, že se načítá aplikační mapa ze zvolené úlohy.

5. Zkontrolujte hodnoty v tabulce.

CMS-I-002666

ODSTRANĚNÍ ZÁVAD

Hodnoty v tabulce nejsou správné?

Jednotka dat úlohy se nehodí k přípojnému zařízení.

1. Připojte správné přípojné zařízení.
2. Zkontrolujte nastavení přípojného zařízení; viz strana 97
3. Přepracujte data úlohy.

6. *Pro dokumentování množství použitých produktů nebo konfigurování záchytných hodnot:*
viz strana 215.

7. Potvrďte pomocí .

➡ Aplikační mapa se načítá.

OZNÁMENÍ

Aby se aplikační mapa zobrazila správně, musí být splněny následující podmínky:

- Jako *"Mapa pokrytí"* musí být zvolena *"Aplikační mapa"*; viz strana 220
- Jako mapa VRC musí být zvolen řiditelný prvek přípojného zařízení; viz strana 222
- Musí být konfigurována stupnice pokrytí; viz strana 223

17.2

Přidání aplikační mapy do úlohy (shape import)

CMS-T-000573-D.1

K vytvořené úloze lze přidávat aplikační mapy ve formátu tvaru, které obsahují aplikační mapy pro aplikované množství nebo jiná specifická nastavení pro dílčí plochy. Aplikační mapy mohou pocházet od poskytovatele služeb, z aplikace nebo FMIS a být použity pro řízenou aplikaci nebo nebo jiná specifická nastavení pro dílčí plochy.

PŘEDPOKLADY

✓ USB paměť s aplikačními mapami ve formátu tvaru je zasunutá v AmaPad.

OZNÁMENÍ

Aplikační mapy musí být vytvořené se souřadnicovým systémem WGS-84.

Aplikační mapy se skládají z 3 souborů. Všechny 3 soubory musí být uložené ve stejném adresáři v USB paměti.

- Soubor s geometrickými daty, formát souboru: .shp
- Soubor s věcnými daty, formát souboru: .dbf
- Soubor atributů, formát souboru: .shx

✓ Vybrána úloha; viz strana 131

OZNÁMENÍ

Pokud již byla načtena aplikační mapa pro úlohu, musí se vybrat nebo vytvořit jiná úloha.

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí vyvolejte menu *"Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti"*.

OZNÁMENÍ

Aplikované množství lze řídit procentuálně nebo pomocí jednotky množství. Způsob řízení lze odečíst ve sloupci *"Jednotky"*.

3. V řádku s požadovanou jednotkou klepněte na tlačítko ve sloupci *"Zdroj"*.

➡ Otevře se výběrový seznam zdrojů signálu.

CMS-I-002416

Možný výběr:

- *"Použít přímo soubor tvaru"*: Aplikační mapa v souboru tvaru se neuloží do dat úlohy.
- *"Převést soubor tvaru do formátu ISO"*: Aplikační mapa se uloží do dat úlohy a lze ji exportovat společně s úlohou.

4. Zvolte *"Převést soubor tvaru do formátu ISO"* nebo *"Použít přímo soubor tvaru"*.

5. Potvrďte pomocí .

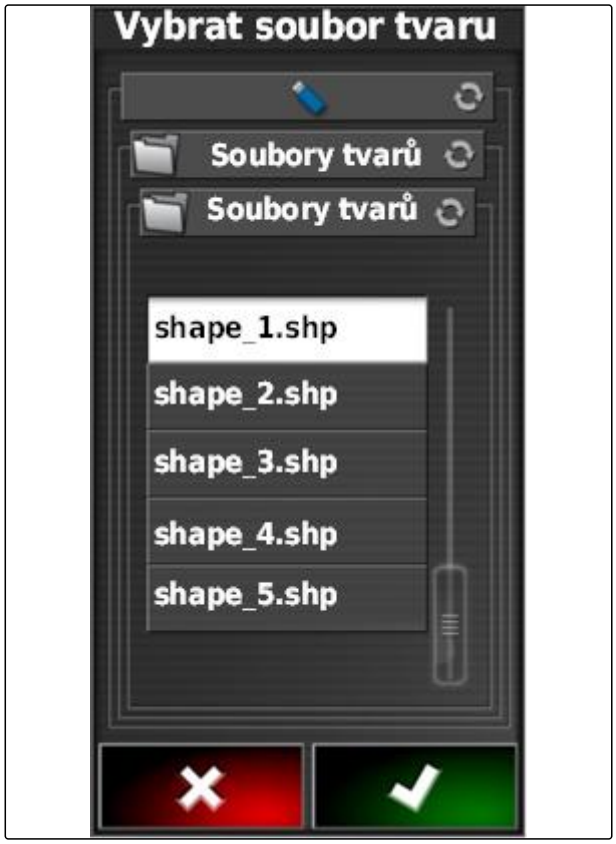
➡ Otevře se přehled adresářů v USB paměti.

CMS-I-001639

6. Zvolte aplikační mapu (soubor tvaru).

7. Potvrďte pomocí .

➡ Zobrazí se obsah souboru tvaru.



CMS-I-001960

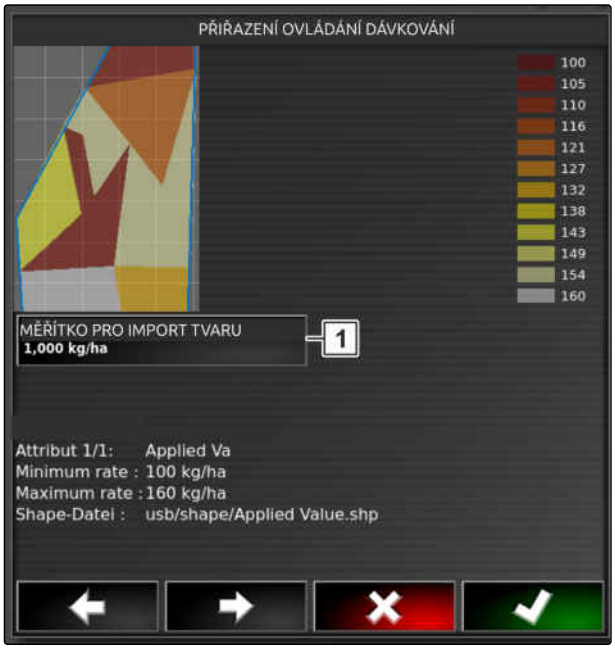
V souboru tvaru mohou být uloženy různé aplikační mapy s rozdílným aplikovaným množstvím. Různé aplikační mapy se nazývají *"Atributy"*.

8. Požadovanou hodnotu lze podle potřeby škálovat zadáním **1**. Změny se zobrazují na barevné stupnici.

9. Šipkami zvolte požadovaný atribut.

10. Potvrďte pomocí .

➡ Zobrazí se nastavení pro variabilní řízení množství.



CMS-I-00002056

11. *Když aplikační mapa obsahuje oblasti, kde není předepsané žádné aplikované množství,* zadejte pod *"Požadovaná hodnota"* **1** hodnotu pro pevné aplikované množství.

12. zadejte pod *"Hodnota při vyjíždění z pole"* **2** hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když přípojné zařízení překročí hranici pole.

13. zadejte pod *"Hodnota při ztrátě polohy"* **3** hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když je přerušen signál GPS.

