



## AMAPAD

Tento provozní návod je platný od verze softwaru: 3.23





# OBSAH

## 1 K tomuto návodu k obsluze ..... 1

1.1	Význam návodu k obsluze.....	1
1.2	Další platné dokumenty .....	1
1.3	Použité zobrazení .....	1
1.3.1	<i>Pokyny</i> .....	1
1.3.2	<i>Pokyny k jednání</i> .....	2
1.3.3	<i>Seznamy</i> .....	3
1.3.4	<i>Číslo pozic</i> .....	3
1.3.5	<i>Softwarové texty</i> .....	3
1.3.6	<i>Orientační cesty</i> .....	3
1.4	Váš názor je důležitý.....	4

## 2 Návod k montáži ..... 5

## 3 Přehled AmaPad ..... 6

3.1	Přípojky a tlačítka.....	6
3.2	Základní tlačítka a LED.....	6

## 4 Základní obsluha ..... 7

4.1	Zapnutí AmaPad .....	7
4.2	Vypnutí AmaPad .....	8
4.3	Resetování AmaPad .....	8
4.4	Použití dotykové obrazovky .....	9
4.5	Použití základních tlačítek .....	10
4.6	Přechod mezi hlavními menu .....	11

## 5 Přehled uživatelského rozhraní ..... 13

5.1	Všeobecná výstražná hlášení.....	13
5.2	Výstražná hlášení z univerzálního terminálu.....	13
5.3	Všeobecné ovládací prvky.....	14
5.3.1	<i>Výběrový seznam</i> .....	14
5.3.2	<i>Klávesnice a číselný blok</i> .....	15
5.3.3	<i>Průvodce</i> .....	15
5.4	Přehled provozního menu.....	17

5.5	Tlačítka v provozním menu.....	18
5.5.1	<i>Tlačítka v menu úlohy</i> .....	18
5.5.2	<i>Tlačítka v menu pole</i> .....	18
5.5.3	<i>Tlačítka v menu dat úlohy</i> .....	19
5.5.4	<i>Tlačítka v menu vodících stop</i> .....	19
5.5.5	<i>Tlačítka v menu volby řízení</i> .....	20
5.5.6	<i>Tlačítka v menu přesunu GPS</i> .....	20
5.5.7	<i>Tlačítka v mapovém náhledu</i> .....	20
5.5.8	<i>Tlačítka v menu funkcí</i> .....	21
5.5.9	<i>Tlačítka v univerzálním terminálu</i> .....	21
5.5.10	<i>Další tlačítka</i> .....	22
5.6	Přehled menu funkcí.....	22
5.7	Přehled mapového náhledu.....	24
5.8	Přehled přístrojové desky .....	25
5.9	Přehled univerzálního terminálu .....	27

## 6 Nastavení AmaPad ..... 28

6.1	Použití menu nastavení .....	28
6.2	Provedení nastavení uživatele.....	30
6.2.1	<i>Provedení regionálního nastavení</i> .....	30
6.2.2	<i>Konfigurace světelného indikátoru</i> .....	31
6.2.3	<i>Nastavení prostředí</i> .....	33
6.2.4	<i>Konfigurace mapy</i> .....	41
6.2.5	<i>Změna oprávnění uživatele</i> .....	45
6.2.6	<i>Stanovení uživatelských ovládacích prvků</i> .....	45
6.3	Provedení systémových nastavení.....	47
6.3.1	<i>Konfigurace funkcí</i> .....	47
6.3.2	<i>Konfigurace GPS</i> .....	56
6.3.3	<i>Konfigurace sériových portů</i> .....	66
6.3.4	<i>Nastavení alarmů</i> .....	67
6.3.5	<i>Konfigurace značek</i> .....	69
6.3.6	<i>Nastavení ISOBUS</i> .....	71
6.4	Nastavení vozidla.....	76
6.4.1	<i>Vytvoření nového vozidla</i> .....	76
6.4.2	<i>Výběr vozidla</i> .....	80
6.4.3	<i>Import dat vozidla</i> .....	81
6.4.4	<i>Kopírování dat vozidla</i> .....	81

6.4.5	Přidání geometrických údajů vozidla k datům úlohy .....	82
6.4.6	Nastavení ovládacího přístroje řízení ...	83
6.5	Vytvoření přípojného zařízení .....	87
6.5.1	Použití průvodce pro rozpoznání přípojného zařízení .....	87
6.5.2	Vytvoření nového přípojného zařízení .....	90
6.5.3	Volba přípojného zařízení .....	91
6.5.4	Import dat přípojného zařízení .....	92
6.5.5	Kopírování dat přípojného zařízení .....	92
6.5.6	Nastavení ECU .....	93
6.5.7	Nastavit překrytí .....	95
6.5.8	Konfigurace spínání sekcí .....	95
6.5.9	Stanovení dolní hranice pro pracovní rychlost .....	99
6.5.10	Konfigurace audiosignálů .....	99
6.5.11	Nastavení simulace rychlosti GPS .....	100
6.5.12	Aktivace polohy GPS NMEA2000 .....	101

## 7 Použití provozního menu..... 103

7.1	Použití menu funkcí .....	103
7.1.1	Otevření miniaturního náhledu .....	103
7.1.2	Maximalizace miniaturního náhledu ...	103
7.1.3	Použití registru v miniaturním náhledu .....	104
7.1.4	Zavření miniaturního náhledu .....	105
7.2	Použití mapového náhledu .....	106
7.2.1	Vyvolání mapového náhledu .....	106
7.2.2	Zvětšení nebo zmenšení mapy .....	106
7.2.3	Změna perspektivy .....	106
7.2.4	Posun mapy .....	107
7.2.5	Volba mapových úrovní .....	107
7.3	Konfigurace přístrojové desky .....	109
7.3.1	Přidání datových polí .....	109
7.3.2	Zpracování datových polí .....	110

## 8 Práce bez úlohy ..... 112

## 9 Správa úloh ..... 114

9.1	Použití průvodců úlohou .....	114
9.2	Použití rychlého spuštění .....	114
9.3	Zpracování kmenových dat .....	115
9.4	Spuštění úlohy .....	115

9.5	Přerušení úlohy .....	118
9.6	Vytvoření nové úlohy .....	118
9.7	Import dat úloh .....	119
9.8	Export dat úlohy .....	121
9.9	Výběr úlohy .....	122
9.10	Filtrování úloh .....	123
9.11	Třídění úloh .....	124
9.12	Vymazání úlohy .....	125
9.13	Zpracování dat úlohy .....	126
9.14	Zjištění informací o úloze .....	126
9.15	Stanovení doby práce .....	127

## 10 Správa polí..... 129

10.1	Vytvoření nového pole .....	129
10.2	Vytvoření hranice .....	130
10.2.1	Ruční vytvoření hranice .....	130
10.2.2	Přerušení záznamu hranic .....	133
10.2.3	Vytvoření hranic se souborem tvaru ...	133
10.2.4	Vytvoření hranice z pokrytí .....	134
10.3	Zpracování hranice .....	136
10.4	Nastavení souvrati .....	137
10.5	Nastavení akcí na souvrati .....	138
10.6	Vymazání všech hranic .....	141
10.7	Umístění značky .....	141
10.7.1	Nastavení značek pro nebezpečná místa .....	141
10.7.2	Nastavení uživatelsky definovaného označovacího bodu .....	142
10.7.3	Umístění značky pro korekci posunu GPS .....	143
10.7.4	Zpracování značek .....	145

## 11 Použití vodicích stop ..... 147

11.1	Volba vzoru vodicích stop .....	147
11.2	Vytvoření rovné stopy A-B .....	148
11.3	Ruční vytvoření stopy A-B .....	149
11.4	Vytvoření křivkových vodicích stop .....	151
11.5	Vytvoření kruhových vodicích stop .....	153

11.6	Vytvoření adaptivních křivkových vodicích stop .....	154
11.7	Opětovné použití vodicích stop.....	155
11.8	Sledování vodicích stop.....	156
11.8.1	<i>Kontrolka odchyšky stopy pomocí světelné lišty.....</i>	156
11.8.2	<i>Kontrolka odchyšky stopy na přístrojové desce.....</i>	157
11.9	Korekce vodicích stop.....	158

## 12 Korekce příjmu GPS..... 159

12.1	Provedení korekce posunu GPS .....	159
12.1.1	<i>Korekce posunu GPS pomocí volby možností posunu GPS.....</i>	159
12.1.2	<i>Korekce posunu GPS pomocí značky .....</i>	160
12.2	Korekce vodicích stop.....	162
12.2.1	<i>Postupné přesunutí vodicích stop.....</i>	162
12.2.2	<i>Posunutí vodicí stopy o uvedenou délku.....</i>	162
12.2.3	<i>Posunutí vodicí stopy do polohy vozidla .....</i>	163
12.3	Uložení korigovaných vodicích stop ...	164
12.4	Zjištění informací GPS.....	164

## 13 Použití automatiky řízení ..... 166

13.1	Kalibrace řízení .....	166
13.2	Zjištění stavu řízení.....	167
13.3	Nastavení automatiky řízení .....	170
13.4	Zapnutí automatiky řízení .....	171
13.5	Zapnutí automatiky řízení se zpožděním.....	171
13.6	Vypnutí automatiky řízení .....	172

## 14 Použití univerzálního terminálu..... 173

14.1	Otevření univerzálního terminálu.....	173
14.2	Zvětšení výřezu v miniaturním náhledu.....	174
14.3	Použití automatického přiřazení AUX-N.....	174
14.4	Správa funkcí AUX-N.....	176

14.4.1	<i>Otevření nastavení AUX-N.....</i>	176
--------	--------------------------------------	-----

## 15 Použití automatické detekce zpětného chodu ..... 179

## 16 Použití spínání sekcí ..... 180

16.1	Použití ručního spínání sekcí.....	180
16.2	Použití automatického spínání sekcí..	182
16.3	Konfigurace řídicího režimu .....	183
16.3.1	<i>Nastavení řídicího režimu pro vnější segmenty.....</i>	186
16.3.2	<i>Stanovení tolerance překrytí na hranici pole.....</i>	187
16.4	Stanovení hraničního limitu .....	188

## 17 Použití řízení množství ..... 191

17.1	Použití úlohy s aplikační mapou .....	191
17.2	Přidání aplikační mapy do úlohy.....	192
17.3	Stanovení pevné hodnoty pro řízení množství.....	196
17.4	Nastavení peer řízení pro řízení množství.....	197
17.5	Konfigurace řízení množství .....	200
17.5.1	<i>Zpracování zachytných hodnot.....</i>	200
17.5.2	<i>Dokumentování informací o produktu.</i>	201
17.5.3	<i>Vytvoření produktu.....</i>	203
17.5.4	<i>Uložení směsi.....</i>	203
17.5.5	<i>Přidání směsi .....</i>	204
17.6	Volba mapy pokrytí .....	205
17.7	Volba mapy VRC.....	207
17.8	Konfigurace stupnice pokrytí .....	208
17.8.1	<i>Ruční konfigurace stupnice pokrytí ....</i>	208
17.8.2	<i>Stanovení rozsahů aplikovaného množství podle aplikovaného množství.....</i>	210

## 18 Správa dat porostu ..... 212

18.1	Použití správce porostu .....	212
------	-------------------------------	-----

18.2	Export zálohy dat úlohy.....	213
------	------------------------------	-----

## 19 Použití globálních domovských obrazovek ..... 215

19.1	Uložení globálních domovských obrazovek.....	215
19.2	Správa globálních domovských obrazovek.....	215
19.3	Volba globálních domovských obrazovek.....	216

## 20 Vytvoření snímku obrazovky ..... 217

## 21 Odstraňování chyb..... 218

21.1	Přiřazení chybových kódů.....	218
21.2	Vyhodnocení LED indikace.....	220
21.3	Vyvolání diagnostiky systému.....	222
21.4	Zjištění verze softwaru.....	222

## 22 Seznamy..... 223

22.1	REJSTRÍK.....	223
22.2	SEZNAM HESEL .....	225

# K tomuto návodu k obsluze

# 1

CMS-T-00000344-A.1

## 1.1

### Význam návodu k obsluze

CMS-T-00000180-B.1

Návod k obsluze je důležitý dokument a je součástí elektronického produktu.

1. Před zahájením práce postupujte podle příslušných odstavců návodu k obsluze.
2. Návod k obsluze si uschovejte.
3. Návod k obsluze mějte k dispozici.
4. Návod k obsluze předejte následujícím uživatelům.

## 1.2

### Další platné dokumenty

CMS-T-00000346-A.1

- Návod k obsluze přijímače GPS
- Návod k obsluze k softwaru stroje

## 1.3

### Použité zobrazení

CMS-T-00000347-A.1

#### 1.3.1 Pokyny

CMS-T-00000348-A.1



#### OZNÁMENÍ

Tipy k použití a pokyny pomáhají optimálně využívat všechny funkce přístroje.

## 1.3.2 Pokyny k jednání

CMS-T-00000473-A.1

### Číslované pokyny k jednání

CMS-T-005217-A.1

Jednání, která musí být provedena v chronologickém pořadí, jsou uvedena jako číslované pokyny k jednání. Dodržujte pořadí uvedených pokynů. Reakce na příslušné jednání je označena šipkou.

#### 1. Jednání 1

➔ Reakce přístroje na jednání 1

#### 2. Jednání 2

### Pokyny k jednání s alternativním jednáním

CMS-T-00000110-A.1

Alternativní pokyny k jednání jsou uváděna slovem "nebo". Příklad:

#### 1. Jednání

nebo

alternativní jednání

#### 2. Jednání

### Pokyny k jednání pouze s jedním jednáním

CMS-T-005211-B.1

Pokyny k jednání pouze s jedním jednáním nejsou číslované, ale jsou označené skloněnou šipkou

▶ Jednání

### Pokyny k jednání bez pořadí

CMS-T-005214-B.1

Pokyny k jednání, která nemusí být provedena v určitém stanoveném pořadí, jsou zobrazeny ve formě seznamu se skloněnou šipkou.

#### 1. Jednání

#### 2. Jednání

#### 3. Jednání

### 1.3.3 Seznamy

CMS-T-00000350-A.1

Seznamy se používají například k zobrazení různých možností výběru. Záznamy v seznamech jsou uvedeny body.

**Příklad:**

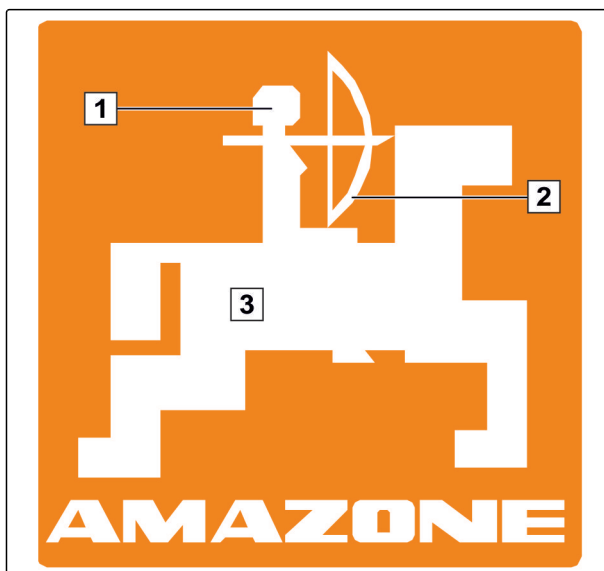
- Záznam 1
- Záznam 2
- Záznam 3

### 1.3.4 Číslo pozic

CMS-T-00000351-A.1

Číslo pozic v textu nebo v legendě se vztahují k číslům pozic obrázků umístěných vedle textu nebo nad textem. Číslo pozic v obrázcích mohou být spojena s liniemi pozic.

- 1** Pozice 1
- 2** Pozice 2
- 3** Pozice 3



CMS-I-001130

### 1.3.5 Softwarové texty

CMS-T-00000474-A.1

Texty ze softwarového rozhraní jsou označeny rovnými uvozovkami.

Příklad: "Menu nastavení"

### 1.3.6 Orientační cesty

CMS-T-00000352-A.1

Orientační cesty obsahují názvy menu, jimiž musí uživatel projít, aby se dostal k požadovanému menu.

Příklad: "Nastavení" > "Diagnostika" > "Verze softwaru"

## 1.4

### Váš názor je důležitý

CMS-T-00000353-A.1

Vážená čtenářko, vážený čtenáři, naše návody k obsluze jsou pravidelně aktualizovány. Vaše návrhy na zlepšení nám pomohou vytvořit návod k obsluze, který pro vás bude užitečnější a příjemnější. Vaše návrhy nám zašlete v dopise, faxem nebo e-mailem:

AMAZONEN-WERKE

H. DREYER GmbH & Co. KG

Postfach 51

D-49202 Hasbergen

Fax: +49 (0) 5405 501-234

E-mail: [td@amazone.de](mailto:td@amazone.de)



ISOBUS

NZ129 NZ128

x67 x68

! neu new nouveau nuevo новинка 5min

NH070	NH111	NH112
NL294	NL455	NL548

X69 NL651 X77 X78

NL153

AMAZONE

ISOBUS

NL520 NL538

+

-

5

## Přehled AmaPad

3

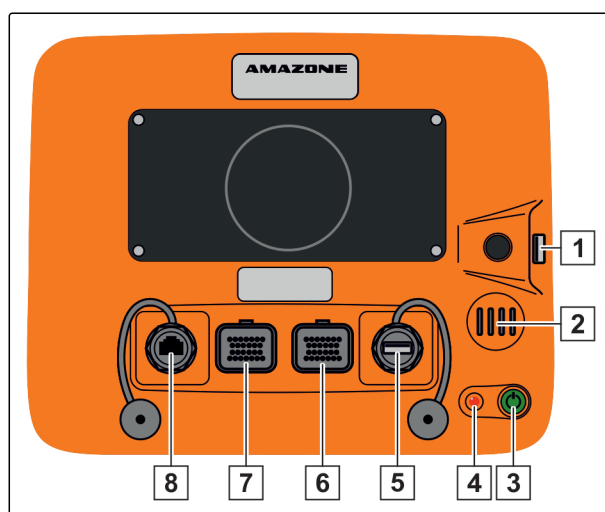
CMS-T-00000471-A.1

### 3.1

#### Přípojky a tlačítka

CMS-T-000181-B.1

- 1 USB přípojka, po straně AmaPad
- 2 Reprodutor
- 3 Tlačítko zap/vyp
- 4 Tlačítko Reset
- 5 USB přípojka
- 6 Sériový port 2, standardně pro výstup GPS
- 7 Sériový port 1, standardně pro přijímače GPS a elektrické napájení
- 8 Síťový konektor



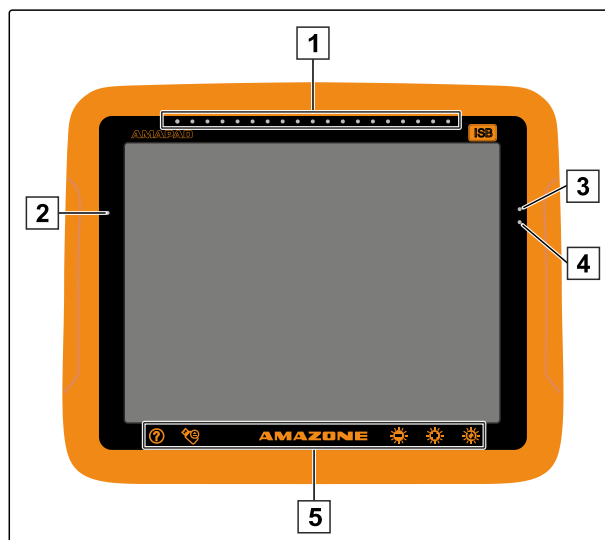
CMS-I-000288

### 3.2

#### Základní tlačítka a LED

CMS-T-000123-A.1

- 1 Světelná lišta
- 2 Světelné čidlo
- 3 Stav baterie
- 4 Elektrické napájení
- 5 Základní tlačítka



CMS-I-000579

# Základní obsluha

# 4

CMS-T-00000019-A.1

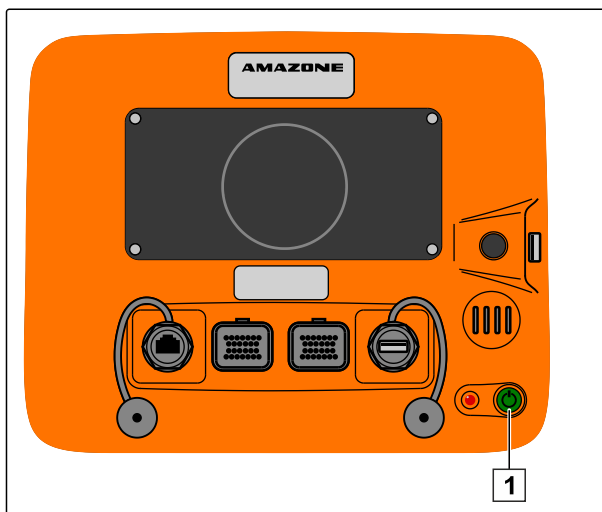
## 4.1

### Zapnutí AmaPad

CMS-T-000837-B.1

1. Stiskněte zelené tlačítko pro zapnutí/vypnutí **1** na zadní straně AMAPAD a podržte ho, dokud se nerozsvítí světelná lišta.

➔ AMAPAD se spouští.




CMS-I-000936

Jazyk výstražného hlášení a uživatelského rozhraní lze změnit ihned po spuštění AMAPAD.

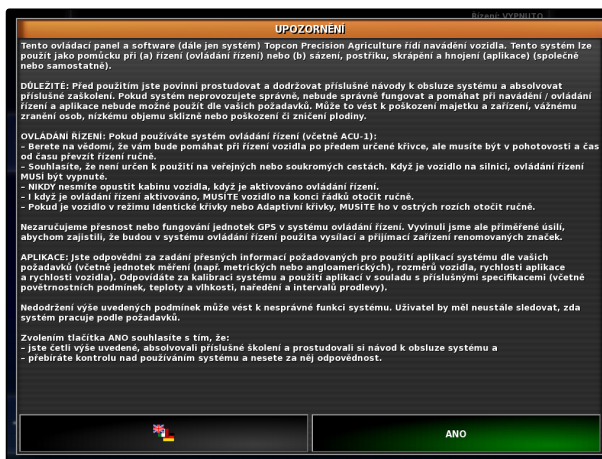
2. Pomocí  otevřete seznam jazyků.

3. Ze seznamu vyberte požadovaný jazyk.

4. Potvrďte pomocí .

➔ Zobrazí se potvrzení pro restart.

5. Potvrďte restart pomocí .



CMS-I-000565

Po spuštění AMAPAD se zobrazí výstražné hlášení, které obsahuje podmínky použití. Než začnete AMAPAD používat, musíte potvrdit podmínky použití.

6. Přečtěte si podmínky použití.
7. Potvrďte podmínky použití pomocí "ANO".



#### OZNÁMENÍ

**V některých jazycích musíte podmínky použití posunout lištou posuvníku nahoru, než je lze potvrdit.**

- Řečtina
- Litevština
- Ruština
- Italština


## 4.2

### Vypnutí AmaPad

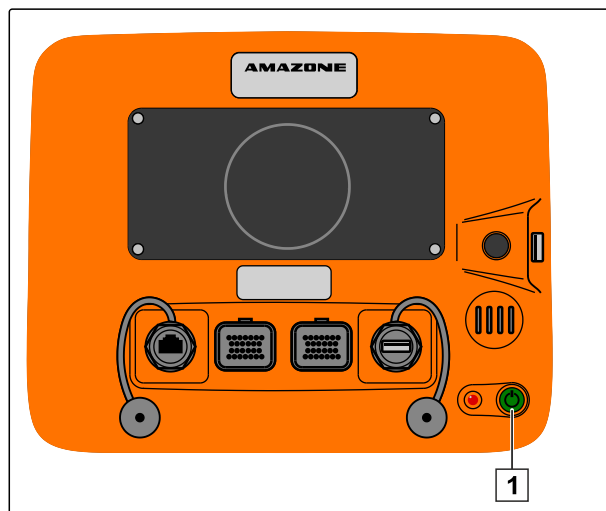
CMS-T-000721-B.1

1. Krátce stiskněte zelené tlačítko pro zapnutí/vypnutí **1** na zadní straně AmaPad.

➔ Na displeji se zobrazí výzva k potvrzení.

2. Potvrďte pomocí .

➔ AmaPad se vypne.



CMS-I-000936

## 4.3

### Resetování AmaPad

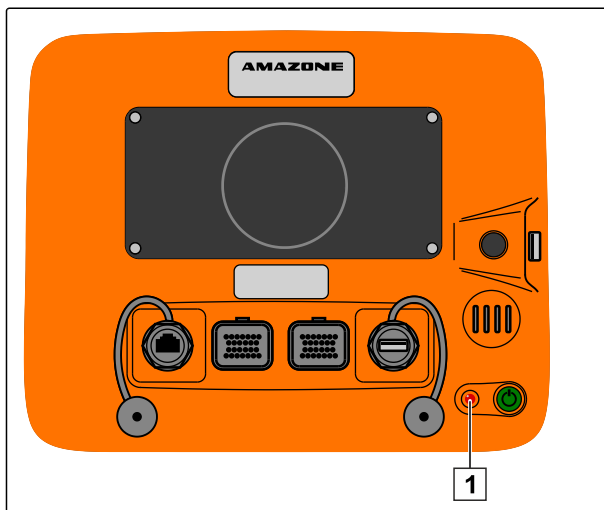
CMS-T-000207-B.1



#### OZNÁMENÍ

Při resetování AmaPad se uložená data neztratí. Resetování používejte jen tehdy, když AmaPad spadne, nebo ho nelze vypnout normálně.

- ▶ Stiskněte červené resetovací tlačítko **1** na zadní straně AmaPad.
- ➔ AmaPad se resetuje a vypne.



CMS-I-000938

## 4.4

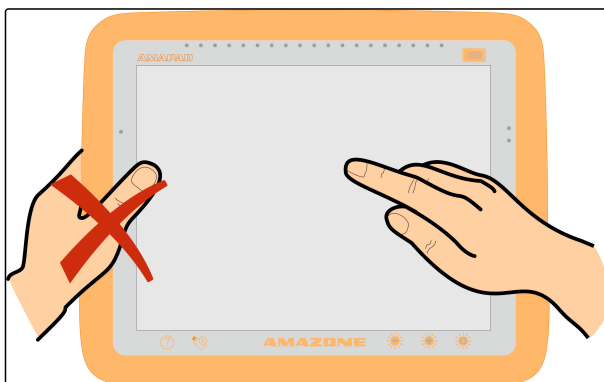
### Použití dotykové obrazovky

CMS-T-001797-B.1

Při zacházení s dotykovou obrazovkou pamatujte:

Dotyková obrazovka zahrnuje celou oblast ohraničenou oranžovým krytem.

- ▶ Při obsluze nepokládejte dlaně na dotykovou obrazovku, neboť AmaPad pak nereaguje.



CMS-I-000694


## 4.5

## Použití základních tlačítek

CMS-T-00000379-A.1





## Vyvolání nápovědy

CMS-T-000738-A.1

1. Nápovědu vyvoláte pomocí .
- ➔ V uživatelském rozhraní se zobrazí vedle tlačítek otazníky.
2. Zvolte otazník.
- ➔ Zobrazí se označení pro příslušné tlačítko.

## Bezpečné vyjmutí USB paměti

CMS-T-000734-A.1

1. Pomocí  bezpečně vyjměte USB paměť.
2. *Když se zobrazí hlášení, že USB paměť nelze ještě vyjmout,*  
potvrďte hlášení pomocí  a znovu klepněte na .
- nebo  
*když se zobrazí hlášení, že USB paměť lze bezpečně vyjmout,*  
potvrďte hlášení pomocí .
3. Vytáhněte USB paměť.

## Použití multifukčního tlačítka

CMS-T-00000036-B.1

**Multifukčním tlačítkem můžete provádět 2 funkce:**

- vytvořit snímek obrazovky
  - použít globálních domovských obrazovek
1. *Chcete-li vytvořit snímky obrazovky,*  
viz strana 217
  2. *Chcete-li použít globální domovské obrazovky,*  
viz strana

## Nastavení jasu


CMS-T-00000005-A.1

- Pomocí  nebo  nastavte požadovaný stupeň jasu.

## Volba režimu jasu

CMS-T-000736-B.1

Displej AmaPad má 3 režimy jasu:

- Denní režim: jas se nastaví na 80 %.
  - Noční režim: jas se nastaví na 20 %.
  - Automatický: jas se upravuje automaticky podle jasu okolí.
- Pomocí  procházejte režimy, dokud není nastaven požadovaný režim.


## 4.6

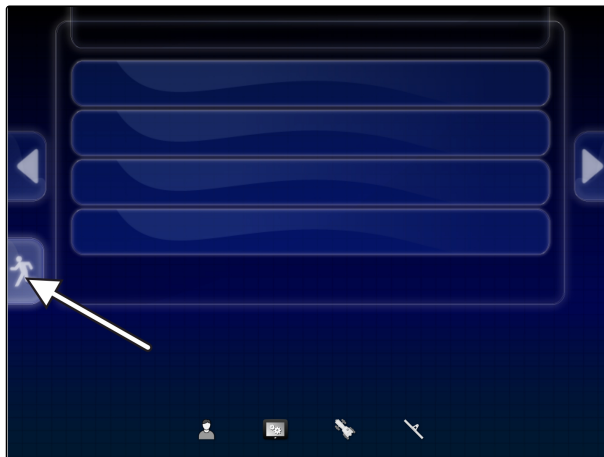
### Přejít mezi hlavními menu

CMS-T-00000023-A.1

## Přejít do provozního menu


CMS-T-001416-A.1

- V menu nastavení přejdete pomocí  do provozního menu.



CMS-I-002570

## Přejchod do menu nastavení

- V provozním menu přejdete pomocí  do menu nastavení.





## Přehled uživatelského rozhraní

# 5

CMS-T-00000020-B.1

### 5.1

#### Všeobecná výstražná hlášení

CMS-T-000586-B.1

K různým událostem jsou generována výstražná hlášení. Dále jsou vysvětleny funkce výstražného hlášení. Přesný popis různých výstražných hlášení viz strana 218.



CMS-I-000500

- 1** Když se zobrazí tento řádek, je možné vyvolat k výstražnému hlášení další podrobnosti. K tomu přejeďte prstem ze středu výstražného hlášení svisle dolů.
- 2** Toto tlačítko otevře menu "Nastavení všeobecných alarmů"; viz strana 67.
- 3** Na tomto tlačítku je uvedena příčina alarmového hlášení. Současně lze tímto tlačítkem alarmové hlášení potvrdit.
- 4** Tímto tlačítkem lze vypnout tón alarmu.

### 5.2

#### Výstražná hlášení z univerzálního terminálu

CMS-T-000972-A.1

V univerzálním terminálu se zobrazuje uživatelské rozhraní přípojného zařízení. Jestliže přípojné zařízení vyše chybu, zobrazí se výstražné hlášení i mimo univerzální terminál.

- 1 Výstražné hlášení generované přípojným zařízením.
- 2 Přejít do univerzálního terminálu.
- 3 Zavření výstražného hlášení. Výstražné hlášení se u strojů AMAZONE potvrzuje v ECU.
- 4 Potvrzení výstražného hlášení. Výstražné hlášení se potvrzuje v ECU.



CMS-I-000979

## 5.3

### Všeobecné ovládací prvky

CMS-T-00000024-A.1

#### 5.3.1 Výběrový seznam

Ve výběrových seznamech je možné zvolit jeden nebo více záznamů. Zvolené záznamy se zobrazí na bílém pozadí. Při zvolení příliš velkého počtu záznamů se zobrazí upozornění.

CMS-T-000596-A.1




CMS-I-000640

### 5.3.2 Klávesnice a číselný blok

CMS-T-000594-B.1

Je-li třeba zadat písmena nebo číslice, zobrazí se na displeji klávesnice nebo číselný blok. Klávesnice se automaticky přizpůsobí podle nastaveného jazyka.


Potvrďte zadání pomocí .

Zadání ukončíte pomocí .



CMS-I-000625

Číselnou hodnotu zvyšujete pomocí .

Číselnou hodnotu snižujete pomocí .

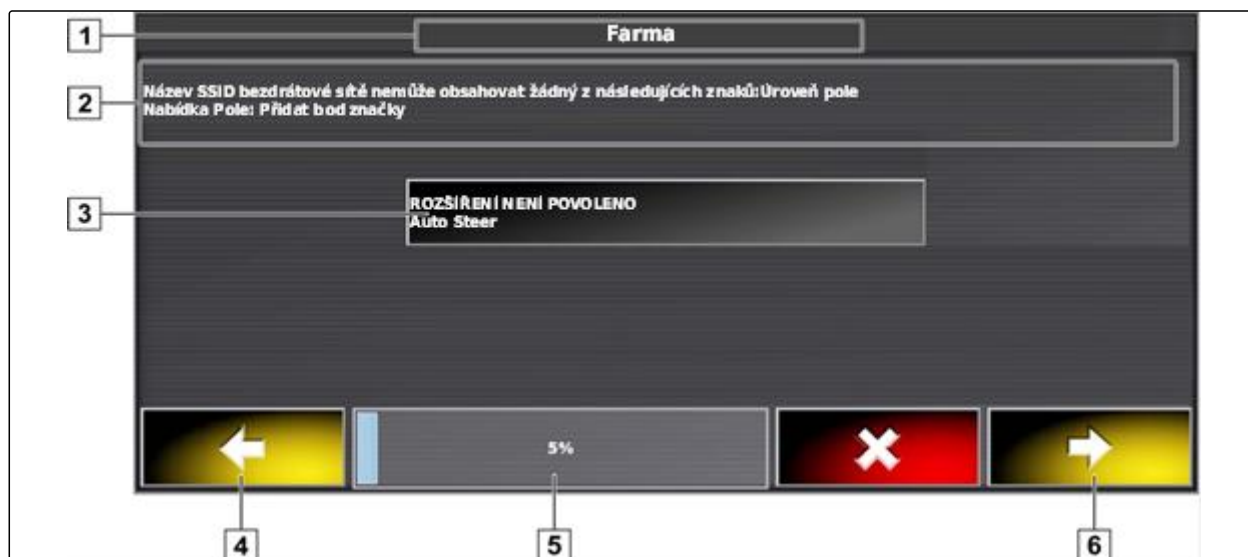


CMS-I-000629

### 5.3.3 Průvodce

CMS-T-000590-B.1

Průvodce provádí uživatele složitými nastaveními systému. Systémová nastavení jsou rozdělena do jednotlivých pracovních kroků. V pracovních krocích je vysvětleno, jaké informace jsou třeba. Uživatel může odpovídající informace zadávat prostřednictvím tlačítek.



CMS-I-000627

1 Název systémového nastavení

4 Zpět

2 Pracovní krok

5 Pokrok v procentech

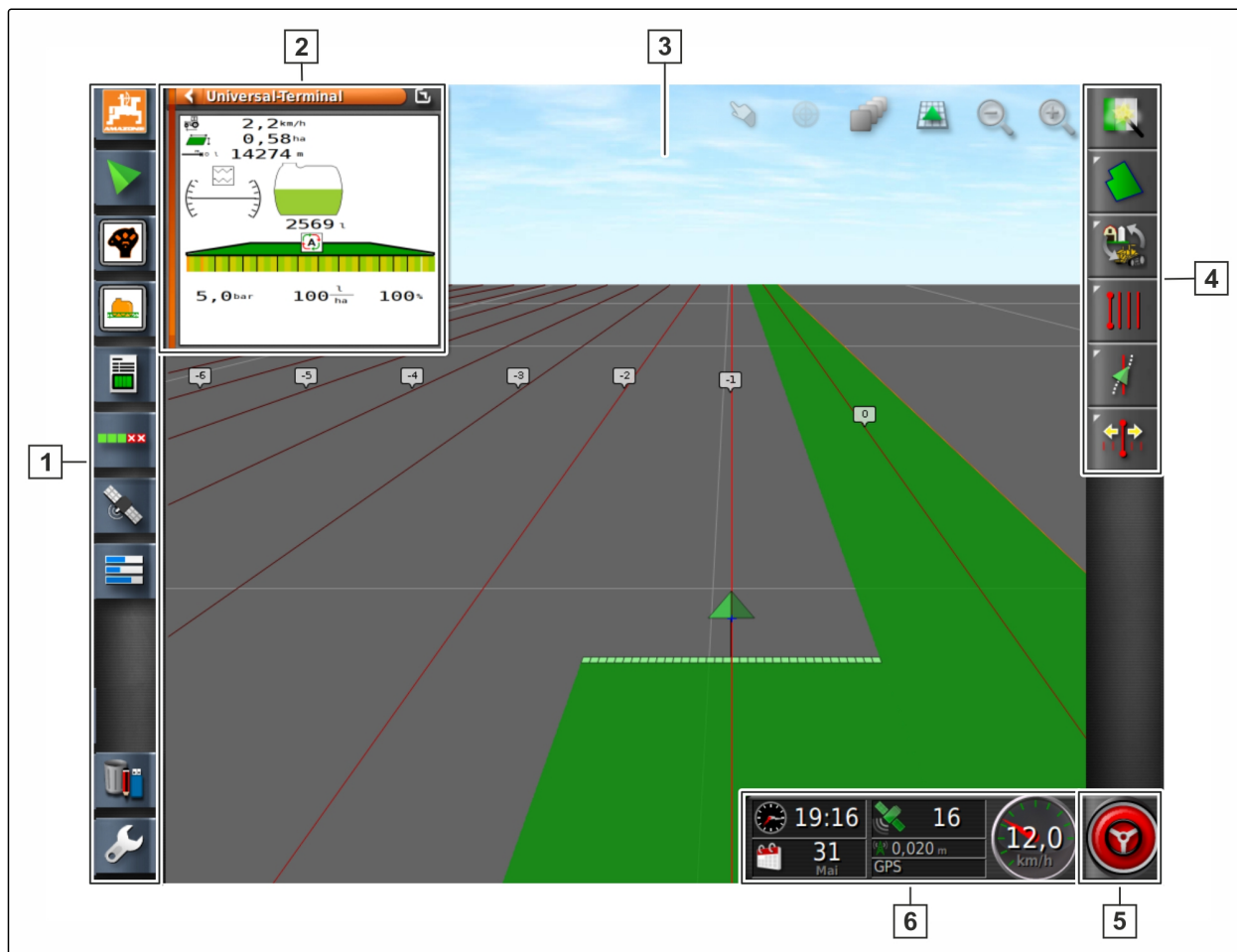
3 Tlačítko pro zadávání

6 Dále

## 5.4

### Přehled provozního menu

CMS-T-00000437-A.1





CMS-I-002378

1 Menu funkcí

2 Miniaturní náhled

3 Mapový náhled

4 Menu úlohy

5 Automatická detekce zpětného chodu  nebo automatika řízení 

6 Přístrojová deska

**Prostřednictvím provozního menu lze řídit veškeré funkce AmaPad:**

- Přístup k řízení stroje s univerzálním terminálem
- Spínání sekcí
- Správa úlohy
- Navádění
- Automatika řízení








## 5.5

## Tlačítka v provozním menu

CMS-T-00000025-B.1











## 5.5.1 Tlačítka v menu úlohy

CMS-T-00000576-A.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	Další informace
	Otevření menu pole	viz strana			Otevření menu automatiky řízení	viz strana 166
	Otevření menu dat úlohy	viz strana 114			Otevření menu přesunu GPS	viz strana 159
	Otevření menu vodících stop	viz strana			Aktivace rychlého spuštění	viz strana 112
	Otevření průvodce úlohou	viz strana				








## 5.5.2 Tlačítka v menu pole

CMS-T-00000577-A.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	Další informace
	Vytvoření nového pole	viz strana			Nastavení posunutí hranice	viz strana
	Umístění značky	viz strana			Vymazání všech hranic	viz strana
	Záznam hranice	viz strana			Vytvoření hranice se souborem tvaru	viz strana
	Ukončení zaznamenávání hranice	viz strana			Vytvoření hranice z pokrytí	viz strana
	Přerušování zaznamenávání hranice	viz strana			Nastavení souvrati	viz strana















### 5.5.3 Tlačítka v menu dat úlohy

CMS-T-003901-B.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	Další informace
	Smazání pokrytí	viz strana			Použití řízení množství	viz strana 191
	Otevření menu pro výměnu dat	viz strana			Spuštění zakázky	viz strana 115
	Vytvoření nové úlohy	viz strana			Přerušení úlohy	viz strana
	Volba úlohy	viz strana				




### 5.5.4 Tlačítka v menu vodicích stop

CMS-T-003893-B.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	Další informace
	Zpracování stopy AB	viz strana			Vytvoření nové stopy AB	viz strana 148
	Zpracování kruhové vodicí stopy	viz strana			Vytvoření nové kruhové vodicí stopy	viz strana
	Zpracování křivkové vodicí stopy	viz strana			Vytvoření křivkové vodicí stopy	viz strana
	Aktivace adaptivní křivkové vodicí stopy	viz strana			Přerušení zaznamenávání křivkové vodicí stopy	viz strana
	Načtení vodicí stopy	viz strana			Nastavení počátečního bodu pro stopu AB	viz strana 148
	Nastavení počátečního bodu pro křivkovou vodicí stopu	viz strana			Ruční vytvoření stopy A-B	viz strana
	Nastavení koncového bodu pro křivkovou vodicí stopu	viz strana			Nastavení koncového bodu pro stopu AB	viz strana 148







### 5.5.5 Tlačítka v menu volby řízení

CMS-T-003891-B.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	Další informace
	Zjištění stavu automatiky řízení	viz strana 167			Kalibrace řízení	viz strana 166
	Nastavení automatiky řízení	viz strana 170				

### 5.5.6 Tlačítka v menu přesunu GPS

CMS-T-003899-B.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	Další informace
	Otevření možností přesunu vodicích stop	viz strana 162			Přesun nejbližší vodicí stopy do polohy vozidla	viz strana 163
	Přesun vodicích stop doprava	viz strana 162			Uložení přesunutých vodicích stop	viz strana 164
	Přesun vodicích stop doleva	viz strana 162			Otevření možností posunu GPS	viz strana 159

### 5.5.7 Tlačítka v mapovém náhledu











CMS-T-006654-B.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	Další informace
	Označuje, zda je aktivní režim výběru				Změna perspektivy	viz strana 106
	Zaostření na symbol vozidla	viz strana 107		 	Zvětšení nebo zmenšení mapy	viz strana 106
	Volba mapových úrovní	viz strana 107				



## 5.5.8 Tlačítka v menu funkcí

CMS-T-00000573-A.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	Další informace
	Zjištění verze softwaru	viz strana 222			Zjištění informací GPS	viz strana 164
	Vyvolání mapového náhledu	viz strana			Vyvolání diagnostiky systému	viz strana 222
	Otevření univerzálního terminálu	viz strana 173			Zpracování dat úlohy	viz strana
	Zjištění informací o úloze	viz strana			Správa dat porostu	viz strana 212
	Konfigurace automatického spínání jednotlivých sekcí	viz strana 182			Vyvolání menu nastavení	viz strana 12






## 5.5.9 Tlačítka v univerzálním terminálu

CMS-T-007005-B.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce
	Rychlé spuštění	viz strana			Posunutí výběru nahoru
	Vyvolání zařízení AUX-N	viz strana 176			Posunutí výběru dolů
	Přepínání mezi připojenými stroji				Ukončení
					Potvrzení

### 5.5.10 Další tlačítka

CMS-T-007006-B.1

Tlačítko	Funkce	Další informace		Tlačítko	Funkce	
	Zapnutí nebo vypnutí automatického spínání jednotlivých sekcí	viz strana 182			Zapnutí nebo vypnutí automatiky řízení	viz strana 171
	Použití globální domovské obrazovky	viz strana			Volba vzoru vodicích stop	viz strana
	Zapnutí nebo vypnutí hlavního vypínače	Nelze použít pro stroje ISOBUS				

## 5.6

### Přehled menu funkcí

CMS-T-00000439-A.1

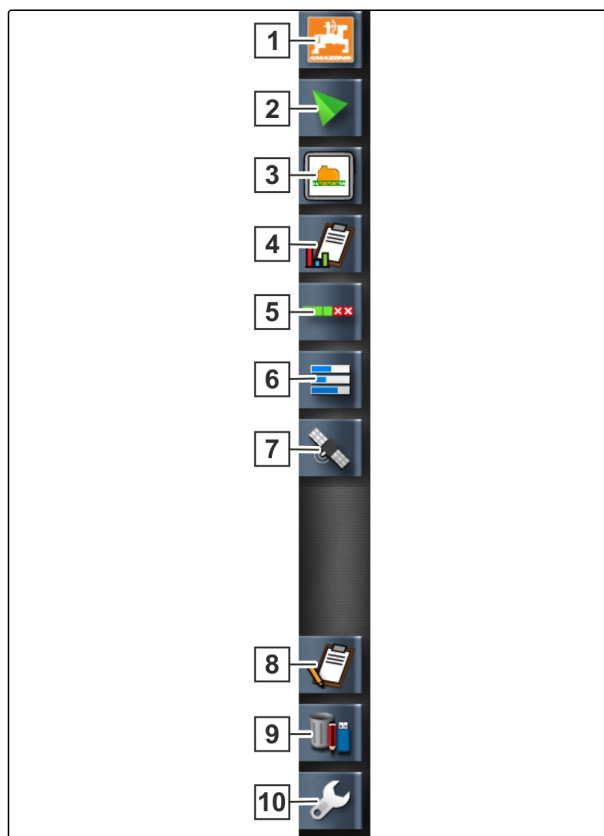
Prostřednictvím menu funkcí se zjišťují informace a řídí různé funkce AmaPad a připojeného přípojného zařízení.



#### OZNÁMENÍ

V menu funkcí lze zobrazovat různá tlačítka v závislosti na připojeném přípojném zařízení a nastavení v menu nastavení.

- 1** Miniaturní náhled systémových informací
- 2** Miniaturní mapový náhled
- 3** Miniaturní náhled univerzálního terminálu.  
Symbol na tomto tlačítku se liší podle  
připojeného vstupního zařízení.
- 4** Informace o zakázce
- 5** Automatické spínání jednotlivých sekcí
- 6** Diagnostika systému
- 7** Informace GPS
- 8** Kmenová data
- 9** Správce porostu
- 9** Menu nastavení

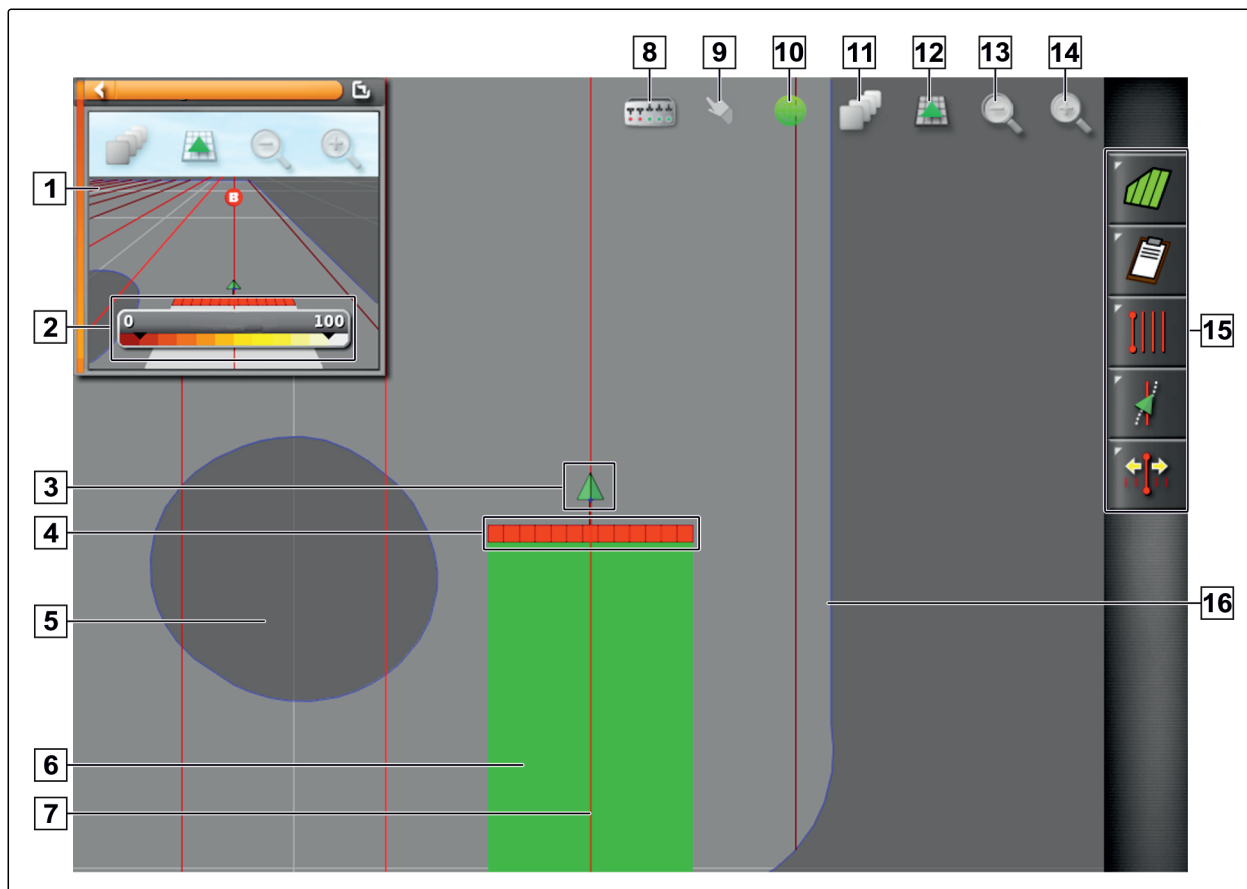


CMS-I-002586

## 5.7

## Přehled mapového náhledu

CMS-T-00000442-A.1



CMS-I-001287

- |   |  |
|---|--|
| <b>1</b> Miniatura mapového náhledu                       | <b>9</b> Potvrzení výběru              |
| <b>2</b> Konfigurace mapy pokrytí                         | <b>10</b> Zaostření na vozidlo         |
| <b>3</b> Symbol vozidla                                   | <b>11</b> Konfigurace mapových náhledů |
| <b>4</b> Symbol přípojného zařízení                       | <b>12</b> Změna perspektivy            |
| <b>5</b> Vyloučený region (tmavě šedý)                    | <b>13</b> Zmenšení výřezu mapy         |
| <b>6</b> Obdělávaná plocha (pokrytí), (zelená)            | <b>14</b> Zvětšení výřezu mapy         |
| <b>7</b> Vodicí stopa (červená)                           | <b>15</b> Menu úlohy                   |
| <b>8</b> Zobrazení virtuálního spínače jednotlivých sekcí | <b>16</b> Hranice (modrá)              |

V mapovém náhledu jsou prostřednictvím menu úlohy vytvářeny a ukládány všechny údaje, které jsou zapotřebí pro obdělávání pole. Na mapě v mapovém náhledu je zobrazen jeden symbol pro vozidlo a jeden symbol pro připojené přípojné zařízení.

Pro stanovení velikosti pole a použití automatického spínání jednotlivých sekcí je možné vytvořit hranici. Hranice je na mapě vyznačena modrou čarou.

Vyloučené regiony na poli, kde se má zastavit aplikace materiálu, lze opatřit hranicí. Vyloučené regiony mají tmavě šedé pozadí.

K zajištění rovnoměrné aplikace lze vytvářet vodící stopy, které pomáhají řidiči sledovat stopu. Vodící stopy jsou kromě toho zapotřebí pro automatiku řízení. Vodící stopy se zobrazují na mapě červeně.

## 5.8

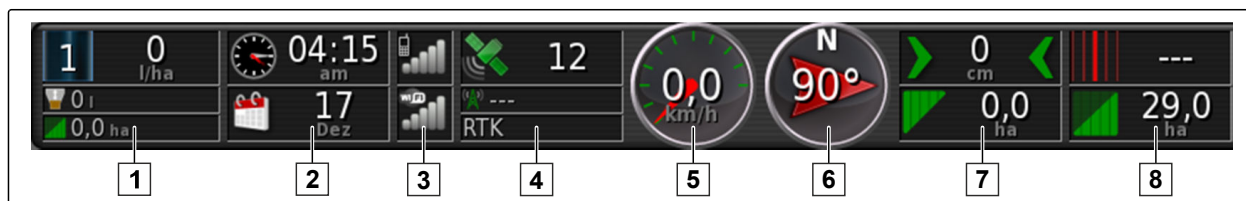
### Přehled přístrojové desky

CMS-T-00000443-A.1



#### OZNÁMENÍ

V následujícím obrázku jsou zobrazeny všechny dostupné prvky přístrojové desky. Při prvním spuštění AmaPad nejsou všechny prvky aktivovány.



CMS-I-000586

#### Datová pole na přístrojové desce

- |  |  |
|--|--|
| <b>1</b> Údaje přípojného zařízení. Zobrazené údaje se liší podle připojeného přípojného zařízení. | <b>5</b> Rychlost                              |
| <b>2</b> Datum a čas   | <b>6</b> Směr jízdy                            |
| <b>3</b> Síla signálu GPRS a síla signálu WLAN   | <b>7</b> Odchylka stopy a zpracovaná plocha    |
| <b>4</b> GPS data  | <b>8</b> Číslo vodící stopy a zbývající plocha |

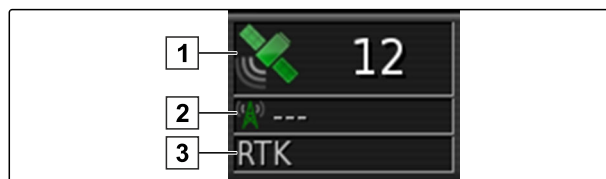
**GPS data na přístrojové desce****1** Symbol satelitu a počet satelitů:

Šedá: žádný signál

Červená: nízká přesnost

Žlutá: střední přesnost

Zelená: vysoká přesnost



CMS-I-000650

**2** Korekční symbol a přesnost v metrech:

Šedá: žádný korekční signál

Červená: nízká přesnost

Žlutá: střední přesnost ale příliš málo pro automatiku řízení

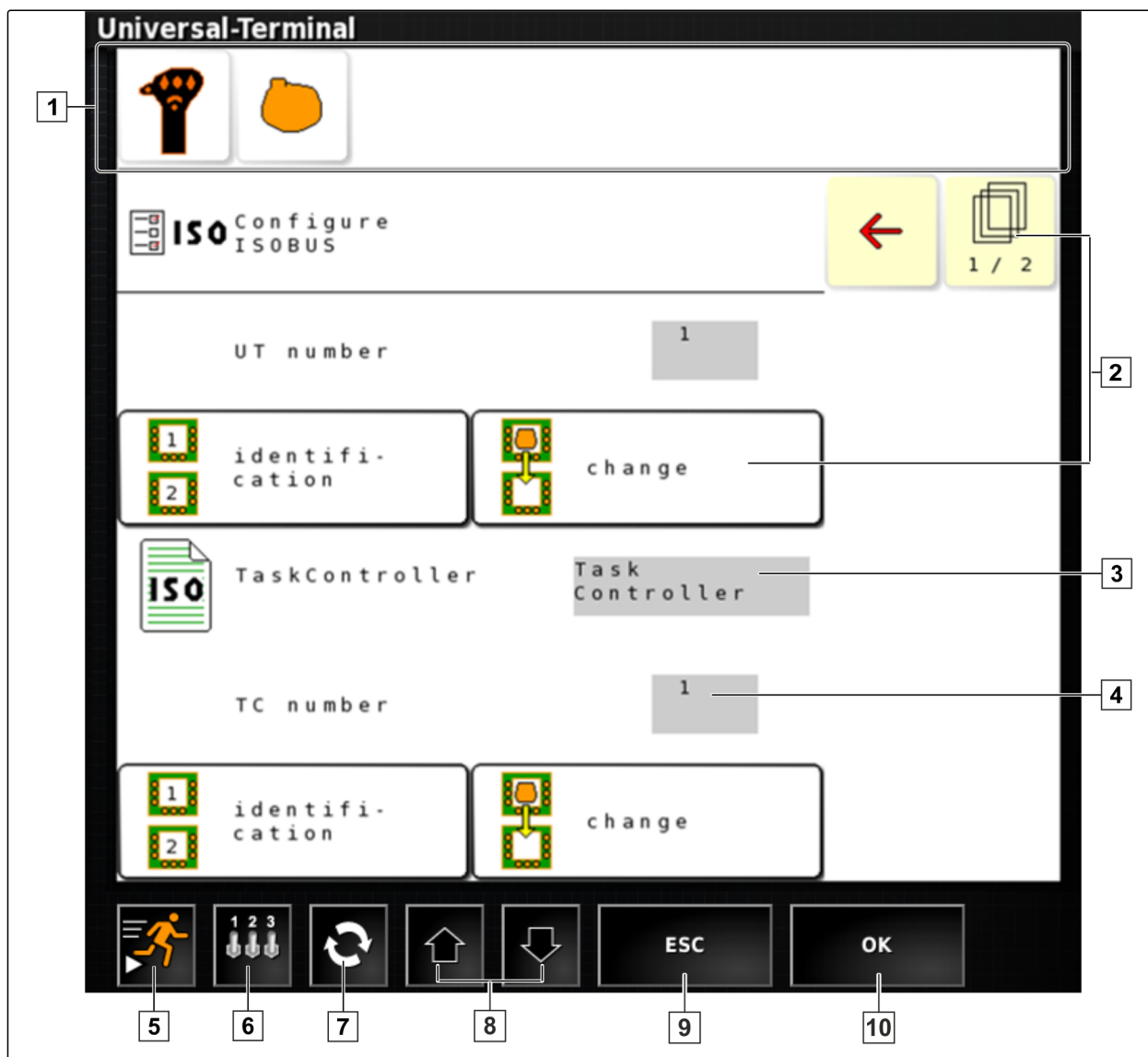
Zelená: zdroj korekcí konvergován, vysoká přesnost

**3** Použitý zdroj korekcí

## 5.9

### Přehled univerzálního terminálu

CMS-T-00000459-A.1



CMS-I-001123

- 1 Výběr přípojného zařízení: na této liště menu lze volit připojená přípojná zařízení a vstupní zařízení.
- 2 Tlačítka v uživatelském rozhraní ECU (řízení stroje): tato tlačítka se mohou ovládat přes dotykovou obrazovku.
- 3 Výběr: tato tlačítka otevrou výběrový seznam.
- 4 Vstupní řádky: vstupní řádky otvírají číselný blok nebo klávesnici pro zadávání znaků.
- 5 Rychlé spuštění
- 6 Tímto tlačítkem se otevře menu pro konfiguraci zadávání AUX-N. Například pro multifunkční ovladač nebo přídavná tlačítka na AmaPad.
- 7 Přepínání mezi připojenými přípojnými zařízeními.
- 8 Přepínání mezi tlačítky uživatelského rozhraní.
- 10 Ukončení nebo o jedno menu zpět.
- 11 Potvrzení výběru, zadání nebo hlášení.

# Nastavení AmaPad

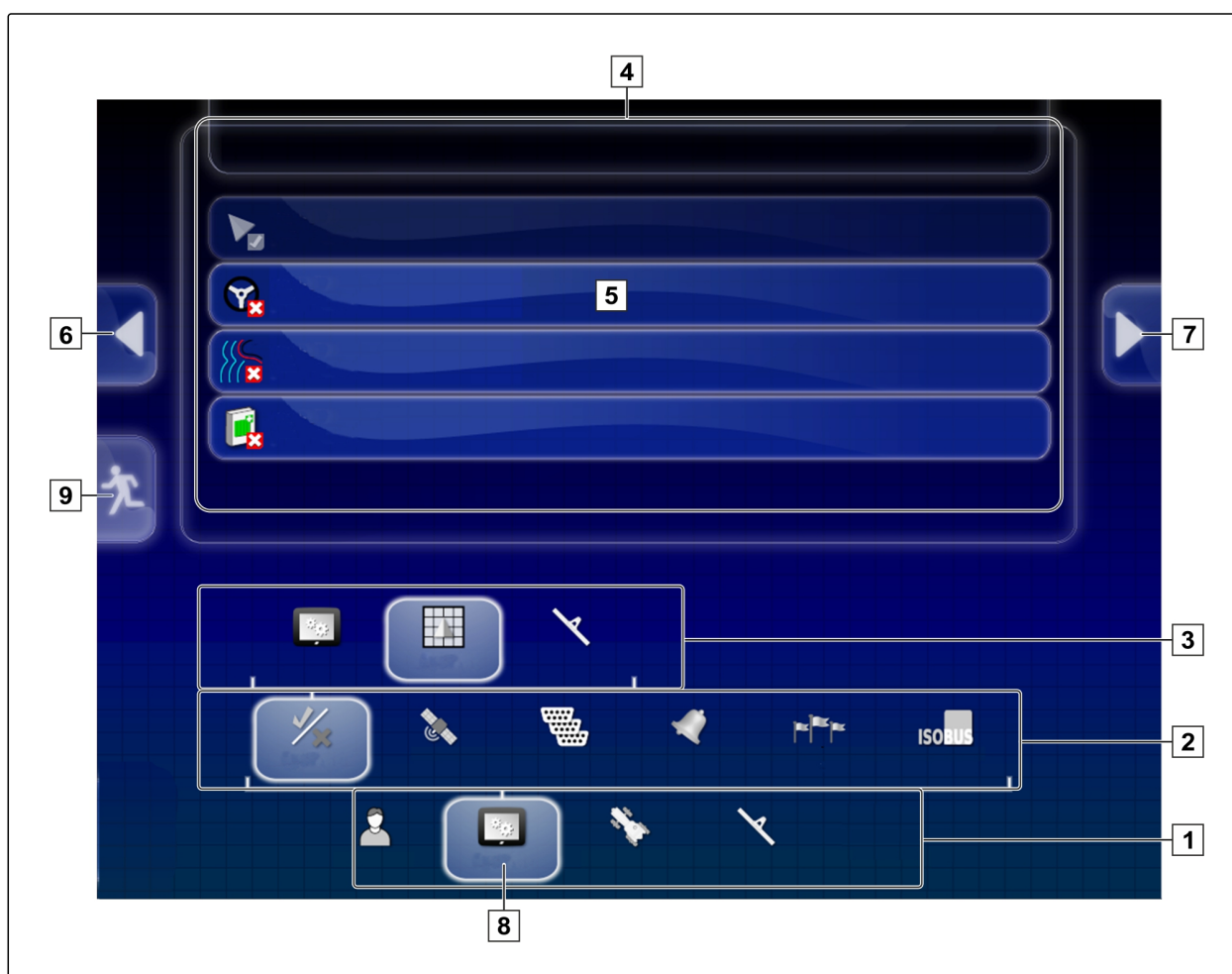
# 6

CMS-T-0000022-B.1

## 6.1

### Použití menu nastavení

CMS-T-000422-B.1



CMS-I-002447



- |                               |                                  |
|-------------------------------|----------------------------------|
| <b>1</b> První úroveň menu    | <b>6</b> Předchozí menu          |
| <b>2</b> Druhá úroveň menu    | <b>7</b> Další menu              |
| <b>3</b> Třetí úroveň menu    | <b>8</b> Zvolené menu            |
| <b>4</b> Poslední úroveň menu | <b>9</b> Opuštění menu nastavení |
| <b>5</b> Provedení nastavení  |                                  |

Cesty pro jednotlivá nastavení jsou v tomto návodu k obsluze znázorněny tak, jak je znázorněno vedle.



CMS-I-002493

1. Pod **1** klepněte na požadovaný bod menu.  
➔ Otevře se druhá úroveň menu **2**.
2. Pod **2** klepněte na požadovaný bod menu.  
➔ Otevře se třetí úroveň menu **3** nebo poslední úroveň menu **4**.
3. K provedení nastavení klepněte na tlačítka **5**.

## 6.2

## Provedení nastavení uživatele

CMS-T-00000026-A.1

## 6.2.1 Provedení regionálního nastavení

CMS-T-00000380-A.1

## 6.2.1.1 Provedení nastavení jazyka

CMS-T-00000381-A.1

## Změna jazyka

CMS-T-000526-A.1

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Region" > "Jazyk".




CMS-I-002468


2. Pomocí "Jazyk" otevřete seznam jazyků.



CMS-I-000520

3. Z výběrového seznamu vyberte požadovaný jazyk.

4. Potvrďte pomocí .

5. Opusťte menu nastavení pomocí .

6. Potvrďte restart pomocí .

## Stanovení formátu pro oddělovač desetinných míst

CMS-T-000170-A.1

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Region" > "Jazyk".






CMS-I-002468

2. Klepněte na "Formát s desetinnou tečkou".



CMS-I-002593

3. Zvolte požadovaný formát.

4. Potvrďte pomocí .
5. Opusťte menu nastavení pomocí .
6. Potvrďte restart pomocí .

## 6.2.2 Konfigurace světelného indikátoru

CMS-T-00000382-A.1

### Aktivace světelného indikátoru

CMS-T-000856-B.1

Světelný indikátor se nachází na horním okraji dotykové obrazovky. Světelný indikátor ukazuje během provozu, jak daleko se vozidlo vzdálilo od stanovené vodící stopy.

Světelný indikátor lze aktivovat a deaktivovat. Ostatní nastavení jsou k dispozici až po aktivaci světelného indikátoru.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Indikátor".



CMS-I-002481

2. Klepněte na "Indikátor".



CMS-I-000472

3. Zvolte "Aktivní".



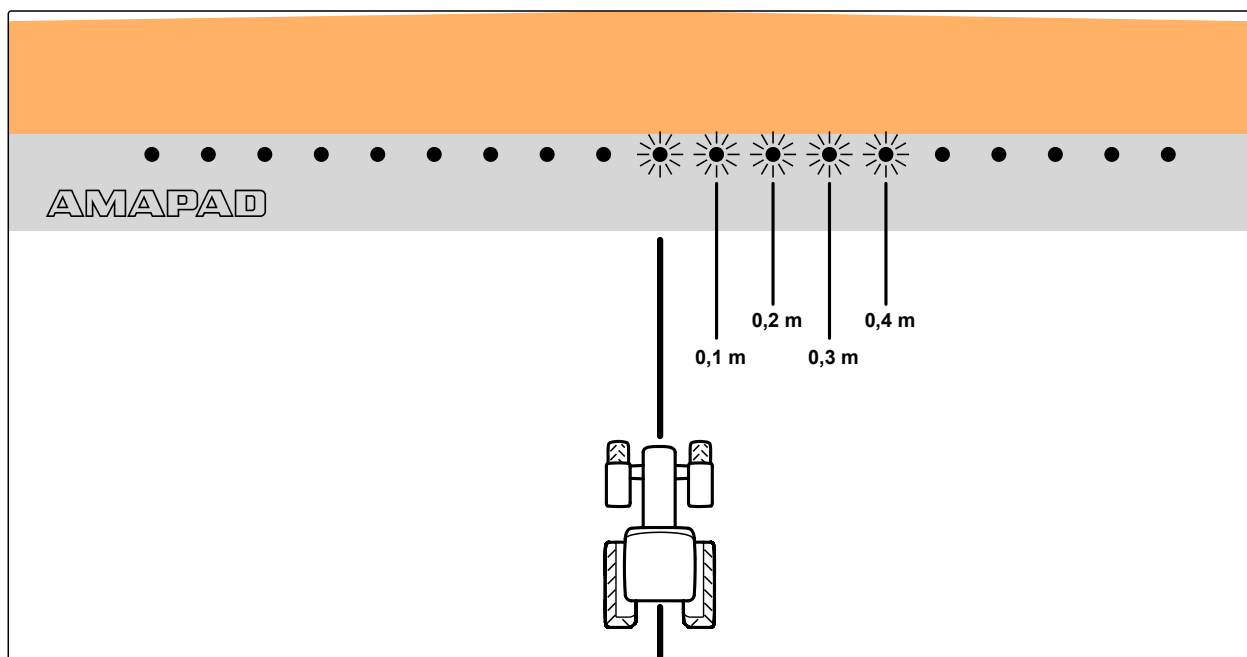
### OZNÁMENÍ

Světelný indikátor je funkční jen tehdy, když je k dispozici signál GPS. Funkční světelná lišta se pozná podle svítící modré LED uprostřed světelné lišty.

### Stanovení rozteče mezi LED

CMS-T-000852-A.1

Rozteč mezi LED udává, jak daleko se vozidlo může vzdálit od stanovené vodící stopy, než se rozsvítí další LED na světelné liště.



CMS-I-000686

### Příklad pro nastavení 0,1 m

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Indikátor".



CMS-I-002481


2. Klepněte na "Rozteč LED".



CMS-I-000474

Rozsah nastavení: 0,001 m až 2 m

3. Zadejte rozteč.

4. Potvrďte pomocí .

### Stanovení režimu LED

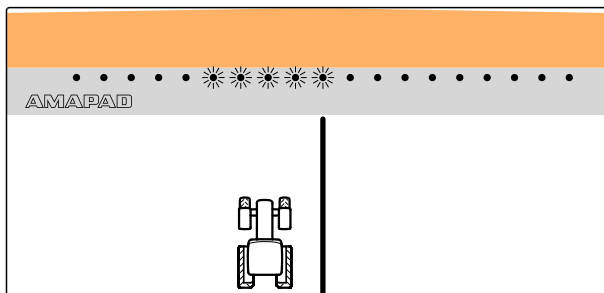
CMS-T-000848-A.1

Prostřednictvím režimu LED se udává, na jaké straně začnou LED světelné lišty svítit, když se vozidlo vzdálí od vodicí stopy.

Možná nastavení:

### Odjíždění

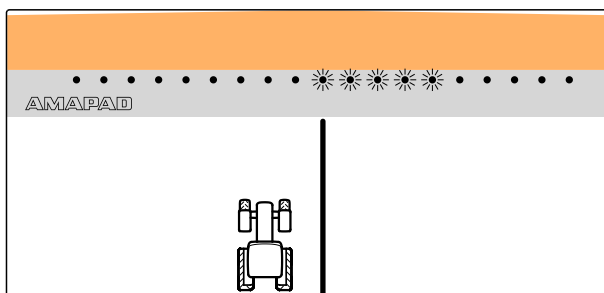
LED indikátoru začnou svítit na straně, k níž se vozidlo pohybuje.



CMS-I-000690

### Přijíždění k

LED indikátoru začnou svítit na straně, od níž se vozidlo vzdaluje.



CMS-I-000688

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Indikátor".




CMS-I-002481

2. Klepněte na "Režim LED".



CMS-I-000469

3. Zvolte režim.

4. Potvrďte pomocí .

## 6.2.3 Nastavení prostředí

CMS-T-00000383-A.1

### Nastavení hlasitosti

CMS-T-000994-B.1

#### OZNÁMENÍ

Když se hlasitost nastaví na 0 %, je vypnutý zvuk AmaPad. Zvukový signál alarmu pro výstražná hlášení z univerzálního terminálu nelze vypnout.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Prostředí".





CMS-I-002502

2. Klepněte na "Hlasitost zvuku".



CMS-I-000485

3. Nastavte hlasitost pomocí  a .

### Nastavení zvukových signálů tlačítek

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Prostředí".



CMS-T-001009-A.1

CMS-I-002502

2. Klepněte na "Kliknutí na tlačítko".



CMS-I-000478

3. Funkci aktivujte

nebo

deaktivujte.

### Nastavení zvukového alarmu

CMS-T-000990-B.1

AmaPad umí generovat různé alarmy. Zde lze nastavit, zda přitom zazní signál.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Prostředí".



CMS-I-002502

2. Klepněte na "Zvuk alarmu".



CMS-I-000483

3. Funkci aktivujte

nebo

deaktivujte.

## Nová kalibrace dotykového displeje

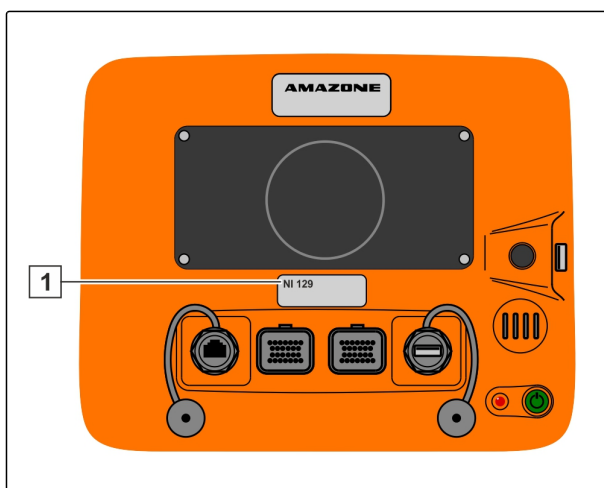
CMS-T-000253-B.1



### OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen pro AmaPad s modelovým číslem NI129. Modelové číslo je na zadní straně AmaPad **1**.

Když dotykový displej nefunguje správně, lze jej kalibrovat.



CMS-I-002634

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Prostředí".




CMS-I-002502

2. Klepněte na "Překalibrovat dotyk. displej".



CMS-I-000958

3. Potvrďte restart pomocí .
- ➔ AmaPad se přepne do kalibračního režimu.
4. Dotkněte se dotykového displeje v libovolném místě.
5. Klepněte přesně na červeně označené křížky.
6. Potvrďte kalibraci pomocí *"Commit Calibration"*  
nebo  
počkejte, až se může kalibrace opakovat.
7. Zvolte vysokou citlivost dotykového displeje (*"HIGH"*).
8. Zkontrolujte citlivost pomocí *"TEST"*.
9. Přizpůsobení citlivosti  
nebo  
Potvrďte nastavení pomocí *"APPLY"*.
10. Ukončete kalibraci pomocí *"Close"*.
- ➔ AmaPad se restartuje.

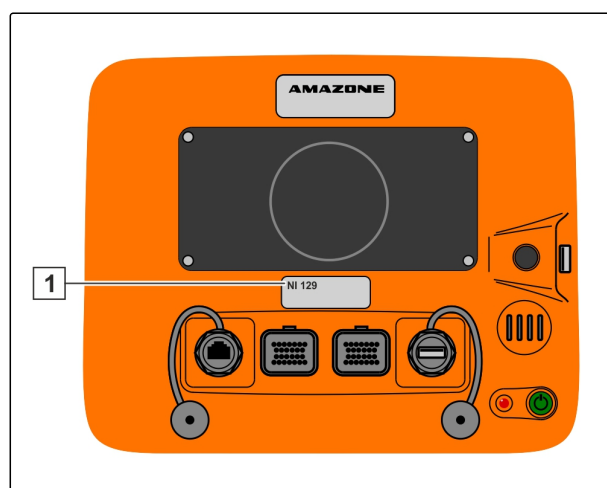
## Citlivost dotykového displeje



### OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen pro AmaPad s modelovým číslem NI129. Modelové číslo je na zadní straně AmaPad **1**.

Citlivost dotykového displeje lze měnit. Čím nižší je nastavená citlivost, tím silněji se musí při ovládání AmaPad klepat na dotykový displej.



CMS-T-000259-B.1

CMS-I-002634



1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Prostředí"*.



CMS-I-002502

2. Klepněte na *"Citlivost dotyk. displeje"*.



CMS-I-000960

➔ AmaPad se musí restartovat.

3. Potvrďte restart pomocí .

➔ AmaPad se přepne do kalibračního režimu.

4. Zvolte vysokou citlivost dotykového displeje: *"HIGH"*.

5. Zkontrolujte citlivost pomocí *"TEST"*.

6. Přizpůsobení citlivosti

nebo

Potvrďte nastavení pomocí *"APPLY"*.

7. Ukončete kalibraci pomocí *"Close"*.

➔ AmaPad se restartuje.

## Konfigurace multifunkčního tlačítka

CMS-T-000134-A.1

Zde lze nastavit funkci multifunkčního tlačítka 1.



CMS-I-000977

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Prostředí".



CMS-I-002502

2. Klepněte na "Režim multifunkčního regionu".



CMS-I-002606

#### **Možná nastavení:**

- Uložení snímku obrazovky: Pomocí multifunkčního tlačítka se vytvoří snímek obrazovky. Další informace, viz strana 217.
- Uložení/načtení globální domovské obrazovky: Pomocí multifunkčního tlačítka se spravují globální domovské obrazovky. Další informace, viz strana . Je přidáno tlačítko "Režim globální domovské obrazovky".

#### **Stanovení režimu pro globální domovskou obrazovku**

CMS-T-001049-B.1

S tímto nastavením lze volit režim výběru pro globální domovskou obrazovku.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Prostředí".





CMS-I-002502

2. Klepněte na "Režim globální domovské obrazovky".



CMS-I-002595

#### Možná nastavení:

- Výběr: Základní tlačítko  otevře menu "Správa globální domovské obrazovky".
- Přepnutí: Základním tlačítkem  se přechází mezi jednotlivými globálními domovskými obrazovkami.

#### OZNÁMENÍ

Další informace ke globálním domovským obrazovkám viz strana .

### Přesun souborů systému 150

CMS-T-001025-B.1

S přesunem souborů systému 150 lze importovat a exportovat data porostu ve speciálním formátu.



CMS-I-000476

#### OZNÁMENÍ

Tato funkce není k dispozici.

- Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

### Konfigurace stavového okna automatického řízení

CMS-T-001005-A.1

Funkci tlačítka automatického řízení lze nastavit.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Prostředí".




CMS-I-002502

2. Klepněte na "Stavové okno automatického řízení".



CMS-I-000489

### Možná nastavení:

- Deaktivované: Okno pro stav řízení lze vyvolat jen prostřednictvím menu úlohy.
- Automaticky zobrazit: Když nelze spustit automatické řízení, zobrazí se okno stavu řízení. Okno zůstane otevřené, dokud se nezavře pomocí .
- Automaticky zobrazit a skrýt: Když nelze spustit automatické řízení, zobrazí se okno stavu řízení. Okno zůstane otevřené, dokud nejsou splněny všechny předpoklady pro spuštění automatického řízení.

### Velikost tlačítek na nástrojové liště

CMS-T-001017-A.1

Velikost tlačítek v menu funkcí a menu úlohy lze přizpůsobit.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Prostředí"*.



CMS-I-002502

2. Klepněte na *"Velikost tlačítek nástrojové lišty"*.

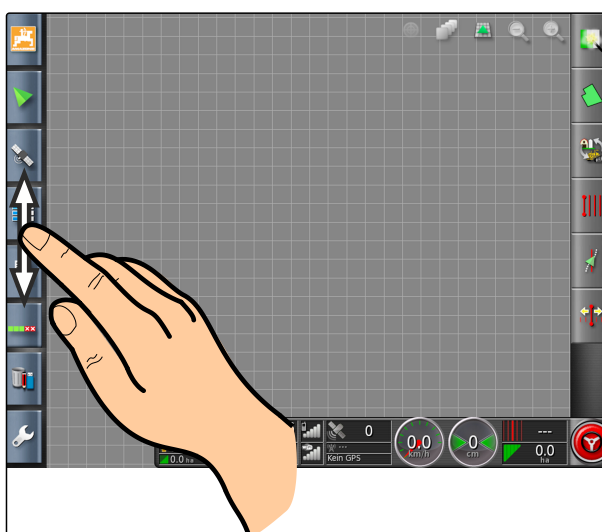


CMS-I-000487

3. Zvolte požadovanou velikost.

### **i** OZNÁMENÍ

Při nastavení velkých tlačítek se musí panel nástrojů a menu úlohy prstem posouvat, aby bylo možné použít všechna tlačítka.



CMS-I-001046

## 6.2.4 Konfigurace mapy

CMS-T-00000027-A.1

### Stanovení bodu zájmu

CMS-T-000986-A.1

Pomocí bodu zájmu lze stanovit, zda bude symbol vozidla nebo symbol přípojného zařízení na mapě umístěn doprostřed.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Mapa".



CMS-I-002521

2. Klepněte na "Body zájmu".



CMS-I-000764

3. Zvolte symbol.

### Aktivace posunu mapy

CMS-T-001021-A.1

S tímto nastavením můžete stanovit, zda lze mapu v mapovém náhledu posouvat.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Mapa".




CMS-I-002521

2. Klepněte na "Posun mapy".



CMS-I-000846

### Možná nastavení:

- Aktivováno: Mapu mapového náhledu lze posouvat. Na mapě se zobrazuje symbol k zaměření vozidla: 
- Deaktivováno: Mapu mapového náhledu nelze posouvat. Symbol k zaměření vozidla se nezobrazuje.

### Automatické posunutí zobrazení mapy

CMS-T-001013-A.1

Při otevření miniaturních náhledů v provozním menu může jimi být překryt symbol vozidla na mapě. Pomocí zobrazení mapy se stanoví, zda se mapa při otevření miniaturních náhledů automaticky posune.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Mapa".



CMS-I-002521

2. Klepněte na "Automatické posunutí zobrazení mapy".



CMS-I-000749

#### Možná nastavení:

- Aktivováno: Mapa se posouvá. Symbol vozidla je umístěn doprostřed mapy.
- Deaktivováno: Mapa se neposouvá. Symbol vozidla může být překryt miniaturními náhledy.

#### Označení načteného pokrytí

CMS-T-001029-A.1

Toto nastavení určuje, jak se zpracované plochy zobrazují v mapovém náhledu.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Mapa".



CMS-I-002521

2. Zvolte "Zvýraznit načtené pokrytí".



CMS-I-000865

#### Možná nastavení:

- Aktivováno: Již zpracované plochy úlohy se zobrazují žlutě. Nově zpracovávané plochy se zobrazují zeleně.
- Deaktivováno: Již zpracované plochy úlohy se zobrazují zeleně. Nově zpracovávané plochy se zobrazují také zeleně.

#### Pozastavení záznamu hranice hlavním vypínačem

CMS-T-001045-B.1

Ruční záznam hranice lze během aplikace přerušit tím, že vypnete všechny sekce. Má to tu výhodu, že

při obracení na poli není nutné zvlášť přerušovat záznam hranice.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Mapa".




CMS-I-002521

2. Zvolte "Pozastavit záznam hranice na hlavní jednotce".



CMS-I-000756

#### Možná nastavení:

- Aktivováno: Záznam hranice se přeruší, když vypnete všechny sekce v univerzálním terminálu.
- Deaktivováno: Záznam hranice lze přerušit jen tlačítkem  v menu pole.

#### Stanovení délky vizuální referenční linie

CMS-T-001033-A.1

Na mapě je možné před symbolem vozidla zobrazit čáru, která při ručním navádění slouží jako orientační pomůcka.

1. V menu nastavení klepněte na "Uživatel" > "Mapa".



CMS-I-002521

2. Klepněte na "Délka vizuální referenční linie".



CMS-I-000760

#### Možná nastavení:

- Hodnota v rozmezí 0 m až 20 m.



## 6.2.5 Změna oprávnění uživatele

CMS-T-001041-B.1

K deaktivaci určitých menu v uživatelském rozhraní AmaPad je možné prostřednictvím oprávnění aktivovat různé úrovně přístupu.

1. V menu nastavení klepněte na *"Uživatel"* > *"Úroveň přístupu"*.




CMS-I-002523

2. Klepněte na *"Úroveň přístupu"*.



CMS-I-000816

3. Zvolte Úroveň přístupu.

4. Potvrďte pomocí .



### OZNÁMENÍ

Oprávnění uživatele je možné upravit v menu *"Řízení uživatele"*, viz strana 45.