14. *Když se mají snížit nebo zvýšit všechna aplikovaná množství,* zadejte pod *"Měřítko pro import tvaru"* **4** faktor, jímž se mají aplikovaná množství násobit.

15. *Pro dokumentování množství použitých produktů nebo konfigurování záchytných hodnot:* potvrďte pomocí .

CMS-I-00002564

OZNÁMENÍ

Aby se aplikační mapa zobrazila správně, musí být splněny následující podmínky:

- Jako *"Mapa pokrytí"* musí být zvolena *"Aplikační mapa"*.
- Jako mapa VRC musí být zvolen řiditelný prvek přípojného zařízení.
- Musí být konfigurována stupnice pokrytí.

17.3 Stanovení pevné hodnoty pro řízení množství

CMS-T-006706-C.1

Pro aplikované množství lze stanovit pevnou hodnotu. Tato pevná hodnota je přenášena do přípojného zařízení a tento příslušně řízen.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí vyvolejte menu *"Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti"*.
3. Klepněte na tlačítko ve sloupci *"Zdroj"*.

➡ Otevře se výběrový seznam zdrojů signálu.

CMS-I-002416

4. Zvolte *"Pevný"*.

5. Potvrďte pomocí .

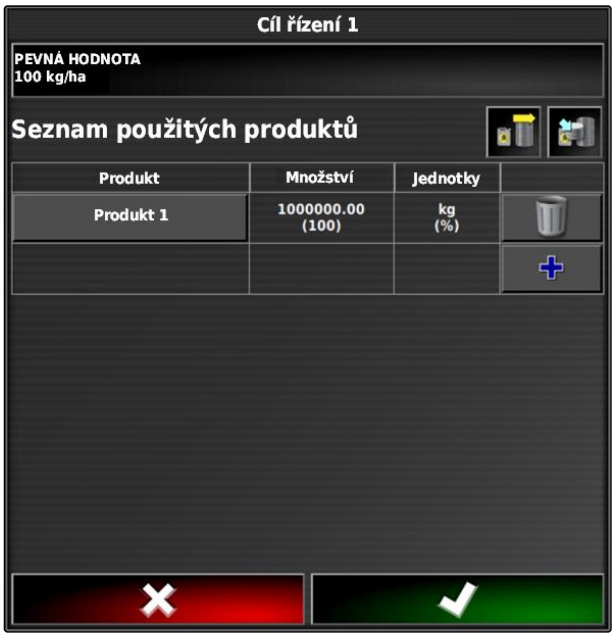
➡ Zobrazí se nastavení pro variabilní řízení množství.

CMS-I-001639

6. Pod *"Pevný"* zadejte požadovanou hodnotu pro aplikované množství.

7. *Pro dokumentování množství použitých produktů:*
viz strana 218

8. Potvrďte pomocí .



CMS-I-001950

17.4 Nastavení peer řízení pro řízení množství

CMS-T-006703-C.1

Aplikovaná množství mohou být měřena a počítána přídavným snímačem upevněným na vozidle, který poskytuje přípojnému zařízení specifická aplikovaná množství podle polohy nebo jiná specifická nastavení pro dílčí plochu.

OZNÁMENÍ

Peer řízení se nemusí nově nastavovat při každé změně úlohy. Naposledy uložené přidělení se automaticky načte.

PŘEDPOKLADY

✓ Taskcontroller verze 4

1. V menu úlohy klepněte na .

2. Pomocí vyvolejte menu *"Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti"*.

3. Klepněte na tlačítko ve sloupci *"Zdroj"*.

➡ Otevře se výběrový seznam zdrojů signálu.

CMS-I-002416

4. Zvolte *"Sledování"*.

5. Potvrďte pomocí .

➡ Otevře se menu *"Vybrat zdroj řízení"*.

CMS-I-001639

6. Vyberte snímač.

7. Potvrďte pomocí .

➡ Zobrazí se nastavení pro variabilní řízení množství.

CMS-I-001953

8. Pod *"Pevná hodnota"* zadejte hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když snímač nedodává žádné údaje.

9. Pod *"Hodnota mimo pole"* zadejte hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když přípojné zařízení překročí hranici pole.

10. Pod *"Hodnota ztracené polohy"* zadejte hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když je přerušen signál GPS.

11. *Pro dokumentování množství použitých produktů:*
viz strana 215

12. Potvrďte pomocí .

➡ Aplikační mapa se načítá.

CMS-I-001963

OZNÁMENÍ

Aby se aplikační mapa zobrazila správně, musí být splněny následující podmínky:

- Jako *"Mapa pokrytí"* musí být zvolena *"Aplikační mapa"*; viz strana 220
- Jako mapa VRC musí být zvolen řiditelný prvek přípojného zařízení; viz strana 222
- Musí být konfigurována stupnice pokrytí; viz strana 223

17.5 Příjem požadovaných hodnot přes adaptér SCU-L

CMS-T-00001997-B.1

Alternativně k peer řízení mohou být požadované hodnoty k řízení množství přijímány ze snímače přes adaptér SCU-L.

Přenosová rychlost: 9600 Baud / protokol LH5000.

Data jsou přenášena do strojů AMAZONE.

PŘEDPOKLADY

✓ Úloha musí být spuštěná!

17.6 Konfigurace řízení množství

CMS-T-00000472-B.1

17.6.1 Dokumentování informací o produktu

CMS-T-007003-C.1

Použité produkty a příslušné množství produktu je možné zahrnout do dokumentace úlohy. K tomu lze při konfigurování řízení množství vytvořit seznam produktů. Informace o produktu mohou kromě toho pocházet z Farm Management Information System a mohou se upravit před zahájením práce.

OZNÁMENÍ

Údaj množství produktu slouží jen pro dokumentaci a nemá žádný vliv na aplikované množství.

1. Ve sloupci *"Produkt"* klepněte na tlačítko.

➡ Otevře se menu *"Vybrat produkt"*.

CMS-I-001956

2. Zvolte produkt ze seznamu

3. Potvrďte pomocí .

CMS-I-002432

4. *Chcete-li přidat další produkt a vytvořit tak směs:*

   Zvolte .

CMS-I-001956

17.6.2 Vytvoření produktu

CMS-T-007031-A.1

1. V menu zvolte *"Vybrat produkt"* .

OZNÁMENÍ

Produkty patří ke kmenovým datům. Další informace ke zpracování kmenových dat, viz strana 124

CMS-I-002432

2. Pod *"Název"* zadejte název produktu.

3. Pod *"Produkty"* vyberte nebo vytvořte produktovou skupinu.

4. Pod *"Jednotky"* zvolte typ jednotky.

5. Pod *"Prezentace hodnoty"* zvolte jednotku, v níž je produkt aplikován.

OZNÁMENÍ

Pole *"Jednotky"* a *"Prezentace hodnoty musí být vyplněna."*

6. Pod *"Typ"* zvolte *"jeden produkt"*.

7. Potvrďte pomocí .

CMS-I-002429

17.6.3 Uložení směsi

CMS-T-007029-B.1

Pokud do seznamu používaných produktů bylo zahrnuto více produktů, lze tyto produkty uložit společně jako směs.