## 6.2.6 Stanovení uživatelských ovládacích prvků

CMS-T-001862-B.1

Pomocí uživatelských ovládacích prvků je možné nastavit uživatelské rozhraní AmaPad pro různé úrovně přístupu uživatele. Jednotlivá menu lze skrýt, takže je určití uživatelé již nemohou používat.

K dispozici jsou 3 různé úrovně přístupu uživatele.

- snadná
- standardní
- expert



### OZNÁMENÍ

Úroveň přístupu uživatele lze změnit v menu *"Úroveň přístupu"*.



## PŘEDPOKLADY

- ✓ Nastavena úroveň přístupu uživatele "Expert"

1. Zvolte "Menu nastavení" > "Uživatel" > "Uživatelské ovládací prvky".



CMS-I-002510

2. Chcete-li aktivovat nebo deaktivovat menu pro jednotlivé úrovně přístupu uživatele,

zvolte tlačítko  nebo  v příslušném sloupci.

Ovládání	Snadná	Standardní	Expert
Miniaturní zobrazení: Informace o systému	✓	✓	✓
Miniaturní zobrazení: GPS	✗	✓	✓
Miniaturní zobrazení: Diagnostika	✗	✗	✓
Úplné zobrazení: Diagnostika	✗	✗	✗
Miniaturní zobrazení: Úlohy	✓	✓	✓
Miniaturní zobrazení: ASC	✓	✓	✓
Miniaturní zobrazení: Ovladač přípojného zařízení	✓	✓	✓
Miniaturní zobrazení: Spínací skříně	✗	✓	✓
Miniaturní zobrazení: Univerzální terminál	✓	✓	✓
Vynulování	Náhled	Náhled	

CMS-I-001134

3. Přejete-li si zobrazit náhled konfigurovaného uživatelského rozhraní, zvolte v příslušném sloupci "Náhled".

➔ Na tlačítku pak je napsáno "Přerušit náhled".

4. Přejete-li si ukončit náhled konfigurovaného uživatelského rozhraní, Zvolte "Přerušit náhled".

5. Chcete-li zrušit všechna nastavení, Zvolte "Vynulování".



## OZNÁMENÍ

Nastavení lze vynulovat takto:

- Na tovární nastavení
- Na poslední stav před posledním zapnutím AmaPad

## 6.3

### Provedení systémových nastavení

CMS-T-00000028-B.1

#### 6.3.1 Konfigurace funkcí

CMS-T-00000384-B.1

##### 6.3.1.1 Konfigurace funkcí konzoly

CMS-T-00000385-A.1

#### Aktivace kamer

CMS-T-001153-B.1

Pomocí funkce kamery lze přenášet záznamy připojené digitální kamery do AmaPad.



#### OZNÁMENÍ

Pro tuto funkci je třeba získat licenci a doplňkový hardware.



CMS-I-000809

- Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

#### Aktivace bezdrátové sítě

CMS-T-001275-B.1

S AmaPad lze zřídit bezdrátové síťové spojení pro dálkovou asistenci.



#### OZNÁMENÍ

Bezdrátová síť slouží výhradně školenému personálu k provádění údržbových prací na AmaPad přes internet.



CMS-I-000858

- Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

#### Aktivace dálkové asistence

CMS-T-001213-B.1

S touto funkcí lze AmaPad ovládat na dálku přes internet.



#### OZNÁMENÍ

Dálková asistence slouží výhradně školenému personálu k provádění údržbových prací na AmaPad přes internet.



CMS-I-000956

- Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

### Aktivace cloudových služeb

CMS-T-003865-B.1

S cloudovými službami lze nahrávat data do AmaPad přes W-LAN.

#### OZNÁMENÍ

Pro tuto funkci je třeba získat licenci.

- Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

### 6.3.1.2 Konfigurace funkcí systému navádění

CMS-T-00000386-B.1

#### Aktivace automatického řízení

CMS-T-001237-B.1

Tato funkce aktivuje nebo deaktivuje automatické řízení.

#### OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen tehdy, je-li zvolen jeden z následujících přijímačů GPS.

- AGI-3
- AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "Funkce" > "Navádění".





CMS-I-002493

2. Klepněte na automatické řízení "Auto Steer".



CMS-I-000789

#### Možná nastavení:

- Aktivováno: Automatické řízení lze použít. V provozním menu se zobrazí tlačítko k zapnutí automatického řízení: . V menu úlohy se zobrazí tlačítko pro menu možností řízení: .
- Deaktivováno: Automatické řízení nelze použít.

## Aktivace detekce zpětného chodu

CMS-T-001145-B.1

Tato funkce aktivuje nebo deaktivuje automatickou detekci zpětného chodu.



### OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen tehdy, je-li zvolen jeden z následujících přijímačů GPS.

- AGI-1
- AGI-2
- SGR-1
- jiné

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "Funkce" > "Navádění".




CMS-I-002493

2. Klepněte na "Detekce zpětného chodu".



CMS-I-000975

### Možná nastavení:

- Aktivována: Zpětný chod vozidla je automaticky detekován a symbol vozidla na mapě se pohybuje dozadu. V provozním menu se zobrazí tlačítko pro automatickou detekci zpětného chodu: 
- Deaktivována: Zpětný chod vozidla není detekován. Když se vozidlo pohybuje dozadu, symbol vozidla na mapě se otočí.

## Aktivace řízeného provozu

CMS-T-001205-B.1

Touto funkcí lze povolit další vzory stopy.



### OZNÁMENÍ

Pro tuto funkci je třeba získat licenci.



CMS-I-000841

- Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.

## Aktivace nápovědy pro zpracování úlohy

CMS-T-001187-C.1

Režim pomocníka pomáhá uživateli v provádění funkcí.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "Funkce" > "Navádění".



CMS-I-002493

2. Klepněte na "Režim pomocníka s úlohou".



CMS-I-002600

### Možná nastavení:

- Deaktivována
- Průvodce úlohou: Do menu zakázek je přidán bod menu "Průvodce úlohou". Další informace viz strana 112.
- Rychlé spuštění: Do menu "Funkce" a do menu úlohy je přidán bod "Rychlé spuštění". Pomocí rychlého spuštění lze automatizovat pracovní procesy. Další informace viz strana 52.

## Aktivace vzoru vodicích stop

CMS-T-003485-B.1

Vzor vodicích stop lze aktivovat nebo deaktivovat. Když je vzor vodicích stop deaktivován, nelze zvolit vzor vodicích stop v provozním menu.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "Funkce" > "Navádění".



CMS-I-002493

2. Zvolte požadovaný vzor vodicích stop.
3. Aktivujte nebo deaktivujte vzor vodicích stop.



CMS-I-002604

### 6.3.1.3 Konfigurace funkcí přípojného zařízení

CMS-T-00000387-A.1

#### Aktivace ochrany vod

CMS-T-001265-B.1

#### OZNÁMENÍ

Pro tuto funkci je třeba získat licenci.

- Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.



CMS-I-000728

#### Uzamknutí menu nastavení

CMS-T-002410-A.1

Když je tato funkce aktivní, je přístup do menu nastavení uzamčen po dobu provádění úlohy.

1. Zvolte "Menu nastavení" > "Systém" > "Funkce" > "Přípojně".



CMS-I-002473

2. Zvolte "Uzamknout nabídku nastavení při zapnutí hlavního spínače".



CMS-I-002608

## 3. Funkci aktivujte

nebo

deaktivujte.

## 6.3.1.4 Konfigurace rychlého spuštění

CMS-T-00000388-B.1

## Aktivace možností

CMS-T-00000389-B.1

Pomocí rychlého spuštění lze automatizovat procesy. V seznamu "*Možnosti*" můžete zvolit pracovní procesy. Zvolený pracovní proces lze pak aktivovat nebo deaktivovat. Některé pracovní procesy lze upravovat.

Když se zvolí tlačítko pro rychlé spuštění v menu úlohy, zpracovávají se všechny pracovní procesy popořadě.

### OZNÁMENÍ

Další informace k použití rychlého spuštění viz strana .

### PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivováno rychlé spuštění; viz strana 50

1. V menu nastavení klepněte na "*Systém*" > "*Funkce*" > "*Rychlé*".



CMS-I-002479

2. Klepněte v seznamu na požadované možnosti.

Možnosti	
	Zastavit aktivní úlohu
	Exportovat zprávu o úloze pro předchozí úlohu
	Vymazat aktivní úlohu
	Přidat nové pole
	Změnit úlohu
	Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti (VRC) pro tuto úlohu
	Spustit aktivní úlohu

CMS-I-001627



3. Pod "Stav možnosti" aktivujte možnosti.



CMS-I-001630

U některých možností lze provést další nastavení. V těchto případech se pod tlačítkem "Stav možnosti" zobrazí další tlačítka.

4. Jsou-li potřebná další nastavení, klepněte na zobrazená tlačítka a proveďte nastavení.

Možnosti	Pracovní procesy	Další nastavení	Předpoklady
Zastavit aktivní úlohu	Aktivní úloha a aplikace se zastaví.		Žádné
Exportovat zprávu o úloze pro předchozí úlohu	Exportuje zprávy o úloze všech uložených zakázek.		<ul style="list-style-type: none"> <li>Aktuální úloha zastavená.</li> <li>Připojená USB paměť.</li> </ul>
Vymazat aktivní úlohu	Vymaže zaznamenané pokrytí aktuální úlohy a vytvořenou statistiku úlohy.	<p><b>"Potvrdit před smazáním":</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Při aktivovaném nastavení se zobrazí výzva k potvrzení.</li> </ul> <p><b>"Vymazat možnosti":</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Výběr dat, která se mají smazat.</li> </ul>	Aktuální úloha zastavená.
Přidat nové pole	Otevře menu, kde lze vytvořit nové pole.	<p><b>"Zadání názvu pro pole":</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li><b>"Standardní":</b> Novému poli se jako název přiřadí datum a čas zařízení.</li> <li><b>"Definováno uživatelem":</b> Zobrazí se další nastavení. Lze zadat uživatelem definovaný název.</li> <li><b>"Výzva":</b> Při vytváření pole se otevře textové pole, kam se musí zadat název.</li> </ul>	Žádné
Změnit úlohu	Změní aktuální úlohu.	viz strana 55	Aktuální úloha zastavená.
Přiřazení řízení množství	Otevře menu, kde lze připojnému zařízení přiřadit řízení množství.	viz strana 191	<ul style="list-style-type: none"> <li>Zvoleno připojné zařízení.</li> <li>Zvolena úloha.</li> </ul>
Spustit aktivní úlohu	Spustí aktuální úlohu.		Zvolena úloha.
Nastavení přesazení hranice	Otevře menu, kde lze nastavit posunutí hranice.		Žádné

Možnosti	Pracovní procesy	Další nastavení	Předpoklady
Záznam hranice	Spustí zaznamenávání hranice.		Žádné
Nastavení korekce posunu GPS	Otevře možnosti posunu GPS		Žádné
Nastavení značky	Otevře menu, kde lze vytvořit značku.		Žádné
Nastavení vzoru vodících stop	Nastaví zvolený vzor stopy.	<b>"Vzor vodících stop":</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>Vytvoří se vodící stopy v nastaveném vzoru vodících stop.</li> </ul>	Žádné
Změna vodící stopy	Spustí záznam zvolené vodící stopy nebo otevře menu, kam lze načíst vodící stopy.	<b>"Opatření":</b> <ul style="list-style-type: none"> <li>Výběr vodící stopy: Otevře se menu pro výběr vodící stopy</li> <li>Vytvoření vodící stopy: Otevře se menu pro vytvoření vodící stopy</li> </ul> <b>"Zadání názvu vodící stopy":</b> <ul style="list-style-type: none"> <li><b>"Standardní":</b> Nové úloze se jako název přiřadí datum a čas zařízení.</li> <li><b>"Definováno uživatelem":</b> Zobrazí se další nastavení. Lze zadat uživatelem definovaný název.</li> <li><b>"Výzva":</b> Při vytváření úlohy se otevře textové pole, kam se musí zadat název.</li> </ul>	Pod <b>"Nastavení režimu navádění"</b> zvolte Linie A-B, Identické křivky nebo Kruhová dráha.

Možnosti	Pracovní procesy	Další nastavení	Předpoklady
Skrýt při úspěchu	Informace rychlého spuštění se automaticky zavře po úspěšném zakončení pracovního postupu.	<p><b>"Opatření":</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Výběr vodící stopy: Otevře se menu pro výběr vodící stopy</li> <li>Vytvoření vodící stopy: Otevře se menu pro vytvoření vodící stopy</li> </ul> <p><b>"Zadání názvu vodící stopy":</b></p> <ul style="list-style-type: none"> <li>"Standardní": Nové úloze se jako název přiřadí datum a čas zařízení.</li> <li>"Definováno uživatelem": Zobrazí se další nastavení. Lze zadat uživatelem definovaný název.</li> <li>"Výzva": Při vytváření úlohy se otevře textové pole, kam se musí zadat název.</li> </ul>	Žádné

## Konfigurace možnosti "Změna úlohy"

- Pomocí "Stav možnosti" aktivujte možnost.

CMS-T-006668-A.1



CMS-I-001630

### Následující nastavení jsou možná pod "Akce":

- "Vybrat úlohu": Otevře se menu pro výběr úlohy.
- "Žádná úloha": Aktuální úloha se smaže. Je možná práce bez úlohy.
- "Vytvořit úlohu": Vytvoří se nová úloha. Jsou potřebná další nastavení.



CMS-I-002391

- Zvolte požadované nastavení pod "Akce".
- Jestliže pod "Akce" bylo zvoleno "Vytvořit úlohu", pokračujte s následujícími body.

4. Pod "Nastavit název úlohy" zvolte, jak se má název pro novou úlohu vytvořit.

#### Možná nastavení:

- "Standardní": Nové úloze se jako název přiřadí datum a čas zařízení.
- "Definováno uživatelem": Zobrazí se další nastavení. Lze zadat uživatelem definovaný název.
- "Výzva": Při vytváření úlohy se otevře textové pole, kam se musí zadat název.



CMS-I-002388

5. Jestliže se pro novou úlohu má vybrat nebo vytvořit pole, aktivujte nastavení "Otevřít nabídku vybrat dílčí pole".



CMS-I-002393

6. Má-li se vytvořit nová úloha bez předchozího zpracování dat úlohy, aktivujte nastavení "Přijmout bez zobrazení nabídky upravit".



CMS-I-002395

## 6.3.2 Konfigurace GPS

CMS-T-00000390-A.1

### 6.3.2.1 Konfigurace přijímače GPS

CMS-T-00000391-A.1

#### Volba přijímače GPS

CMS-T-001241-B.1

AmaPad může zpracovávat signály GPS z externího přijímače. K tomu se musí zvolit připojený přijímač GPS.



#### OZNÁMENÍ

AmaPad může zpracovávat signály GPS z externího přijímače jen tehdy, když přijímač GPS může vysílat signály v požadovaném formátu.

#### Požadované signály GPS:

- GGA (minimálně 5 Hz)
- VTG (minimálně 1 Hz)
- ZDA (minimálně 1 Hz)

Více informací ke konfiguraci přijímače GPS vám poskytne výrobce.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Přijímač".



CMS-I-002538

2. Klepněte na "Přijímač GPS".



CMS-I-000992

3. Vyberte připojený přijímač GPS ze seznamu.

## i OZNÁMENÍ

Doporučené nastavení:

- Pro AMAZONE Pantera s automatikou řízení: "AGI-4"
- Pro jiné přijímače GPS AMAZONE: "Zdroj NMEA"
- Když se signál GPS vysílá přes sběrnici CAN, například z traktoru: NMEA 2000

## Aktualizace firmwaru

CMS-T-000462-B.1

Firmware připojeného přijímače GPS lze aktualizovat. Aktualizace se nahraje na terminál spolu s aktualizací pro software AmaPad prostřednictvím USB paměti.

## i OZNÁMENÍ

Upgrade firmwaru lze provádět jen u následujících přijímačů GPS:

- SGR-1
- AGI-3
- AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Přijímač".



CMS-I-002538

2. Klepněte na "Upgrade firmwaru".



CMS-I-001003

3. Potvrďte aktualizaci.

➔ Zobrazí se varování, aby se AmaPad nevypínal.

4. Potvrďte varování.

➔ Upgrade firmwaru se spustí.

➔ AmaPad se po upgradu firmwaru restartuje.

## Použití zapalovacího okruhu

CMS-T-001253-B.1



### OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen u následujících přijímačů GPS.

AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Přijímač".



CMS-I-002538

2. Klepněte na "Použít zapalovací okruh".



CMS-I-001001

### Možná nastavení:

- Aktivováno: Při odpojení vozidla probíhá elektrické napájení přijímače GPS z baterie vozidla.
- Deaktivováno: Při odpojení vozidla se elektrické napájení přijímače GPS přeruší.



### OZNÁMENÍ

Doporučené nastavení:

deaktivováno

## Nastavení doby chodu na baterii

CMS-T-001261-B.1

Doba chodu na baterii udává, jak dlouho po vypnutí vozidla zůstane přijímač GPS aktivní.



## OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici jen u následujících přijímačů GPS.

AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Přijímač".



CMS-I-002538

2. Klepněte na "Interval kontroly aktivity spojení (v minutách):".



CMS-I-000994

## Načtení souboru OAF

CMS-T-000380-B.1

Pomocí souboru OAF lze povolit funkce přijímače GPS.



## PŘEDPOKLADY

- ✓ Zvolen jeden z následujících přijímačů GPS:
  - AGI-3
  - AGI-4

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Přijímač".



CMS-I-002538

2. Klepněte na "Načíst soubor OAF".



CMS-I-000999

3. Řiďte se pokyny na obrazovce.

## Nastavení přenosové rychlosti

CMS-T-001177-B.1

Přenosová rychlost je označení pro rychlost přenosu přijímače GPS.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Přijímač".



CMS-I-002538

2. Klepněte na "Přen. rychlost".



CMS-I-000996

3. Zvolte doporučenou přenosovou rychlost.



### OZNÁMENÍ

Doporučené přenosové rychlosti:

- Pro přijímače GPS AMAZONE: 19200
- Pro AGI-4: 115200

Další informace jsou k dispozici v návodu k obsluze přijímače GPS.

## 6.3.2.2 Konfigurace korekčního signálu

CMS-T-00000393-A.1

### Volba zdroje korekcí

CMS-T-001257-B.1

Zdroje korekcí zvyšují přesnost signálu GPS.





## OZNÁMENÍ

**Jsou podporovány následující zdroje korekcí:**

- autonomní: Při tomto nastavení není signál GPS korigován. Signál lze přijímat pouze z většího počtu satelitů. Navíc lze aktivovat Glonass.
- WAAS: Přijímač GPS využívá Wide Area Augmentation System. Vhodné jen pro severní Ameriku. Přesnost: do jednoho metru.
- EGNOS: Přijímač GPS využívá European Geostationary Navigation Overlay Service. Vhodné jen pro Evropu. Přesnost: do jednoho metru.
- MSAS: Přijímač GPS využívá Multifunctional Satellite Augmentation System. Vhodné jen pro východní Asii. Přesnost: do jednoho metru.
- OmniSTAR: Placený zdroj korekcí. Pro tento zdroj korekcí je třeba licence. Licenční soubor OAF lze objednat u společnosti AMAZONE.
- TopNET Global D: Placený zdroj korekcí. Pro tento zdroj korekcí je třeba licence. Licenční soubor OAF lze objednat u společnosti AMAZONE.

Pro placený zdroj korekcí RTK je třeba doplňkový hardware. Hardware lze pořídit přes prodejce Topcon.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Korekce".



CMS-I-002457

2. Klepněte na "Zdroj korekce".



CMS-I-000877

3. Vyberte zdroj korekcí z výběrového seznamu.
4. Konfigurujte zvolený zdroj korekcí.

## Konfigurace WAAS

CMS-T-00000569-A.1

Pro zdroj korekcí WAAS musí být aktivovány dostupné satelity.

**OZNÁMENÍ**

Dostupné satelity jsou zveřejněny na internetu.  
Každý satelit lze identifikovat podle čísla PRN.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Korekce".



CMS-I-002457

2. Klepněte na požadované satelity.



CMS-I-00000400

3. Aktivace satelitů

nebo

deaktivujte.

**Konfigurace EGNOS**

CMS-T-00000570-A.1

Pro zdroj korekcí EGNOS musí být aktivovány dostupné satelity.

**OZNÁMENÍ**

Dostupné satelity jsou zveřejněny na internetu.  
Každý satelit lze identifikovat podle čísla PRN.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Korekce".



CMS-I-002457

2. Klepněte na požadované satelity.



CMS-I-00000400

3. Aktivace satelitů

nebo

deaktivujte.

## Konfigurace MSAS

CMS-T-00000571-A.1

Pro zdroj korekcí MSAS musí být aktivovány dostupné satelity.



### OZNÁMENÍ

Dostupné satelity jsou zveřejněny na internetu. Každý satelit lze identifikovat podle čísla PRN.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Korekce".



CMS-I-002457

2. Klepněte na požadované satelity.



CMS-I-00000400

3. Aktivace satelitů

nebo

deaktivujte.

## Konfigurace OmniSTAR

CMS-T-00000572-A.1

Pro zdroje korekcí OmniSTAR se musí nastavit správný region.



### OZNÁMENÍ

Region se musí nastavit u všech zdrojů korekcí OmniSTAR.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Korekce".




CMS-I-002457

2. Klepněte na "Region".



CMS-I-00000401

3. Vyberte požadovaný region ze seznamu.

4. Potvrďte pomocí .

## Aktivace GLONASS

CMS-T-003488-B.1

GLONASS je ruský satelitní navigační systém. Když je pro signál GPS k dispozici příliš málo satelitů, může se AmaPad přepnout na satelity GLONASS.



### OZNÁMENÍ

Když je GLONASS aktivován, signály ze satelitů GPS se již nepřijímají, i když je opět k dispozici dostatek satelitů GPS.

#### GLONASS lze aktivovat pro následující zdroje korekcí

- Autonomní
- Automatický
- OmniSTAR XP
- OmniSTAR HP
- OmniSTAR G2
- RTK

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Korekce".



CMS-I-002457

2. Klepněte na "GLONASS".



CMS-I-000824

3. Funkci aktivujte

nebo

deaktivujte.

## Aktivace Trupass

CMS-T-003491-B.1

Trupass™ zlepšuje přesnost vodících stop.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Korekce".



CMS-I-002457

2. Klepněte na "Trupass <sup>TM</sup>".



CMS-I-002602

3. Funkci aktivujte

nebo

deaktivujte.

### Aktivace bezpečnostního systému

CMS-T-003494-B.1

Když je signál GPS příliš nepřesný, nelze spustit automatiku řízení. Bezpečnostní systém dovolí AmaPad přejít na signál GPS s nejbližší nižší přesností, aby přesto bylo možné spustit automatiku řízení.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Korekce".



CMS-I-002457

2. Klepněte na "Minimální režim".



CMS-I-000758

3. Funkci aktivujte

nebo

deaktivujte.

### 6.3.2.3 Konfigurace výstupu GPS

CMS-T-001245-A.1

Pomocí výstupu GPS je možné přenášet data, jako rychlost, směr jízdy a polohu do jiných zařízení.

**OZNÁMENÍ**

Jak se výstup GPS musí nastavit, závisí především na připojeném přídavném zařízení. Další informace jsou k dispozici v návodu k obsluze přídavného zařízení.

**6.3.3 Konfigurace sériových portů**

CMS-T-00000392-A.1

**6.3.3.1 Stanovení COM portu pro přijímač GPS**

CMS-T-001149-A.1

Výběr COM portu pro přijímač GPS

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Výstup, sériové".



CMS-I-002498

2. Zvolte "COM přijímač GPS".



CMS-I-000843

3. Zvolte COM port.

**OZNÁMENÍ**

Nastavení pro přiložený kabelový svazek AMAZONE:

1

**Stanovení COM portu pro výstup GPS**

CMS-T-001193-A.1

Výběr COM portu pro výstup GPS.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "GPS" > "Výstup, sériové".



CMS-I-002498

2. Zvolte "port COM výstupu GPS".



CMS-I-000721

3. Zvolte COM port.

## **i** OZNÁMENÍ

Nastavení pro přiložený kabelový svazek  
AMAZONE:

2

### 6.3.4 Nastavení alarmů

CMS-T-00000394-A.1

#### 6.3.4.1 Nastavení obecných alarmů

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "Alarmy" > "Obecné".



CMS-I-002552

2. Vyberte alarm ze seznamu alarmů.

Název alarmu
Všechny obecné alarmy
✓ Konec řádku
✓ Vypnutí řízení (vizuální)
✓ Zapnutí řízení (vizuální)
✓ Řízení nebylo možné zapnout
✓ Neodpovídající firmware přijímače GPS
✓ Neodpovídající firmware ECU ASC10
✓ Vysoká priorita UT
✓ Střední priorita UT
✓ Nízká priorita UT
✓ Minimální režim

CMS-I-000794

3. Klepněte na "Stav alarmu".



CMS-I-000833

4. Alarm aktivujte

nebo

deaktivujte.



### OZNÁMENÍ

Deaktivované alarmy se nezobrazují. V takovém případě nedochází k upozornění na možné poruchy.



### OZNÁMENÍ

Pro alarmy k zapnutí a vypnutí automatického řízení lze deaktivovat jen vizuální zobrazení. Vždy, když se zapíná nebo vypíná automatické řízení, zazní výstražný signál.

## Nastavení alarmu na konci řádku

CMS-T-001183-B.1

Když se vozidlo blíží k hranici, může se v určité vzdálenosti od hranice objevit alarm.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "Alarmy" > "Obecné".



CMS-I-002552

2. Vyberte alarm ze seznamu alarmů "Konec řádku".

Název alarmu	
Všechny obecné alarmy	
✓	Konec řádku
✓	Vypnutí řízení (vizuální)
✓	Zapnutí řízení (vizuální)
✓	Řízení nebylo možné zapnout
✓	Neodpovídající firmware přijímače GPS
✓	Neodpovídající firmware ECU ASC10
✓	Vysoká priorita UT
✓	Střední priorita UT
✓	Nízká priorita UT
✓	Minimální režim

CMS-I-000794



3. Klepněte na "Stav alarmu".



CMS-I-000833

4. Aktivujte alarm.

5. Klepněte na "První vzdálenost".



CMS-I-000743

6. Zadejte vzdálenost od hranice, kdy má být poprvé spuštěn alarm.

7. Klepněte na "Druhá vzdálenost".



CMS-I-000735

8. Zadejte vzdálenost od hranice, kdy má být podruhé spuštěn alarm.

9. Klepněte na "Výhledová vzdálenost".



CMS-I-000829

10. Zadejte další vzdálenost k první a druhé vzdálenosti, kdy má být spuštěn alarm.

### 6.3.5 Konfigurace značek

CMS-T-000341-A.1

V tomto menu lze provést předběžné nastavení značek. Pomocí značek lze označit nebezpečná místa. Kromě toho značky slouží jako reference pro ruční korekci GPS.

**PŘEDPOKLADY**

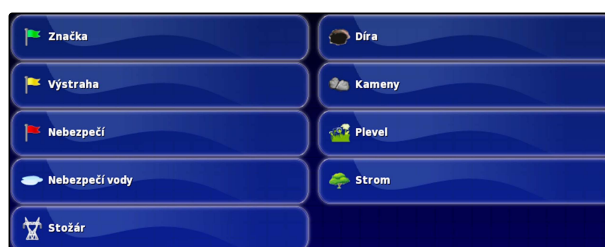
- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele "Standardní" nebo "Expert", viz strana 45

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "Značky".




CMS-I-002455

2. Vyberte některou značku.



CMS-I-000962

3. Zvolte symbol.
4. Klepněte na "Název značky".
5. Zadejte název.
6. Potvrďte pomocí .

## 6.3.6 Nastavení ISOBUS

CMS-T-0000031-A.1

### 6.3.6.1 Nastavení univerzálního terminálu

CMS-T-00000395-A.1

#### Aktivace univerzálního terminálu

CMS-T-001209-A.1

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "ISOBUS" > "UT".



CMS-I-002462

2. Zvolte "Univerzální terminál".



CMS-I-000826

#### Možná nastavení:

- Offline: Spojení s univerzálním terminálem je přerušeno.
- Online: Navazuje se spojení s univerzálním terminálem.

#### Stanovení čísla UT

CMS-T-001221-B.1

Pokud je k jedné ECU připojeno více terminálů, je univerzální terminál jednoznačně identifikován pomocí čísla UT.



#### OZNÁMENÍ

Terminály musí být přiřazeny přes univerzální terminál. Když je připojen jen jeden terminál, je tento terminál přiřazen automaticky.



#### OZNÁMENÍ

K ISOBUS nesmí být připojeno více terminálů se stejným číslem UT. Jsou-li k ECU připojené jiné terminály se stejným číslem UT, přepne AmaPad nastavení "Univerzální terminál" automaticky na "offline".

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "ISOBUS" > "UT".



CMS-I-002462

2. Klepněte na "Číslo UT".



CMS-I-000778

#### Možná nastavení:

- Číslo od 1 do 32

#### Vymazání vyrovnávací paměti univerzálního terminálu

CMS-T-00000014-A.1

Při chybách zobrazen v univerzálním terminálu je možné vymazat jeho vyrovnávací paměť.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "ISOBUS" > "UT".




CMS-I-002462

2. Klepněte na "Vymazat vyrovnávací paměť souhrnu".



CMS-I-00000014

3. Potvrďte pomocí .

4. Restartujte AmaPad.

#### Stanovení softwarových kláves na sloupec

CMS-T-001233-A.1

Nastavení, kolik softwarových kláves se zobrazuje v univerzálním terminálu na sloupec.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "ISOBUS" > "UT".



CMS-I-002462

2. Klepněte na "Softwarové klávesy na sloupec".



CMS-I-000787

3. Zvolte počet.

## **i** OZNÁMENÍ

Doporučené nastavení:

6

## Stanovení polohy softwarových kláves

CMS-T-001165-A.1

Umístění softwarových kláves v univerzálním terminálu.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "ISOBUS" > "UT".



CMS-I-002462

2. Klepněte na "Umístění softwarových kláves".



CMS-I-000811

3. Zvolte umístění.

## **i** OZNÁMENÍ

Doporučené nastavení:

Vpravo (dva sloupce)

### 6.3.6.2 Nastavení Task Controller

CMS-T-00000396-A.1

#### Stanovení verze TC

CMS-T-006672-B.1

Verze TC je verze softwaru ECU. Různé verze TC podporují rozdílné formy dokumentace dat úlohy.



#### OZNÁMENÍ

V normálním případě AmaPad rozpozná verzi TC automaticky.

**Pro stanovení verze TC platí následující:**

- Stroje AMAZONE: Verze TC je 3
- Pro Peer Control: Verze TC je 4

1. Zvolte "*Menu nastavení*" > "*Systém*" > "*ISOBUS*" > "*TC*".



CMS-I-002544

2. Klepněte na "*Verze aplikace TC*".



CMS-I-002401

3. Zvolte verzi TC.

#### Stanovení čísla TC

CMS-T-003859-B.1

Pokud je k jednomu přípojnému zařízení připojeno více terminálů, může být AmaPad jednoznačně identifikován pomocí čísla TC. Každý terminál potřebuje jiné číslo TC, aby nedocházelo ke konfliktům.

1. Zvolte "*Menu nastavení*" > "*Systém*" > "*ISOBUS*" > "*TC*".



CMS-I-002544

2. Klepněte na "*Číslo TC*".



CMS-I-002399

3. Zadejte číslo TC.

## Stanovení ovládacího režimu pro ruční spínání sekcí

CMS-T-006670-A.1

Je-li automatické spínání sekcí deaktivované, lze stále ještě ovládat spínání jednotlivých sekcí ručně. Toto nastavení stanoví, zda lze ovládat jednotlivé sekce pomocí virtuálního spínače jednotlivých sekcí.

1. Zvolte "Menu nastavení" > "Systém" > "ISOBUS" > "TC".



CMS-I-002544

2. Klepněte na "Ovládací režim ruční sekce".



CMS-I-002397

### Možná nastavení:

- Ovládané z ECU: Je-li automatické spínání sekcí deaktivované, již nelze ovládat jednotlivé sekce prostřednictvím virtuálního spínače jednotlivých sekcí.
- Ovládané z konzoly: Je-li automatické spínání sekcí deaktivované, lze stále ještě ovládat jednotlivé sekce prostřednictvím virtuálního spínače jednotlivých sekcí.

3. Zvolte řídicí režim.

## Vymazání vyrovnávací paměti Task Controller

CMS-T-00000015-A.1

V případě chybného zobrazování nebo přenosu konfigurace přípojného zařízení lze vymazat vyrovnávací paměť Task Controller.

1. V menu nastavení klepněte na "Systém" > "ISOBUS" > "TC".




CMS-I-002544

2. Klepněte na "Vymazat vyrovnávací paměť souhrnu".



CMS-I-00000014

3. Potvrďte pomocí .

4. Restartujte AmaPad.

## Příprava USB pro upgrade

CMS-T-000231-B.1

Software AmaPad lze aktualizovat prostřednictvím USB paměti.



CMS-I-002517

### OZNÁMENÍ

Tuto funkci by měl používat vyškolený personál.



CMS-I-001387

► Kontaktujte zákaznický servis AMAZONE.

## 6.4

### Nastavení vozidla

CMS-T-00000397-A.1

#### 6.4.1 Vytvoření nového vozidla

CMS-T-00000398-A.1

##### 6.4.1.1 Volba vozidla z databáze.

CMS-T-000268-B.1

AmaPad má databázi vozidel. Z této databáze lze vybrat požadované vozidlo.

### OZNÁMENÍ

Není-li požadované vozidlo v databázi, lze vytvořit vozidlo definované uživatelem; viz strana 77.

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Nový".



CMS-I-002536



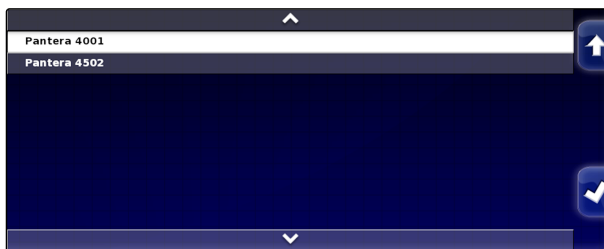
2. Vyberte požadovaného výrobce ze seznamu výrobců.



CMS-I-000951

➔ Zobrazí se seznam modelů vozidel.

3. Zvolte požadovaný model vozidla.



CMS-I-000949

4. Potvrďte výběr modelu pomocí .

➔ U některých modelů vozidel se musí AmaPad restartovat.

5. Potvrďte restart pomocí .

➔ Zobrazí se menu geometrie vozidla. Nastavení geometrie vozidla viz strana 78.

## OZNÁMENÍ

Pro samojízdný postřikovač AMAZONE Pantera se musí v tomto místě nastavit přípojně zařízení; viz strana 90, "Nastavení nového přípojněho zařízení", krok 7.

### 6.4.1.2 Vytvoření vozidla definovaného uživatelem


CMS-T-000272-B.1

Není-li požadované vozidlo v databázi, lze vytvořit vozidlo definované uživatelem.

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Nový".



CMS-I-002536

2. V seznamu výrobců zvolte "Jiné".
3. Zvolte ovládací přístroj řízení vozidla.
4. Potvrďte výběr ovládacího přístroje řízení vozidla pomocí .



CMS-I-000951

5. Zvolte typ vozidla.

➔ U některých modelů vozidel se musí AmaPad restartovat.

6. Potvrďte restart pomocí .

7. Klepněte na "Název vozidla".



#### OZNÁMENÍ

Pro snazší správu vozidel volte jejich názvy, které mají smysl.

8. Zadejte název vozidla.

9. Potvrďte zadání pomocí .

➔ Zobrazí se menu geometrie vozidla. Nastavení geometrie vozidla viz strana 78.

### 6.4.1.3 Nastavení geometrie vozidla

CMS-T-000276-B.1



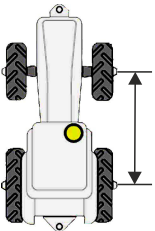
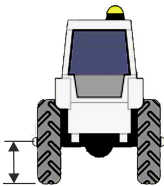
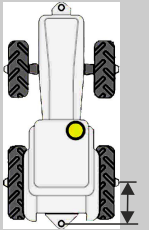
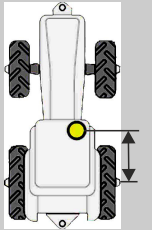
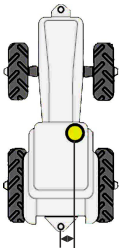
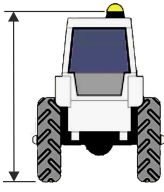
#### OZNÁMENÍ

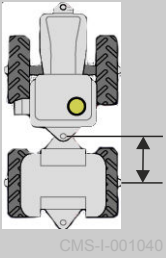
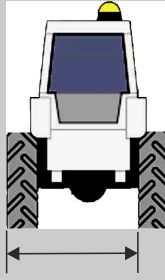
Geometrie vozidla je nutná pro přesné fungování systému navádění. Vozidlo přesně změřte. Tolerance činí 5 cm.



#### OZNÁMENÍ

Nastavitelné geometrické hodnoty závisí na výběru vozidla. Název zvolené geometrické hodnoty se zobrazuje v horním řádku menu. Následující seznam obsahuje všechny geometrické hodnoty.

Geometrická hodnota	Popis	Obrázek		Geometrická hodnota	Popis	Obrázek
Vzdálenost náprav	Vzdálenost mezi středem přední a středem zadní nápravy.	 CMS-I-001032		Výška nápravy	Vzdálenost nápravy nad zemí	 CMS-I-001038
Bod přenosu síly na přípojné zařízení	Vzdálenost mezi středem zadní nápravy a tažným bodem	 CMS-I-001030		Anténa GPS	<p>Podélné přesazení přijímače GPS vůči zadní nápravě</p> <p>Kladná hodnota: Přijímač GPS je namontován před zadní nápravou.</p> <p>Záporná hodnota: Přijímač GPS je namontován za zadní nápravou.</p>	 CMS-I-001036
GPS-řízení	<p>Příčné přesazení přijímače GPS vůči středu nápravy</p> <p>Kladná hodnota: Přijímač je namontován vpravo od středu nápravy.</p> <p>Záporná hodnota: Přijímač je namontován vlevo od středu nápravy.</p>	 CMS-I-001042		GPS-výška	Vzdálenost horní strany přijímače GPS nad zemí	 CMS-I-001034

Geometrická hodnota	Popis	Obrázek		Geometrická hodnota	Popis	Obrázek
Kloubový bod	Jen u vozidel s kloubovým řízením. Vzdálenost středu zadní nápravy od kloubového bodu	 CMS-I-001040		Rozvor	Jen u pásových traktorů. Vzdálenost mezi levým okrajem levého pásu a levým okrajem pravého pásu	 CMS-I-000940

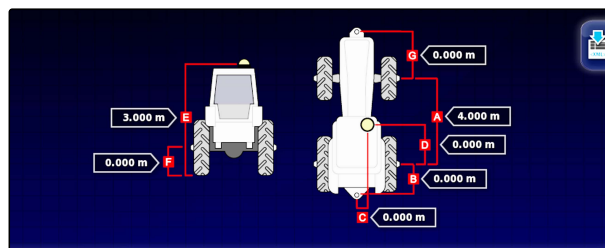
1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Geometrie".



CMS-I-002487

2. Zkontrolujte název zvoleného vozidla.
3. Je-li zvoleno nesprávné vozidlo, viz strana 80.
4. Chcete-li změnit geometrickou hodnotu:


Zvolte **0.000 m**.



CMS-I-000861

- ➔ Název zvolené geometrické hodnoty se zobrazuje v horním řádku.

5. Zadejte hodnotu.

6. Potvrďte pomocí .

## 6.4.2 Výběr vozidla

CMS-T-000476-B.1

V tomto menu lze vybrat vytvořená vozidla. Kromě toho je možné načítat data vozidla z USB paměti a vytvářet kopie údajů vozidla. Data vozidla lze tak přenášet na jiné terminály.

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Vybrat".



CMS-I-002453

2. Zvolte vozidlo ze seznamu.

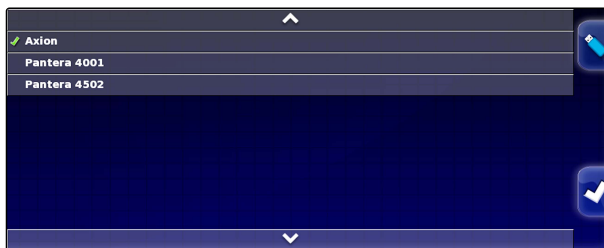
3. Potvrďte výběr pomocí .

➔ Pro některá vozidla se musí provést restart.

4. Potvrďte restart pomocí .

➔ Zobrazí se menu "Geometrie vozidla".

5. *Chcete-li změnit geometrii vozidla,*  
viz strana 80.



CMS-I-000747

### 6.4.3 Import dat vozidla

CMS-T-000472-B.1

Data vozidla uložená prostřednictvím správce dat porostu do USB paměti lze opět importovat.

#### OZNÁMENÍ

Další informace k správci dat porostu viz  
strana 212.


1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Vybrat".



CMS-I-002453

2. Klepněte na .

3. Zvolte vozidlo ze seznamu.

4. Potvrďte výběr pomocí .

➔ Pro některá vozidla se musí provést restart.

5. Potvrďte restart pomocí .

➔ Zobrazí se menu "Geometrie vozidla".