1. Zvolte .

CMS-I-001956

2. Pod *"Název"* zadejte název pro směs.

3. Pod *"Produkty"* vyberte nebo vytvořte produktovou skupinu.

4. Pod *"Prezentace hodnoty"* zvolte jednotku, v níž je produkt aplikován.

5. Pod *"Jednotky"* zvolte typ jednotky.

CMS-I-002639

OZNÁMENÍ

Pole *"Jednotky"* a *"Prezentace hodnoty musí být vyplněna."*

6. Pod *"Typ"* zvolte *"Dočasná směs"*.

7. *Chcete-li produkty přizpůsobit směsi,* zvolte *"Součásti směsi"*.

8. Potvrďte pomocí .

17.6.4 Přidání směsi

CMS-T-007014-B.1

Vytvořené směsi je možné přidat do seznamu používaných produktů.

1. Zvolte .

CMS-I-001956

2. Zvolte směs ze seznamu.

OZNÁMENÍ

Směsi patří ke kmenovým datům. Další informace ke zpracování kmenových dat, viz strana 124

3. Potvrďte pomocí .

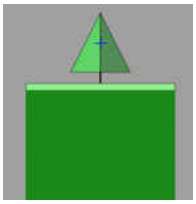
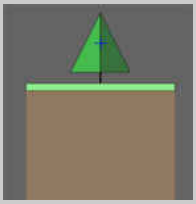
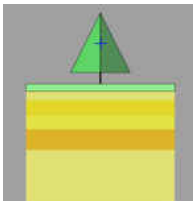
CMS-I-002432

17.7 Volba mapy pokrytí

CMS-T-000559-C.1

Mapa pokrytí označuje zpracovanou plochu, která může na mapě být znázorněna různými barvami.

K dispozici následující nastavení:

Mapa pokrytí	Popis	Obrázek
Pokrytí	Standardní nastavení. Zpracovaná plocha se zobrazuje zeleně.	 CMS-I-001017
Kvalita GPS	V závislosti na kvalitě GPS je zpracovaná plocha zobrazena v oranžovém odstínu. U tohoto nastavení se na mapě zobrazuje stupnice.	 CMS-I-001013
Aplikační mapa nebo název řídicí veličiny přípojného zařízení	Pro toto nastavení musí být konfigurováno Variabilní řízení množství (VRC). Pokrytí se pak zobrazuje v závislosti na předem stanovených hodnotách v různých barvách. Jako název pro tuto mapu pokrytí se používá řídicí veličina přípojného zařízení. U tohoto nastavení se na mapě zobrazuje stupnice.	 CMS-I-001015

1. Pomocí otevřete menu *"Vrstvy mapy"*.

2. Pod *"Mapa pokrytí"* zvolte šipkami požadovanou mapu pokrytí.

   nebo

   pro vyvolání výběrového seznamu
   klepněte na tlačítko mezi šipkami.

3. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Zvolená mapa pokrytí se zobrazí.

CMS-I-002562

17.8 Volba mapy VRC

CMS-T-000820-B.1

S mapou VRC se zobrazí dříve stanovené množství, které se má aplikovat na pole.

1. Pomocí otevřete menu *"Vrstvy mapy"*.
2. Pod *"Mapa VRC"* zvolte šipkami řiditelný prvek přípojného zařízení.

   nebo

   pro vyvolání výběrového seznamu
   klepněte na tlačítko mezi šipkami.
3. Potvrďte výběr pomocí .

➡ Zvolená mapa VRC se zobrazí.

CMS-I-002562

17.9 Konfigurace stupnice pokrytí

CMS-T-00000465-B.1

17.9.1 Ruční konfigurace stupnice pokrytí

CMS-T-00000466-B.1

Pro stupnice pokrytí lze provést následující nastavení:

- Nastavit rozsahy aplikovaného množství, které se mají zobrazit na mapě
- Stanovit počet rozsahů aplikovaného množství
- Stanovit barvy pro rozsahy aplikovaného množství
- Nastavit průhlednost zobrazeného pokrytí

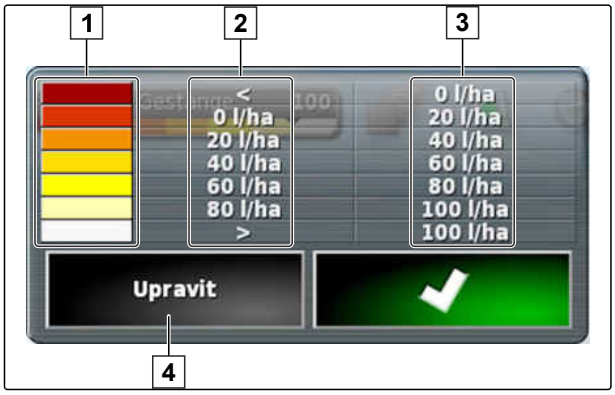
1. Pomocí

otevřete přehled stupnice pokrytí.

1 Barva aplikovaného množství

2 Minimální hodnota, při níž se zobrazuje aplikované množství v příslušné barvě.

3 Maximální hodnota, při níž se zobrazuje aplikované množství v příslušné barvě.



CMS-I-001056

2. Tlačítkem *"Nastavit rozsah"* otevřete nastavení stupnice pokrytí.

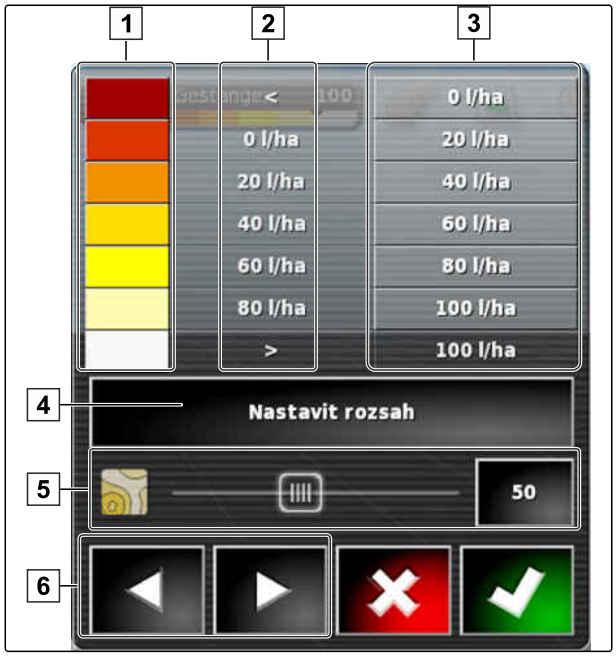
3. Klepněte na *"Rozsah nastavení"*.

CMS-I-001053

4. Zvolte *"Minimální hodnota"* pro stanovení nejmenší hodnoty stupnice.
5. Zvolte *"Maximální hodnota"* pro stanovení největší hodnoty stupnice.
6. Zvolte *"Počet rozsahů"* pro stanovení počtu zobrazovaných barevných rozsahů.
7. Potvrďte zadání s .

CMS-I-001059

8. Pod **1** stanovte maximální hodnoty, při nichž se zobrazuje aplikované množství v příslušných barvách.
9. Pod **2** nastavte průhlednost pokrytí.
10. Pod **3** zvolte barvy pokrytí.
11. Potvrďte nastavení pomocí .



CMS-I-001050

17.9.2 Stanovení rozsahů aplikovaného množství podle aplikovaného množství

CMS-T-001631-B.1

Minimální a maximální hodnotu stupnice aplikovaného množství lze stanovit podle již aplikovaného množství.

PŘEDPOKLADY

✓ Část pole musí být již zpracovaná

1. Pomocí

otevřete přehled stupnice pokrytí.

2. Tlačítkem *"Nastavit rozsah"* otevřete nastavení stupnice pokrytí.

CMS-I-001097

3. Pomocí *"Auto VRC"* upravte rozsahy stupnice podle již aplikovaného množství.

CMS-I-001094

18 Řízení množství v MiniView

CMS-T-00002009-B.1

18.1 Použití řízení množství v MiniView

CMS-T-00002010-B.1

Řízení množství aktuální úlohy je možné kontrolovat nebo měnit prostřednictvím MiniView pomocí funkčních tlačítek.

OZNÁMENÍ

Funkční tlačítko a zobrazené údaje se liší podle připojeného přípojného zařízení. Jako příklad:

funkční tlačítko pro nesené rozmetadlo

1. Otevřete menu funkcí s funkčním tlačítkem v MiniView.

2. V menu funkcí zvolte velikost rozmetadla **1**.
   Počet zobrazovaných velikostí rozmetadla se liší podle přípojného zařízení.

CMS-I-00002025

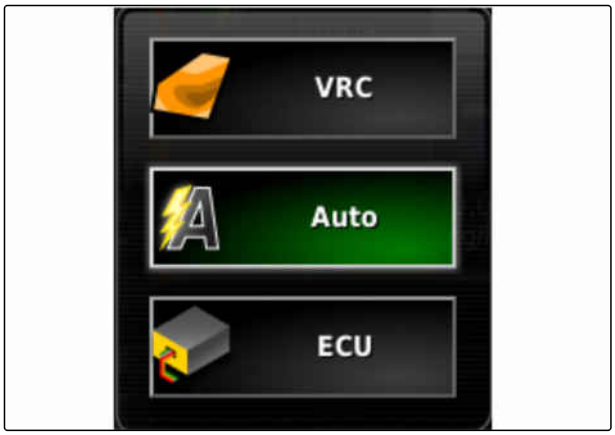
3. Zvolte údaje **2**. Otevře se výběrové okno se všemi dostupnými údaji.

CMS-I-00001191

4. Načtěte data.

Možná nastavení:

- *"VRC"*: řízení množství s aplikační mapou
- *"Auto"*: buď ruční zadání aplikovaného množství přes číselný blok nebo tlačítkem Plus / Minus .
- Aktuální hodnotu lze uložit stisknutím tlačítka delším než 5 sekund.
- *"ECU"*: řízení množství se provádí ve stroji



CMS-I-00001190

5. Pokud si přejete, upravte výběr.

19 Správa dat porostu

CMS-T-00000467-B.1

19.1 Použití správce porostu

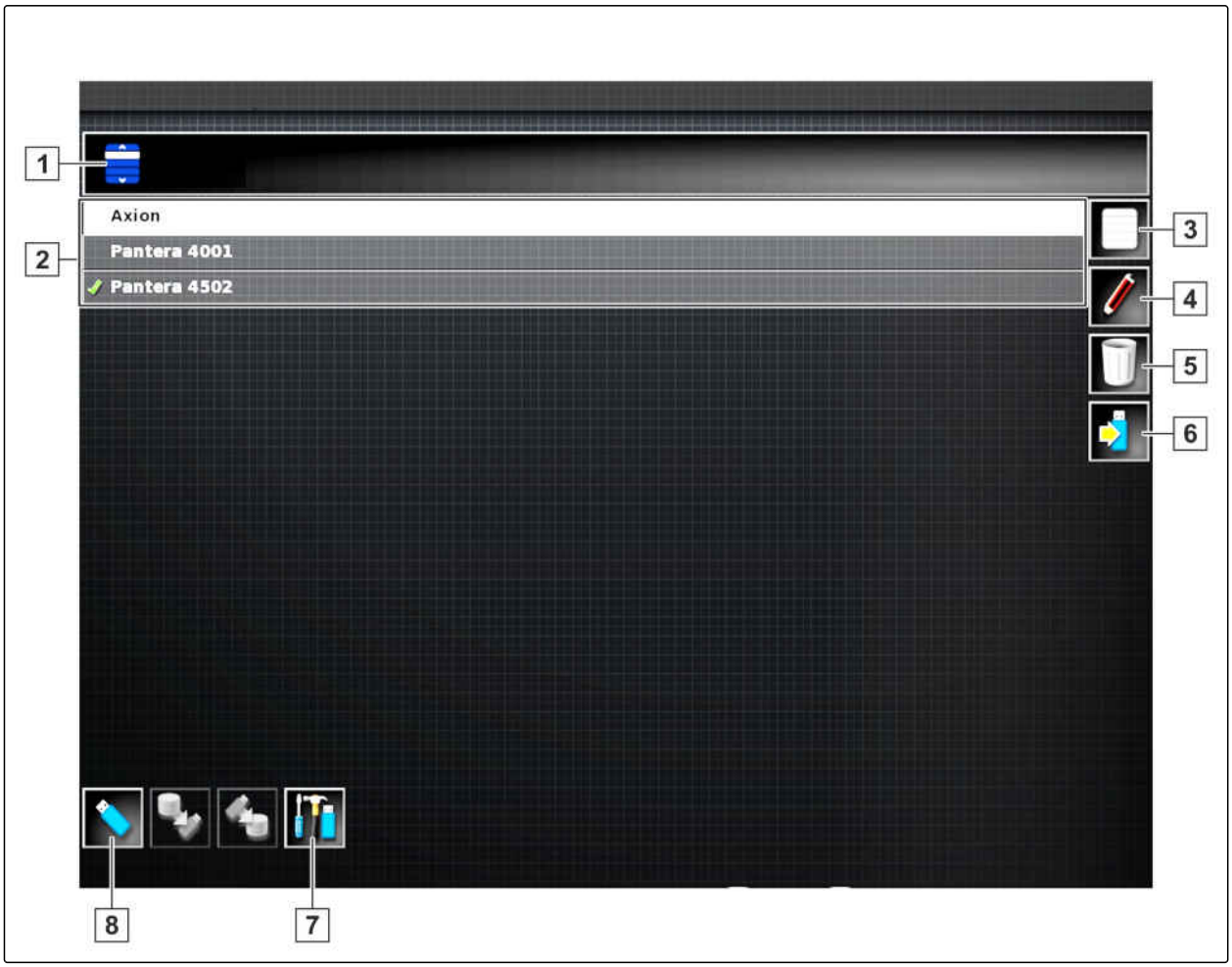
CMS-T-001472-A.1

Ve správci porostu je možné spravovat pořízená data porostu.

Tlačítko pro správce porostu se nachází na panelu funkcí v provozním menu.

▶ V menu funkcí klepněte na .

➡ Otevře se správce porostu.



CMS-I-001121

Přehled správce porostu

1 Zvolte kategorii: Otevře výběrový seznam pro kategorie dat porostu.

2 Data porostu: Existující data porostu zvolené kategorie.

3 Vybere všechna zobrazená data porostu.

4 Zvolená data porostu přejmenujte.

5 Zvolená data porostu smažte.

6 Zvolená data porostu exportujte do USB paměti.

7 Exportujte diagnostické protokoly do USB paměti. Diagnostické protokoly slouží vyškolenému personálu při odstraňování chyb.