CMS-I-000747


### 6.4.4 Kopírování dat vozidla

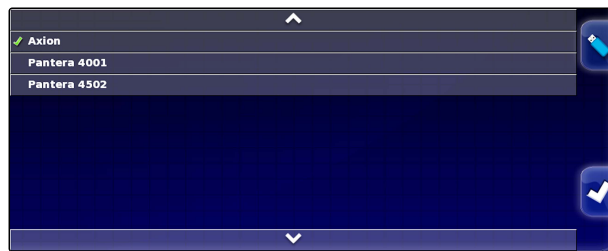
CMS-T-000468-A.1

Data vozidla lze kopírovat za účelem vytvoření vozidel, která se od sebe jen málo liší.

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Vybrat".

2. Zvolte vozidlo ze seznamu.

3. Potvrďte výběr pomocí .



CMS-I-000747

➔ Pro některá vozidla se musí provést restart.

4. Potvrďte restart pomocí .

5. Klepněte na .

6. Zvolte "Název vozidla".

7. Zadejte název vozidla pro kopii.

8. Potvrďte zadání pomocí .

➔ U některých vozidel se provede restart.

### 6.4.5 Přidání geometrických údajů vozidla k datům úlohy

CMS-T-000239-A.1

Geometrické údaje vozidla mohou být přidány k datům úlohy za účelem jejich správy pomocí Farm Management Information System.



#### OZNÁMENÍ

Při exportu dat úlohy se současně automaticky exportují i data vozidla. Informace k exportu dat úlohy viz strana .



## PŘEDPOKLADY


- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele "Standardní" nebo "Expert"; viz strana 45

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Geometrie".



CMS-I-002487

2. Zvolte .

3. Potvrďte pomocí .

## 6.4.6 Nastavení ovládacího přístroje řízení

CMS-T-00000400-A.1

### 6.4.6.1 Volba ovládacího přístroje

CMS-T-001289-B.1

Pomocí tohoto nastavení se volí ovládací přístroj řízení vozidla, na němž se nachází AmaPad.



## OZNÁMENÍ

Nastavení ovládání řízení se nepřirazuje zvolenému vozidlu. Při zvolení nového vozidla se musí ovládání řízení přizpůsobit.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele "Standardní" nebo "Expert"; viz strana 45
- ✓ Automatika řízení aktivovaná; viz strana 48

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Řízení".



CMS-I-002459

2. Klepněte na "Ovladač".



CMS-I-000703

**Možná nastavení:**

- Automatická detekce: Jen pro ovládací přístroje řízení neuvedené ve výběrovém seznamu.
- AES-25
- Fendt FSC
- Case 8800
- Lexion (USA)

**OZNÁMENÍ**

Nastavení "Automatické detekce" neruší výběr správného ovládacího zařízení řízení.

**Volba sběrnice CAN**

CMS-T-001322-B.1

Ovládání řízení může probíhat přes různé sběrnice CAN.

**OZNÁMENÍ**

Nastavení ovládání řízení se nepřirazuje zvolenému vozidlu. Při zvolení nového vozidla se musí ovládání řízení přizpůsobit.





## PŘEDPOKLADY

- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele "Standardní" nebo "Expert"; viz strana 45
- ✓ Automatika řízení aktivovaná; viz strana 48

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Řízení".



CMS-I-002459

2. Klepněte na "Sběrnice CAN".



CMS-I-000707

### Možná nastavení:

- CAN 1: ISOBUS
- CAN 2: Primární komunikační sběrnice pro řízení



## OZNÁMENÍ

Jaká sběrnice CAN se musí použít, je uvedeno na přijímači GPS.

- Sběrnice CAN pro AGI-3 a AGI-4: CAN 2

### Zapnutí automatického řízení

CMS-T-001285-B.1



## OZNÁMENÍ

Nastavení ovládání řízení se nepřizpůsobuje zvolenému vozidlu. Při zvolení nového vozidla se musí ovládání řízení přizpůsobit.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele "Standardní" nebo "Expert"; viz strana 45
- ✓ Automatika řízení aktivovaná; viz strana 48

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Řízení".





CMS-I-002459

2. Klepněte na "Zapnutí automatického řízení".



CMS-I-000709

**Možná nastavení:**

- Virtuální: Automatické řízení lze zapnout jen tlačítkem  v provozním menu.
- Virtuální a externí vstup konzoly: Automatické řízení lze zapnout tlačítkem  v provozním menu a externím spínačem.

**Aktivace přímého ventilu**

CMS-T-001326-B.1

**OZNÁMENÍ**

Nastavení ovládání řízení se nepřirazuje zvolenému vozidlu. Při zvolení nového vozidla se musí ovládání řízení přizpůsobit.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele "Standardní" nebo "Expert"; viz strana 45
- ✓ Automatika řízení aktivovaná; viz strana 48

1. V menu nastavení klepněte na "Vozidlo" > "Řízení".



CMS-I-002459

2. Klepněte na "Přímý ventil".



CMS-I-000705

**Možná nastavení:**

- Deaktivováno: Ovládání řízení pracuje se snímačem úhlu natočení kol.
- Aktivováno: Ovládání řízení pracuje bez snímače úhlu natočení kol.

**6.5****Vytvoření přípojného zařízení**

CMS-T-00000399-C.1

**6.5.1 Použití průvodce pro rozpoznání přípojného zařízení**

CMS-T-002255-B.1

AmaPad automaticky rozezná připojená přípojná zařízení ISOBUS a otevře průvodce. S těmito průvodci lze vytvořit profil přípojného zařízení.

**OZNÁMENÍ**

AmaPad automaticky rozezná jen přípojná zařízení ISOBUS.

Při spuštění AmaPad se zobrazí asistent pro rozpoznání přípojného zařízení v provozním menu.

**OZNÁMENÍ**

AmaPad potřebuje k rozpoznání přípojného zařízení až 2 minuty.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Přípojné zařízení správně připojené; viz strana 5

1. Má-li se vytvořit profil pro přípojné zařízení, potvrďte pomocí "Ano".

**OZNÁMENÍ****Další možnosti volby:**

- "Ne": Nevytvoří se žádný profil přípojného zařízení. AmaPad uloží tuto volbu a průvodce pro toto přípojné zařízení již neotevře.
- "Ukončit": Nevytvoří se žádný profil přípojného zařízení. AmaPad průvodce opět otevře, když se toto přípojné zařízení znovu připojí.



CMS-I-001226

2. Zvolte typ přípojného zařízení.


**OZNÁMENÍ****Typy přípojných zařízení zleva doprava a shora dolů:**

- tuhé
- tažené
- čelní montáž
- s dvěma kloubovými body
- samojízdné



CMS-I-002630

3. Pokud jste zvolili typ přípojného zařízení "samojízdný", zvolte typ vozidla ze seznamu.

4. Pokračujte pomocí .




CMS-I-001229

5. Má-li se změnit název přípojného zařízení, zvolte "Název profilu" a zadejte název.

6. Pokračujte pomocí .

➔ Profil přípojného zařízení je vytvořen.

7. Potvrďte pomocí .

## OZNÁMENÍ

Řiďte se pokyny na displeji.

8. Má-li se načíst přípojně zařízení, potvrďte pomocí .



CMS-I-001231

## 6.5.2 Vytvoření nového přípojného zařízení

CMS-T-000313-B.1



### OZNÁMENÍ

V tomto návodu k obsluze jsou popsána jen přípojná zařízení s ISOBUS. Další informace vám poskytne společnost AMAZONE.



### PŘEDPOKLADY



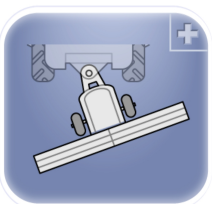
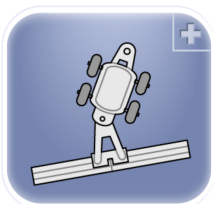
- ✓ Přípojné zařízení řádně připojené

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojné" > "Nový" > "Vlastní".



CMS-I-001621

➔ Zobrazují se čtyři typy přípojných zařízení.

Typ přípojného zařízení	Tlačítko		Typ přípojného zařízení	Tlačítko
Tuhý	 CMS-I-002576		Čelně nesený stroj	 CMS-I-002584
Tažený	 CMS-I-002580		2 kloubové body	 CMS-I-002582

2. Zvolte požadovaný typ přípojného zařízení.

➔ Po vytvoření přípojného zařízení se musí AmaPad restartovat.

3. Potvrďte restart pomocí .

4. Klepněte na "Název zařízení".



### OZNÁMENÍ

Pro snazší správu přípojných zařízení volte jejich názvy, které mají smysl.

5. Zadejte název.

6. Potvrďte zadání pomocí .

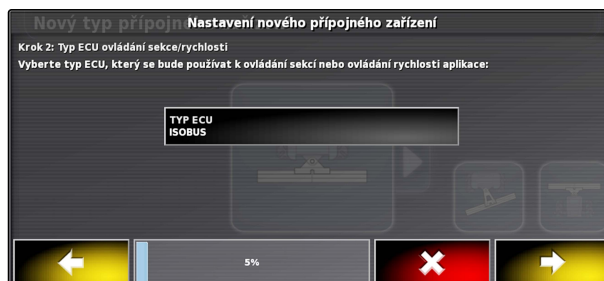
➔ Zobrazí se průvodce pro nastavení přípojného zařízení.

7. V kroku 1 pod "Ovládání přípojného zařízení" zvolte "Spínání jednotlivých sekcí a řízení množství".

8. V kroku 2 pod "Druh ECU" zvolte "ISOBUS".

9. V kroku 3 pod "Funkce přípojného zařízení" zvolte druh připojeného přípojného zařízení.

10. V kroku 4 pod "Přiřazení ECU" zvolte připojené přípojně zařízení ze seznamu.



CMS-I-001067



## ODSTRANĚNÍ ZÁVAD

*Připojené přípojně zařízení se nezobrazuje?*

AmaPad nerozpoznal připojené přípojně zařízení.

1. Zkontrolujte přípojky.
2. Zopakujte postup, viz strana 90.

## 6.5.3 Volba přípojného zařízení

CMS-T-000491-B.1


V tomto menu lze volit vytvořená přípojná zařízení. Kromě toho je možné načítat data přípojných zařízení z USB paměti a vytvářet kopie dat přípojných zařízení.

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojně" > "Vybrat".



CMS-I-001027

2. Zvolte přípojně zařízení ze seznamu.

3. Potvrďte výběr pomocí .

➔ Pro některá přípojná zařízení se musí provést restart.

4. Potvrďte restart pomocí .

### 6.5.4 Import dat přípojného zařízení

CMS-T-000487-B.1

Data přípojného zařízení lze uložit do USB paměti a přenést do AmaPad.

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojně" > "Vybrat".



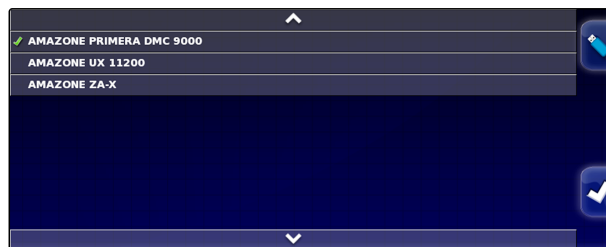
CMS-I-002485

2. Zasuňte USB paměť s daty přípojného zařízení do AmaPad.

3. Zvolte .

4. Potvrďte výběr pomocí .

➔ Pro některá přípojná zařízení se musí provést restart.



CMS-I-001027

5. Potvrďte restart pomocí .

### 6.5.5 Kopírování dat přípojného zařízení

CMS-T-000483-A.1

Pokud se připojují podobná přípojná zařízení, lze data přípojného zařízení zkopírovat a poté zpracovat.

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojně" > "Vybrat".



CMS-I-002485



2. Zvolte přípojný zařízení ze seznamu.

3. Potvrďte výběr pomocí .

➔ Pro některá přípojná zařízení se musí provést restart.

4. Potvrďte restart pomocí .

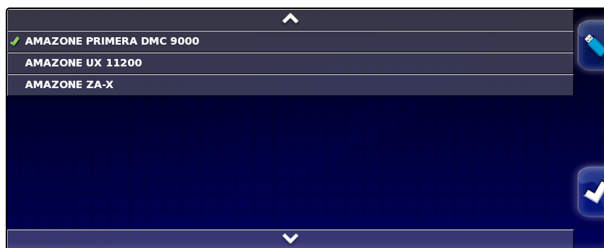
5. Zvolte .

6. Zvolte "Název přípojného zařízení".

7. Zadejte název přípojného zařízení pro kopii.

8. Potvrďte zadání pomocí .

➔ U některých přípojných zařízení se provede restart.



CMS-I-001027

## 6.5.6 Nastavení ECU

CMS-T-00000401-A.1

### Volba řízení přípojného zařízení

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojně" > "ECU".



CMS-I-002540

2. Klepněte na "Ovládání přípojného zařízení".



CMS-I-000716

#### Možná nastavení:

- Jen spínání sekcí
- Spínání sekcí s řízením množství
- Jen řízení množství

## Volba funkcí přípojného zařízení

1. V menu nastavení klepněte na "*Přípojně*" > "*ECU*".



CMS-T-000899-A.1

CMS-I-002540

2. Klepněte na "*Funkce přípojného zařízení*".



CMS-I-002591

### Možná nastavení:

- Postřikovač
- Rozmetadlo
- Přesný secí stroj

## Aktualizace nastavení ECU

CMS-T-000878-B.1

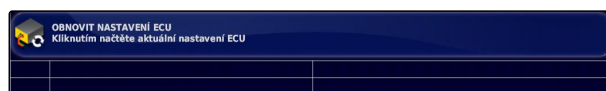
Geometrické údaje lze přenášet z ECU zvoleného přípojného zařízení do AmaPad. Pokud byly geometrické údaje přípojného zařízení změněny přes univerzální terminál, musí se tato funkce použít.

1. V menu nastavení klepněte na "*Přípojně*" > "*ECU*".




CMS-I-002540

2. Klepněte na "*Aktualizace nastavení ECU*".



CMS-I-000714

3. Potvrďte pomocí .



### OZNÁMENÍ

Přenos dat trvá až 60 sekund.

## 6.5.7 Nastavit překrytí

CMS-T-001094-A.1

Pomocí překrytí je možné ovlivnit vzdálenost vodících stop pro navádění. Když vozidlo sleduje vodící stopy, zasahuje přípojně zařízení o uvedenou hodnotu do již zpracované plochy.



### OZNÁMENÍ

Toto nastavení neovlivňuje překrytí automatického spínání sekcí.

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojně" > "Geometrie".

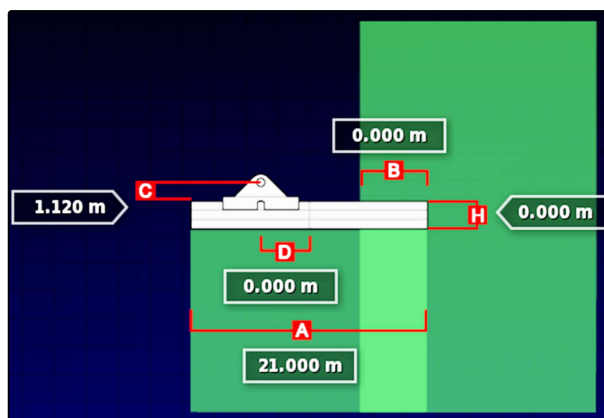


CMS-I-002464

2. Zvolte geometrickou hodnotu "B".

3. Zadejte hodnotu.

4. Potvrďte pomocí



CMS-I-001044

## 6.5.8 Konfigurace spínání sekcí

CMS-T-00000402-A.1

### 6.5.8.1 Konfigurace spínání sekcí pro polní postřikovače

CMS-T-00000403-A.1

#### Nastavení sekcí

V tomto menu lze konfigurovat sekce.



### OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace sekcí výhradně přes univerzální terminál.

- Informace ke konfiguraci sekcí u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.



CMS-T-001357-B.1

CMS-I-002542

## Nastavení časování

V tomto menu se nastavují doby zpoždění při spínání jednotlivých sekcí. Sekce lze v řádku "Všechny" nastavit také společně na stejnou dobu zpoždění.

CMS-T-000923-B.1



CMS-I-002466

### OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace dob zpoždění výhradně přes univerzální terminál.

- Informace ke konfiguraci dob zpoždění u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.

## Nastavení virtuálního spínače sekcí

CMS-T-000894-A.1

Virtuální spínače sekcí lze převzít do panelu funkcí v provozním menu a v náhledu úlohy.

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojný" > "Ovládání sekcí" > "Spínač sekce".




CMS-I-002548

2. Klepněte na "Styl".



CMS-I-002597

3. Vyberte z výběrového seznamu "Virtuální".

4. Potvrďte pomocí .

5. Klepněte na "Spínač".



CMS-I-001009

6. Zadejte požadovaný počet.

### OZNÁMENÍ

Lze aktivovat maximálně 16 spínačů sekcí.

7. V tabulce "Spínač" přiřadte každé sekci jeden spínač.

### **i** OZNÁMENÍ

Více sekcí lze ovládat tímtež spínačem sekcí. K tomu se musí sekcím přiřadit stejný spínač sekcí.

Sekce	Spínač
1	1
2	2
3	3
4	4
5	5
6	6

CMS-I-001007

## 6.5.8.2 Konfigurace spínání sekcí pro rozmetadlo hnojiv

CMS-T-00000404-A.1

### Nastavení časování

V tomto menu se nastavují doby zpoždění při spínání jednotlivých sekcí.

### **i** OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace dob zpoždění výhradně přes univerzální terminál.

- Informace ke konfiguraci dob zpoždění u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.



CMS-I-002449

### Aktivace virtuálního spínače sekcí

### **i** OZNÁMENÍ

Tato funkce je k dispozici pro rozmetadlo hnojiv.



CMS-I-002529

## 6.5.8.3 Konfigurace spínání sekcí pro secí stroje

CMS-T-00000405-A.1

### Nastavení sekcí

V tomto menu lze konfigurovat sekce.

### **i** OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace sekcí výhradně přes univerzální terminál.

- Informace ke konfiguraci sekcí u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.



CMS-I-002514

## Nastavení časování

V tomto menu se nastavují doby zpoždění při spínání jednotlivých sekcí. Sekce lze v řádku "Všechny" nastavit také společně na stejnou dobu zpoždění.

### OZNÁMENÍ

U strojů ISOBUS probíhá konfigurace dob zpoždění výhradně přes univerzální terminál.

- Informace ke konfiguraci dob zpoždění u strojů bez ISOBUS vám poskytne společnost AMAZONE.



CMS-T-001053-B.1

CMS-I-002532

## Nastavení virtuálního spínače sekcí

Virtuální spínače sekcí lze převzít do panelu funkcí v provozním menu a v náhledu úlohy.




CMS-T-001342-A.1

CMS-I-002550

1. Zvolte "Menu nastavení" > "Přípojně" > "Ovládání sekcí" > "Spínač sekce".
2. Klepněte na "Styl".



CMS-I-002597

3. Vyberte z výběrového seznamu "Virtuální".
4. Potvrďte pomocí .
5. Klepněte na "Spínač".



CMS-I-001009

6. Zadejte požadovaný počet.

### OZNÁMENÍ

Lze aktivovat maximálně 16 spínačů sekcí.

7. V tabulce "Spínač" přiřadte každé sekci jeden spínač.

### **i** OZNÁMENÍ

Více sekcí lze ovládat tímtež spínačem sekcí. K tomu se musí sekcím přiřadit stejný spínač sekcí.

Sekce	Spínač
1	1
2	2
3	3
4	4
5	5
6	6

CMS-I-001007

## 6.5.9 Stanovení dolní hranice pro pracovní rychlost

CMS-T-001334-A.1

V tomto menu lze stanovit rychlost, od které přípojně zařízení zahájí aplikaci.

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojně" > "Postřikovač (rozmetadlo, přesný secí stroj)" > "Nastavení ISOBUS".



CMS-I-002451

2. Klepněte na "Vypnutí při nízké rychlosti".



CMS-I-001372

3. Zadejte rychlost.

### **i** OZNÁMENÍ

Při nastavení 0 km/h je tato funkce deaktivovaná. Aplikace se nezastaví, když vozidlo stojí.

## 6.5.10 Konfigurace audiosignálů

CMS-T-001361-B.1

AmaPad může pro určité funkce stroje generovat akustické signály.

- Zvukový signál hlavního spínače: Při aktivovaném zvukovém signálu je generován zvuk při stisknutí hlavního spínače.
- Zvukový signál spínače nádrže: Při aktivovaném zvukovém signálu je generován zvuk při aktivaci spínače nádrže.
- Zvukový signál sekci: Při aktivovaném zvukovém signálu je generován zvuk při zapnutí nebo vypnutí sekci.



#### OZNÁMENÍ

**Následující zvukové signály nejsou podporovány stroji s ISOBUS.**

- zvukový signál spínače nádrže
- zvukový signál hlavního spínače

1. V menu nastavení klepněte na "Přípojně" > "Postřikovač (rozmetadlo, sázecí stroj)" > "Audio".
2. Klepněte na tlačítko pro požadovaný zvukový signál.



CMS-I-001073

3. Audiosignál aktivujte

nebo

deaktivujte.

### 6.5.11 Nastavení simulace rychlosti GPS

CMS-T-000928-C.1

V tomto menu lze nastavit, že AmaPad zjišťuje rychlost přes signál GPS a jak AmaPad přenáší rychlost do přípojného zařízení.



#### OZNÁMENÍ

Rychlost se pak musí přenášet do přípojného zařízení jen tehdy, když v univerzálním terminálu není k dispozici žádný zdroj rychlosti. V takovém případě lze aktivovat obě simulace rychlosti. Jeden ze zdrojů lze pak volit přes univerzální terminál.



1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojně" > "Rychlost"*.



CMS-I-002505

Když je aktivovaná rychlost jízdy ISO, je rychlost přenášena do přípojného zařízení přes protokol ISOBUS.

2. Klepněte na *"Pojezdová rychlost ISO"*.



CMS-I-000900

3. Simulace rychlosti aktivujte

nebo

deaktivujte.

Když je aktivovaná rychlost GPS NMEA2000, je rychlost přenášena do přípojného zařízení přes protokol GPS NMEA2000.



## OZNÁMENÍ

Protokol GPS NMEA200 lze aktivovat, když traktor vysílá signál, ale přesto se má použít signál rychlosti GPS.

4. Klepněte na *"Rychlost GPS NMEA2000"*.



CMS-I-00000013

5. Simulace rychlosti aktivujte

nebo

deaktivujte.

## 6.5.12 Aktivace polohy GPS NMEA2000

CMS-T-00000013-A.1

Když se aktivuje tato funkce, je poloha přenášena do přípojného zařízení přes protokol GPS NMEA2000.

**OZNÁMENÍ**

Protokol GPS NMEA200 lze aktivovat pro přenos signálu GPS přes sběrnici CAN.

1. V menu nastavení klepněte na *"Přípojně"* > *"Rychlost"*.



CMS-I-002505

2. Klepněte na *"Poloha GPS NMEA2000"*.



CMS-I-00000012

3. Funkci aktivujte

nebo

deaktivujte.

## Použití provozního menu

7

CMS-T-00000438-A.1

### 7.1

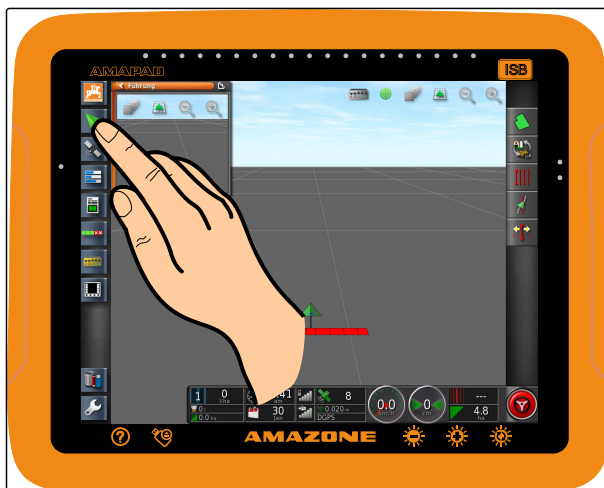
#### Použití menu funkcí

CMS-T-00000440-A.1

##### 7.1.1 Otevření miniaturního náhledu

CMS-T-000742-A.1

- Tlačítka v menu funkcí otevřete miniaturní náhledy.



CMS-I-000985

##### 7.1.2 Maximalizace miniaturního náhledu

CMS-T-000749-A.1



#### OZNÁMENÍ

Ne všechny miniaturní náhledy lze maximalizovat. Na miniaturních náhledech, které lze maximalizovat, je v pravém horním rohu toto

tlačítko: 



#### OZNÁMENÍ

Maximalizovaný miniaturní náhled nelze opět minimalizovat. Pro zavření maximalizovaného miniaturního náhledu se musí maximalizovat jiný miniaturní náhled.

Pro maximalizaci miniaturních náhledů existují 2 možnosti:

- Klepněte na 

nebo

převedte prstem z miniaturního náhledu horizontálně doprava přes obrazovku.



CMS-I-000680

### 7.1.3 Použití registru v miniaturním náhledu

CMS-T-000631-B.1

Některé miniaturní náhledy obsahují registry, které lze otvírat jednotlivě.

- Registry otevřete tlačítky **1**.



CMS-I-000502

### 7.1.4 Zavření miniaturního náhledu

CMS-T-000745-A.1

K zavření miniaturního náhledu existují 3 možnosti:

- Znovu klepněte na tlačítko otevřeného miniaturního náhledu

nebo

klepněte v miniaturním náhledu vlevo nahoře na



nebo

přejed'te prstem horizontálně z miniaturního náhledu na menu funkcí.



CMS-I-000882

## 7.2


## Použití mapového náhledu

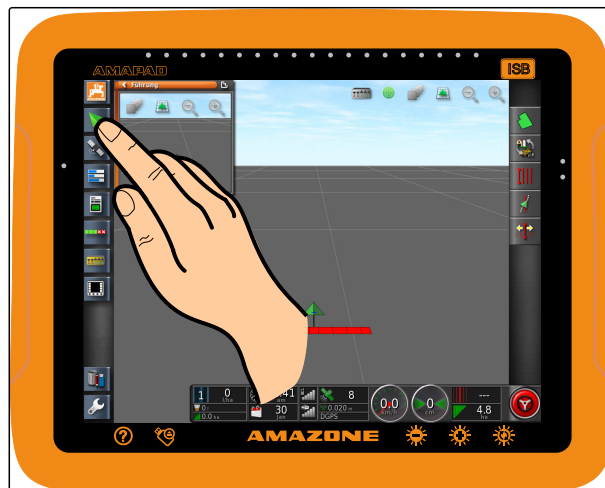
CMS-T-00000441-A.1

## 7.2.1 Vyvolání mapového náhledu

CMS-T-000634-A.1

1. V menu funkcí otevřete miniaturní mapový náhled

pomocí  .



CMS-I-000985

2. Maximalizujte miniaturní náhled.



CMS-I-000680

## 7.2.2 Zvětšení nebo zmenšení mapy

CMS-T-000628-A.1




- V mapovém náhledu zvětšíte nebo zmenšíte

pomocí  nebo  výřez mapy.

## 7.2.3 Změna perspektivy

CMS-T-000638-A.1

K dispozici jsou 3 perspektivy. Tlačítko se mění podle nastavené perspektivy.

Tlačítko	Popis
	Horní okraj mapy zůstává orientovaný na sever.
	Mapa se vyrovnává do směru jízdy a otáčí se s vozidlem.
	Mapa se vyrovnává do směru jízdy. Zobrazuje se umělý horizont.

- *Chcete-li změnit perspektivu,*  
klepněte na tlačítko na mapě, až je nastavena požadovaná perspektiva.


## 7.2.4 Posun mapy

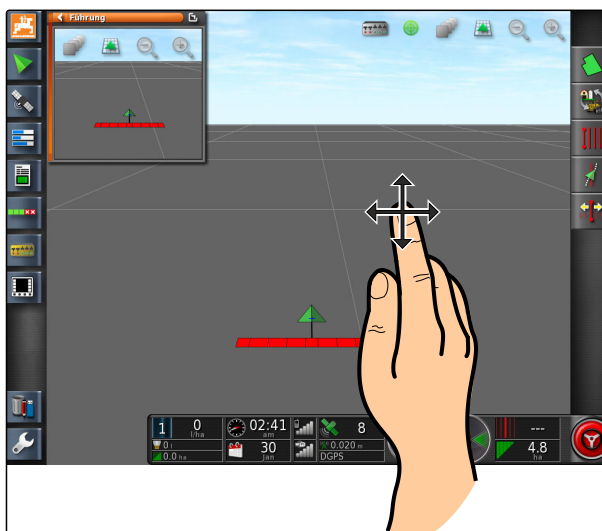
CMS-T-000651-A.1

K získání lepšího přehledu je možné mapu prstem posouvat.

### PŘEDPOKLADY

- ✓ Posun mapy aktivován; viz strana 42

1. Přejedte prstem po mapě.
- ➔ Symbol k zaměření vozidla změní barvu na zelenou.
2. *Když se má symbol vozidla opět objevit uprostřed mapy,*  
zaměřte symbol vozidla pomocí  .



CMS-I-000880


## 7.2.5 Volba mapových úrovní

CMS-T-000648-A.1

Jako mapové úrovně se označují prvky, které se zobrazují na mapě.

1. Pomocí  otevřete menu "Vrstvy mapy".

2. Zvolte v seznamu požadované prvky.

3. Potvrďte pomocí .

➔ Vybrané prvky se zobrazí na mapě.



CMS-I-002562



## 7.3

### Konfigurace přístrojové desky

CMS-T-00000444-A.1

#### 7.3.1 Přidání datových polí

CMS-T-005024-A.1

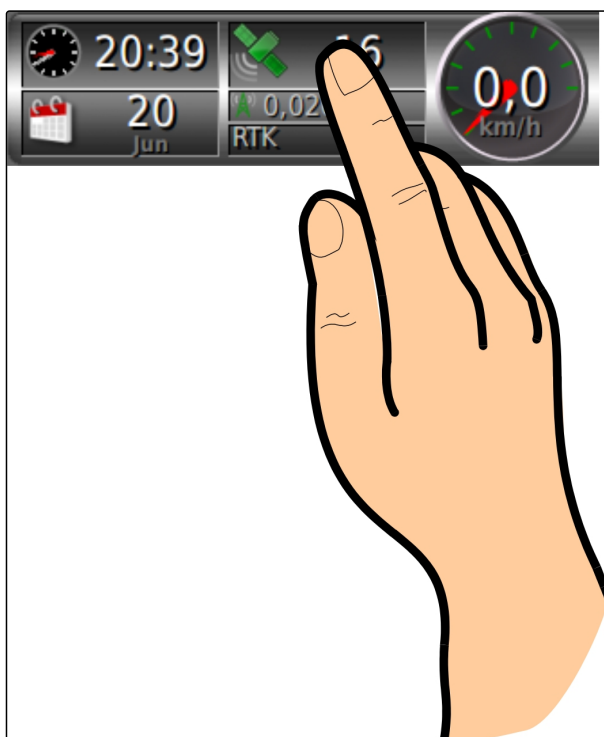


#### PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná funkce v uživatelských ovládáních; viz strana 45

1. Klepněte na libovolné datové pole na přístrojové desce.

➔ Otevře se výběrový seznam pro datová pole.



CMS-I-001632

2. Zvolte požadovaná datová pole.

3. Potvrďte pomocí

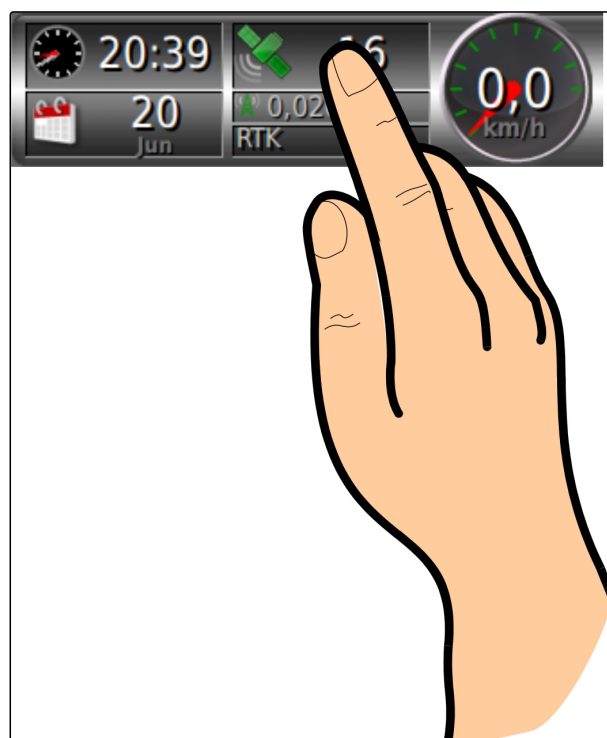


CMS-I-001065

### 7.3.2 Zpracování datových polí

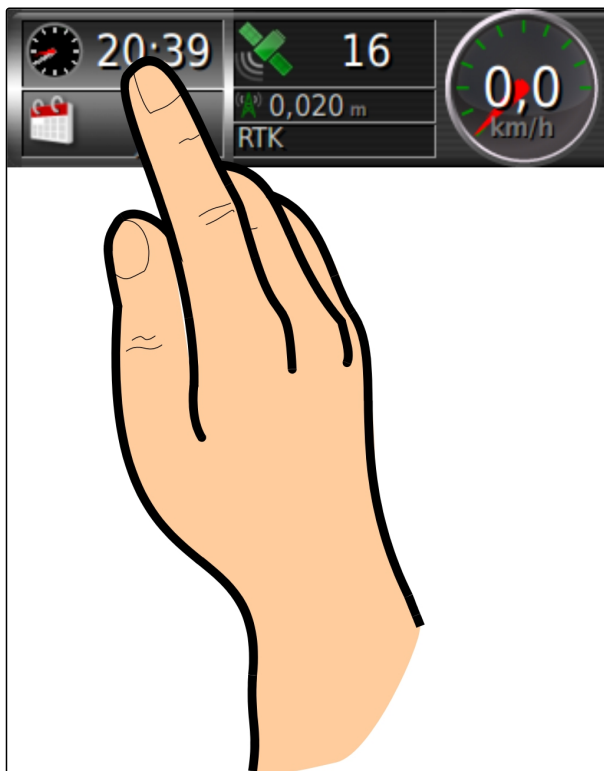
1. Klepněte na libovolné datové pole na přístrojové desce.

➔ Otevře se výběrový seznam pro datová pole.




CMS-I-001632

2. *Chcete-li zpracovat existující datové pole na přístrojové desce,*  
klepněte na požadované datové pole na přístrojové desce.



CMS-I-001634

- ➔ Otevře se výběrový seznam pro data.
3. Zvolte požadovaná data pro zvolené datové pole.
4. Potvrďte pomocí .



CMS-I-001062

## Práce bez úlohy

# 8

CMS-T-006709-C.1

Nemají-li se zaznamenávat žádná data úlohy, lze pracovat bez použití úlohy. K tomu se pomocí funkce *"Rychlé spuštění"* automaticky vytvoří úloha a opět smaže, když se funkce znovu vyvolá.



### PŘEDPOKLADY

- ✓ Nastaveno oprávnění uživatele *"Standardní"* nebo *"Expert"*, viz strana 45

1. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Navádění"*.




CMS-I-002493

2. Klepněte na *"Režim pomocníka s úlohou"*.



CMS-I-002600

3. Zvolte *"Rychlé spuštění"*.

4. Potvrďte pomocí .

5. V menu nastavení klepněte na *"Systém"* > *"Funkce"* > *"Rychlé"*.



CMS-I-002479

6. V seznamu "Možnosti" zvolte možnost "Změnit úlohu".



CMS-I-001627

7. Pomocí "Stav možnosti" aktivujte možnost.



CMS-I-001630

8. Zvolte pod "Akce" "Žádná úloha".

9. Aktivujte možnost "Skrýt při úspěchu".





CMS-I-002391


10. Všechny ostatní možnosti deaktivujte.

11. V menu úlohy zvolte .

- ➔ Automaticky se vytvoří nová úloha. Data úlohy se neuloží.

12. V menu úlohy spusťte úlohu pomocí  a .

13. Chcete-li zpracovávat jinou plochu,

znovu zvolte .

- ➔ Všechna zaznamenaná data, jako hranice pole nebo překážky, se smažou a lze je pořizovat pro novou plochu.

## Správa úloh

# 9

CMS-T-00000446-C.1

### 9.1

#### Použití průvodců úlohou


CMS-T-006658-C.1

Průvodce úlohou zobrazuje informace k menu v mapovém náhledu. Informace obsahují pokyny, jak používat jednotlivá menu.



##### PŘEDPOKLADY

- ✓ Průvodce úlohou aktivován; viz strana 50

1. V menu úlohy zvolte .

➔ Zobrazí se průvodce úlohou.

2. V menu úlohy zvolte požadované menu.

➔ Průvodce úlohou zobrazuje informace ke zvolenému menu.

### 9.2

#### Použití rychlého spuštění


CMS-T-006660-C.1

Pomocí rychlého spuštění lze automatizovat procesy. Není tak nutné ručně provádět opakovaná nastavení.



##### PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivováno rychlé spuštění; viz strana 50
- ✓ Konfigurováno rychlé spuštění; viz strana 52

► V menu úlohy zvolte .

➔ Spustí se konfigurovaný pracovní postup.

## 9.3

## Zpracování kmenových dat

CMS-T-006674-A.1

V menu pro výběr kmenových dat lze kmenová data také pořizovat, zpracovávat nebo smazat.

**Ke kmenovým datům patří následující údaje:**

- Zákaznické údaje
- Údaje zemědělského podniku
- Údaje pracovníka
- Údaje o poli
- Údaje o produktu
- Údaje o plodinách
- Předlohy komentářů

► *Chcete-li zpracovávat kmenová data,*

Zvolte .

nebo

*chcete-li přidat kmenová data,*

Zvolte .

nebo

*chcete-li smazat kmenová data,*

Zvolte .

**Vybrat: Zákazník**

<b>Zákazník 1</b>	Shrnutí
	Zákazník
<b>Zákazník 2</b>	Jméno
	Ulice
<b>Zákazník 3</b>	P.O.BOX
	PSC
<b>Zákazník 4</b>	Město
	Stát
	Země
	Telefon
	Mobil
	Fax
	E-mail

CMS-I-002490

## 9.4


## Spuštění úlohy

CMS-T-001561-C.1



Spuštěním úlohy se zahájí aplikace a zaznamenávají se data úlohy.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Přijímač GPS připojen
- ✓ Konfigurovaný systém GPS; viz strana 56.
- ✓ Vytvořeno vozidlo, viz strana 76
- ✓ Vytvořeno přípojné zařízení; viz strana 87
- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Vytvořena úloha a pole přidáno k úloze; viz strana

1. V menu úlohy klepněte na  .

2. Spustěte úlohu pomocí .

➔ Tlačítko  se změní na tlačítko .




**ODSTRANĚNÍ ZÁVAD**

*Nelze úlohu spustit?*

*Nejsou splněny podmínky pro spuštění úlohy. Zobrazí se okno "Stav spuštění úlohy". Červené ukazatele stavu znamenají, že tyto podmínky nejsou splněné.*



CMS-I-001076





- ▶ **Červený ukazatel stavu u "GPS přijato":**  
Zkontrolujte, zda je správně připojen a vybrán přijímač GPS.
- ▶ **Červený ukazatel stavu u "Úloha zvolena":**  
Zvolte úlohu.
- ▶ **Červený ukazatel stavu u "Konzola je připravena":**  
Pomocí  zjistěte další informace a odstraňte zobrazené chyby.
- ▶ **Červený ukazatel stavu u "Přípojné zařízení načteno":**  
Zvolte přípojné zařízení.
- ▶ **Červený ukazatel stavu u "Vozidlo načteno":**  
Zvolte vozidlo.
- ▶ **Červený ukazatel stavu u "ECU synchronizována":**  
Znovu připojte přípojné zařízení.

## 9.5

**Přerušení úlohy**

CMS-T-001442-B.1

Po přerušení úlohy se zastaví aplikace a již žádná data úlohy se nezapisují.

1. V menu úlohy klepněte na .
  2. Pomocí  přerušte úlohu.
- ➔ Tlačítko  se změní na tlačítko .

## 9.6

**Vytvoření nové úlohy**

CMS-T-000353-B.1



Ke zpracování pole je zapotřebí úloha. Spuštěním zakázky se zahájí aplikace a zaznamenávají se celkové údaje úlohy.

**Následující hodnoty patří k celkovým údajům úlohy:**

- Dráha v pracovní poloze
- Doba v pracovní poloze
- Obdělaná plocha
- Aplikované množství

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Když se mají vytvořit hranice nebo vodící stopy, musí být vytvořené pole.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte menu "Vytvořit: Úloha".

3. Do pole "Název" zadejte název úlohy.



### OZNÁMENÍ

Pro snazší správu úloh volte jejich názvy, které mají smysl.

**Automaticky generovaný název se skládá z následujících prvků:**

- slova "Úloha"
- data vytvoření
- času vytvoření



### OZNÁMENÍ

Následující údaje patří ke kmenovým datům a jsou volitelné. Pro přidání kmenových dat do úlohy lze kmenová data vybrat ze seznamu. Pokud nejsou ještě žádná kmenová data vytvořená, viz strana .

CMS-I-002471

4. Pod "Zákazník" uveďte, pro koho se úloha zpracovává.
5. Pod "Farma" uveďte, pro jaký zemědělský podnik se úloha zpracovává.
6. Pod "Pracovník" uveďte, kdo úlohu zpracovává.
7. Pod "Pole" vyberte pole, které se zpracovává.