8 Zobrazte data porostu z USB paměti. Když se zobrazují data porostu z USB paměti, je barva pozadí modrá.

19.2 Export zálohy dat úlohy

CMS-T-007033-C.1

Když se exportují data úlohy do USB paměti, uloží se současně záloha dat úlohy do AmaPad. Pokud se exportovaná data úlohy ztratí, mohou se tyto zálohy dat úlohy znovu exportovat.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Exportována data úlohy; viz strana 130
- ✓ Zasunuta USB paměť

1. Zvolte v správci dat porostu pod *"Kategorie"* *"Zálohování dat úlohy"*.

2. Zvolte .

20 Stanovení náhledu kamery

CMS-T-00002007-A.1

20.1 Použití kamery

CMS-T-00002008-A.1

Kamery slouží pro lepší přehled při nasazení stroje.
Náhled kamery lze zobrazit v AmaPad.

PŘEDPOKLADY

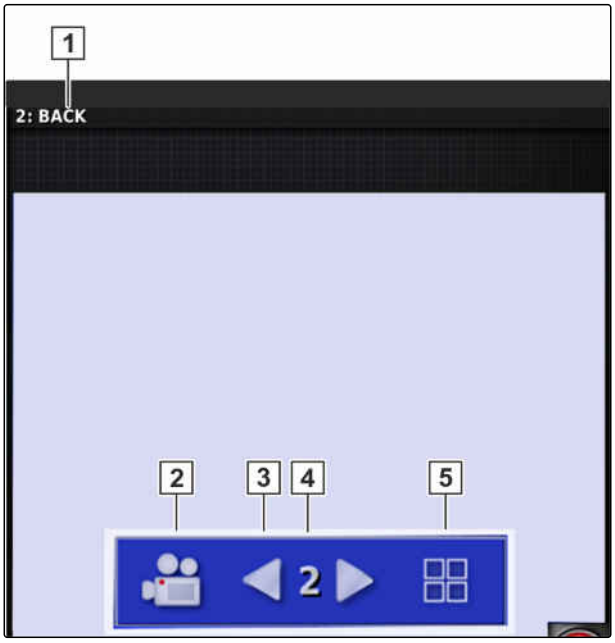
✓ Pro tuto funkci je třeba získat licenci a doplňkový hardware.

✓ Konfigurace kamery, viz strana 79

1. *Pro otevření náhledu kamery*

   zvolte v menu funkcí .

Náhled kamery se otevře. Přiřazení je možné pomocí konfigurovaného názvu 1.



CMS-I-00001180

OZNÁMENÍ

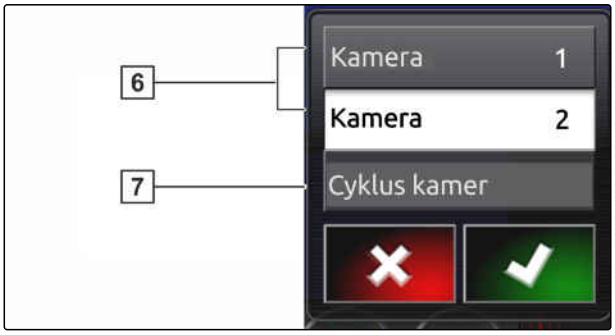
Při opětovném výběru funkce se otevře náhled další kamery.

2. Při klepnutí na náhled kamery se zobrazí další menu funkcí.

3. Pomocí funkce 2 se otevře výběr:

6 Kamera 1 a 2

7 Kamerová smyčka



CMS-I-00001183

OZNÁMENÍ

Pomocí kamerové smyčky se automaticky střídá náhled kamer podle zadaného intervalu.

4. Potvrďte volbu kamery nebo kamerové smyčky.

5. Pomocí 3, 4 a 5 se rovněž mění volba náhledu kamery.

21 Použití globálních domovských obrazovek

CMS-T-00000594-B.1

21.1 Uložení globálních domovských obrazovek

CMS-T-000755-B.1

S globálními domovskými obrazovkami lze ukládat zobrazení provozních menu, aby je bylo možné později opět načíst. To usnadňuje obsluhu, neboť nastavené prvky není nutné opět jednotlivě vyvolávat, pokud byly prvky odstraněny.

1. Nastavte prvky v provozním menu podle přání.
2. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana 11.
3. Klepněte na .
4. Klepněte na *"Uložit domovskou obrazovku"*.
5. Zadejte název.

➡ Globální domovská obrazovka je uložená.

21.2 Správa globálních domovských obrazovek

CMS-T-000757-B.1

1. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana 11.
2. Klepněte na .
3. Na požadované domovské obrazovce klepněte na .

4. Zvolenou domovskou obrazovku aktivovat

   nebo

   deaktivovat

   nebo

   smazat.

OZNÁMENÍ

Deaktivované domovské obrazovka nelze volit.

21.3 Volba globálních domovských obrazovek

CMS-T-000753-C.1

OZNÁMENÍ

Proces výběru lze nastavit v menu nastavení; viz strana 33.

1. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana 11.

Podle nastavení v menu nastavení:

2. Klepněte na , až se zobrazí požadovaná domovská obrazovka

   nebo

   zvolte menu z požadované domovské obrazovky.

22 Vytvoření snímků obrazovky

CMS-T-00000557-B.1

Snímek uživatelského rozhraní lze uložit do USB paměti.

1. zasuňte USB paměť do AmaPad.
2. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana 11.
3. Klepněte na .

➡ Uživatelské rozhraní se krátce zbarví došeda.

➡ Snímek obrazovky se uloží v USB paměti do složky *"Screenshots"*.

23 Použití dálkové podpory

CMS-T-00002090-B.1

S touto funkcí lze AmaPad za účelem údržby nebo podpory ovládat na dálku přes internet.

PŘEDPOKLADY

- ✓ Konfigurace WLAN, viz strana 51
- ✓ Zapotřebí připojení k internetu

V průvodci pro nastavení aktivujte připojení k dálkové podpoře, viz strana 41.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Dálková podpora"* >.

CMS-I-00001899

2. V průvodci pro nastavení zvolte jméno uživatele.

CMS-I-00001907

3. Pomocí vytvořte spojení s dálkovou podporou.

4. Počkejte na navázání spojení a potvrzení řidičem.

➡ Práce na AmaPad je nyní možná na dálku.

OZNÁMENÍ

Ukončení spojení je možné jen ze strany dálkové podpory po skončení údržbové práce!

24 Odstraňování chyb

CMS-T-00000495-C.1

24.1 Přiřazení chybových kódů

CMS-T-00000468-C.1

Chybová hlášení mají chybový kód. Pomocí chybového kódu lze najít příčiny a opatření k odstranění chyby.

► Zjistěte opatření k chybovému kódu z tabulky.

Chybový kód	Chyba	Opatření
U1052	Chybný firmware pro subsystém řízení.	Aktualizujte firmware; viz strana 59.
U1054	Subsystém řízení v chybovém režimu.	Vypněte a opět zapněte ovládací přístroj řízení.
U1055	Ovládací přístroj řízení vyžaduje reset.	Vypněte ovládací přístroj řízení a vozidlo. Počkejte 20 sekund. Zapněte ovládací přístroj řízení a vozidlo.
U1056	Ovládací přístroj řízení chybně konfigurovaný.	Znovu kalibrujte snímač úhlu natočení kol; viz strana 179
U1061	Nenalezeno nastavení parametrů vozidla v subsystému řízení.	Znovu zvolte správné vozidlo; viz strana 91
U1062	Musí se kalibrovat úhel vyrovnání.	Kalibrujte úhel vyrovnání; viz strana 179
U1065	Snímač úhlu natočení kol se musí kalibrovat.	Zkontrolujte geometrii vozidla; Znovu kalibrujte snímač úhlu natočení kol; viz strana 179.
U1066	Kompas se musí kalibrovat.	Kalibrujte kompas; viz strana 179
U1067	Rozpoznáno nové vozidlo nebo nový ovládací přístroj řízení.	Znovu kalibrujte kompas; viz strana 179.