➔ Po výběru pole se zobrazí náhled pole.

8. Potvrďte údaje pomocí .

9. Pokud má být úloze přiřazeno řízení množství, viz strana .

## 9.7

### Import dat úloh

CMS-T-000400-B.1





Data úlohy lze vytvořit v PC pomocí Farm Management Information System. Tato data úlohy je pak možné přenést jako soubor dat úlohy ("TASKDATA.XML") pomocí USB paměti do AmaPad.

**OZNÁMENÍ**

Importovat je možné jen jeden soubor "TASKDATA.XML". Jeden soubor "TASKDATA.XML" může ale obsahovat více dat úlohy.


**OZNÁMENÍ**

Když se importují data úlohy, existující úlohy v AmaPad se smažou. Aby se existující úlohy zachovaly, musí se exportovat; viz strana .

1. Zasuňte USB paměť se souborem "TASKDATA.XML" do AmaPad.
  2. V menu úlohy klepněte na .
  3. Klepněte na .
  4. Klepněte na .
- ➔ Otevře se menu pro import a zobrazí se obsah USB paměti.
5. Zvolte složku, v níž se nachází soubory "TASKDATA.XML"
- nebo
- k zobrazení všech souborů "TASKDATA.XML" v USB paměti*
- klepněte na .



CMS-I-000923

6. Zvolte požadovaný soubor "TASKDATA.XML".
7. Pod "Režim importu" zvolte, zda se mají importovat všechny údaje, nebo jen kmenová data.
8. Potvrďte výběr pomocí .
9. Když jsou v AmaPad data úlohy: Potvrďte přepsání.

➔ Data úlohy se importují.



CMS-I-001126

## 9.8

### Export dat úlohy

CMS-T-000396-B.1

Data úlohy lze exportovat pomocí USB paměti, aby je bylo možné spravovat v PC pomocí Farm Management Information System.




#### OZNÁMENÍ

**K datům zakázky patří následující údaje:**

- Data vozidla
- Data přípojného zařízení
- Doba práce
- Obdělané plochy
- Celkové aplikované množství
- Údaje o poli
- Kmenová data

Když se exportují data úlohy, data úlohy v AmaPad se smažou. Data porostu a kmenová data se kopírují.

Ve správci dat porostu se provede zálohování dat úlohy. Když se data úlohy ztratí, viz strana .

1. zasuňte USB paměť do AmaPad.
2. V menu úlohy klepněte na .

3. Klepněte na .

4. Klepněte na .

➔ Otevře se menu "Export dat úloh".



### OZNÁMENÍ


Kromě formátu ISO-XML je možné zvolit formáty souboru CSV a Shapefile (soubor tvaru).

5. Klepněte na "Exportovat formáty".



CMS-I-000926

6. Když jsou zapotřebí další formáty dat, zvolte další formáty dat.

7. Potvrďte pomocí .

➔ Data úlohy se exportují.





CMS-I-001011

## 9.9

### Výběr úlohy

CMS-T-000406-B.1

Prostřednictvím tohoto menu lze za účelem spuštění volit vytvořené nebo importované úlohy.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  otevřete menu "Vybrat: Úloha".

#### Přehled menu:

"Filtry": Filtrovat úlohy; viz strana .

"Třídění": Třídít úlohy; viz strana .

V tomto výběrovém seznamu je možné volit nalezené úlohy.

"Shrnutí": V tomto přehledu se zobrazují informace ke zvolené úloze. V dolní části se zobrazují hranice zvolené úlohy. Modré čáry pro pracovní oblasti, červené čáry pro vyloučené regiony, zelený trojúhelník pro polohu vozidla.



: Zpracovat úlohu



: Přidat novou úlohu;



CMS-I-002611

3. Zvolte úlohu z výběrového seznamu.



4. Potvrďte výběr pomocí .

## 9.10

### Filtrování úloh

CMS-T-004590-A.1

Úlohy je možné filtrovat podle kmenových dat. Za tímto účelem jsou do menu "Vybrat: Úloha" přidány filtry. Tyto filtry lze zpracovat jednotlivě.

1. Klepněte na "Filtry".
2. Zvolte filtr ze seznamu.
3. Potvrďte výběr pomocí .
- ➔ Vybraný filtr se zobrazí.
4. Klepněte na filtr.
5. Vyberte požadovaná kmenová data.
6. Potvrďte výběr pomocí .
- ➔ Úlohy jsou filtrovány podle vybraných kmenových dat.



CMS-I-001511

## 9.11


### Třídění úloh

CMS-T-004588-A.1

**Nalezené úlohy je možné třídit podle následujících metod:**

- **Název:** Úlohy se třídí abecedně.
- **Čas:** Úlohy se třídí podle času spuštění. Poslední čas spuštění nejdříve.
- **Vzdálenost:** Úlohy se třídí podle vzdálenosti příslušného pole k poloze vozidla.
- **Mapa:** Existující pole v oblasti se zobrazují na malé mapě. Úlohu můžete zvolit výběrem příslušného pole na mapě.



1. Klepněte na "Třídění".
  2. Zvolte metodu třídění.
  3. Potvrďte výběr pomocí .
- ➔ Existující úlohy se třídí abecedně.



CMS-I-001511

## 9.12

## Vymazání úlohy

CMS-T-000129-B.1

Zpracovanou plochu a zaznamenaná celková hodnota aktuální úlohy lze smazat.



## OZNÁMENÍ

Kmenová data a data porostu se nesmažou.



Chcete-li smazat kmenová data, viz strana .

K smazání dat porostu použijte správce dat porostu; viz strana 212.



## PŘEDPOKLADY

- ✓ Úloha přerušená; viz strana 115

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Klepněte na .
3. Potvrďte smazání.

## 9.13

## Zpracování dat úlohy






CMS-T-007035-B.1

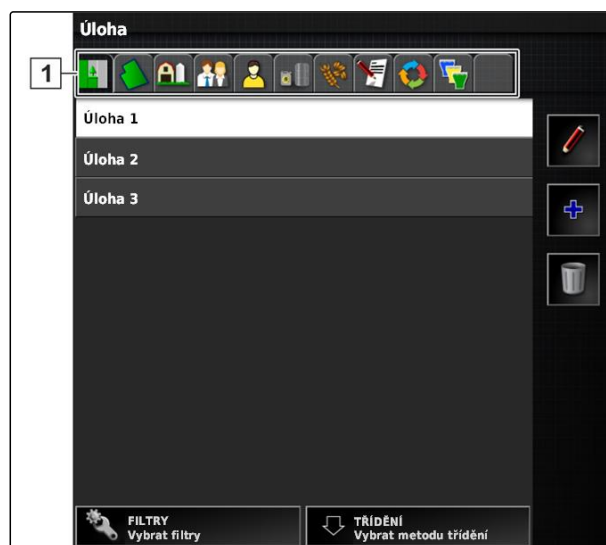
Se správcem dat úlohy lze spravovat zakázky a kmenová data.



## PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná funkce v uživatelských ovládacích "Správa dat úlohy"; viz strana 45

1. V menu funkcí zvolte .
2. Tlačítka **1** vyvolejte záložku pro požadovaná data.
3. *Chcete-li třídit nebo filtrovat kmenová data,*  
zvolte .
4. *chcete-li zpracovávat kmenová data,*  
zvolte   
  
nebo  
  
*chcete-li přidat kmenová data,*  
zvolte   
  
nebo  
  
*chcete-li smazat kmenová data,*  
Zvolte .




CMS-I-002632



## 9.14

## Zjištění informací o úloze

CMS-T-000760-B.1

Informace k aktuální úloze lze zjistit v menu funkcí.

1. V menu funkcí klepněte na .
- ➔ Zobrazí se miniaturní náhled informací o úloze.

- 1 Nastavení úlohy
- 2 Statistika úlohy
- 3 Celkové hodnoty úlohy
- 4 Navádění
- 5 Stav úlohy: Spuštěná úloha: ; Zastavená úloha: 



CMS-I-000657

2. Chcete-li získat celkový přehled, Maximalizujte miniaturní náhled.

## 9.15

### Stanovení doby práce



CMS-T-000416-B.1

Při provádění úlohy je možné zadávat podrobné údaje k práci. Například lze dokumentovat čas pro údržbu nebo přípravu práce ve statistice úlohy.



#### PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná funkce v uživatelských ovládacích; viz strana 45
- ✓ Přerušená úloha; viz strana 115

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  otevřete menu "Nastavit typ času".

3. Zvolte práci, která se má provádět.

4. Spustte úlohu.

➔ Doba práce je dokumentována.



#### OZNÁMENÍ

Standardní nastavení pro druh práce je "Účinný". Když se úloha přeruší, resetuje se druh práce na standardní nastavení.



CMS-I-002407

## Správa polí

10

CMS-T-0000447-A.1

### 10.1

#### Vytvoření nového pole

CMS-T-000499-B.1

Jako pole se označuje oblast, která se má zpracovat. Pole se musí vytvořit, aby bylo možné vytvořit a uložit hranice a značky.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte menu "Vytvořit: Pole".
3. Pod "Název" zadejte název pole.



#### OZNÁMENÍ

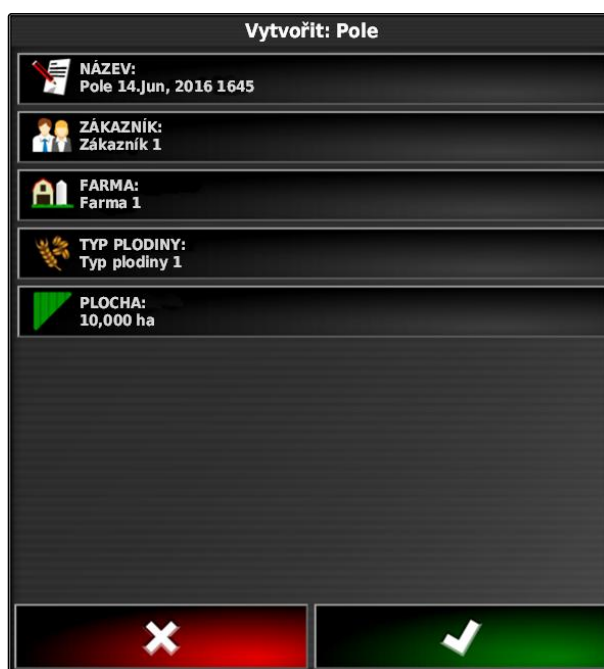
Pro následnou snazší správu polí volte jejich názvy, které mají smysl.



#### OZNÁMENÍ

Následující údaje patří ke kmenovým datům a jsou volitelné. Pro přidání kmenových dat do pole lze kmenová data vybrat ze seznamu. Pokud nejsou ještě žádná kmenová data vytvořená, viz strana .

4. Pod "Zákazník" uveďte majitele pole, majitele zemědělského podniku nebo objednavatele.
5. Pod "Farma" uveďte zemědělský podnik, kam patří pole.
6. Pod "Typ plodiny" uveďte plodinu, která se nachází na poli.
7. Jestliže pod "Typ plodiny" byl vybrán typ plodiny, zadejte pod "Druh" druh plodiny, která se nachází na poli.



CMS-I-002476

8. Pod "Plocha" zadejte velikost pole.

9. Potvrďte zadání s



## 10.2

### Vytvoření hranice

CMS-T-00000448-A.1

#### 10.2.1 Ruční vytvoření hranice

CMS-T-000300-B.1

Pomocí hranice **1** se na mapě vyznačí oblast. Tuto oblast lze definovat jako vyloučenou **2** nebo jako pracovní **3**. Pomocí zaznamenané hranice vypočítá AmaPad velikost označené oblasti. Pokud byla označena jako pracovní, může AmaPad vypočítat velikost zpracovaných a zbývajících ploch. Pokud byla vytvořena hranice, může automatické spínání sekcí zastavit aplikaci, když přípojné zařízení opustí pracovní oblast.

Pro zaznamenávání hranice lze nastavit posunutí hranice. Posunutí hranice popisuje vzdálenost mezi středem vozidla a okrajem vozidla nebo přípojného zařízení. Jestliže se uvede posunutí hranice, může se hranice zaznamenat, aniž by bylo nutné je po skutečném okraji hraniční oblasti.



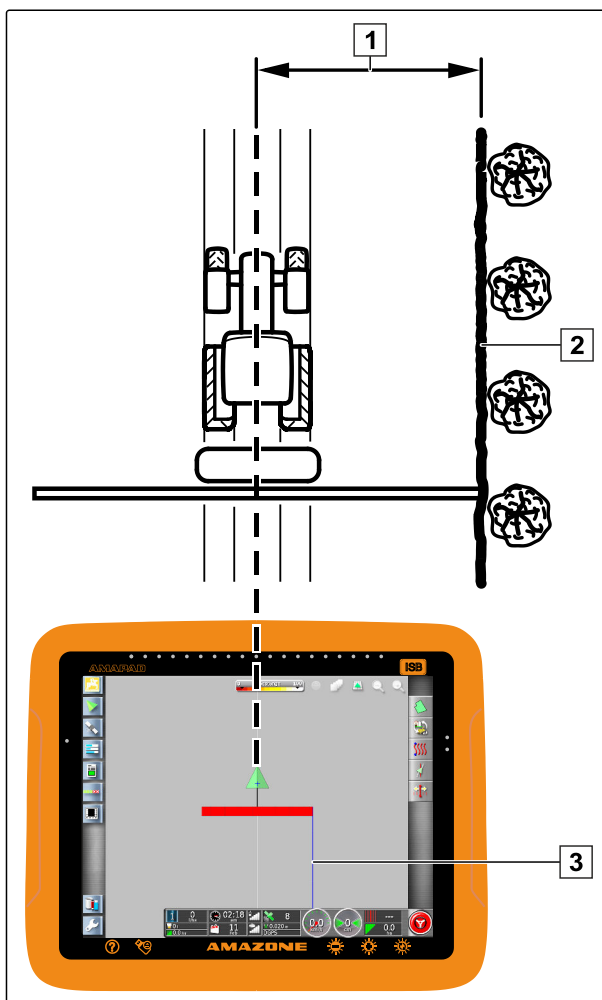
CMS-I-001384



#### OZNÁMENÍ

Posunutí hranice slouží pro přesné zaznamenávání hranice. Posunutí hranice zjistěte přesně.

- 1 Posunutí hranice
- 2 Okraj hraniční oblasti
- 3 Hranice na AmaPad



CMS-I-000934



#### PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Vytvořena úloha a přidáno pole k úloze; viz strana
- ✓ Zvoleno přípojné zařízení; viz strana 91





#### OZNÁMENÍ

Přípojné zařízení nemusí být připojeno k vozidlu.





#### OZNÁMENÍ

Hranici lze také zaznamenávat během aplikace. K tomu se musí spustit úloha; viz strana 115.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte menu "Posunutí hranice".

3. Pod "*Posunutí záznamu*" uveďte, na které straně přípojného zařízení se má hranice zaznamenávat.
4. *Chcete-li posunutí hranice zvětšit nebo zmenšit*, zadejte pod "*Další posunutí*" kladnou nebo zápornou hodnotu.
5. Pod "*Poloha záznamu*" uveďte přesnou polohu, kde se zaznamenává hranice.
6. *Chcete-li zaznamenat posunutí hranice před nebo za vozidlem*, zadejte pod "*Další přední posunutí*" kladnou nebo zápornou hodnotu.


CMS-I-002483

7. Potvrďte zadání s .
8. Najedte na okraj pole.
9. Pomocí  spusťte zaznamenávání hranice.
10. Objedte hraniční oblast.



## OZNÁMENÍ

Pokud jízďe na kraji hraniční oblasti brání překážky nebo se vozidlo musí otočit, lze zaznamenávání hranice přerušit. Když pak v zaznamenávání hranice pokračujete, vzniklá mezera v hraniční linii je automaticky nahrazena přímkou. Chcete-li přerušit zaznamenávání hranice, viz strana .

11. *Po dosažení výchozího bodu*  
ukončete s  zaznamenávání hranice.

➔ Hranice se uloží a přiřadí zvolenému poli.

12. Zpracování hranice viz strana .



## 10.2.2 Přerušení záznamu hranic

CMS-T-0000449-A.1

### Přerušení tlačítkem pauza.

CMS-T-000432-A.1

1. V menu Pole přerušte záznam hranice pomocí



2. Pomocí  pokračujte v záznamu hranice.

### Přerušení se spínáním sekcí

CMS-T-000426-A.1



#### PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná funkce v menu nastavení; viz strana 43
- ✓ Úloha spuštěna; viz strana 115

1. Vypněte všechny sekce.

➔ Zaznamenávání hranice je přerušeno.

2. *Pro pokračování v zaznamenávání hranice:*  
Zapněte sekce.

## 10.2.3 Vytvoření hranic se souborem tvaru

CMS-T-000375-B.1

Hranice předtím vytvořené ve Farm Management Information System lze načíst ze souborů tvaru. Soubory tvaru lze pomocí USB paměti přenést do AmaPad.



#### PŘEDPOKLADY


- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Vytvořena úloha a přidáno pole k úloze; viz strana



#### OZNÁMENÍ

Jestliže se v souboru tvaru nachází více hraničních linií, uloží se všechny hranice v tomto poli.

1. Zasuňte USB paměť se souborem tvaru do AmaPad.

2. V menu úlohy klepněte na .

3. Klepněte na .


4. Klepněte na .

5. Klepněte na .

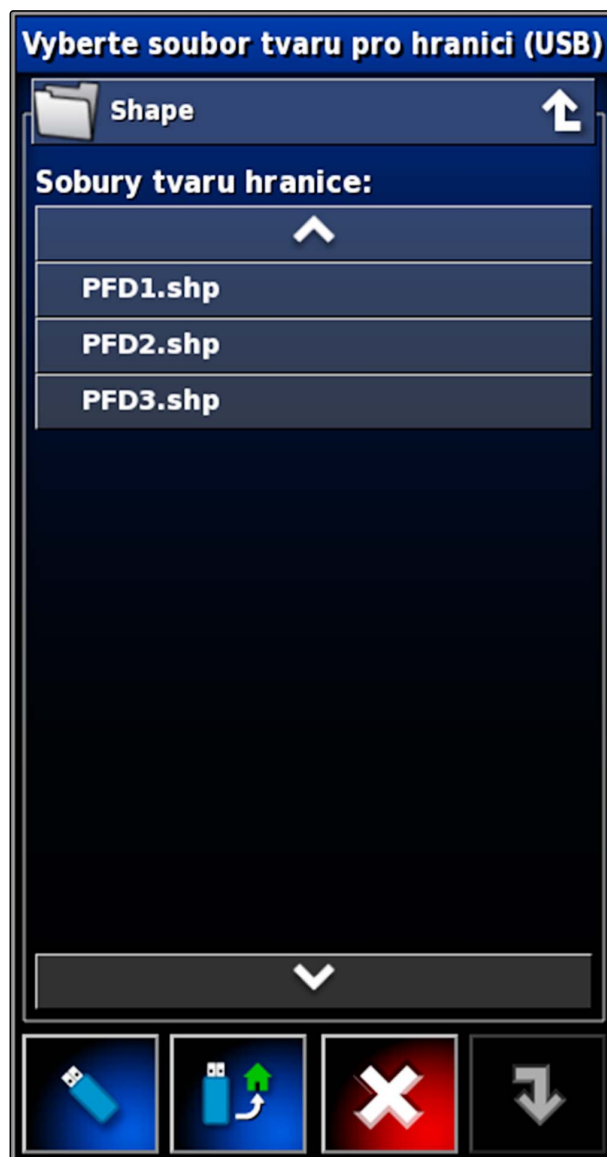
➔ Zobrazí se složky v USB paměti.

6. Zvolte složku, v níž se nachází soubory tvaru.

7. Zvolte požadovaný soubor tvaru.

8. Potvrďte pomocí .

➔ Když se vozidlo nachází poblíž hraniční oblasti, zobrazí se hraniční oblast na mapě.



CMS-I-000910

### 10.2.4 Vytvoření hranice z pokrytí

CMS-T-002602-B.1

AmaPad může zpracovanou plochu opatřit hranicí. Je tak například možné zpracovat okraj pole a ze zpracované plochy vytvořit hranici. Kromě hranic pro pole je možné vytvořit hranice pro vyloučené regiony.



## PŘEDPOKLADY

- ✓ Smazané všechny hranice, které jsou uložené k tomuto poli; viz strana
- ✓ Zpracovaný okraj požadované hraniční oblasti

1. V menu úlohy otevřete pomocí  menu pole.

2. Zvolte .

➔ Otevře se menu "Nastavení hranice z pokrytí".

Pomocí "Vyhlazení" se nastaví poloměr, s nímž se vyhlazují hrany v hraniční linii. Pokud jsou ve zpracované ploše mezery, lze mezery uzavřít pomocí "Vyhlazení". Mezery musí v takovém případě být menší než hodnota vyhlazení.

3. Nastavte hodnotu pro vyhlazení posuvným regulátorem,

nebo

zadejte pomocí tlačítek.

Nastavením "Minimální plocha pokrytí" se udává, jaká musí být nejmenší velikost zpracovaných ploch, aby se zachovaly hranice.

4. Nastavte hodnotu pro minimální velikost zpracované plochy posuvným regulátorem,

nebo

zadejte pomocí tlačítek.

Pomocí nastavení "Vzdálenost od pokrytí" se udává, jakou vzdálenost má mít hranice od zpracované plochy.

5. Nastavte hodnotu pro vzdálenost hranice posuvným regulátorem,

nebo

zadejte pomocí tlačítek.

6. *Mají-li se vytvořit vyloučené regiony,* zvolte tlačítko "Vyloučené regiony".

➔ Tlačítko "Vyloučené regiony" změni barvu na zelenou.


CMS-I-002512

7. Pomocí nastavení "*Minimální vyloučená plocha*" stanovte minimální velikost pro vyloučené regiony.

8. Potvrďte nastavení pomocí .


➔ Hranice se vytvoří podle nastavení.

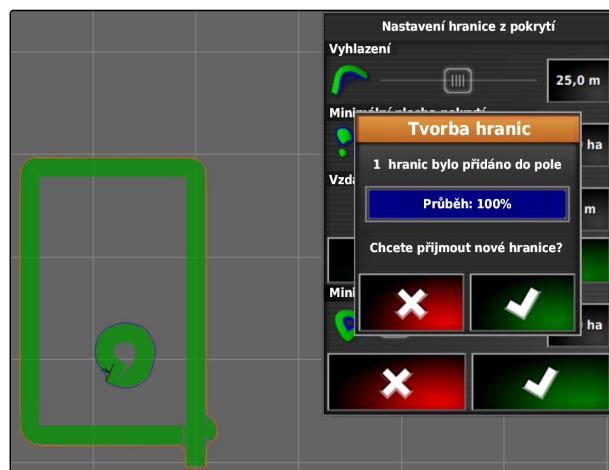
9. Zkontrolujte na mapě, se hranice správně vytvořily.

10. Pokud se hranice správně nevytvořily, ukončete proces a pomocí  upravte nastavení.

nebo

když se hranice správně vytvořily,

přijměte hranice pomocí .



CMS-I-001636

11. Chcete-li zpracovat hranice, viz strana .

## 10.3

### Zpracování hranice

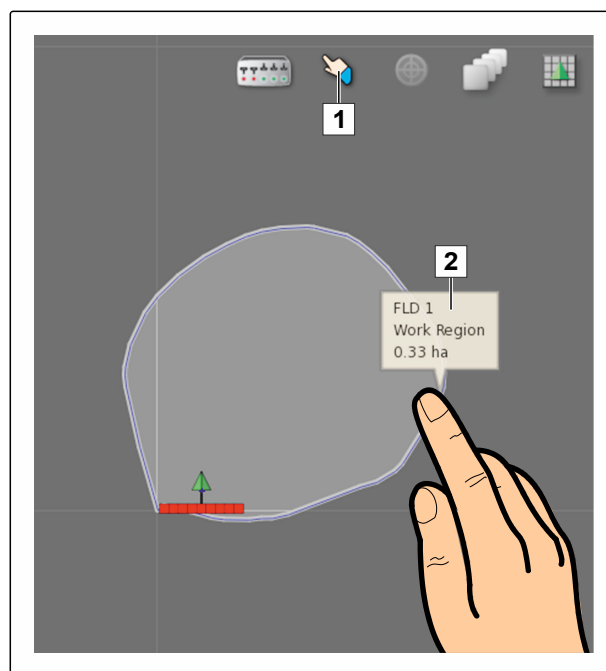
CMS-T-001639-B.1

1. Položte prst na libovolný bod na mapě.

➔ Potvrzení výběru **1** se po půl sekundě zbarví.

2. Pohybujte prstem po hranici, až se zobrazí informace o hraniční linii **2**.

3. Sundejte prst z mapy.



CMS-I-001103

4. Pod "Název" zadejte název pro hranici.

Když se zvolená hranice nachází uvnitř jiné hranice, lze pomocí nastavení "Vyluka souvratě" vytvořit souvrat' okolo zvolené hranice.

**Možná nastavení:**

- "Ano": Okolo vnitřní hranice se vytvoří souvrat'.
- "Ne": Vnitřní hranice nemá žádnou souvrat'.

Nastavení "Typ regionu" stanoví, jak se má s hranicí zacházet.

**Možná nastavení:**

- "Region práce": Oblast uvnitř hranice lze zpracovávat.
- "Vyloučený region": Oblast uvnitř hranice nelze zpracovávat. Automatické spínání sekci zastaví aplikaci.
- "Deaktivován": hranice není zohledněna.



: smazat hraniční oblast.

5. Potvrďte nastavení pomocí .

CMS-I-001281

## 10.4

### Nastavení souvrati

CMS-T-000411-C.1

Souvrat' popisuje oblast uvnitř hranice, kde se vozidlo obrací. Hranice souvrati je v AmaPad označena oranžovou čarou.



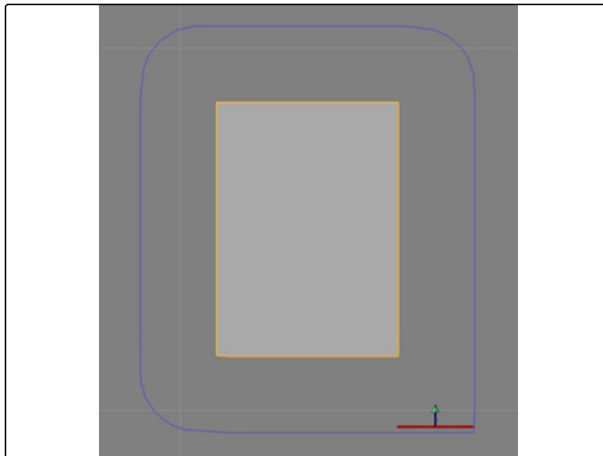
#### OZNÁMENÍ

Automatické spínání sekci lze konfigurovat tak, aby se sekci na souvrati vypnuly; viz strana 182.



#### OZNÁMENÍ



Když se hranice nachází uvnitř jiné hranice, lze vytvořit dodatečnou souvrat' okolo vnitřní hranice.



CMS-I-001434

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Vytvořená hranice; viz strana

1. V menu úlohy klepněte na .
  2. Pomocí  vyvolejte možnosti souvratě.
  3. Pod "Souvrat" aktivujte souvrat.
  4. Pod "Šířka souvrati" zadejte vzdálenost mezi hraniční linií a hranicí souvrati.
- Pod nastavením "Odsazení souvrati" lze zadat zápornou nebo kladnou hodnotu k odsazení hranice souvrati.
5. *Má-li se hranice souvrati posunout,* zadejte pod "Odsazení souvrati" hodnotu pro odsazení.
  6. Pod "Výhled vpřed" zadejte vzdálenost k hranici souvrati, kdy se mají provést nastavené akce.
  7. *Když se mají provést akce během přibližování vozidla k souvrati,* viz strana .

8. Potvrďte nastavení pomocí .

**Možnosti souvratě**

**SOUVRAT**  
Aktivní

**HEADLAND WIDTH (SWATHS)**  
1

**ODSAZENÍ SOUVRATI**  
0,0 m

**VÝHLED VPŘED**  
10 m

**Konfigurovat akce**



CMS-I-000678

**10.5****Nastavení akcí na souvrati**

CMS-T-00000450-A.1

**Nastavení alarmu**


CMS-T-001458-B.1

Když je tato akce souvrati aktivovaná, spustí AmaPad alarm, když se vozidlo blíží k souvrati.

1. V menu "Možnosti souvratě" klepněte na "Konfigurovat akce".



CMS-I-000678

2. Pod "Název akce" zvolte "Alarm".
3. Pod "Stav akce" aktivujte akci.
4. Pod "Zpráva" zadejte text hlášení alarmu.
5. Pod "Typ zvuku" zvolte, zda má zaznít signál alarmu.
6. Potvrďte nastavení pomocí .



CMS-I-000516

## Nastavení automatického přiblížení


CMS-T-001464-B.1

Když je tato akce souvrati aktivovaná, AmaPad přibližuje mapu, když se vozidlo blíží k souvrati.

1. V menu "Možnosti souvratě" klepněte na "Konfigurovat akce".



CMS-I-000678

2. Pod "Název akce" zvolte "Automatické přiblížení".
3. Pod "Stav akce" aktivujte akci.
4. Pod "Úroveň přiblížení" nastavte, jak moc má automatické přiblížení zvětšit mapu.
5. Potvrďte nastavení pomocí .



CMS-I-000518





## 10.6

## Vymazání všech hranic

CMS-T-000711-B.1

S touto funkcí se smažou všechny hranice, které jsou přiřazené k vybranému poli.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  smažte všechny hranice vybraného pole.
3. Potvrďte smazání.

## 10.7

## Umístění značky

CMS-T-00000451-A.1

## 10.7.1 Nastavení značek pro nebezpečná místa

CMS-T-000317-B.1

Pomocí značek lze označit nebezpečná místa a překážky na poli.



## OZNÁMENÍ



Značky lze upravovat v menu nastavení, viz strana 69.

1. Najedte k nebezpečnému místu.



## OZNÁMENÍ

Značka se umístí vždy do místa zadní nápravy vozidla.

2. V menu úlohy klepněte na .
3. Pomocí  vyvolejte menu "Přidat značku".

4. Zvolte požadovanou značku.

➔ Požadovaná značka je umístěna.



CMS-I-000916


### 10.7.2 Nastavení uživatelsky definovaného označovacího bodu

CMS-T-000391-A.1

1. Najedte k nebezpečnému místu.

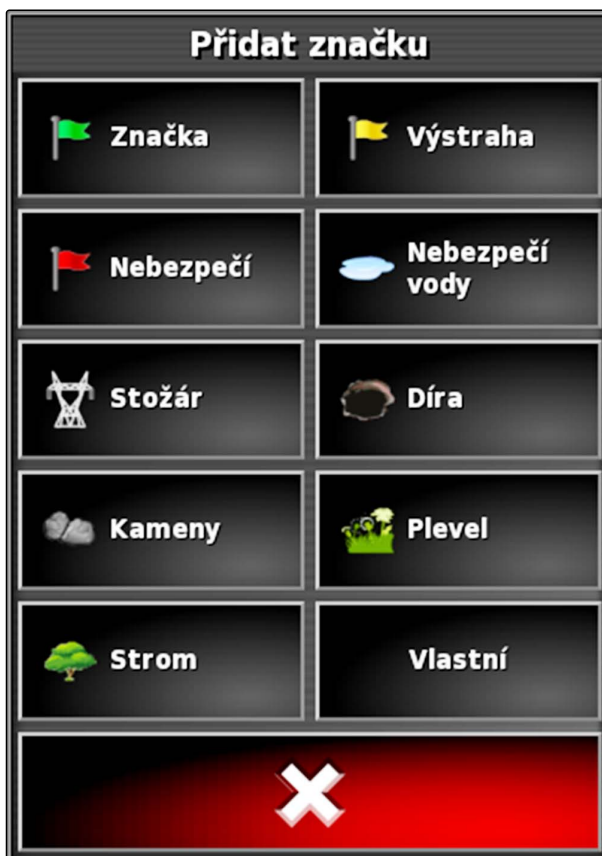
#### OZNÁMENÍ

Značka se umístí vždy do místa zadní nápravy vozidla.

2. V menu úlohy klepněte na .

3. Pomocí  vyvolejte menu "Přidat značku".

4. Klepněte na "Vlastní".




CMS-I-000916

5. Zvolte požadovaný symbol.

6. Klepněte na "Název značky".

7. Zadejte název.

8. Potvrďte pomocí .

➔ Značka je umístěna.



CMS-I-000919

### 10.7.3 Umístění značky pro korekci posunu GPS

CMS-T-000387-A.1

Pomocí korekce posunu GPS lze korigovat odchylky signálu GPS. K tomu může značka sloužit jako referenční bod.


**PŘEDPOKLADY**

- ✓ K dispozici signál GPS s co nejvyšší přesností
- ✓ Stanovena geometrie vozidla; viz strana 78

1. Najed'te do markantní polohy na poli, která může sloužit jako referenční bod.

**OZNÁMENÍ**

Značka se umístí vždy do místa zadní nápravy vozidla.

2. V menu úlohy klepněte na .

3. Pomocí  vyvolejte menu "Přidat značku".

4. Klepněte na "Vlastní".




CMS-I-000916

5. Zvolte požadovaný symbol.
6. Klepněte na "Název značky".

### OZNÁMENÍ

K jednoznačné identifikaci značky jako referenčního bodu zadejte název, který má smysl.

7. Zadejte název.
8. Zvolte požadovaný symbol.

9. Potvrďte pomocí .

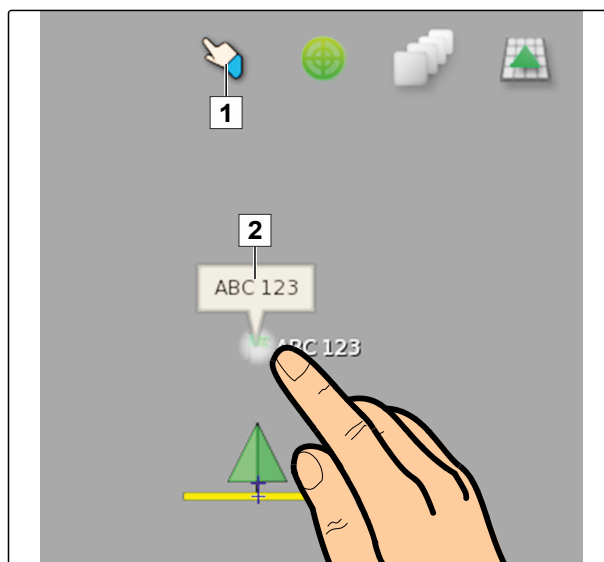
➔ Značka je umístěna.



CMS-I-000919

## 10.7.4 Zpracování značek

1. Položte prst na libovolný bod na mapě.
- ➔ Potvrzení výběru **1** se po půl sekundě zbarví.
2. Pohybujte prstem na značce, dokud se nezobrazí název značky **2**.
  3. Sundejte prst z mapy.



CMS-I-000684

➔ Otevrou se možnosti značky.

**Možná nastavení:**

*"Změnit"*: Změnit symbol značky.

*"Přejmenovat"*: Přejmenovat značku.

*"Vymazat"*: Smazat značku.

*"Vymazat vše"*: Smazat všechny značky aktuální úlohy.

*"Korekce posunu GPS"*: Provedení korekce posunu GPS. Symbol vozidla je přesunut do polohy zvolené značky; viz strana 160



CMS-I-000576

## Použití vodicích stop

11

CMS-T-00000452-A.1

### 11.1

#### Volba vzoru vodicích stop





CMS-T-003889-B.1








Vodicí stopy řidiči ukazují, kterou stopu musí sledovat, aby se pole rovnoměrně zpracovalo. Vodicí stopy jsou kromě toho zapotřebí pro automatické ovládání řízení. Rozteč vodicích stop odpovídá nastavenému pracovnímu záběru.



#### OZNÁMENÍ

V závislosti na posledně nastaveném vzoru vodicích stop mohou být na tlačítku k otevření menu vodicích stop zobrazeny následující symboly:

-  pro rovné stopy A-B
-  pro kruhové vodicí stopy
-  pro křivkové vodicí stopy
-  pro adaptivní křivkové vodicí stopy

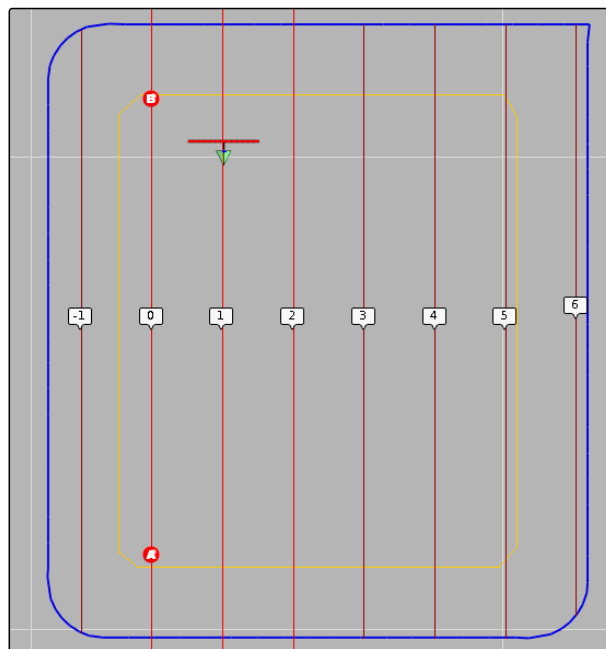
1. V menu úlohy otevřete pomocí ,   nebo  menu vodicích stop.
  2. *Chcete-li zvolit některý vzor vodicích stop,*  
klepněte v menu vodicích stop znovu na ,  
 nebo .
  3. Zvolte požadovaný vzor vodicích stop.
- ➔ Symbol pro zvolený vzor vodicích stop se zobrazí na tlačítku menu vodicích stop.

## 11.2

## Vytvoření rovné stopy A-B

CMS-T-000439-B.1

Rovné stopy A-B se hodí pro pole, která se obdělávají hlavně v rovných stopách.



## PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Zvolen vzor vodících stop pro stopy A-B; viz strana




## OZNÁMENÍ


Bez hranice se zobrazuje jen střední vodící stopa a vodící stopy vpravo a vlevo od symbolu vozidla. K zobrazení vodících stop pro celé pole musí být vytvořena hranice; viz strana 130.

1. V menu úlohy klepněte na
2. Pomocí otevřete menu "Nová stopa".
3. Zadejte název vodící stopy.
4. Potvrďte zadání pomocí
5. Potvrďte pomocí
6. Najedte do polohy na poli, kde má začínat stopa A-B.



7. Pomocí  stanovte počáteční bod stopy A-B.

8. Najedte na konec řádku.

9. Pomocí  nastavte koncový bod stopy A-B.

➔ AmaPad automaticky přidá další vodicí stopy.

## 11.3

### Ruční vytvoření stopy A-B


CMS-T-000445-B.1

Souřadnice počátečního a koncového bodu stopy A-B lze zadávat ručně. Souřadnice mohou pocházet z Farm Management Information System nebo z vpředu jedoucího vozidla.




#### PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop pro stopy A-B; viz strana

1. V menu úlohy klepněte na .


2. Pomocí  otevřete menu "Nová stopa".


3. Zadejte název stopy.

4. Potvrďte pomocí .

➔ Zobrazí se symbol k nastavení počátečního bodu:




5. Otevřete menu vodicí stopy pomocí .

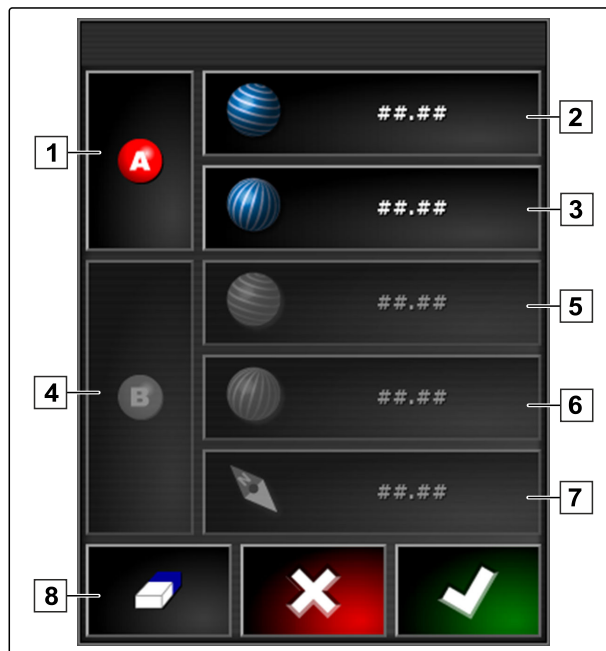
6. Pomocí  otevřete menu pro zadávání souřadnic.

#### **Možná nastavení:**

- 1** Nastavení počátečního bodu: Stanoví počáteční bod stopy A-B podle aktuální polohy vozidla.
- 2** Zeměpisná šířka počátečního bodu pro stopu A-B.
- 3** Zeměpisná délka počátečního bodu pro stopu A-B.
- 4** Nastavení koncového bodu: Stanoví koncový bod stopy A-B podle aktuální polohy vozidla.
- 5** Zeměpisná šířka koncového bodu pro stopu A-B.
- 6** Zeměpisná délka koncového bodu pro stopu A-B.
- 7** Směr vodicí stopy: Namísto souřadnic koncového bodu pro stopu A-B lze zde zadat směr vodicí stopy z počátečního bodu ve stupních.
- 8** Smazat zadání.