Chybový kód	Chyba	Opatření
U1068	Profil vozidla nesouhlasí s nastaveními subsystému řízení.	Zkontrolujte, zda je subsystém řízení zapnutý. Znovu zvolte vozidlo; viz strana 91. Znovu zvolte ovládací přístroj řízení; viz strana 93.
U1069	Snímač úhlu natočení kol subsystému řízení není konfigurován.	Uvědomte prodejce.
U1071	Průměrný příkon AES-25 překračuje hranici výkonu.	Zkontrolujte, zda zatížení motoru AES-25 není příliš vysoké (obtížný chod sloupku řízení, opotřebená pouzdra nebo ložiska). Uvědomte prodejce.
U1072	Teplota AES-25 přesahuje mezní hodnotu teploty.	Vypněte AES-25 a nechte vychladnout. Pokud problém přetrvává, uvědomte prodejce.
U1074	Ovládací přístroj řízení AES-25 nebyl inicializován.	Otočte rukou volantem o čtvrt otáčky.
U1075 - U1078	Porucha příjmu nebo vysílání signálu CAN.	Zkontrolujte všechny přípojky a spoje. Vypněte a zapněte přípojný box. Pokud problém přetrvává, uvědomte prodejce.
U1079	Snímač úhlu natočení kol nepřipojen.	Zkontrolujte spojení. Popřípadě vyměňte vadný snímač. Pokud problém přetrvává, uvědomte prodejce.
U1080	Zkrat na snímači úhlu natočení kol.	Uvědomte prodejce. Je možné, že se snímač musí vyměnit.
U1082	Souborový systém CompactFlash má méně než 1 % volné paměti.	Zkontrolujte využití paměti v miniaturním náhledu; viz strana 241. Případně data ve správci porostu smažte nebo exportujte; viz strana 229.
U3001	Přenos dat se nezdařil.	Znovu zkuste import nebo export.
U4001	Chyba při inicializaci vodicí stopy.	Znovu vytvořte vodicí stopy; viz strana 156.
U4006	Neexistují platné kalibrace.	Kalibrujte řízení; viz strana 179.

Chybový kód	Chyba	Opatření
U5001	Subsystém řízení nebyl rozpoznán.	Zkontrolujte, zda je subsystém řízení zapnutý. Zkontrolujte, zda je deaktivovaný blokovací spínač pro jízdu po silnici. Zkontrolujte, zda je zvolen správný ovládací přístroj řízení; viz strana 93.
U5002	Není stanoveno přípojné zařízení a vodicí stopa.	Znovu zvolte přípojné zařízení, viz strana 101. Zkontrolujte, zda je k úloze přiřazeno správné pole. Znovu zvolte správnou úlohu; viz strana 131. Vytvoření nové vodicí stopy; viz strana 156
U5003	Ovládání řízení nebylo možné zapnout kvůli blokování ovládání řízení.	Deaktivujte blokovací spínač pro jízdu po silnici.
U5004	Není stanoveno přípojné zařízení.	Zvolte správné přípojné zařízení, viz strana 101:
U5007	Příliš malá vzdálenost řádků (pracovní záběr minus překrytí pracovního stroje).	Zmenšete stupeň překrytí automatického spínání sekcí; viz strana 195:
U6904	Jen jeden ovládací přístroj řízení, ale typ vozidla je s kloubovým řízením.	Zkontrolujte konfiguraci vozidla; viz strana 87.
U6905	Neznámý typ stroje.	Zkontrolujte konfiguraci vozidla; viz strana 87.
U8505	Žádná tovární kalibrace.	Kalibrujte řízení; viz strana 179.
TC8	Snímač setrvačnosti a modem nejsou napájeny napětím 12 V.	Zkontrolujte všechny přípojky a spoje.

24.2 Vyhodnocení LED indikace

CMS-T-00000496-B.1

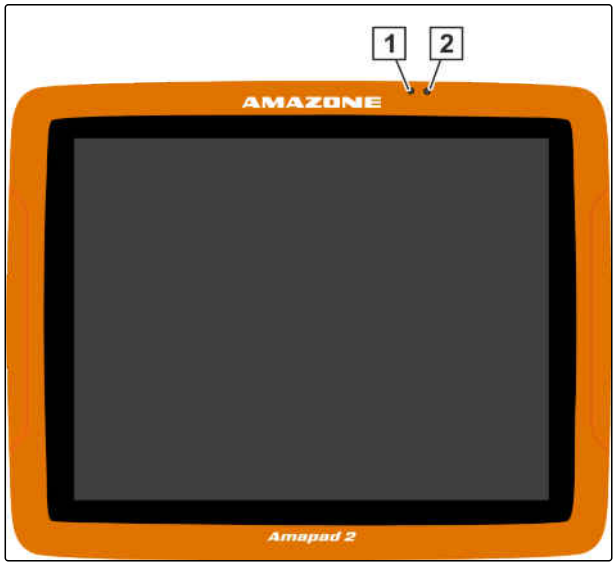
Na přední straně AmaPad se nachází vpravo nahoře dvě LED kontrolky. S jejich pomocí lze odečíst stav baterie a elektrického napájení.

OZNÁMENÍ

Pokud svítí pravá LED kontrolka 2 zeleně, je software AmaPad spuštěný. Při přerušení elektrického napájení svítí tato LED kontrolka červeně.

1 Stav baterie

2 Elektrické napájení



CMS-I-00000270

24.3 Vyvolání diagnostiky systému

CMS-T-000844-B.1

V menu funkcí se nachází miniaturní náhled, který poskytuje informace o systémových vlastnostech AmaPad.

► V menu funkcí klepněte na .

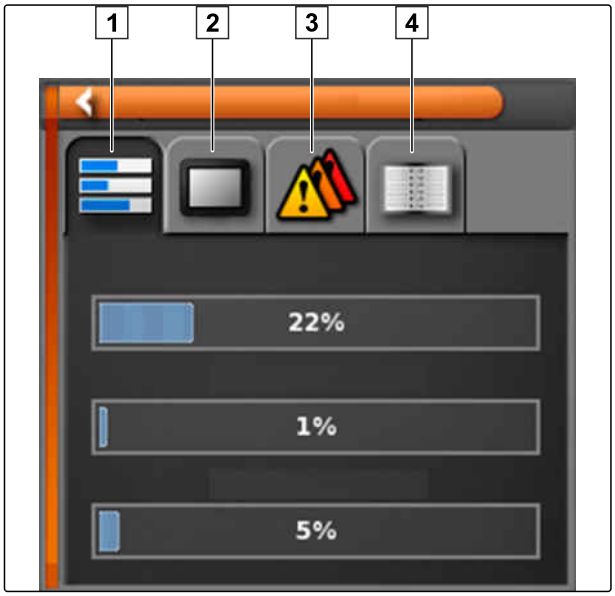
➡ Otevře se miniaturní náhled.

1 Využití paměti

2 Diagnostika konzoly

3 Poruchové kódy

4 Protokol: V tomto registru lze tlačítkem *"Konfigurační soubor"* načíst konfigurační soubor z USB paměti.



CMS-I-000509

24.4 Zjištění verze softwaru

CMS-T-003910-A.1

V menu funkcí se nachází miniaturní náhled, který poskytuje informaci o verzi instalovaného systému.

► V menu funkcí klepněte na .

➡ Otevře se miniaturní náhled s informacemi k softwaru.

Seznamy 25

25.1 REJSTŘÍK

CMS-T-000583-B.1

A

Aplikační mapa

Aplikační mapy obsahují údaje, s nimiž lze řídit prvek přípojného zařízení. K těmto údajům patří aplikovaná množství nebo pracovní hloubky.

Atribut

V souboru shape mohou být ve sloupcích tabulek uloženy různé hnodnoty. Tyto sloupce tabulek se označují jako atributy a lze je volit jednotlivě. Takto můžou být například v souboru shape uložena různá aplikovaná množství pro jeden produkt.

AUX

AUX znamená "auxiliary" a označuje doplňkové vstupní zařízení – například joystick.

D

Data porostu

Data porostu se spravují ve správci dat porostu.

K datům porostu patří následující data:

- Data vozidla
- Data přípojného zařízení
- Vodicí stopy
- Projekty na ochranu vod
- Soubory geoidu
- Zálohy dat zakázky

E

ECU

ECU označuje řídicí jednotku stroje, která je vestavěná ve stroji. Pomocí ovládacích konzol lze přistupovat k řízení stroje a obsluhovat stroj.

EGNOS

European Geostationary Navigation Overlay Service. Evropský systém ke korekci satelitní navigace.

F

Firmware

Počítačový program, který je pevně vložen do zařízení.

G

GPS posun

Jako posun GPS se označují odchylky signálu GPS, které vznikají při použití zdrojů korekcí s malou přesností. Posun GPS rozpoznáte podle toho, že pozice symbolu vozidla v AmaPad již nesouhlasí se skutečnou polohou vozidla.

GLONASS

Ruský globální navigační satelitní systém

H

Hranice

Virtuální stopa na mapě AmaPad. Pomocí hranice se označuje oblast, kterou pak lze definovat jako pracovní oblast nebo vyloučený region.

HDOP

(Horizontal Dilution of Precision) Míra přesnosti horizontálních dat polohy (zeměpisná šířka a délka), kterou vysílají satelity.

I

Informační systém řízení farmy FMIS (Farm Management Information System)

Informační systém řízení farmy Farm Management Information System nebo zkráceně FMIS, je program pro správu zemědělských provozů. Takovým programem lze spravovat zakázky a kmenová data.

K

Kmenová data

Ke kmenovým datům patří následující údaje:

- Zákaznické údaje
- Údaje zemědělského podniku
- Údaje pracovníka
- Údaje o poli
- Údaje o produktu
- Údaje o plodinách
- Předlohy komentářů
- Opatření

M

MSAS

Multifunctional Satellite Augmenatation. Japonský systém korekce satelitní navigace.

P

Přenosová rychlost

Rychlost přenosu dat, měřená v bitech za sekundu.

R

RTK

Placený systém ke korekci satelitních údajů.

S

Soubor shape

V souboru shape jsou v datové větě uloženy geometrické údaje a informace o atributech. Geometrické údaje tvoří tvary, které lze použít jako linie hranic. Informace o atributech jsou třeba pro aplikace, například k aplikovaného množství. Soubor shape má formát ".shp".

T

TASK.XML

TASK.XML je soubor, který obsahuje data k úlohám.

U

Univerzální terminál

Pomocí univerzálního terminálu lze zobrazit rozhraní ECU v AmaPad.

Z

Zdroj korekcí

Zdroje korekcí jsou různé systémy ke zlepšení a korekci GPS signálu.

ú

Úhel vyrovnání

Popisuje polohu přijímače při montáži.

ř

Řídicí veličina

Jako řídicí veličinu označujeme řiditelný prvek pracovního zařízení. U zemědělského postřikovače lze za řiditelný prvek považovat regulátor tlaku postřiku, kterým lze regulovat aplikované množství.

25.2 SEZNAM HESEL

A

A-B stopa
Ruční vytvoření ... 158
Vytvoření rovné stopy ... 157

Adaptér SCU-L ... 215

Aktualizace firmwaru
Přijímač GPS ... 59

Aktualizace softwaru ... 86

Alarm
Konec řádku ... 77

Aplikační mapa ... 220

Automatická detekce zpětného chodu
Tlačítko ... 17

Automatika řízení
Aktivace stavového okna ... 34
Kalibrace řízení ... 179
Konfigurace stavového okna ... 34
Tlačítko ... 17
vypnout ... 185
zapnout ... 184
Zjištění stavu ... 180

B

Backup ... 229

Blokování menu pro uživatele ... 40

D

Dálková podpora
použít ... 237

Data přípojného zařízení
import ... 102

Data vozidla
import ... 92
kopírování ... 93

Data zakázky
export ... 130
import ... 128

Digitální návod k obsluze ... 4

E

ECU
Aktualizace nastavení ... 104
nastavení ... 103

G

GPS data
na přístrojové desce ... 24

GPS drift
korigovat pomocí značky ... 173
Možnosti ... 172
opravit ... 172
Umístění značky ... 152

GPS
Konfigurace výstupu ... 74
Simulace rychlosti ... 110
Volba zdroje korekcí ... 62
Vstup ... 75
Výstup ... 75
Zjištění informací ... 177

H

Hranice
Přerušení záznamu ... 142
smazání ... 150
vytvoření ... 139
zaznamenat ... 139
zpracování ... 145

Hranice pole
Přerušení záznamu ... 142
smazání ... 150
smazat jednotlivě ... 145
vytvoření ... 139
vytvořit se souborem tvaru. ... 142
vytvořit z pokrytí ... 143
zaznamenat ... 139
zpracování ... 145

Hranici
smazat jednotlivě ... 145
vytvořit se souborem tvaru. ... 142
vytvořit z pokrytí ... 143

Hraniční oblast
definovat ... 145

I

ISOBUS
Automatické rozpoznání přípojného zařízení 97
Rozpoznána ECU 97

J

Jas
nastavení 12
Režim 12

Jazyk
změna 9

K

Kamera
konfigurace 79
Použití kamery 233

Konec řádku
Vyslání alarmu 77

Konfigurace rychlého spuštění 53

Křivková vodicí stopa
vytvoření 160
Vytvoření adaptivní stopy 163

L

LED
Elektrické napájení 8
Stav baterie 8

Licence
konfigurace 43

M

Mapa pokrytí
Volba 220

Mapa
Konfigurace stupnice 223
posun 36, 117
Volba úrovní 117
Změna perspektivy 116
zmenšit 116
zvětšit 116