7. Zadat souřadnice.

8. Potvrďte pomocí .



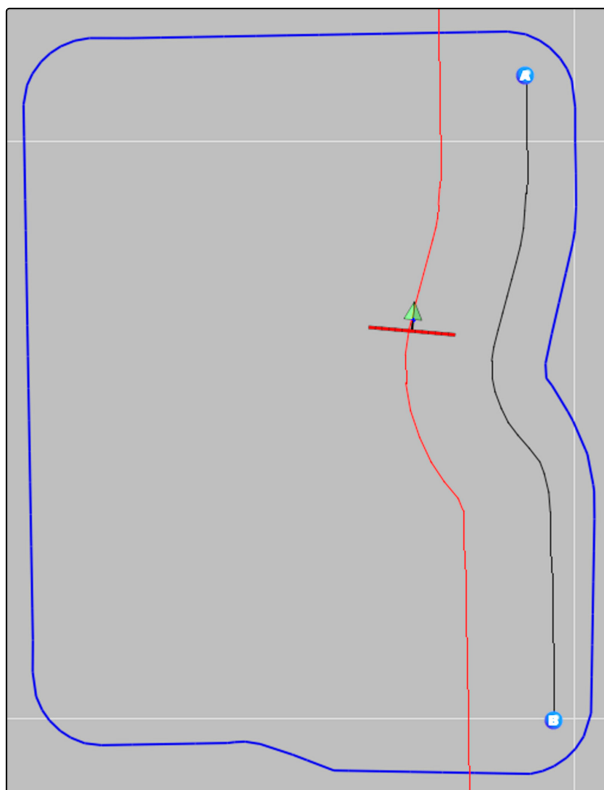
CMS-I-000417

## 11.4

### Vytvoření křivkových vodicích stop

CMS-T-000449-A.1

Křivkové vodicí stopy se hodí pro pole, která nejsou pravoúhlá. Křivková vodicí stopa může být zaznamenána např. podél nepravidelného okraje pole. Okraj pole slouží jako předloha pro křivkovou vodicí stopu.




CMS-I-000394



#### PŘEDPOKLADY


- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Zvolen vzor vodicích stop pro křivkové vodicí stopy; viz strana

1. Zvolte
2. Pomocí vyvolejte menu "Nová stopa".
3. Zadejte název stopy.
4. Potvrďte pomocí .
5. Najed'te do polohy na poli, kde má začínat křivková vodicí stopa.

6. Pomocí  nastavte počáteční bod křivkové vodící stopy.

➔ Zaznamenávání křivkové vodící stopy je vyznačeno černou čarou.

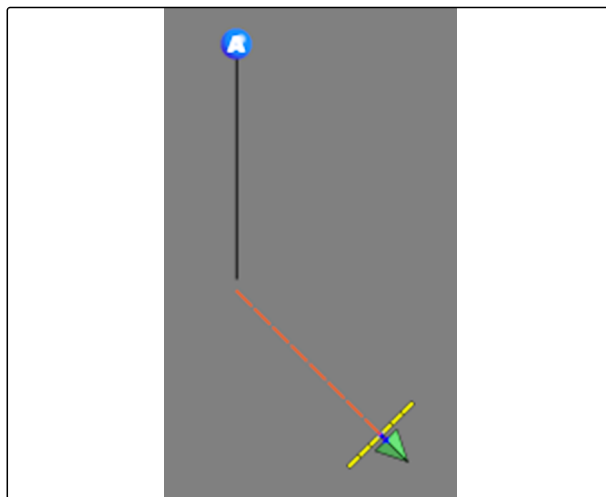
7. *Chcete-li přerušit zaznamenávání vodící stopy,*

klepněte na .

➔ Mezi koncem zaznamenávané vodící stopy a symbolem vozidla se zobrazí červená čárkovaná čára.


### OZNÁMENÍ

Když chcete v zaznamenávání vodící stopy pokračovat, mezera mezi koncem zaznamenané vodící stopy a symbolem vozidla se nahradí přímkou.




CMS-I-001397

8. *Chcete-li pokračovat v zaznamenávání vodící stopy,*

klepněte na .

➔ Červená čárkovaná čára se nahradí černou čarou.

9. Najedte na konec řádku.

10. Pomocí  nastavte koncový bod křivkové vodící stopy.

### OZNÁMENÍ

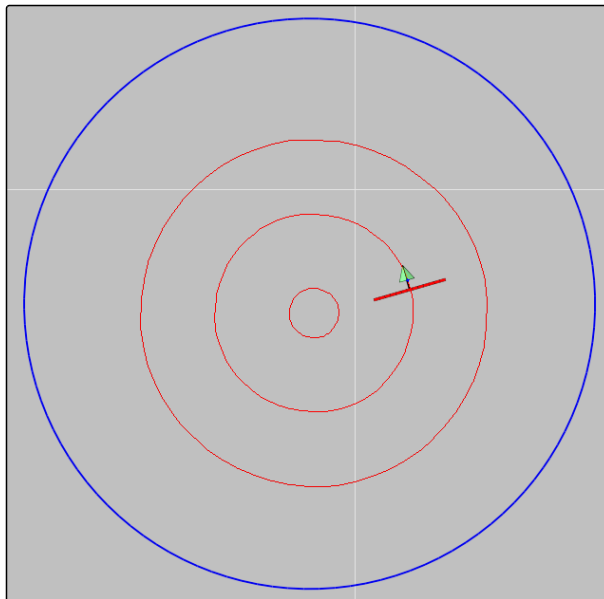
Nejprve se zobrazuje jen zaznamenaná křivková vodící stopa. Příslušná křivková vodící stopa se zobrazí až po přejezdu vozidla na další řádek.

## 11.5

### Vytvoření kruhových vodících stop

CMS-T-000621-B.1

Kruhové vodící stopy se hodí zejména pro způsoby obhospodařování, kdy se pole zpracovávají v kruhu okolo středového bodu pole.






CMS-I-000535



#### PŘEDPOKLADY


- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Zvolen vzor vodících stop pro kruhové vodící stopy, viz strana

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte menu "Nová stopa".
3. Zadejte název stopy.
4. Potvrďte pomocí .
5. Najed'te do středu pole.



#### OZNÁMENÍ

Kruhová vodící stopa se vytvoří okolo středu pole. Dbejte na to, aby byl dostatek místa na obkroužení středu pole.

6. Pomocí  spustíte záznam kruhové vodící stopy.
  - ➔ Zobrazí se stupnice pro přesnost zaznamenávané kruhové vodící stopy.
7. Objíždějte v kruhu střed pole.
  - ➔ Když AmaPad rozpozná poloměr kruhu, vytvoří se kruhové vodící stopy.

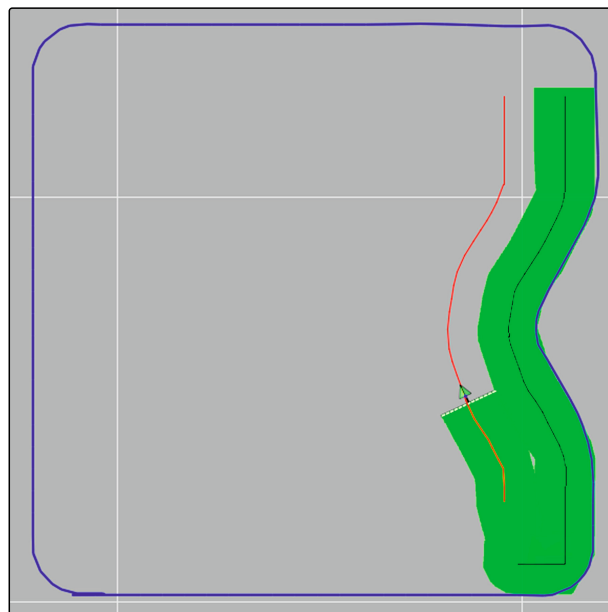
**OZNÁMENÍ**

Zobrazuje se jen středová kruhová vodící stopa a vodící stopy vpravo a vlevo od vozidla. Další kruhové vodící stopy se zobrazí až po přejezdu vozidla na další řádek.

**11.6****Vytvoření adaptivních křivkových vodících stop**

CMS-T-000618-A.1


Křivková vodící stopa kopíruje okraj předtím zpracované plochy. Neplánované odchylky ve zpracování, např. kvůli překážkám, jsou tak zohledněny.



CMS-I-000539

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Zvolen vzor vodících stop pro adaptivní křivkové vodící stopy; viz strana

1. V menu úlohy klepněte na .
  2. Spustíte úlohu.
  3. Zpracujete řádek.
- ➔ Zaznamenává se adaptivní křivková vodící stopa.

**OZNÁMENÍ**

Adaptivní křivková vodící stopa se zobrazí až po přejezdu vozidla na další řádek.

**11.7****Opětovné použití vodících stop**

CMS-T-000769-B.1





Vytvořené vodící stopy lze opětovně použít pro různé úlohy.


**OZNÁMENÍ**

Adaptivní křivkové vodící stopy nelze opětovně použít.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Vytvořeno pole; viz strana
- ✓ Zvolen vzor vodících stop, který se má opět použít; viz strana

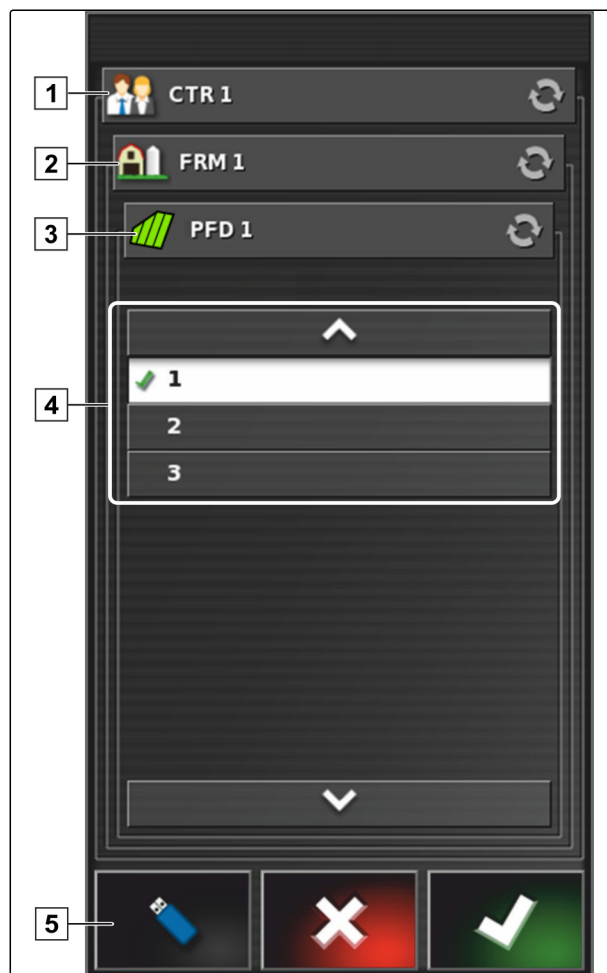
1. V závislosti na zvoleném vzoru vodících stop klepněte v menu úlohy na ,  nebo .
2. Pomocí  vyvolejte menu pro výběr vodících stop.

3. Má-li se načíst vodicí stopa z USB paměti, zvolte tlačítko **5**.
4. Zvolte zákazníka **1**.
5. Zvolte zemědělský podnik **2**.
6. Zvolte pole **3**.
7. Zvolte vodicí stopu **4**.
8. Potvrďte pomocí .



#### OZNÁMENÍ

Pokud byl zvolen zdroj korekcí s malou přesností, zobrazí se výstraha k přesnosti. Zdroj korekcí s malou přesností nemůže zajistit přesné sledování vytvořené vodicí stopy.



CMS-I-000601

## 11.8

### Sledování vodicích stop

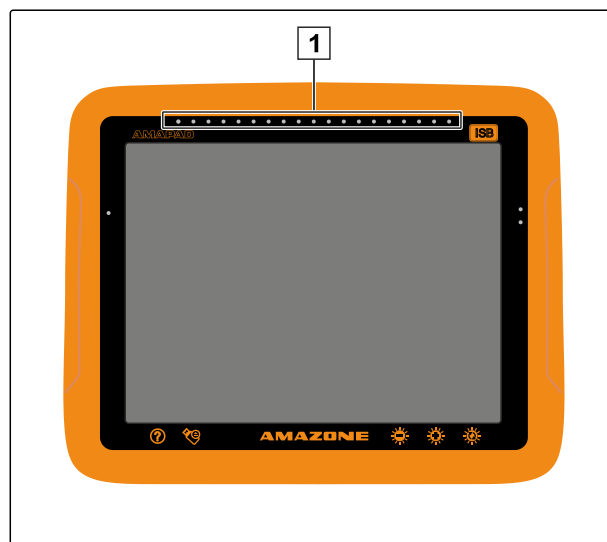
CMS-T-00000453-A.1

#### 11.8.1 Kontrolka odchylky stopy pomocí světelné lišty

CMS-T-001520-B.1

Světelný indikátor se nachází na horním okraji dotykové obrazovky **1**. Světelný indikátor ukazuje během provozu, jak daleko se vozidlo vzdálilo od stanovené vodicí stopy.

Vozidlo je na správné stopě, když svítí jen modrá LED uprostřed světelné lišty. Když se vozidlo vychýlí z vodicí stopy, začnou svítit LED světelné lišty po straně modré LED. Na jaké straně světelné lišty začnou LED svítit, závisí na základním nastavení.



CMS-I-001019

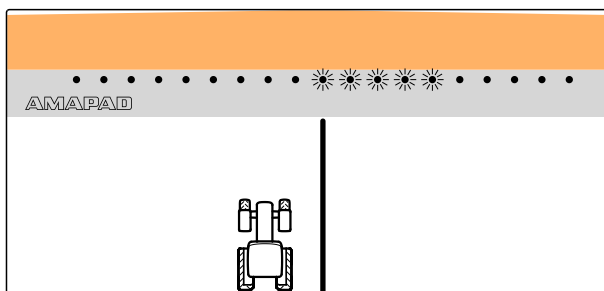




### PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná světelná lišta; viz strana 31
- ✓ Zvolen režim LED; viz strana 32

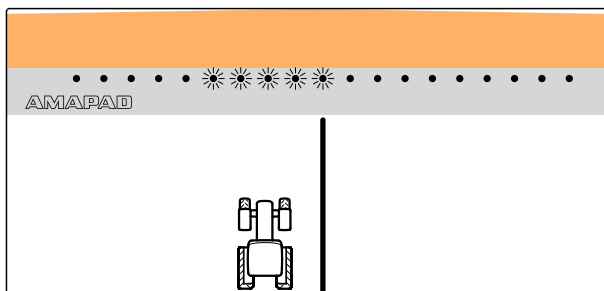
- Pokud byl zvolen režim LED; "Přijíždění k", řiďte vozidlo na stranu, na níž svítí LED světelné lišty



CMS-I-000688

nebo

když byl zvolen režim LED "Odjíždění", řiďte vozidlo pryč od strany, na níž svítí LED světelné lišty



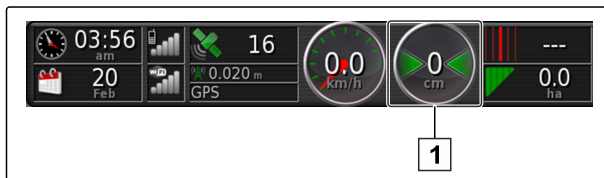
CMS-I-000690

## 11.8.2 Kontrolka odchyly stopy na přístrojové desce

CMS-T-001524-B.1

Přístrojová deska se nachází na dolním okraji provozního menu. V datovém poli odchyly stopy **1** se zobrazuje, jak daleko se vozidlo vzdálilo od vodicí stopy.

Vozidlo se nachází na správné stopě, když se vedle nuly zobrazují 2 zelené body. Když se vozidlo vychýlí z vodicí stopy, zobrazí se v závislosti na nastavení vedle odchyly červená šipka.



CMS-I-001021

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Aktivována indikace pro odchylku stopy na přístrojové desce; viz strana 109
- ✓ Zvolen režim LED; viz strana 32

**OZNÁMENÍ**

Pro indikaci odchylky stopy na přístrojové desce může zůstat světelná lišta deaktivovaná.

1. *Pokud byl zvolen režim LED; "Přijíždění k",* řiďte vozidlo na stranu, na níž se objevuje červená šipka.
2. *Když byl zvolen režim LED "Odjíždění",* řiďte vozidlo pryč od strany, na níž se objevuje červená šipka.

**11.9****Korekce vodících stop**

CMS-T-00000246-C.1

Aby se vyrovnaly odchylky, lze průběh vodících stop korigovat. Odchylky vodících stop vznikají v důsledku posunu GPS. Když zobrazované vodící stopy přestávají souhlasit se skutečnými stopami na poli, lze zobrazované vodící stopy v AmaPad ručně posunout.

- Korekce vodících stop viz strana 162.

## Korekce příjmu GPS

12

CMS-T-00000454-A.1

### 12.1

#### Provedení korekce posunu GPS

CMS-T-00000455-A.1

##### 12.1.1 Korekce posunu GPS pomocí volby možností posunu GPS



CMS-T-000655-B.1

Jako posun GPS se označují odchylky signálu GPS, které vznikají při použití zdrojů korekcí s malou přesností. Posun GPS rozpoznáte podle toho, že pozice symbolu vozidla v AmaPad již nesouhlasí se skutečnou polohou vozidla.



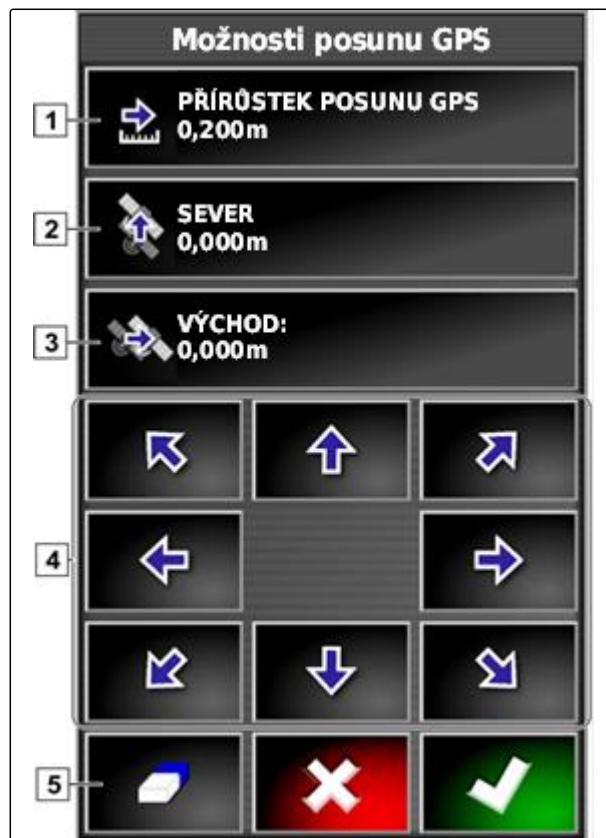
#### OZNÁMENÍ

K rozpoznání posunu GPS je zapotřebí skutečný a virtuální referenční bod. Jako skutečný referenční bod může sloužit snadno rozpoznatelná pozice na poli, např. vjezd na pole nebo stopy pneumatik na již zpracované ploše. Jako virtuální referenční bod v AmaPad může sloužit hranice, značka nebo zpracovaná plocha.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte možnosti posunu GPS.


**Možná nastavení:**

- 1 Zadat délku jednotlivých korekčních kroků.
- 2 Indikace pro délku již provedené korekce. Kladná hodnota pro korekční krok směrem na sever. Záporná hodnota pro korekční krok směrem na jih.
- 3 Indikace pro délku již provedené korekce. Kladná hodnota pro korekční krok směrem na východ. Záporná hodnota pro korekční krok směrem na západ.
- 4 Směrové šipky pro jednotlivé korekční kroky. Délku jednotlivých korekčních kroků zadejte pod
  - 1.
- 5 Resetování všech korekcí.



CMS-I-000571

3. Provádějte korekce, dokud pozice symbolu vozidla v AmaPad nesouhlasí se skutečnou polohou vozidla.

4. Potvrďte pomocí .

**12.1.2 Korekce posunu GPS pomocí značky**

CMS-T-000663-B.1

Jako posun GPS se označují odchylky signálu GPS, které vznikají při použití zdrojů korekcí s malou přesností. Posun GPS rozpoznáte podle toho, že pozice symbolu vozidla v AmaPad již nesouhlasí se skutečnou polohou vozidla.



## OZNÁMENÍ

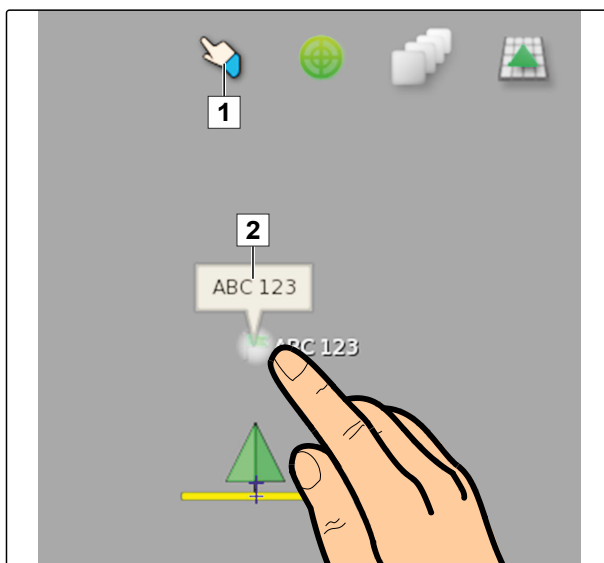
K rozpoznání posunu GPS je zapotřebí skutečný a virtuální referenční bod. Jako skutečný referenční bod může sloužit snadno rozpoznatelná pozice na poli, např. vjezd na pole nebo stopy pneumatik na již zpracované ploše. Značka může sloužit jako virtuální referenční bod, na který se posune symbol vozidla.



## PŘEDPOKLADY

- ✓ Nastavena značka jako referenční bod; viz strana

1. Položte prst na libovolný bod na mapě.  
➔ Potvrzení výběru **1** se po půl sekundě zbarví.
2. Pohybujte prstem na značce, dokud se nezobrazí název značky **2**.
3. Sundejte prst z mapy.  
➔ Otevřou se možnosti značky.



CMS-I-000684

4. Klepněte na "Korekce posunu GPS".  
➔ Symbol vozidla je přesunut do polohy zvolené značky.



CMS-I-000576

## 12.2



## Korekce vodicích stop

CMS-T-00000456-A.1

## 12.2.1 Postupné přesunutí vodicích stop



CMS-T-000780-B.1

Aby se vyrovnaly odchylky způsobené posunem GPS, lze průběh vodicích stop korigovat. Když zobrazované vodicí stopy přestávají souhlasit se skutečnými stopami na poli, lze zobrazované vodicí stopy v AmaPad ručně posunout.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte možnosti funkce Nudge.
3. Klepněte na "Odsazení funkce Nudge".
4. Zadejte délku, o níž se mají vodicí stopy při každém korekčním kroku posunout.



CMS-I-001377



5. Když se mají vodicí stopy posunout doleva, klepněte na .
- nebo
- když se mají vodicí stopy posunout doprava, klepněte na .
6. Klepejte na tlačítka, dokud vodicí stopy v AmaPad nesouhlasí se skutečnými stopami na poli.

## 12.2.2 Posunutí vodicí stopy o uvedenou délku

CMS-T-000786-B.1

Aby se vyrovnaly odchylky způsobené posunem GPS, lze průběh vodicích stop korigovat. Když zobrazované vodicí stopy přestávají souhlasit se

skutečnými stopami na poli, lze zobrazované vodící stopy v AmaPad posunout o určitou délku.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte možnosti funkce Nudge.
3. Klepněte na "Celkové posunutí".

### OZNÁMENÍ

Na tlačítku "Celkové posunutí" je uvedena délka, o níž byly vodící stopy posunuty. Další posuny se musí přičítat nebo odečítat.


4. *Když se mají vodící stopy posunout doprava,* zadejte kladnou hodnotu

nebo

*když se mají vodící stopy posunout doleva,* zadejte zápornou hodnotu

nebo

*když se mají všechna posunutí resetovat,* zadejte „0“.

5. Potvrďte pomocí .

➔ Vodící stopy se posunou o uvedenou hodnotu.





CMS-I-001377

## 12.2.3 Posunutí vodící stopy do polohy vozidla

CMS-T-000783-B.1

Aby se vyrovnaly odchylky způsobené posunem GPS, lze průběh vodících stop korigovat. Když zobrazované vodící stopy přestávají souhlasit se skutečnými stopami na poli, lze zobrazované vodící stopy v AmaPad posunout do polohy vozidla.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  přesuňte nejbližší vodící stopu do polohy vozidla.

## 12.3





## Uložení korigovaných vodicích stop

CMS-T-000793-B.1



## OZNÁMENÍ

Korigované vodicí stopy se musí uložit pod novým názvem. Vodicí stopy vytvořené předtím zůstanou zachované.

1. V menu úlohy klepněte na .
  2. Pomocí  vyvolejte menu "Uložit upravené vodítko".
  3. Klepněte na "Název vodítka".
  4. Zadejte název vodicí stopy.
  5. Potvrďte zadání pomocí .
  6. Potvrďte pomocí .
- ➔ Korigované vodicí stopy byly uloženy a přiřazeny aktuálnímu poli.



CMS-I-001380


## 12.4

## Zjištění informací GPS

CMS-T-000608-A.1

Informace GPS lze zjistit v menu funkcí.



- V menu funkcí otevřete miniaturní náhled informací GPS pomocí .

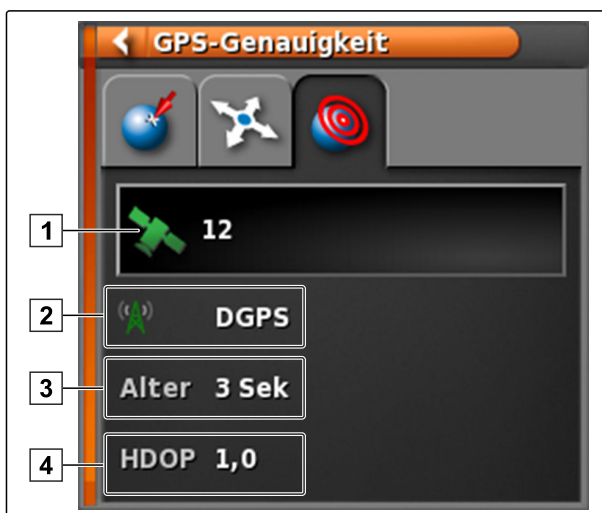
- 1 Poloha GPS
- 2 Orientace vozidla
- 3 Přesnost GPS



CMS-I-000511

### Přesnost GPS

- 1 Počet satelitů, zjištění informací o satelitech
- 2 Použití korekční signál
- 3 Stáří korekčního signálu v sekundách
- 4 Horizontální odchylka polohy: Hodnota menší než 1: vysoká přesnost, Hodnota větší než 4: nízká přesnost



CMS-I-000590

## Použití automatiky řízení

# 13

CMS-T-00000457-A.1

### 13.1

#### Kalibrace řízení

CMS-T-000668-B.1

AmaPad může podle údajů převzít řízení vozidla a udržovat ho na vytvořené vodící stopě. Pro správnou funkci automatiky řízení se musí řízení kalibrovat.



#### OZNÁMENÍ

V tomto návodu k obsluze je popsána jen kalibrace řízení pro samojízdný postřikovač AMAZONE Pantera. Informace k jiným vozidlům vám poskytne společnost AMAZONE.



#### DŮLEŽITÉ

##### Nebezpečí poškození stroje!

Nutné jízdní manévry mohou způsobit poškození připojených přípojných zařízení nebo postřikovacích ramen.

- Odpojte všechna přípojná zařízení a složte postřikovací ramena, než začnete s kalibrací kompasu.



#### OZNÁMENÍ

Kalibrace kompasu obsahuje jízdu v kruhu a přímou jízdu v délce 100 m.

1. Zajistěte, aby byl k dispozici dostatek místa pro kalibraci kompasu.
2. V menu úlohy klepněte na .
3. Pomocí vyvolejte menu "Kalibrace řízení".

4. Klepněte na "Kompas".

➔ Spustí se kalibrace kompasu.

5. Řiďte se pokyny na obrazovce.



#### OZNÁMENÍ

Snímač úhlu natočení kol se pro samojízdný postřikovač AMAZONE nemusí kalibrovat. Informace k jiným vozidlům vám poskytne společnost AMAZONE.

Úhel vyrovnání se musí kalibrovat jen tehdy, když jako zdroj korekcí bylo uvedeno "RTK", viz strana 60. "RTK" je zpoplatněný zdroj korekcí a v tomto návodu k obsluze není popsán. Další informace k zpoplatněným zdrojům korekcí vám poskytne společnost AMAZONE.



CMS-I-000612

## 13.2

### Zjištění stavu řízení

CMS-T-000704-B.1

Stav řízení poskytuje přehled o podmínkách, které musí být splněny, aby bylo možné použít automatiku řízení.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Vozidlo stojí
- ✓ Aktivováno stavové okno automatiky řízení; viz strana 39
- ✓ Tlačítko k zapnutí automatiky řízení je červené:
- ✓ Vytvořeno vozidlo s automatikou řízení; viz strana 83
- ✓ Instalován vhodný přijímač GPS (AGI-3 nebo AGI-4); viz strana 56
- ✓ Aktivováno automatické řízení; viz strana 85

► V provozním menu klepněte na

nebo

V menu úlohy klepněte na a .

➔ Otevře se okno "Stav řízení".





CMS-I-000444

Červený indikátor stavu u:	Opatření
Hardware přijímače	Zkontrolujte, zda je přijímač GPS správně připojený, bezpečně upevněný a zapnutý.
Diferenciální korekce	Zkontrolujte, zda zdroj korekcí byl správně konfigurován, viz strana 60.
Přesnost polohy	<p>Zkontrolujte data GPS, viz strana 25:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Zdroj korekcí musí konvergovat</li> <li>• Satelitní data musí mít vysokou přesnost</li> <li>• Musí být k dispozici nejméně 4 satelity</li> <li>• Zdroj korekcí musí souhlasit s nastavením. Při nesprávném zdroji korekcí: Zvolte správný zdroj korekcí, viz strana 60.</li> </ul> <p>Jestliže je příjem rušen stromy, vedením vysokého napětí apod., vyjedťte strojem na volné prostranství.</p>
Ovladač řízení	<p>Zkontrolujte, zda ovládací přístroj řízení je správně připojený a zapnutý.</p> <p>Zkontrolujte, zda v menu nastavení je zvolen správný ovládací přístroj řízení, viz strana 83.</p>
Geometrie vozidla	Zkontrolujte, zda jsou správně zadány geometrické údaje vozidla, viz strana 78 nebo vozidlo zadejte znovu, viz strana 80.
Profil vozidla	Zkontrolujte, zda jsou správně zadány geometrické údaje vozidla, viz strana 78. Zkontrolujte, zda je zvoleno správné vozidlo viz strana 80.
Řízení kalibrováno	Kalibrujte řízení, viz strana 166.
Uzamčení	Odjistěte ovladač řízení na vozidle.
Dostupná trasa	<p>Zkontrolujte, zda je zvolena vodicí stopa, viz strana .</p> <p>Najeďte blíže k vodicí stopě.</p>
Trasa synchronizovaná	<p>Zkontrolujte spojení k přijímači GPS.</p> <p>Znovu načtěte vodicí stopu a počkejte na synchronizaci vodicí stopy.</p>
Zakázaná operace	Ukončete všechny operace prováděné v AmaPad.
Přítomnost obsluhy	Sedněte si na sedadlo řidiče.
Volant	Pustťte volant.
Rychlost	Jedťte rychlostí od 1 do 25 km/h.
Chyba boční odchylky od trasy	Najeďte blíže k vodicí stopě.
Chyba kurzu	<p>Zkalibrujte kompas, viz strana 166.</p> <p>Najeďte na vodicí stopu.</p>

## 13.3

## Nastavení automatiky řízení

CMS-T-000604-A.1

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte menu "Nastavení řízení".

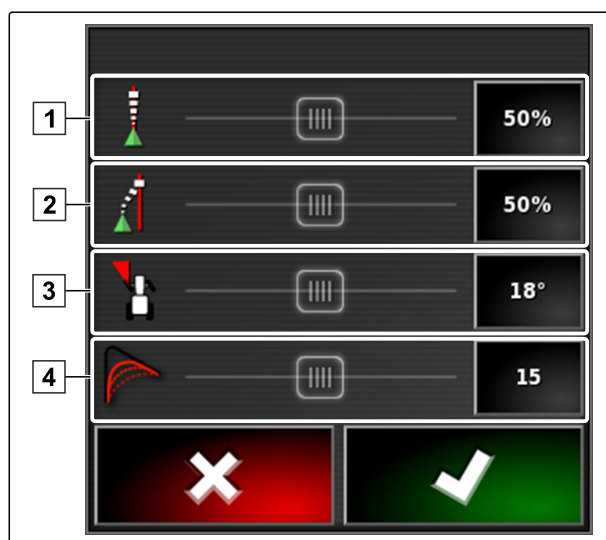
**DŮLEŽITÉ****Nebezpečí poškození stroje!**

V důsledku vysokých nastavených hodnot reaguje automatika řízení agresivně. Tak mohou vzniknout škody na připojených přípojných zařízeních nebo postřikovacích ramenech.

- ▶ Nejprve nastavte hodnoty pro méně agresivní chování řízení.
- ▶ Zkontrolujte chování řízení.
- ▶ Zvyšujte hodnotu v malých krocích.

**Možná nastavení:**

- 1 Přesnost stopy: Pomocí přesnosti stopy se nastavuje, jak agresivně sleduje řídící automatika vodící stopu.
- 2 Přesnost přiblížení: Pomocí přesnosti přiblížení se nastavuje, jak agresivně zatáčí automatika řízení do vodící stopy.
- 3 Maximální úhel řízení: Maximální úhel řízení udává, jak daleko automatika řízení může řízení zatočit.
- 4 Poloměr vyhlazení pro křivkové vodící stopy: Poloměr vyhlazení pro křivkové vodící stopy udává, jak přesně automatika řízení sleduje křivkovou vodící stopu. Při nízké hodnotě jsou křivkové vodící stopy sledovány přesněji a křivky zůstávají ostré. Při vysoké hodnotě jsou křivkové vodící stopy sledovány volněji a křivky se zakulacují.



CMS-I-000451

3. Potvrďte nastavení pomocí .

## 13.4


## Zapnutí automatiky řízení

CMS-T-001557-B.1




## PŘEDPOKLADY

- ✓ Vytvořeno vozidlo s automatikou řízení; viz strana 76
- ✓ Instalován vhodný přijímač GPS (AGI-3 nebo AGI-4), viz strana 56
- ✓ Aktivováno automatické řízení, viz strana 85
- ✓ Řízení kalibrováno, viz strana 166.
- ✓ Splněny všechny předpoklady pro stav řízení, viz strana 167
- ✓ Seřizená automatika řízení, viz strana 170
- ✓ Vozidlo se nachází na vodící stopě

► V provozním menu klepněte na .

➔ Zazní alarm!

➔ Automatika řízení byla spuštěna.

➔ Tlačítko k zapnutí automatiky řízení změní barvu na zelenou: .



## OZNÁMENÍ

Jestliže se vozidlo při jízdě nechová požadovaným způsobem, lze automatiku řízení znovu seřídít, viz strana 170.

## 13.5


## Zapnutí automatiky řízení se zpožděním


CMS-T-000562-A.1

Automatika řízení se může zapínat s časovým zpožděním, aby vozidlo mohlo mezitím akcelarovat. Po dosažení požadované rychlosti se automatika řízení automaticky zapne.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Rychlost jízdy pod 2 km/h

1. Dvakrát rychle klepněte na .

→  bliká žluto-bíle.

2. Zrychlení vozidla.

→ Po dosažení požadované rychlosti vozidla se automatika řízení automaticky zapne.

**13.6****Vypnutí automatiky řízení**

CMS-T-000700-A.1


**OZNÁMENÍ**

Nejsou-li splněny všechny podmínky pro stav řízení, automatika řízení se vypne. Přehled podmínek, viz strana 167.

Existují 2 možnosti pro vypnutí automatiky řízení:

► Otočte volant o několik stupňů

nebo

v provozním menu klepněte na .

→ Zazní alarm!

→ Automatika řízení je vypnutá.



# Použití univerzálního terminálu

# 14

CMS-T-00000458-A.1


## 14.1

### Otevření univerzálního terminálu

CMS-T-00000556-A.1


Pomocí univerzálního terminálu lze přistupovat k ECU přípojného zařízení. Uživatelské rozhraní řízení stroje se zobrazuje v AmaPad a je možné ho odsud ovládat.

Miniaturní náhled pro univerzální terminál se nachází na panelu funkcí v provozním menu.

1. V menu funkcí klepněte na .

#### OZNÁMENÍ

Na tlačítku v menu funkcí může být také zobrazen symbol pro připojené přípojné zařízení. Příklad

rozmetadla hnojiv: .

- ➔ Otevře se miniaturní náhled pro univerzální terminál.

2. Zvětšíte miniaturní náhled.

#### OZNÁMENÍ

Nastavení univerzálního terminálu viz strana 71.



CMS-I-00000272

## 14.2

## Zvětšení výřezu v miniaturním náhledu

CMS-T-000815-A.1

Zobrazení univerzálního terminálu v miniaturním náhledu lze zvětšit.

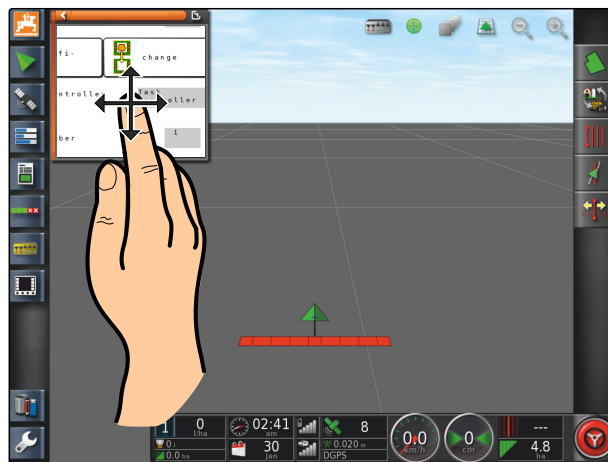
1. Klepněte dvakrát za sebou na miniaturní náhled.

➔ Zvolená oblast se zvětší.

2. *Chcete-li výřez posunout,* přejeďte prstem přes miniaturní náhled.

**OZNÁMENÍ**

Univerzální terminál nelze prostřednictvím miniaturního náhledu ovládat.



CMS-I-000932

## 14.3

## Použití automatického přiřazení AUX-N

CMS-T-004499-B.1

Když se k AmaPad připojí přípojné zařízení nebo externí vstupní zařízení, vyše přípojné zařízení nebo externí vstupní zařízení do AmaPad automaticky přiřazení AUX-N pro určité funkce.

**OZNÁMENÍ**

Odeslaná přiřazení AUX-N se musí potvrdit při každém spuštění AmaPad.

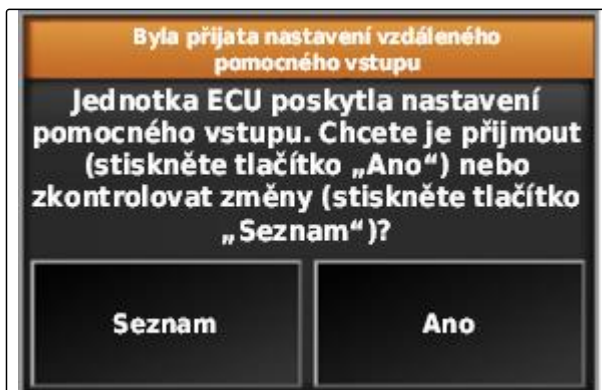
**OZNÁMENÍ**

Než přípojné zařízení nebo externí vstupní zařízení vyše přiřazení AUX-N, může trvat až 2 minuty.

Při spuštění AmaPad a připojeném přípojném zařízení nebo externím vstupním zařízením se zobrazí upozornění na vyslaná přiřazení AUX-N.

K dispozici jsou následující možnosti výběru:

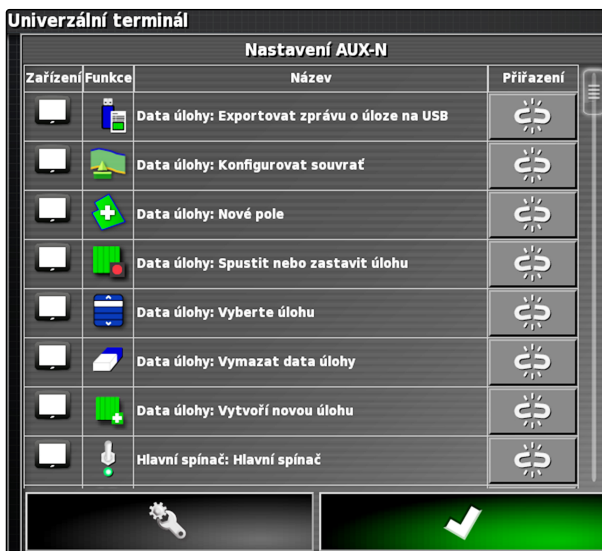
- Pomocí "Ano" převzít vyslaná přiřazení AUX-N
- Změnit vyslaná přiřazení AUX-N.




CMS-I-001507

1. *Mají-li se změnit vyslaná přiřazení AUX-N,* klepněte na "Seznam".

➔ Otevře se seznam vyslaných přiřazení AUX-N v univerzálním terminálu.



CMS-I-001504

2. *Chcete-li změnit vyslaná přiřazení AUX-N,* viz strana 176 .
3. *Chcete-li smazat všechna přiřazení AUX-N,* klepněte na .