Mapové úrovně
konfigurace 22

Mapový náhled
přehled 22
vyvolat 116

Menu funkcí 17

Menu nastavení
základní obsluha 25

Menu úlohy 22

Miniaturní náhled
maximalizovat 113
otevření 113
zavřít 115

N

Nápověda
Aktivace režimu pomocníka 46
Názvy tlačítek 12
Rychlé spuštění 53

Nastavení času 27

Nastavení data 27

Nastavení funkcí AUX-N
v univerzálním terminálu 189

Nastavení korekčního signálu 62

Nastavení překrytí 104

Nastavení přídavných tlačítek
v univerzálním terminálu 189

Nastavení rychlého přístupu
v univerzálním terminálu 189

Nastavení souvrati 146

Nastavení uživatele
Čas 27
Datum 27
Regionální měrné jednotky 27

Nastavení WLAN 51

Nastavení zkratek
v univerzálním terminálu 189

Návod k obsluze
další platné dokumenty 1
použitá vyobrazení 1
význam 1

O

Obdělaná plocha
Změna barvy 38
zobrazení 220

Odchylka stopy
Kontrola na přístrojové desce 171
Kontrolka pomocí světelné lišty 170

Oprávnění uživatele
zajistit heslem ... *39*
změna ... *39*

Ovládací prvek AUX
Potvrzení obsazení ... *187*

Označovací bod
pro nebezpečná místa ... *150*
uživatelsky definovaný ... *151*

P

Perspektiva
změna ... *116*

Podmínky používání ... 9

Pokrytí
viz "Volba mapy pokrytí" ... *220*
Změna barvy ... *38*

Pole
vytvořit ... *138*
zobrazit nebo skrýt ... *117*

Posun mapy
aktivace ... *36*

Potvrzení výběru ... 22

Použití aplikační mapy ... 205

Použití omezeného řízení ... 164

Použití správce porostu ... 229

Použití vodicích stop
Kolejové řádky ... *165*
Omezené řízení ... *164*
Vytvoření kruhových vodicích stop ... *162*

Pracovní oblast
definovat ... *145*

Pracovní rychlost
Dolní hranice ... *109*

Provozní menu
přehled ... *17*

Průvodce ... 16

Přesun souborů systému 150 ... 34

Přiblížení ... 116

Přijímač GPS
Aktualizace firmwaru ... *59*
Nastavení přenosové rychlosti ... *61*
Provoz na baterii ... *60*
Volba ... *58*

Přípojky ... 75

Přípojné zařízení
automatická detekce ... *97*
smazání ... *229*
Volba ... *101*
vytvoření ... *100*

Přístrojová deska
GPS data ... *24*
Konfigurace přístrojové desky ... *119*

R

Rádiové spojení
Aktivace dálkové podpory ... *41*

Regionální měrné jednotky
Angloamerické ... *27*
Jednotka plochy ... *27*
Jednotka tlaku ... *27*
Metrické ... *27*
Zeměpisná šířka / délka ... *27*

RemoteControl
aktivace ... *41*

Rozvaděč ... 195

RTK
nastavení ... *69*

RTK NTRIP
nastavení ... *71*

RTK NTRIP pro AMD53
nastavení ... *73*

Rychlé spuštění ... 186

Rychlost ... 110

S

Signál
pro hlavní spínač ... *109*
pro sekce ... *109*
pro spínač nádrže ... *109*

Simulace rychlosti ... 110

Síťové spojení
aktivace ... *51*

Soubor dat úlohy ... 128

Soubor OAF
načíst ... *61*

Soubor tvaru
pro hranici ... *142*

Spínání sekcí
automaticky ... *195*
ručně ... *193*

Správa dat porostu ... 229

Spuštění aplikace
viz Spuštění úlohy ... *124*

Stanovení doby práce ... 136

Stanovení úrovně přístupu uživatele ... 40

Stav řízení
zjistit ... *180*

Stav sekcí ... 195

Stupnice aplikovaného množství ... 22

Stupnice
konfigurace ... *223*

Stupnice pokrytí
konfigurace ... *223*

Symbol vozidla
zaostřit ... *22, 117*

T

Task Controller
Stanovení čísla ... *84*

TASKDATA.XML ... 128

Terminál
zapnout ... *9*

Tlačítka
Změna velikosti ... *35*

U

Univerzální terminál
použít ... *186*
Stanovení čísla ... *81*
Vymazání vyrovnávací paměti ... *82*

Upgrade ... 86

UT
použít ... *186*

Uživatelské ovládací prvky ... 40

V

Variabilní aplikované množství
zobrazení ... *220*

Variabilní řízení množství
Aplikační mapa ... *205*
zobrazit na mapě ... *221, 222*

Vedení stopy
Aktivace automatického řízení ... *50*
Aktivace kolejových řádků ... *48*
Aktivace řízení kolejových řádků ISOBUS ... *49*
Aktivace vodicí stopy na hranici pole ... *48*

Virtuální spínač jednotlivých sekcí ... 22

Vodicí stopy
Kontrola odchylky stopy na přístrojové desce ... *171*
Kontrolka odchylky stopy pomocí světelné lišty ... *170*
Opětovné použití vodicích stop ... *168*
opravit ... *175*
postupně přesunout ... *175*
posunout do polohy vozidla ... *176*
posunout o uvedenou délku ... *175*
Ruční vytvoření stopy A-B ... *158*
smazání ... *229*
uložení ... *177*
Vytvoření adaptivních křivkových vodicích stop ... *163*
Vytvoření křivkových vodicích stop ... *160*
Vytvoření rovné stopy A-B ... *157*

Vozidlo
Nastavení geometrie ... *89*
smazání ... *229*
výběr ... *91*

VRC
viz též variabilní řízení množství ... *205*
Volba mapy ... *222*

Vstupy ... 75

Vyloučený region
definovat ... *145*
vytvoření ... *139*

Výstražné hlášení
po spuštění ... *9*
Univerzální terminál ... *14*
všeobecně ... *14*

Vytvořené vodicí stopy
znovu použít ... *168*

Vytvoření kolejových řádků ... 165

Vytvoření obratu ... 166

Vytvoření profilu přípojného zařízení ... 97

Vytvoření snímků obrazovky ... 236

Z

Zakázky
filtrovat ... *132*
třídit ... *133*

Zálohování dat ... 229

Zálohování dat úlohy ... 229

Zaostření na vozidlo ... 22

Zaznamenávání vyloučených oblastí
přerušit ... *38*

Záznam hranic
přerušit ... *38, 38*

Zjištění informací o úloze ... 135

Změna hlasitosti ... 32

Změna jazyka ... 26

Změna oddělovače desetinných míst ... 26

Změna oddělovače u desetinných čísel ... 26

Značka
pro korekci posunu GPS ... *152*
pro nebezpečná místa ... *150*
uživatelsky definovaná ... *151*
zpracování ... *154*

Značky
konfigurace ... *78*
zobrazit nebo skrýt ... *117*

Zpětný chod
automatická detekce ... *45, 192*

Zvukové signály tlačítek ... 32

Zvukový signál alarmu ... 33

Ú

Úloha
přerušit ... *124*
smazání ... *134*
spuštění ... *124*
výběr ... *131*
vytvořit ... *127*
Zjištění informací ... *135*

Č

Čáry souřadnicové sítě ... 117

Čísla čar
zobrazit nebo skrýt ... *117*

Číslo TC
stanovení ... *84*

Číslo UT
stanovení ... *81*

Ř

Řízení množství
Použití Miniview ... *227*
Příjem požadovaných hodnot ... *215*

Řízení stroje
viz ECU ... *103*

AMAZONE