## 14.4

## Správa funkcí AUX-N

CMS-T-00000460-A.1

## 14.4.1 Otevření nastavení AUX-N

CMS-T-00000461-A.1

Funkce AmaPad a funkce připojeného přípojného zařízení lze provádět prostřednictvím tlačítek rychlého přístupu a externího vstupního zařízení. Je-li například připojený AmaPilot<sup>+</sup>, lze tlačítka AmaPilot<sup>+</sup> přiřazovat funkce.

1. Zvolte v univerzálním terminálu .

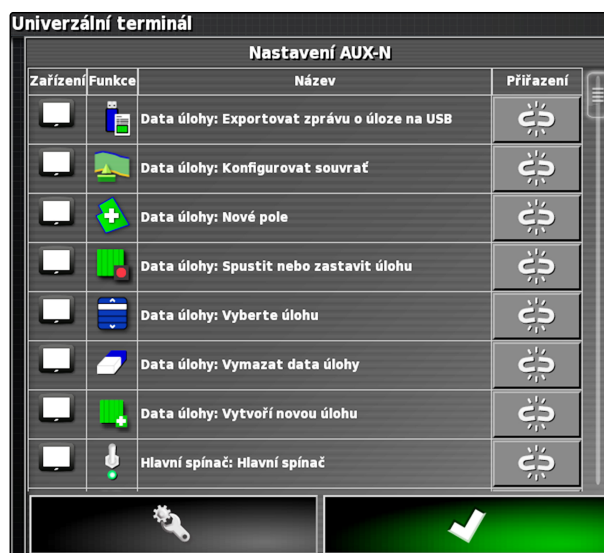
➔ Zobrazí se seznam funkcí, které jsou k dispozici.

2. *Chcete-li funkce filtrovat podle stroj,*

Zvolte .

3. *Chcete-li přiřadit funkci,*

Zvolte .



CMS-I-001504

➔ Otevře se menu "Změnit přiřazení".

**Pro přiřazení jsou k dispozici následující možnosti:**

- Přiřazení pro externí vstupní zařízení; viz strana 177
- Přiřazení pro miniaturní náhled; viz strana 177
- Přiřazení pro tlačítko na přístrojové desce; viz strana
- Přiřazení z výběrového seznamu; viz strana 178
- Smazat přiřazení; viz strana 178



CMS-I-001223

## Přiřazení pro externí vstupní zařízení

CMS-T-002579-A.1



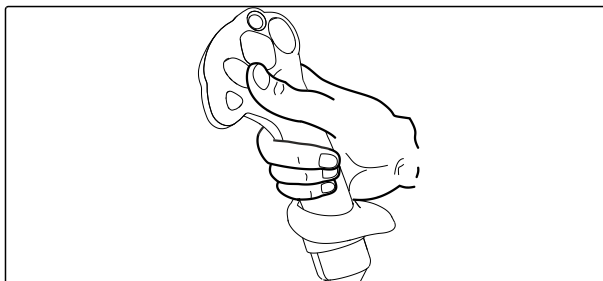
### PŘEDPOKLADY

- ✓ Připojené externí vstupní zařízení
- ✓ Externí vstupní zařízení načteno v univerzálním terminálu

1. Stiskněte tlačítko na externím vstupním zařízení, například na AmaPilot\*.

➔ Vybrané tlačítko se přiřadí funkci.

2. Přiřazení potvrďte pomocí .



CMS-I-001244

## Přiřazení pro miniaturní náhled

CMS-T-002466-B.1



### OZNÁMENÍ

Miniaturní náhled pro vstup AUX se zobrazí až tehdy, když se zpracovává přiřazení nebo přiřazení již existují.

- Zvolte požadované tlačítko v miniaturním náhledu.

➔ Funkce se přiřadí zvolenému tlačítku.



CMS-I-001221

## Přiřazení z výběrového seznamu

CMS-T-002575-A.1

1. *Chcete-li otevřít seznam možností vstupu,*

Zvolte .

➔ Otevře se menu "Vybrat vstupní zařízení".

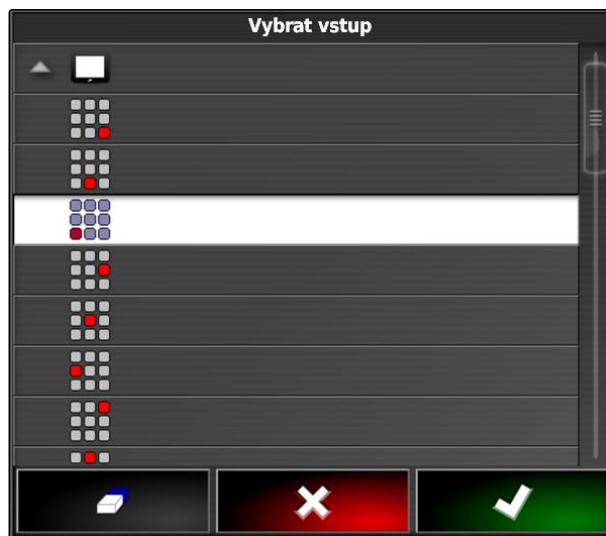
2. Zvolte vstupní zařízení ze seznamu.

3. Zvolte softwarové nebo fyzické tlačítko pro přiřazení.

nebo

smažte přiřazení pomocí .

4. Přiřazení potvrďte pomocí .




CMS-I-002404

## Smazání přiřazení

CMS-T-002577-A.1

1. *Chcete-li smazat přiřazení,*

Zvolte .

2. Potvrďte pomocí .

## Použití automatické detekce zpětného chodu

# 15

CMS-T-000153-A.1

Pomocí automatické detekce zpětného chodu se určí, zda se vozidlo pohybuje dozadu. Když je detekován zpětný chod, symbol vozidla na mapě se pohybuje dozadu. Bez automatické detekce zpětného chodu se symbol vozidla při zpětném chodu otočí.



### OZNÁMENÍ


Automatická detekce zpětného chodu se musí aktivovat v menu nastavení; viz strana 49.

1. Vozidlem couvejte.

➔ Tlačítko pro automatickou detekci se zbarví žlutě:



2. *Souhlasí-li směr pohybu symbolu vozidla se směrem pohybu vozidla,*

klepněte na .

## Použití spínání sekcí

# 16

CMS-T-00000462-A.1

### 16.1

#### Použití ručního spínání sekcí

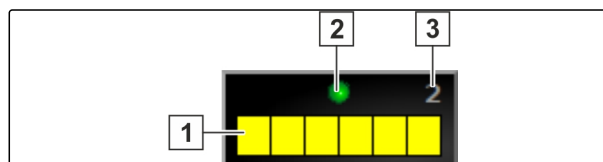
CMS-T-001507-B.1

Pro postřikovač a secí stroje lze aktivovat virtuální spínače sekcí. Virtuálními spínači sekcí lze zapínat a vypínat jednotlivé sekce.

Miniaturní náhled pro ruční spínání sekcí se nachází na panelu funkcí v provozním menu. Alternativně je možné vyvolat virtuální spínače sekcí na mapě v mapovém náhledu.

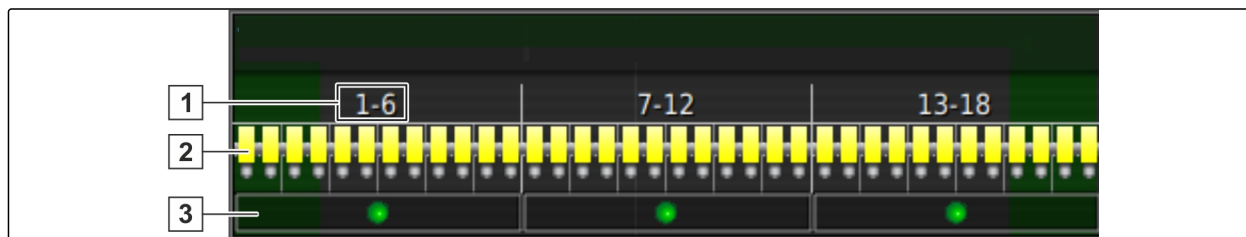
#### Spínač sekcí v mapovém náhledu

- 1** Stav sekcí: Červená: sekce vypnutá, Žlutá: sekce zapnutá a aplikace zastavená (zpravidla automatickým spínáním sekcí). Zelená: sekce zapnutá a aplikace zahájená. Oranžová: sekce je zapnutá a aplikace zastavená nebo sekce je vypnutá a aplikace spuštěná (zpravidla v důsledku zpoždění spínání)
- 2** Stav spínače sekcí: Zelená: spínač sekcí zapnutý, Červená: spínač sekcí vypnutý
- 3** Číslo spínače



CMS-I-002411





CMS-I-002409


### Spínače sekcí v mapovém náhledu

- |   |   |
|---|---|
| <p><b>1</b> Čísla sekcí</p> <p><b>2</b> Stav sekcí: Červená: sekce vypnutá, Žlutá: sekce zapnutá a aplikace zastavená (zpravidla automatickým spínáním sekcí). Zelená: sekce zapnutá a aplikace zahájená. Oranžová: sekce je zapnutá a aplikace zastavená nebo sekce je vypnutá a aplikace spuštěná (zpravidla v důsledku zpoždění spínání)</p> | <p><b>3</b> Stav spínače sekcí: Zelená: spínač sekcí zapnutý, Červená: spínač sekcí vypnutý</p> |
|---|---|




#### PŘEDPOKLADY

- ✓ Virtuální spínače sekcí aktivovány a konfigurovány; viz strana 95
- ✓ Úloha spuštěna; viz strana 115
- ✓ Automatické spínání sekcí zapnuté; viz strana 182

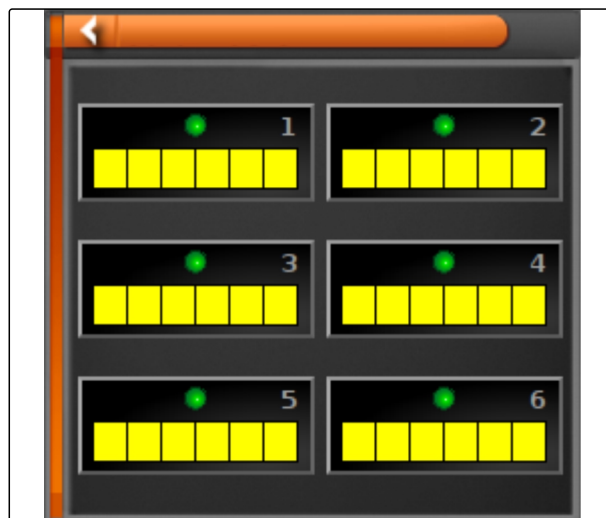
1. Na panelu funkcí klepněte na 

nebo

v mapovém náhledu klepněte na .

➔ Otevře se ruční spínání sekcí.

2. Pro zapnutí nebo vypnutí sekce: klepněte na příslušný spínač sekce.



CMS-I-002413

## 16.2

### Použití automatického spínání sekcí

CMS-T-001490-B.1

Při automatickém spínání se sekce přípojného zařízení automaticky vypnou, když přípojně zařízení přejede přes určitou hranici nebo zpracovanou plochu.

- 1 Hranice
- 2 Nezpracované plochy se zobrazují tmavě šedě, např. vyloučené regiony.
- 3 Zpracované plochy se zobrazují světle šedě.




CMS-I-001384



#### PŘEDPOKLADY

- ✓ Spínání sekcí konfigurováno; viz strana 95
- ✓ Aktivováno automatické spínání sekcí v univerzálním terminálu; viz návod k obsluze řízení stroje

1. V menu funkcí klepněte na .

- ➔ Otevře miniaturní náhled automatického ovládání sekcí.

### Možná nastavení:

"Řídicí režim": Pomocí řídicího režimu se konfiguruje překrývání sekcí.

"Hraniční limit": Pomocí hraničního limitu lze stanovit, v jakých oblastech se sekce vypínají.

"ASC zapnuto": Tímto tlačítkem se zapíná nebo vypíná Automatické spínání sekcí.



CMS-I-000497

2. *Chcete-li konfigurovat řídicí režim,*  
viz strana 183.
3. *Pro stanovení hraničního limitu*  
viz strana 188.
4. *Chcete-li automatické spínání sekcí zapnout*  
*nebo vypnout,*  
klepněte na "ASC".

## 16.3

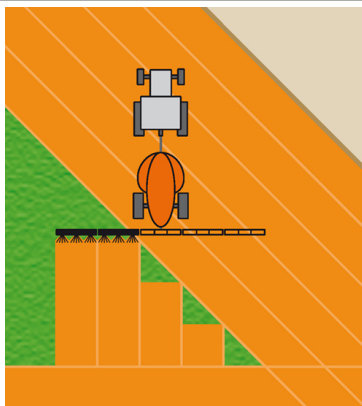
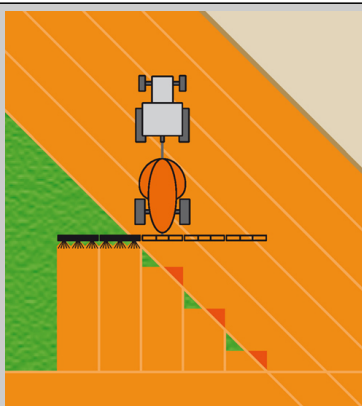
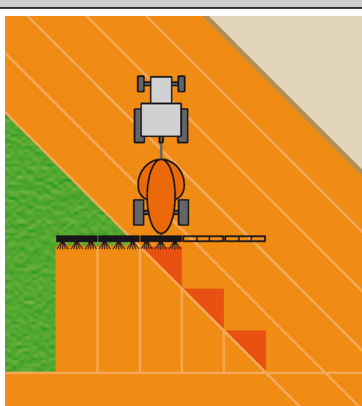
### Konfigurace řídicího režimu


CMS-T-00000463-A.1

#### Nastavení řídicího režimu pro vnitřní segment

CMS-T-003904-B.1

Řídicí režim pro vnitřní segmenty popisuje překrývání vnitřních sekcí. Pomocí překrývání se stanoví, nakolik smí sekce přecházet do již zpracované plochy, než se sekce vypnou.

Příklady nastavení	Vysvětlení	Obrázek
0 %	Sekce se vypnou, než nastane překrytí.	 <p>CMS-I-001321</p>
50%	Sekce se vypnou, pokud přecházejí z poloviny do zpracované plochy.	 <p>CMS-I-001319</p>
100%	Sekce se vypnou, pokud zcela přecházejí přes zpracovanou plochu.	 <p>CMS-I-001317</p>

1. V menu funkcí klepněte na .

➔ Otevře miniaturní náhled automatického ovládání sekcí.

2. Klepněte na "Řídicí režim".

➔ Otevře se menu "Ovládací režim ASC".



CMS-I-000497

3. Pod "Ovládací režim vnitřních sekcí" nastavte posuvníkem hodnotu v procentech

nebo

Zadejte hodnotu v procentech.

4. Potvrďte nastavení pomocí .

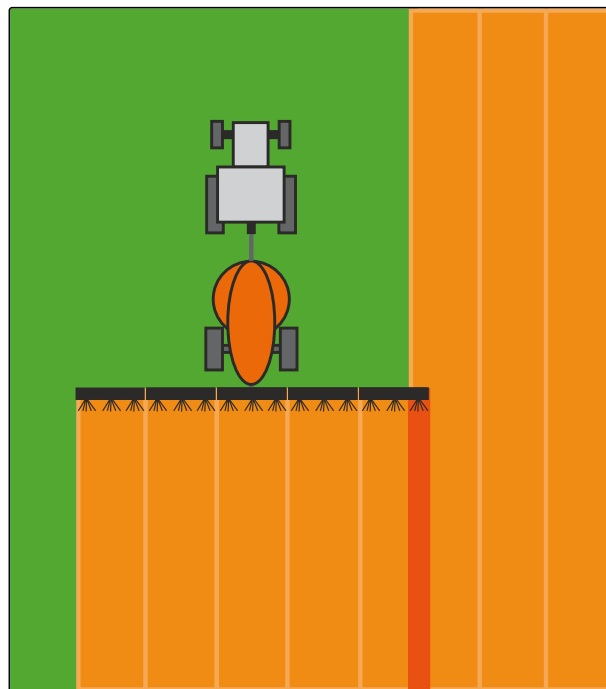


CMS-I-000965


### 16.3.1 Nastavení řídicího režimu pro vnější segmenty

CMS-T-003907-B.1

Řídicí režim pro vnější segmenty popisuje překrývání obou vnějších sekcí. Pomocí překrývání se stanoví, nakolik smí sekce přecházet do již zpracované plochy, než se sekce vypnou. Překrytí brání tomu, aby se vnější sekce neustále vypínaly a zapínaly při souběžných jízdách, když se dotknou zpracované plochy.




CMS-I-000594

1. V menu funkcí klepněte na  .  
 ➔ Otevře miniaturní náhled automatického ovládání sekcí.
2. Klepněte na "Řídicí režim".  
 ➔ Otevře se menu "Ovládací režim ASC".



CMS-I-000497

3. Pod "Řídicí režim vnějších segmentů" nastavte posuvníkem hodnotu v procentech.

4. Potvrďte nastavení pomocí .

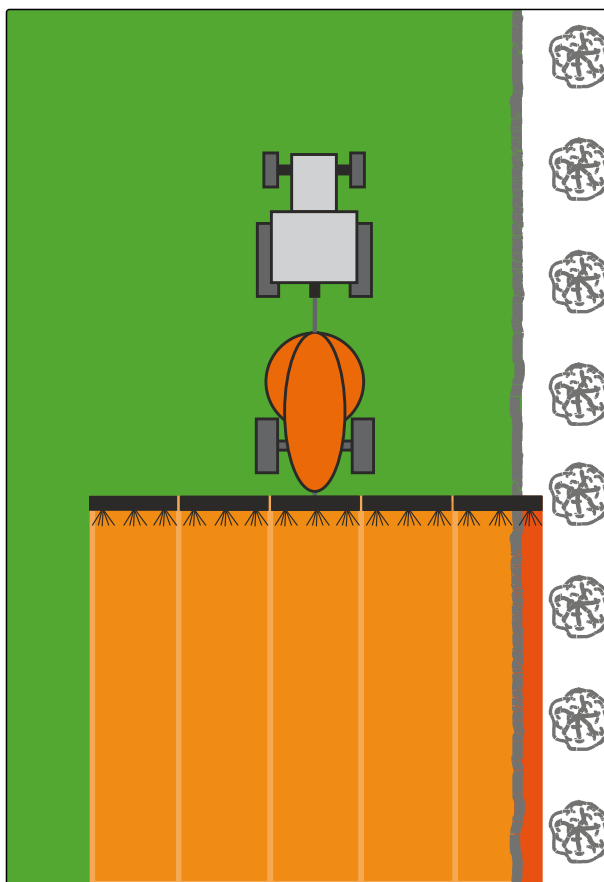


CMS-I-000965


### 16.3.2 Stanovení tolerance překrytí na hranici pole

CMS-T-005171-B.1

Tolerance překrytí na hranici stanoví, nakolik smí vnější sekce přechnívat přes hranici pole, než se vypnou. Tolerance překrytí na hranici brání tomu, aby se vnější sekce při jízdě na hranici neustále vypínaly a zapínaly, protože se dotýkají hranice.



CMS-I-001467

1. V menu funkcí klepněte na .
- ➔ Otevře miniaturní náhled automatického ovládání sekcí.
2. Klepněte na "Řídicí režim".
- ➔ Otevře se menu "Ovládací režim ASC".



CMS-I-000497

3. Pod "Tolerance překrytí na hranici pole" zadejte posuvníkem požadovanou toleranci překrytí.

4. Potvrďte nastavení pomocí .



CMS-I-000965

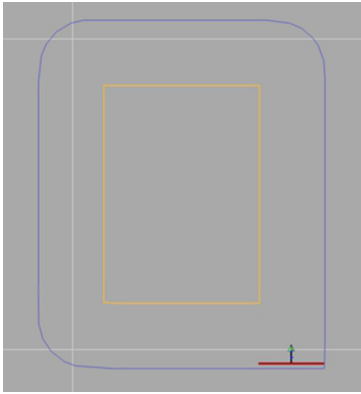
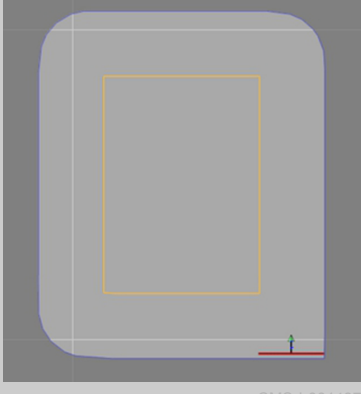
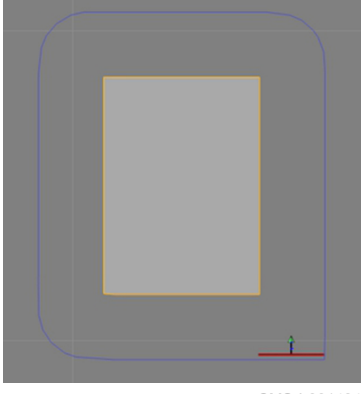
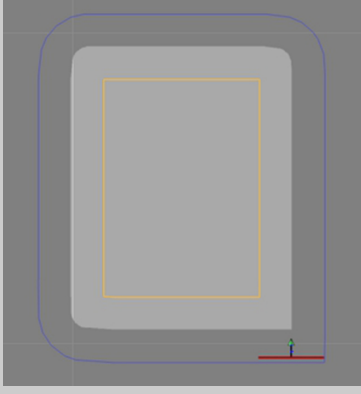
## 16.4



### Stanovení hraničního limitu

CMS-T-000680-B.1

Pomocí hraničního limitu lze stanovit, v jakých oblastech se sekce automaticky vypínají. V následující tabulce jsou uvedena možná nastavení. Obrázky ukazují zobrazení v mapovém náhledu AmaPad. Ve světle šedých oblastech zůstávají sekce zapnuté, v tmavě šedých oblastech se sekce vypínají.



Hraniční limit	Vysvětlení	Obrázek
Neomezeno	<p>Jen pro postřikovače a secí stroje</p> <p>Sekce zůstávají zapnuté ve všech oblastech mimo zpracovanou plochu.</p>	 <p>CMS-I-001440</p>
Hranice	<p>V oblastech mimo hranici se sekce vypínají.</p>	 <p>CMS-I-001437</p>
Souvrat'	<p>Na souvrati a mimo hranici se sekce vypínají.</p>	 <p>CMS-I-001434</p>
Bezpečnostní zóna	<p>Jen pro rozmetadla hnojiv.</p> <p>V rámci hranice se vytvoří bezpečnostní zóna. Šířka bezpečnostní zóny činí polovinu pracovního záběru. Uvnitř bezpečnostní zóny a mimo hranici se sekce vypínají.</p>	 <p>CMS-I-001443</p>

1. V menu funkcí klepněte na .
- ➔ Otevře miniaturní náhled automatického ovládání sekcí.
2. Klepněte na "Hraniční limit".
3. Vyberte hraniční limit.
4. Potvrďte výběr pomocí .



CMS-I-000497

## Použití řízení množství

# 17

CMS-T-00000464-B.1

### 17.1

#### Použití úlohy s aplikační mapou

CMS-T-000569-C.1

Ve Farm Management Information System lze vytvářet úlohy, které obsahují aplikační mapy pro aplikované množství nebo jiná specifická nastavení pro dílčí plochy. Úlohy jsou zpracovávány a dokumentovány s AmaPad.





#### PŘEDPOKLADY

- ✓ Importována úloha s aplikační mapou; viz strana
- ✓ Zvolena úloha s aplikační mapou; viz strana
- ✓ Spuštěna úloha s aplikační mapou; viz strana 115



#### OZNÁMENÍ

Když se data úlohy a aplikační mapa hodí k připojenému přípojnému zařízení, aplikační mapa se automaticky načte a úlohu je možné zpracovat.

1. *Když se aplikační mapa nezobrazí, proveďte následující kroky.*
2. V menu úlohy klepněte na .
3. Pomocí  vyvolejte menu "Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti".

Ve sloupci "Zdroj" se zobrazí "TASKDATA". Tento záznam znamená, že se načítá aplikační mapa ze zvolené úlohy.

4. Zkontrolujte hodnoty v tabulce.



### ODSTRANĚNÍ ZÁVAD

*Nejsou hodnoty v tabulce správné?*

Jednotka dat úlohy se nehodí k přípojnému zařízení.

1. Připojte správné přípojně zařízení.
2. Zkontrolujte nastavení přípojného zařízení; viz strana 87
3. Přepracujte data úlohy.

**Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti (VRC) pro tuto**

	Cíl řízení	Zdroj	Jednot	Produkt	
1	Cíl řízení 1	TASKDATA:0	l/ha		
2	Cíl řízení 2	Pevný: 100	%		

CMS-I-002666

5. *Pro dokumentování množství použitých produktů nebo konfigurování záchytných hodnot:*  
viz strana .

6. Potvrďte pomocí .

➔ Aplikační mapa se načítá.



### OZNÁMENÍ

**Aby se aplikační mapa zobrazila správně, musí být splněny následující podmínky:**

- Jako "Mapa pokrytí" musí být zvolena "Aplikační mapa"; viz strana .
- Jako mapa VRC musí být zvolen říditelný prvek přípojného zařízení; viz strana
- Musí být konfigurována stupnice pokrytí; viz strana

## 17.2

### Přidání aplikační mapy do úlohy

CMS-T-000573-B.1

K vytvořené úloze lze přidávat aplikační mapy ve formátu tvaru, které obsahují aplikační mapy pro aplikované množství nebo jiná specifická nastavení pro dílčí plochy. Aplikační mapy mohou pocházet od poskytovatele služeb, z aplikace nebo FMIS a být použity pro řízenou aplikaci nebo jiná specifická nastavení pro dílčí plochy.



## PŘEDPOKLADY

- ✓ USB paměť s aplikačními mapami ve formátu tvaru je zasunutá v AmaPad.



## OZNÁMENÍ

Aplikační mapy musí být vytvořené se souřadnicovým systémem WGS-84.

**Aplikační mapy se skládají z 3 souborů. Všechny 3 soubory musí být uloženy ve stejném adresáři v USB paměti.**



- Soubor s geometrickými daty, formát souboru: .shp
- Soubor s věcnými daty, formát souboru: .dbf
- Soubor atributů, formát souboru: .shx

- ✓ Vybrána úloha; viz strana



## OZNÁMENÍ

Pokud již byla načtena aplikační mapa pro úlohu, musí se vybrat nebo vytvořit jiná úloha.

1. V menu úlohy klepněte na .
2. Pomocí  vyvolejte menu "Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti".



## OZNÁMENÍ

Aplikované množství lze řídit procentuálně nebo pomocí jednotky množství. Způsob řízení lze odečíst ve sloupci "Jednotky".

3. V řádku s požadovanou jednotkou klepněte na tlačítko ve sloupci "Zdroj".

➔ Otevře se výběrový seznam zdrojů signálu.

Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti (VRC) pro tuto					
	Cíl řízení	Zdroj	Jednot	Produkt	
1	Cíl řízení 1	Pevný: 100	l/ha		 
2	Cíl řízení 2	Pevný: 100	%		 


+
×
✓

CMS-I-002416

**Možný výběr:**


- *"Použít přímo soubor tvaru"*: Aplikační mapa v souboru tvaru se neuloží do dat úlohy.
- *"Převést soubor tvaru do formátu ISO"*: Aplikační mapa se uloží do dat úlohy a lze ji exportovat společně s úlohou.

4. Zvolte *"Převést soubor tvaru do formátu ISO"* nebo *"Použít přímo soubor tvaru"*.

5. Potvrďte pomocí .

➔ Otevře se přehled adresářů v USB paměti.

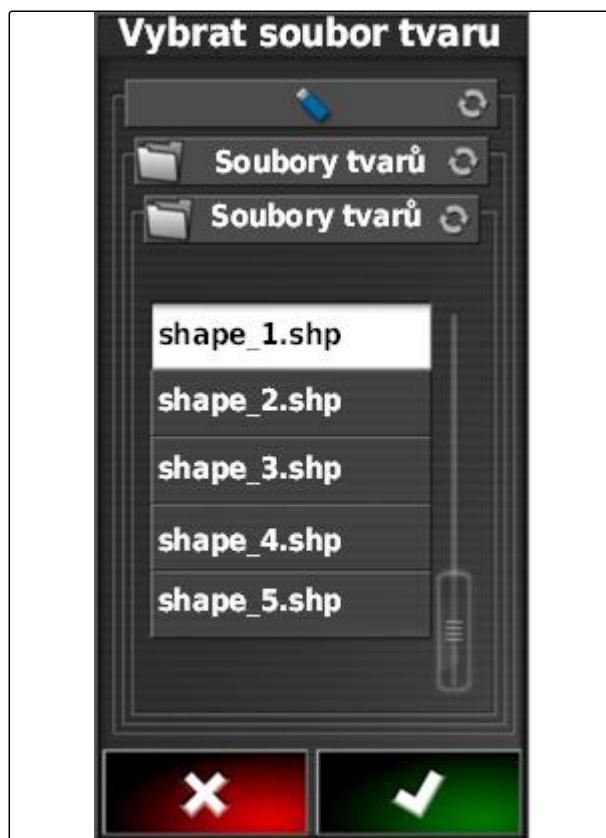
6. Zvolte aplikační mapu (soubor tvaru).

7. Potvrďte pomocí .

➔ Zobrazí se obsah souboru tvaru.




CMS-I-001639



CMS-I-001960

V souboru tvaru mohou být uloženy různé aplikační mapy s rozdílným aplikovaným množstvím. Různé aplikační mapy se nazývají "Atributy".

8. Šipkami zvolte požadovaný atribut.

9. Potvrďte pomocí .

➔ Zobrazí se nastavení pro variabilní řízení množství.

**Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti (VRC) pro tuto**



**Informace**  
 Atribut:  
 Soubor tvaru:  
 Min. rychlost:  
 Max. rychlost:

CMS-I-000982


10. Když aplikační mapa obsahuje oblasti, kde není předepsané žádné aplikované množství, zadejte pod "Pevná hodnota" hodnotu pro pevné aplikované množství.

11. Pod "Hodnota mimo pole" zadejte hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když přípojně zařízení překročí hranici pole.

12. Pod "Hodnota ztracené polohy" zadejte hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když je přerušen signál GPS.

13. Když se mají snížit nebo zvýšit všechna aplikovaná množství, zadejte pod "Měřítko pro import tvaru" faktor, jímž se mají aplikovaná množství násobit.

14. Pro dokumentování množství použitých produktů nebo konfigurování záchytných hodnot:  
viz strana .

15. Potvrďte pomocí .

➔ Aplikační mapa se načítá.

**Cíl řízení 1**

<b>PEVNÁ HODNOTA</b> 100 kg/ha	<b>HODNOTA MIMO POLE</b> 100,0 kg/ha
<b>HODNOTA ZTRACENÉ POLOHY</b> 100,0 kg/ha	<b>MĚŘÍTKO PRO IMPORT TVARU</b> 1,000000%

**Seznam použitých produktů**

Produkt	Množství	Jednotky	
Produkt 1	1000000.00 (100)	kg (%)	
			

CMS-I-001956

**OZNÁMENÍ**



Aby se aplikační mapa zobrazila správně, musí být splněny následující podmínky:

- Jako "Mapa pokrytí" musí být zvolena "Aplikační mapa", viz strana .
- Jako mapa VRC musí být zvolen říditelný prvek přípojného zařízení; viz strana
- Musí být konfigurována stupnice pokrytí; viz strana

**17.3****Stanovení pevné hodnoty pro řízení množství**

CMS-T-006706-B.1

Pro aplikované množství lze stanovit pevnou hodnotu. Tato pevná hodnota je přenášena do přípojného zařízení a tento příslušně řízen.

1. V menu úlohy klepněte na .
  2. Pomocí  vyvolejte menu "Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti".
  3. Klepněte na tlačítko ve sloupci "Zdroj".
- ➔ Otevře se výběrový seznam zdrojů signálu.

**Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti (VRC) pro tuto**


	Cíl řízení	Zdroj	Jednot	Produkt	
1	Cíl řízení 1	Pevný: 100	l/ha		 
2	Cíl řízení 2	Pevný: 100	%		 

+
X
✓

CMS-I-002416



4. Zvolte "Pevný".

5. Potvrďte pomocí .


→ Zobrazí se nastavení pro variabilní řízení množství.



CMS-I-001639

6. Pod "Pevný" zadejte požadovanou hodnotu pro aplikované množství.

7. Pro dokumentování množství použitých produktů:  
viz strana .

8. Potvrďte pomocí .



CMS-I-001950

## 17.4

### Nastavení peer řízení pro řízení množství



CMS-T-006703-B.1

Aplikovaná množství mohou být měřena a počítána přídatným snímačem upevněným na vozidle, který poskytuje přípojnému zařízení specifická aplikovaná množství podle polohy nebo jiná specifická nastavení pro dílčí plochu.



#### OZNÁMENÍ

Peer řízení se musí při každé změně úlohy nově nastavit.


1. V menu úlohy klepněte na .
  2. Pomocí  vyvolejte menu "Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti".
  3. Klepněte na tlačítko ve sloupci "Zdroj".
- ➔ Otevře se výběrový seznam zdrojů signálu.

**Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti (VRC) pro tuto**

	Cíl řízení	Zdroj	Jednot	Produkt		
1	Cíl řízení 1	Pevný: 100	l/ha			
2	Cíl řízení 2	Pevný: 100	%			

+
×
✓

CMS-I-002416

4. Zvolte "Sledování".
  5. Potvrďte pomocí .
- ➔ Otevře se menu "Vybrat zdroj řízení".

**Pevná hodnota**

**Použít přímo soubor tvaru**


**Převést soubor tvaru do formátu ISO**

**Sledování**

×
✓

CMS-I-001639

6. Vyberte snímač.

7. Potvrďte pomocí .

➔ Zobrazí se nastavení pro variabilní řízení množství.




CMS-I-001953

8. Pod "*Pevná hodnota*" zadejte hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když snímač nedodává žádné údaje.

9. Pod "*Hodnota mimo pole*" zadejte hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když přípojné zařízení překročí hranici pole.

10. Pod "*Hodnota ztracené polohy*" zadejte hodnotu pro množství, které se má aplikovat, když je přerušen signál GPS.

11. *Pro dokumentování množství použitých produktů:*  
viz strana .

12. Potvrďte pomocí .

➔ Aplikační mapa se načítá.



CMS-I-001963

**OZNÁMENÍ**

Aby se aplikační mapa zobrazila správně, musí být splněny následující podmínky:

- Jako "Mapa pokrytí" musí být zvolena "Aplikační mapa", viz strana .
- Jako mapa VRC musí být zvolen říditelný prvek přípojného zařízení; viz strana
- Musí být konfigurována stupnice pokrytí; viz strana

**17.5****Konfigurace řízení množství**

CMS-T-00000472-A.1

**17.5.1 Zpracování záchytných hodnot**

CMS-T-007008-A.1

Pro určité situace je možné zpracovat záchytné hodnoty pro aplikované množství. Které záchytné hodnoty lze zpracovat, závisí na použitém zdroji signálu.

1. U požadovaného řízení množství klepněte na



**Nakonfigurovat variabilní ovládání rychlosti (VRC) pro tuto**

	Cíl řízení	Zdroj	Jednot	Produkt		
1	Cíl řízení 1	Pevný: 100	l/ha			
2	Cíl řízení 2	Pevný: 100	%			

+
X
✓

CMS-I-002416

- **"Pevná hodnota":** Pevná hodnota se používá, když se má aplikované množství řídit jen pomocí pevné hodnoty nebo když v aplikačních mapách chybí hodnota pro aplikovanou množství.
  - **"Hodnota mimo pole":** Když přípojné zařízení opustí pole, je tato hodnota předána jako aplikovaná hodnota.
  - **"Hodnota ztracené polohy":** Když vypadne signál GPS, je tato hodnota předána jako aplikovaná hodnota.
2. Nastavte zachytné hodnoty pomocí příslušných tlačítek.

**Cíl řízení 1**

<b>PEVNÁ HODNOTA</b> 100 kg/ha	<b>HODNOTA MIMO POLE</b> 100,0 kg/ha
<b>HODNOTA ZTRACENÉ POLOHY</b> 100,0 kg/ha	

**Seznam použitých produktů**

Produkt	Množstv	Jednotky	
Produkt 1	0.00		

CMS-I-001963

## 17.5.2 Dokumentování informací o produktu

CMS-T-007003-B.1

Použité produkty a příslušné množství produktu je možné zahrnout do dokumentace úlohy. K tomu lze při konfigurování řízení množství vytvořit seznam produktů. Informace o produktu mohou kromě toho pocházet z Farm Management Information System a mohou se upravit před zahájením práce.



### OZNÁMENÍ

Údaj množství produktu slouží jen pro dokumentaci a nemá žádný vliv na aplikované množství.

1. Ve sloupci **"Produkt"** klepněte na tlačítko.

➔ Otevře se menu **"Vybrat produkt"**.

**Cíl řízení 1**

<b>PEVNÁ HODNOTA</b> 100 kg/ha	<b>HODNOTA MIMO POLE</b> 100,0 kg/ha
<b>HODNOTA ZTRACENÉ POLOHY</b> 100,0 kg/ha	<b>MÉRITKO PRO IMPORT TVARU</b> 1,000000%

**Seznam použitých produktů**

Produkt	Množství	Jednotky	
Produkt 1	1000000.00 (100)	kg (%)	

CMS-I-001956

2. Zvolte produkt ze seznamu

nebo

*k vytvoření produktu*

viz strana .

3. Potvrďte pomocí



**Vybrat: Produkt**

**FILTRY**  
Vybrat filtry

**Produkt 1**

**Produkt 2**

**Produkt 3**

CMS-I-002432

4. *Chcete-li přidat další produkt a vytvořit tak směs:*

Zvolte .

5. *Chcete-li vytvořenou směs uložit:*  
viz strana

**Cíl řízení 1**

<b>PEVNÁ HODNOTA</b> 100 kg/ha	<b>HODNOTA MIMO POLE</b> 100,0 kg/ha
<b>HODNOTA ZTRACENÉ POLOHY</b> 100,0 kg/ha	<b>MĚŘÍTKO PRO IMPORT TVARU</b> 1,000000%


**Seznam použitých produktů**

Produkt	Množství	Jednotky	
Produkt 1	1000000.00 (100)	kg (%)	

CMS-I-001956

### 17.5.3 Vytvoření produktu

CMS-T-007031-A.1

1. V menu zvolte "Vybrat produkt" .

#### OZNÁMENÍ

Produkty patří ke kmenovým datům. Další informace ke zpracování kmenových dat, viz strana




CMS-I-002432

2. Pod "Název" zadejte název produktu.
3. Pod "Produkty" vyberte nebo vytvořte produktovou skupinu.
4. Pod "Jednotky" zvolte typ jednotky.
5. Pod "Prezentace hodnoty" zvolte jednotku, v níž je produkt aplikován.

#### OZNÁMENÍ

Pole "Jednotky" a "Prezentace hodnoty" musí být vyplněna."

6. Pod "Typ" zvolte "jeden produkt".

7. Potvrďte pomocí .



CMS-I-002429

### 17.5.4 Uložení směsi

CMS-T-007029-A.1

Pokud do seznamu používaných produktů bylo zahrnuto více produktů, lze tyto produkty uložit společně jako směs.

1. Zvolte .

**Cíl řízení 1**

<b>PEVNÁ HODNOTA</b> 100 kg/ha	<b>HODNOTA MIMO POLE</b> 100,0 kg/ha
<b>HODNOTA ZTRACENÉ POLOHY</b> 100,0 kg/ha	<b>MĚŘÍTKO PRO IMPORT TVARU</b> 1,000000%

**Seznam použitých produktů**  

Produkt	Množství	Jednotky	
Produkt 1	1000000.00 (100)	kg (%)	
			


CMS-I-001956

2. Pod "Název" zadejte název pro směs.
3. Pod "Produkty" vyberte nebo vytvořte produktovou skupinu.
4. Pod "Prezentace hodnoty" zvolte jednotku, v níž je produkt aplikován.
5. Pod "Jednotky" zvolte typ jednotky.

### OZNÁMENÍ

Pole "Jednotky" a "Prezentace hodnoty musí být vyplněna."

6. Pod "Typ" zvolte "Dočasná směs".
7. *Chcete-li produkty přizpůsobit směsi,* zvolte "Součásti směsi".

8. Potvrďte pomocí .

**Vytvořit: Produkt**

 **Název:**  
Produkt 1

 **Produkty:**  
Žádný

**Prezentace hodnoty:**  
kg

**Jednotky:**  
Žádný

**Typ:**  
Dočasná směs

**Množství směsi:**  
1,000 l

 **Součásti směsi**

CMS-I-002639

## 17.5.5 Přidání směsi

CMS-T-007014-A.1

Vytvořené směsi je možné přidat do seznamu používaných produktů.



1. Zvolte .

Cíl řízení 1

PEVNÁ HODNOTA  
100 kg/ha

HODNOTA MIMO POLE  
100,0 kg/ha

HODNOTA ZTRACENÉ POLOHY  
100,0 kg/ha

MĚŘÍTKO PRO IMPORT TVARU  
1,000000%

Seznam použitých produktů

Produkt	Množství	Jednotky	
Produkt 1	1000000.00 (100)	kg (%)	

CMS-I-001956

2. Zvolte směs ze seznamu.

## OZNÁMENÍ

Směsi patří ke kmenovým datům. Další informace ke zpracování kmenových dat, viz strana

3. Potvrďte pomocí .

Vybrat: Produkt

FILTRY  
Vybrat filtry

Produkt 1

Produkt 2

Produkt 3

CMS-I-002432

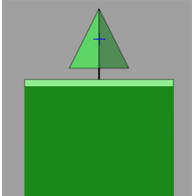
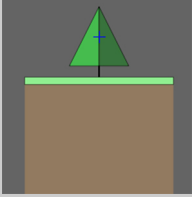
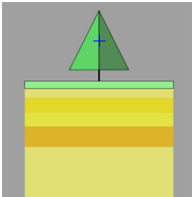
## 17.6


### Volba mapy pokrytí

CMS-T-000559-B.1

Mapa pokrytí označuje zpracovanou plochu, která může na mapě být znázorněna různými barvami.

K dispozici následující nastavení:

Mapa pokrytí	Popis	Obrázek
Pokrytí	Standardní nastavení. Zpracovaná plocha se zobrazuje zeleně.	 <p>CMS-I-001017</p>
Kvalita GPS	V závislosti na kvalitě GPS je zpracovaná plocha zobrazena v oranžovém odstínu. U tohoto nastavení se na mapě zobrazuje stupnice.	 <p>CMS-I-001013</p>
Aplikační mapa nebo název řídicí veličiny přípojného zařízení	<p>Pro toto nastavení musí být konfigurováno Variabilní řízení množství (VRC); viz strana .</p> <p>Pokrytí se pak zobrazuje v závislosti na předem stanovených hodnotách v různých barvách. Jako název pro tuto mapu pokrytí se používá řídicí veličina přípojného zařízení. U tohoto nastavení se na mapě zobrazuje stupnice.</p>	 <p>CMS-I-001015</p>

1. Pomocí  otevřete menu "Vrstvy mapy".
2. Pod "Mapa pokrytí" zvolte šipkami požadovanou mapu pokrytí.

nebo

*pro vyvolání výběrového seznamu*  
klepněte na tlačítko mezi šipkami.

3. Potvrďte výběr pomocí .

➔ Zvolená mapa pokrytí se zobrazí.




CMS-I-002562

## 17.7

### Volba mapy VRC

CMS-T-000820-A.1

S mapou VRC se zobrazí dříve stanovené množství, které se má aplikovat na pole.

1. Pomocí  otevřete menu "Vrstvy mapy".
2. Pod "Mapa VRC" zvolte šipkami říditelný prvek přípojného zařízení

nebo

*pro vyvolání výběrového seznamu*  
klepněte na tlačítko mezi šipkami.

3. Potvrďte výběr pomocí .

➔ Zvolená mapa VRC se zobrazí.



CMS-I-002562

## 17.8

### Konfigurace stupnice pokrytí

CMS-T-00000465-A.1

#### 17.8.1 Ruční konfigurace stupnice pokrytí

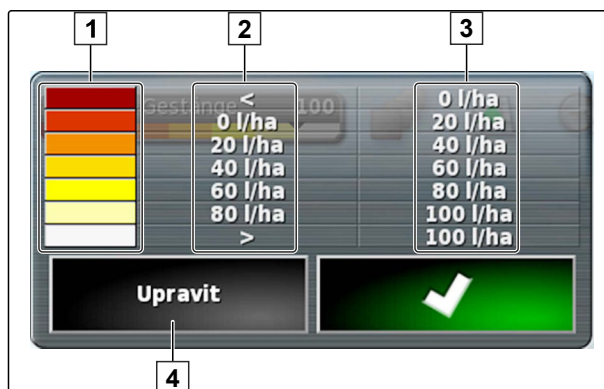
CMS-T-00000466-A.1

Pro stupnice pokrytí lze provést následující nastavení:

- Nastavit rozsahy aplikovaného množství, které se mají zobrazit na mapě
- Stanovit počet rozsahů aplikovaného množství
- Stanovit barvy pro rozsahy aplikovaného množství
- Nastavit průhlednost zobrazeného pokrytí

1. Pomocí  otevřete přehled stupnice pokrytí.

- 1 Barva aplikovaného množství
- 2 Minimální hodnota, při níž se zobrazuje aplikované množství v příslušné barvě.
- 3 Maximální hodnota, při níž se zobrazuje aplikované množství v příslušné barvě.




CMS-I-001056

2. Tlačítkem "*Nastavit rozsah*" otevřete nastavení stupnice pokrytí.

3. Klepněte na "*Rozsah nastavení*".




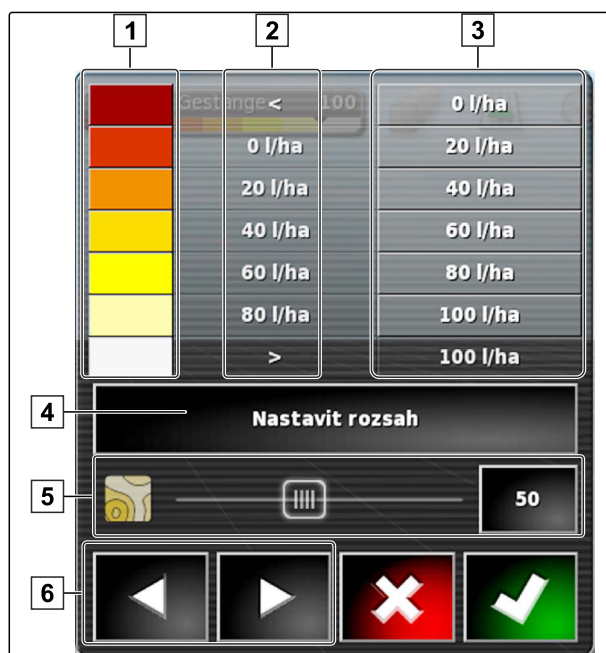
CMS-I-001053

4. Zvolte "*Minimální hodnota*" pro stanovení nejmenší hodnoty stupnice.
5. Zvolte "*Maximální hodnota*" pro stanovení největší hodnoty stupnice.
6. Zvolte "*Počet rozsahů*" pro stanovení počtu zobrazovaných barevných rozsahů.
7. Potvrďte zadání s .



CMS-I-001059

8. Pod **1** stanovte maximální hodnoty, při nichž se zobrazuje aplikované množství v příslušných barvách.
9. Pod **2** nastavte průhlednost pokrytí.
10. Pod **3** zvolte barvy pokrytí.
11. Potvrďte nastavení pomocí .



CMS-I-001050

### 17.8.2 Stanovení rozsahů aplikovaného množství podle aplikovaného množství

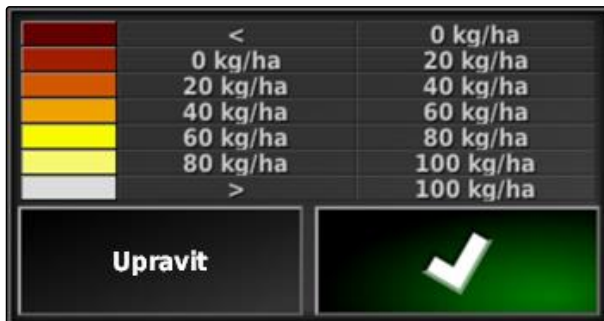
CMS-T-001631-A.1

Minimální a maximální hodnotu stupnice aplikovaného množství lze stanovit podle již aplikovaného množství.

## ✓ PŘEDPOKLADY

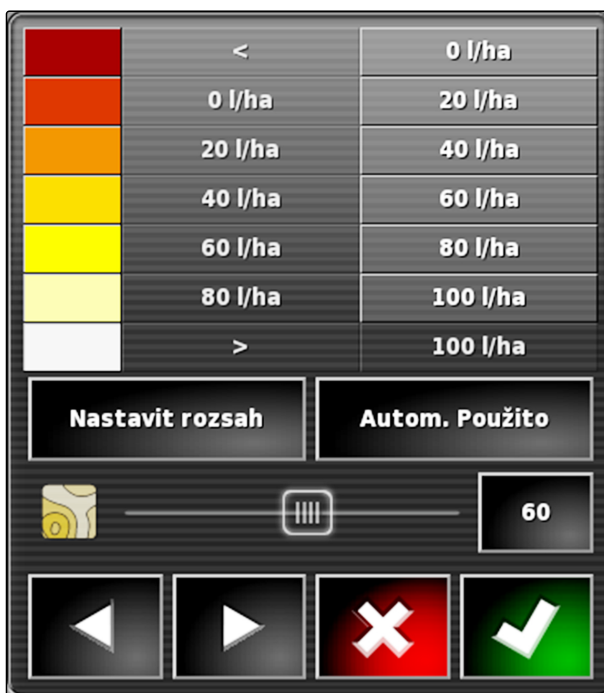
- ✓ Část pole musí být již zpracovaná

1. Pomocí  otevřete přehled stupnice pokrytí.
2. Tlačítkem "*Nastavit rozsah*" otevřete nastavení stupnice pokrytí.



CMS-I-001097

3. Pomocí "*Autom. použito*" upravte rozsahy stupnice podle již aplikovaného množství.



CMS-I-001094

## Správa dat porostu

# 18

CMS-T-00000467-A.1


### 18.1

#### Použití správce porostu

CMS-T-001472-A.1

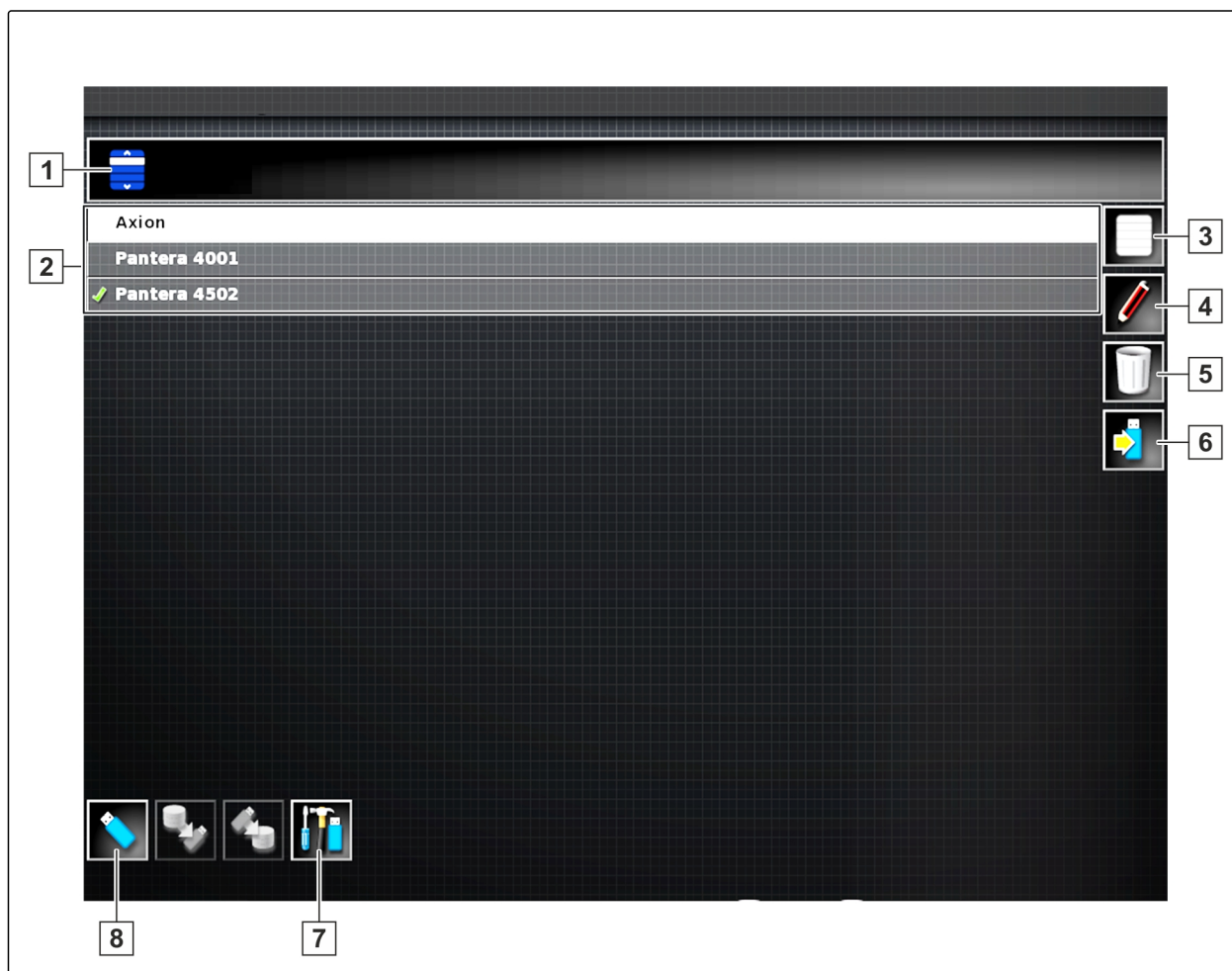
Ve správci porostu je možné spravovat pořízená data porostu.

Tlačítko pro správce porostu se nachází na panelu funkcí v provozním menu.

► V menu funkcí klepněte na .

➔ Otevře se správce porostu.





CMS-I-001121

### Přehled správce porostu

- |   |   |
|---|---|
| <p><b>1</b> Zvolte kategorii: Otevře výběrový seznam pro kategorie dat porostu.</p> <p><b>2</b> Data porostu: Existující data porostu zvolené kategorie.</p> <p><b>3</b> Vybere všechna zobrazená data porostu.</p> <p><b>4</b> Zvolená data porostu přejmenujte.</p> | <p><b>5</b> Zvolená data porostu smažte.</p> <p><b>6</b> Zvolená data porostu exportujte do USB paměti.</p> <p><b>7</b> Exportujte diagnostické protokoly do USB paměti. Diagnostické protokoly slouží vyškolenému personálu při odstraňování chyb.</p> <p><b>8</b> Zobrazte data porostu z USB paměti. Když se zobrazují data porostu z USB paměti, je barva pozadí modrá.</p> |
|---|---|

## 18.2

### Export zálohy dat úlohy

CMS-T-007033-B.1

Když se exportují data úlohy do USB paměti, uloží se současně záloha dat úlohy do AmaPad. Pokud se exportovaná data úlohy ztratí, mohou se tyto zálohy dat úlohy znovu exportovat.

**PŘEDPOKLADY**

- ✓ Exportována data úlohy; viz strana
- ✓ Zasunuta USB paměť

1. Zvolte v správci dat porostu pod "*Kategorie*" "*Zálohování dat úlohy*".

2. Zvolte .

## Použití globálních domovských obrazovek

# 19


CMS-T-00000594-A.1

### 19.1

#### Uložení globálních domovských obrazovek

CMS-T-000755-B.1

S globálními domovskými obrazovkami lze ukládat zobrazení provozních menu, aby je bylo možné později opět načíst. To usnadňuje obsluhu, neboť nastavené prvky není nutné opět jednotlivě vyvolávat, pokud byly prvky odstraněny.



1. Nastavte prvky v provozním menu podle přání.
2. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana .
3. Klepněte na .
4. Klepněte na "Uložit domovskou obrazovku".
5. Zadejte název.

➔ Globální domovská obrazovka je uložena.

### 19.2

#### Správa globálních domovských obrazovek

CMS-T-000757-B.1

1. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana .
2. Klepněte na .
3. Na požadované domovské obrazovce klepněte na .

4. Zvolenou domovskou obrazovku aktivovat

nebo

deaktivovat

nebo

smazat.



#### OZNÁMENÍ

Deaktivované domovské obrazovka nelze volit.

## 19.3

### Volba globálních domovských obrazovek

CMS-T-000753-B.1




#### OZNÁMENÍ

Proces výběru lze nastavit v menu nastavení; viz strana 38.

1. Vyvolejte základní tlačítka, viz strana .

Podle nastavení v menu nastavení:

2. Klepněte na , až se zobrazí požadovaná domovská obrazovka

nebo

zvolte menu z požadované domovské obrazovky.

## Vytvoření snímků obrazovky

20

CMS-T-000802-B.1

S multifunkčním tlačítkem lze uložit obraz aktuálního uživatelského rozhraní do USB paměti.



### PŘEDPOKLADY

- ✓ Aktivovaná funkce v menu nastavení; viz strana 37

1. zasuňte USB paměť do AmaPad.
  2. Klepněte na multifukční tlačítko **1**.
- ➔ Uživatelské rozhraní se krátce zbarví došeda.
- ➔ Snímek obrazovky se uloží v USB paměti do složky "Screenshots".



CMS-I-000977

## Odstraňování chyb

# 21

CMS-T-00000470-B.1

### 21.1

#### Přiřazení chybových kódů

CMS-T-00000468-B.1

Chybová hlášení mají chybový kód. Pomocí chybového kódu lze najít příčiny a opatření k odstranění chyby.

► Zjistěte opatření k chybovému kódu z tabulky.

Chybový kód	Chyba	Opatření
U1052	Chybný firmware pro subsystém řízení.	Aktualizujte firmware; viz strana 57.
U1054	Subsystém řízení v chybovém režimu.	Vypněte a opět zapněte ovládací přístroj řízení.
U1055	Ovládací přístroj řízení vyžaduje reset.	Vypněte ovládací přístroj řízení a vozidlo. Počkejte 20 sekund. Zapněte ovládací přístroj řízení a vozidlo.
U1056	Ovládací přístroj řízení chybně konfigurovaný.	Znovu kalibrujte snímač úhlu natočení kol; viz strana 166
U1061	Nenalezeno nastavení parametrů vozidla v subsystému řízení.	Znovu zvolte správné vozidlo; viz strana 80
U1062	Musí se kalibrovat úhel vyrovnání.	Kalibrujte úhel vyrovnání; viz strana 166
U1065	Snímač úhlu natočení kol se musí kalibrovat.	Zkontrolujte geometrii vozidla; Znovu kalibrujte snímač úhlu natočení kol; viz strana 166.
U1066	Kompas se musí kalibrovat.	Kalibrujte kompas; viz strana 166
U1067	Rozpoznáno nové vozidlo nebo nový ovládací přístroj řízení.	Znovu kalibrujte kompas; viz strana 166.

Chybový kód	Chyba	Opatření
U1068	Profil vozidla nesouhlasí s nastaveními subsystému řízení.	Zkontrolujte, zda je subsystém řízení zapnutý.  Znovu zvolte vozidlo; viz strana 80.  Znovu zvolte ovládací přístroj řízení; viz strana 83.
U1069	Snímač úhlu natočení kol subsystému řízení není konfigurován.	Uvědomte prodejce.
U1071	Průměrný příkon AES-25 překračuje hranici výkonu.	Zkontrolujte, zda zatížení motoru AES-25 není příliš vysoké (obtížný chod sloupku řízení, opotřeбенá pouzdra nebo ložiska). Uvědomte prodejce.
U1072	Teplota AES-25 přesahuje mezní hodnotu teploty.	Vypněte AES-25 a nechte vychladnout. Pokud problém přetrvává, uvědomte prodejce.
U1074	Ovládací přístroj řízení AES-25 nebyl inicializován.	Otočte rukou volantem o čtvrt otáčky.
U1075 - U1078	Porucha příjmu nebo vysílání signálu CAN.	Zkontrolujte všechny přípojky a spoje. Vypněte a zapněte přípojný box. Pokud problém přetrvává, uvědomte prodejce.
U1079	Snímač úhlu natočení kol nepřipojen.	Zkontrolujte spojení.  Popřípadě vyměňte vadný snímač.  Pokud problém přetrvává, uvědomte prodejce.
U1080	Zkrat na snímači úhlu natočení kol.	Uvědomte prodejce. Je možné, že se snímač musí vyměnit.
U1082	Souborový systém CompactFlash má méně než 1 % volné paměti.	Zkontrolujte využití paměti v miniaturním náhledu; viz strana 222.  Případně data ve správci porostu smažte nebo exportujte; viz strana 212.
U3001	Přenos dat se nezdařil.	Znovu zkuste import nebo export.
U4001	Chyba při inicializaci vodicí stopy.	Znovu vytvořte vodicí stopy; viz strana .
U4006	Neexistují platné kalibrace.	Kalibrujte řízení; viz strana 166.

Chybový kód	Chyba	Opatření
U5001	Subsystém řízení nebyl rozpoznán.	<p>Zkontrolujte, zda je subsystém řízení zapnutý.</p> <p>Zkontrolujte, zda je deaktivovaný blokovací spínač pro jízdu po silnici.</p> <p>Zkontrolujte, zda je zvolen správný ovládací přístroj řízení; viz strana 83.</p>
U5002	Není stanoveno přípojné zařízení a vodící stopa.	<p>Znovu zvolte přípojné zařízení, viz strana 91.</p> <p>Zkontrolujte, zda je k úloze přiřazeno správné pole.</p> <p>Znovu zvolte správnou úlohu; viz strana .</p> <p>Vytvoření nové vodící stopy; viz strana</p>
U5003	Ovládání řízení nebylo možné zapnout kvůli blokování ovládání řízení.	Deaktivujte blokovací spínač pro jízdu po silnici.
U5004	Není stanoveno přípojné zařízení.	Zvolte správné přípojné zařízení, viz strana 91:
U5007	Příliš malá vzdálenost řádků (pracovní záběr minus překrytí pracovního stroje).	Zmenšete stupeň překrytí automatického spínání sekcí; viz strana 182:
U6904	Jen jeden ovládací přístroj řízení, ale typ vozidla je s kloubovým řízením.	Zkontrolujte konfiguraci vozidla; viz strana 76.
U6905	Neznámý typ stroje.	Zkontrolujte konfiguraci vozidla; viz strana 76.
U8505	Žádná tovární kalibrace.	Kalibrujte řízení; viz strana 166.
TC8	Snímač setrvačnosti a modem nejsou napájeny napětím 12 V.	Zkontrolujte všechny přípojky a spoje.

## 21.2

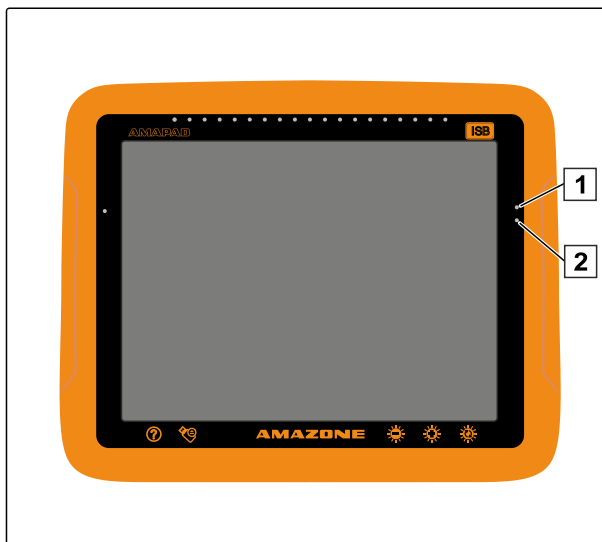
### Vyhodnocení LED indikace

CMS-T-00000469-A.1

Pomocí LED na přední straně AmaPad lze odečíst stav baterie a elektrického napájení. V následující tabulce je vysvětlen význam různých barevných kombinací.



- 1** Stav baterie
- 2** Elektrické napájení



CMS-I-000581

- Odečtěte stav baterie a elektrického napájení z tabulky na základě LED.

LED – stav baterie <b>1</b>	LED – elektrické napájení <b>2</b>	Vysvětlení
svítí zeleně	svítí zeleně	Normální stav, baterie nabitá, elektrické napájení v pořádku.
svítí zeleně	svítí žlutě	Baterie nabitá, elektrické napájení slabé.
svítí zeleně	svítí červeně	Baterie se nenabíjí, slabé nebo žádné elektrické napájení.
svítí žlutě	svítí červeně	Baterie téměř vybitá, slabé nebo žádné elektrické napájení.
svítí červeně	svítí červeně	Baterie vybitá, slabé nebo žádné elektrické napájení.
bliká červeně	vyp	Není instalován firmware pro správu energie.
bliká zelená/modrá	svítí zeleně	Baterie se nabíjí, elektrické napájení v pořádku.
bliká zelená/modrá	svítí žlutě	Baterie se nabíjí, elektrické napájení slabé.
bliká zelená/modrá	svítí červeně	Baterie se nabíjí, elektrické napájení velmi slabé.
bliká žlutá/modrá	svítí zeleně	Baterie téměř vybitá a nabíjí se, elektrické napájení v pořádku.
bliká žlutá/modrá	svítí žlutě	Baterie téměř vybitá a nabíjí se, elektrické napájení slabé.
bliká žlutá/modrá	svítí červeně	Baterie téměř vybitá a nabíjí se, elektrické napájení velmi slabé.
bliká červená/modrá	svítí zeleně	Baterie vybitá a nabíjí se, elektrické napájení v pořádku.


LED – stav baterie 1	LED – elektrické napájení 2	Vysvětlení
bliká červená/modrá	svítí žlutě	Baterie vybitá a nabíjí se, elektrické napájení slabé.
bliká červená/modrá	svítí červeně	Baterie vybitá a nabíjí se, elektrické napájení velmi slabé.

## 21.3

## Vyvolání diagnostiky systému

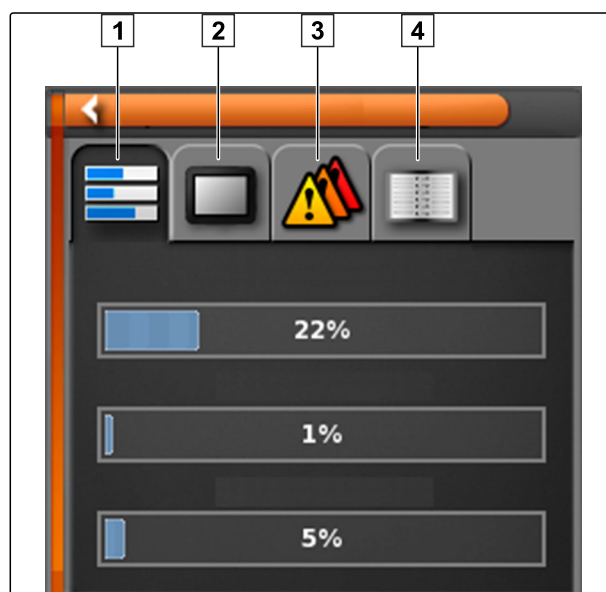
CMS-T-000844-B.1

V menu funkcí se nachází miniaturní náhled, který poskytuje informace o systémových vlastnostech AmaPad.

► V menu funkcí klepněte na .

➔ Otevře se miniaturní náhled.

- 1 Využití paměti
- 2 Diagnostika konzoly
- 3 Poruchové kódy
- 4 Protokol: V tomto registru lze tlačítkem "Konfigurační soubor" načíst konfigurační soubor z USB paměti.




CMS-I-000509

## 21.4

## Zjištění verze softwaru

CMS-T-003910-A.1

V menu funkcí se nachází miniaturní náhled, který poskytuje informaci o verzi instalovaného systému.

► V menu funkcí klepněte na .

➔ Otevře se miniaturní náhled s informacemi k softwaru.

## Seznamy

## 22

## 22.1

## REJSTŘÍK

CMS-T-000583-B.1

## A

**Aplikační mapa**

Aplikační mapy obsahují údaje, s nimiž lze řídit prvek přípojného zařízení. K těmto údajům patří aplikovaná množství nebo pracovní hloubky.

**Atribut**

V souboru shape mohou být ve sloupcích tabulek uloženy různé hodnoty. Tyto sloupce tabulek se označují jako atributy a lze je volit jednotlivě. Takto mohou být například v souboru shape uložena různá aplikovaná množství pro jeden produkt.

**AUX**

AUX znamená "auxiliary" a označuje doplňkové vstupní zařízení – například joystick.

## D

**Data porostu**

Data porostu se spravují ve správci dat porostu.

**K datům porostu patří následující data:**

- Data vozidla
- Data přípojného zařízení
- Vodicí stopy
- Projekty na ochranu vod
- Soubory geoidu
- Zálohy dat zakázky

## E

**ECU**

ECU označuje řídicí jednotku stroje, která je vestavěná ve stroji. Pomocí ovládacích konzol lze přistupovat k řízení stroje a obsluhovat stroj.

**EGNOS**

European Geostationary Navigation Overlay Service. Evropský systém ke korekci satelitní navigace.

## F

**Firmware**

Počítačový program, který je pevně vložen do zařízení.

## G

**GPS posun**

Jako posun GPS se označují odchylky signálu GPS, které vznikají při použití zdrojů korekcí s malou přesností. Posun GPS rozpoznáte podle toho, že pozice symbolu vozidla v AmaPad již nesouhlasí se skutečnou polohou vozidla.

**GLONASS**

Ruský globální navigační satelitní systém

## H

**Hranice**

Virtuální stopa na mapě AmaPad. Pomocí hranice se označuje oblast, kterou pak lze definovat jako pracovní oblast nebo vyloučený region.

**HDOP**

(Horizontal Dilution of Precision) Míra přesnosti horizontálních dat polohy (zeměpisná šířka a délka), kterou vysílají satelity.

## I

**Informační systém řízení farmy FMIS (Farm Management Information System)**

Informační systém řízení farmy Farm Management Information System nebo zkráceně FMIS, je program pro správu zemědělských provozů. Takovým programem lze spravovat zakázky a kmenová data.

## K

**Kmenová data**

Ke kmenovým datům patří následující údaje:

- Zákaznické údaje
- Údaje zemědělského podniku
- Údaje pracovníka
- Údaje o poli
- Údaje o produktu
- Údaje o plodinách
- Předlohy komentářů
- Opatření

## M

**MSAS**

Multifunctional Satellite Augmentation. Japonský systém korekce satelitní navigace.

## P

**Přenosová rychlost**

Rychlost přenosu dat, měřená v bitech za sekundu.

## R

**RTK**

Placený systém ke korekci satelitních údajů.

## S

**Soubor shape**

V souboru shape jsou v datové větě uloženy geometrické údaje a informace o atributech. Geometrické údaje tvoří tvary, které lze použít jako linie hranic. Informace o atributech jsou třeba pro aplikace, například k aplikovanému množství. Soubor shape má formát ".shp".

## T

**TASK.XML**

TASK.XML je soubor, který obsahuje data k úlohám.

## U

**Univerzální terminál**

Pomocí univerzálního terminálu lze zobrazit rozhraní ECU v AmaPad.

## Z

**Zdroj korekcí**

Zdroje korekcí jsou různé systémy ke zlepšení a korekci GPS signálu.

## ú

**Úhel vyrovnání**

Popisuje polohu přijímače při montáži.

## ř

**Řídicí veličina**

Jako řídicí veličinu označujeme říditelný prvek pracovního zařízení. U zemědělského postřikovače lze za říditelný prvek považovat regulátor tlaku postřiku, kterým lze regulovat aplikované množství.

## 22.2

## SEZNAM HESEL

## A

Aktualizace firmwaru	
<i>Přijímač GPS</i> .....	57
Aktualizace softwaru.....	76
Alarm	
<i>Konec řádku</i> .....	68
Aplikační mapa.....	205
Automatická detekce zpětného chodu	
<i>Tlačítko</i> .....	17
Automatika řízení	
<i>Aktivace stavového okna</i> .....	39
<i>Kalibrace řízení</i> .....	166
<i>Konfigurace stavového okna</i> .....	39
<i>Tlačítko</i> .....	17
<i>vypnout</i> .....	172
<i>zapnout</i> .....	171
<i>Zjištění stavu</i> .....	167

## B

Backup.....	212
Blokování menu pro uživatele.....	45

## D

Data přípojného zařízení	
<i>import</i> .....	92
<i>kopírování</i> .....	92
Data vozidla	
<i>import</i> .....	81
<i>kopírování</i> .....	81
Data zakázky	
<i>export</i> .....	121
<i>import</i> .....	119
Displej	
<i>Citlivost</i> .....	36
<i>kalibrovat</i> .....	35
Dotykový displej	
<i>Citlivost</i> .....	36
<i>kalibrovat</i> .....	35

## E

ECU	
<i>Aktualizace nastavení</i> .....	94
<i>nastavení</i> .....	93

## G

Globální domovská obrazovka.....	37
GPS data	
<i>na přístrojové desce</i> .....	25
GPS drift	
<i>korigovat pomocí značky</i> .....	160
<i>Možnosti</i> .....	159
<i>opravit</i> .....	159
<i>Umístění značky</i> .....	143
GPS	
<i>Konfigurace výstupu</i> .....	65
<i>Simulace rychlosti</i> .....	100
<i>Volba zdroje korekcí</i> .....	60
<i>Vstup</i> .....	66
<i>Výstup</i> .....	66
<i>Zjištění informací</i> .....	164

## H

Hranice	
<i>Přerušení záznamu</i> .....	133
<i>smazání</i> .....	141
<i>vytvoření</i> .....	130
<i>zpracování</i> .....	136
Hranice pole	
<i>Přerušení záznamu</i> .....	133
<i>smazání</i> .....	141
<i>smazat jednotlivě</i> .....	136
<i>vytvoření</i> .....	130
<i>vytvořit se souborem tvaru</i> .....	133
<i>vytvořit z pokrytí</i> .....	134
<i>zaznamenat</i> .....	130
<i>zpracování</i> .....	136
Hranici	
<i>smazat jednotlivě</i> .....	136
<i>vytvořit se souborem tvaru</i> .....	133
<i>vytvořit z pokrytí</i> .....	134
<i>zaznamenat</i> .....	130
Hraniční oblast	
<i>definovat</i> .....	136

## I

## ISOBUS

<i>Automatické rozpoznání přípojného zařízení</i> .....	87
<i>Rozpoznána ECU</i> .....	87

## J

## Jas

<i>nastavení</i> .....	11
<i>Režim</i> .....	11

## Jazyk

<i>změna</i> .....	7
--------------------	---

## K

## Konec řádku

<i>Vyslání alarmu</i> .....	68
-----------------------------	----

Konfigurace rychlého spuštění .....	52
-------------------------------------	----

## L

## LED

<i>Elektrické napájení</i> .....	6
<i>Stav baterie</i> .....	6
<i>Světelná lišta</i> .....	6

## M

## Mapa pokrytí

<i>Volba</i> .....	205
--------------------	-----

## Mapa

<i>Konfigurace stupnice</i> .....	208
<i>posun</i> .....	42, 107
<i>Volba úrovně</i> .....	107
<i>Změna perspektivy</i> .....	106
<i>zmenšit</i> .....	106
<i>zvětšit</i> .....	106

## Mapové úrovně

<i>konfigurace</i> .....	24
--------------------------	----

## Mapový náhled

<i>přehled</i> .....	24
<i>vyvolat</i> .....	106

Menu funkcí.....	17
------------------	----

## Menu nastavení

<i>základní obsluha</i> .....	28
-------------------------------	----

Menu úlohy.....	24
-----------------	----

## Miniaturní náhled

<i>maximalizovat</i> .....	103
<i>otevření</i> .....	103
<i>zavřít</i> .....	105

## Multifunkční tlačítko

<i>konfigurace</i> .....	37
--------------------------	----

## N

## Nápověda

<i>Aktivace režimu pomocníka</i> .....	50
<i>Názvy tlačítek</i> .....	10
<i>Rychlé spuštění</i> .....	52

## Nastavení funkcí AUX-N

<i>v univerzálním terminálu</i> .....	176
---------------------------------------	-----

Nastavení korekčního signálu.....	60
-----------------------------------	----

Nastavení překrytí.....	95
-------------------------	----

## Nastavení přidavných tlačítek

<i>v univerzálním terminálu</i> .....	176
---------------------------------------	-----

## Nastavení rychlého přístupu

<i>v univerzálním terminálu</i> .....	176
---------------------------------------	-----

Nastavení souvrati .....	137
--------------------------	-----

## Nastavení zkratk

<i>v univerzálním terminálu</i> .....	176
---------------------------------------	-----

## Návod k obsluze

<i>další platné dokumenty</i> .....	1
<i>použitá vyobrazení</i> .....	1
<i>význam</i> .....	1

## O

## Obdělávaná plocha

<i>Změna barvy</i> .....	43
<i>zobrazení</i> .....	205

## Oprávnění uživatele

<i>zajistit heslem</i> .....	45
<i>změna</i> .....	45

## Ovládací prvek AUX

<i>Potvrzení obsazení</i> .....	174
---------------------------------	-----

## Označovací bod

<i>pro nebezpečná místa</i> .....	141
<i>uživatelsky definovaný</i> .....	142

## P

## Perspektiva

<i>změna</i> .....	106
--------------------	-----

Podmínky používání .....	7
--------------------------	---

## Pokrytí

<i>viz "Volba mapy pokrytí"</i> .....	205
<i>Změna barvy</i> .....	43

## Pole

<i>vytvořit</i> .....	129
-----------------------	-----

<i>zobrazit nebo skrýt</i> .....	107
Posun mapy	
<i>aktivace</i> .....	42
Potvrzení výběru .....	24
Použití aplikační mapy .....	191
Použití správce porostu .....	212
Pracovní oblast	
<i>definovat</i> .....	136
Pracovní rychlost	
<i>Dolní hranice</i> .....	99
Provozní menu	
<i>přehled</i> .....	17
Průvodce .....	15
Přesun souborů systému 150 .....	39
Přiblížení .....	106
Přijímač GPS	
<i>Aktualizace firmwaru</i> .....	57
<i>Nastavení přenosové rychlosti</i> .....	59
<i>Provoz na baterii</i> .....	58
<i>Volba</i> .....	56
Přípojky .....	66
Přípojně zařízení	
<i>automatická detekce</i> .....	87
<i>smazání</i> .....	212
<i>Volba</i> .....	91
<i>vytvoření</i> .....	90
Přístrojová deska	
<i>GPS data</i> .....	25
<i>Kontrolka odchylky stopy</i> .....	157

## R

Režim multifunkčního regionu .....	37
Rozvaděč .....	182
Rychlé spuštění .....	173
Rychlost .....	100

## S

Signál	
<i>pro hlavní spínač</i> .....	99
<i>pro sekce</i> .....	99
<i>pro spínač nádrže</i> .....	99
Simulace rychlosti .....	100
Soubor dat úlohy .....	119

Soubor OAF	
<i>načíst</i> .....	59
Soubor tvaru	
<i>pro hranici</i> .....	133
Spínání sekcí	
<i>automaticky</i> .....	182
<i>ručně</i> .....	180
Správa dat porostu .....	212
Spuštění aplikace	
<i>viz Spuštění úlohy</i> .....	115
Stanovení doby práce .....	127
Stanovení úrovně přístupu uživatele .....	45
Stav řízení	
<i>zjistit</i> .....	167
Stav sekcí .....	182
Stupnice aplikovaného množství .....	24
Stupnice	
<i>konfigurace</i> .....	208
Stupnice pokrytí	
<i>konfigurace</i> .....	208
Světelná lišta	
<i>Kontrolka odchylky stopy</i> .....	156
Symbol vozidla	
<i>zaostřit</i> .....	24, 107

## T

Task Controller	
<i>Stanovení čísla</i> .....	74
TASKDATA.XML .....	119
Tlačítka	
<i>Změna velikosti</i> .....	40

## U

Univerzální terminál	
<i>použít</i> .....	173
<i>Stanovení čísla</i> .....	71
<i>Vymazání vyrovnávací paměti</i> .....	72
Upgrade .....	76
UT	
<i>použít</i> .....	173
Uživatelské ovládací prvky .....	45

## V

Variabilní aplikované množství zobrazení.....	205	Zaostření na vozidlo.....	24
Variabilní řízení množství Aplikační mapa.....	191	Zaznamenávání vyloučených oblastí přerušit.....	43
zobrazit na mapě.....	206, 207	Záznam hranic přerušit.....	43, 43
Virtuální spínač jednotlivých sekcí.....	24	Zjištění informací o úloze.....	126
Vodící stopy		Změna hlasitosti.....	33
opravit.....	162	Změna jazyka.....	30
postupně přesunout.....	162	Změna oddělovače desetinných míst.....	30
posunout do polohy vozidla.....	163	Změna oddělovače u desetinných čísel.....	30
posunout o uvedenou délku.....	162	Značka	
smazání.....	212	pro korekci posunu GPS.....	143
uložení.....	164	pro nebezpečná místa.....	141
znovu použít.....	155	uživatelsky definovaná.....	142
Vozidlo		zpracování.....	145
Nastavení geometrie.....	78	Značky	
smazání.....	212	konfigurace.....	69
výběr.....	80	zobrazit nebo skrýt.....	107
VRC		Zpětný chod	
viz též variabilní řízení množství.....	191	automatická detekce.....	49, 179
Volba mapy.....	207	Zvukové signály tlačítek.....	34
Vstupy.....	66	Zvukový signál alarmu.....	34
Vyloučený region			
definovat.....	136		
vytvoření.....	130		
Výstražné hlášení			
po spuštění.....	7		
Univerzální terminál.....	13		
všeobecně.....	13		
Vytvoření adaptivních křivkových vodících stop.....	154		
Vytvoření kruhových vodících stop.....	153		
Vytvoření křivkových vodících stop.....	151		
Vytvoření profilu přípojného zařízení.....	87		
Vytvoření snímků obrazovky.....	37, 217		
Vytvoření vodících stop AB.....	148		

## Z

Zakázky	
filtrvat.....	123
třídít.....	124
Základní tlačítka.....	6
Zálohování dat.....	212
Zálohování dat úlohy.....	212

## Ú

Úloha	
přerušit.....	115
smazání.....	125
spuštění.....	115
výběr.....	122
vytvořit.....	118
Zjištění informací.....	126

## Č

Čáry souřadnicové sítě.....	107
Čísla čar	
zobrazit nebo skrýt.....	107
Číslo TC	
stanovení.....	74
Číslo UT	
stanovení.....	71

## Ř

Řízení množství.....	191
Řízení stroje	
viz ECU.....	93





**AMAZONEN-WERKE**

H. DREYER GmbH und Co. KG  
Postfach 51  
49202 Hasbergen-Gaste  
Germany

+49 (0) 5405 501-0  
[amazone@amazone.de](mailto:amazone@amazone.de)  
[www.amazone.de](http://www.amazone.de)

