Instruktionsbok



Övervakning av såröret Övervakning av gödselröret



MG6424 BAG0127.6 06.19 Printed in Germany Läs och följ denna instruktionsbok före det första idrifttagandet! Spara den för framtida användning!



SV



DET FÅR INTE

verka obekyämt eller överflödigt att läsa och göra sig införstådd med denna instruktionsbok: ty det räcker inte att från andra höra berättas att maskinen är så bra, att det bara är att köpa maskinen så går allt av sig själv. Om maskinen används felaktigt, kan inte bara föraren utan även omgivningen och maskinen skadas. För att garantera ett gott resultat måste man därför göra sig väl införstådd med maskinens samtliga funktioner, underrätta sig om hur den ska användas och manövreras i fält, transporteras och underhållas. Ty först då kommer man att bli tillfreds med både maskinen och sig själv. Detta är syftet med denna instruktionsbok.

Leipzig-Plagwitz 1872. Rud. Sark!



1	Användaranvisningar	4
1.1	Syftet med instruktionsboken	4
1.2	Riktningsuppgifter i instruktionsboken	4
1.3	Återgivna illustrationer	4
2	Allmänna säkerhetsanvisningar	5
2.1	Vad säkerhetssymbolerna illustrerar	5
3	Produktbeskrivning	6
4	Översikt	6
5	Montering och anslutning	7
5.1	Ansluta sensorer i slingan	7
5.2	Ansluta kabelsatser	8
5.3	Exempel för system-layouten	9
6	Första idrifttagande	13
6.1	Första konfigurationen	13
7	Systemdrift	15
7.1	Informationsdisplay	16
7.2	Displayen Slingkonfigurering	18
7.3	Ställa in övervakning av körspår	20
7.4	Systemtester	21
7.5	Systemöversikt	25
7.6	Modulén Diagnos	25
8	Underhåll	28
9	Larm	29

1 Användaranvisningar

Kapitlet Användaranvisningar ger information om hur instruktionsboken ska användas.

1.1 Syftet med instruktionsboken

Denna instruktionsbok

- beskriver manövreringen.
- ger viktiga anvisningar om hur maskinen används på ett säkert och effektivt sätt.
- är en del av maskinen och ska alltid medföras i maskinen eller i körfordonet.
- ska förvaras för framtida bruk.

1.2 Riktningsuppgifter i instruktionsboken

Alla riktningar i denna instruktionsbok anges alltid sett i körriktningen.

1.3 Återgivna illustrationer

Anvisningar och reaktion

De uppgifter som maskinskötaren ska utföra framställs som numrerade handlingsanvisningar. Följ anvisningarnas angivna ordningsföljd. Reaktionen på de respektive handlingsanvisningarna är markerade med en pil.

Exempel:

- 1. Handlingsanvisning 1
- → Resultat av åtgärd 1
- 2. Handlingsanvisning 2

Uppräkningar

Uppräkningar utan tvingande ordningsföljd framställs som en punktlista med nummer.

Exempel:

- Punkt 1
- Punkt 2

Positionssiffror i bilder

Siffror inom parentes hänvisar till motsvarande siffror i bilder. Den första siffran anger vilken bild och den andra siffran motsvaras av positionssiffran i bilden.

Exempel (Bild 3/6)

- Bild 3
- Position 6

2 Allmänna säkerhetsanvisningar

2.1 Vad säkerhetssymbolerna illustrerar

Säkerhetsanvisningar markeras med den trekantiga säkerhetssymbolen och det signalord som står framför den. Signalordet (FARA, VARNING, FÖRSIKTIGHET) beskriver svårighetsgraden för en hotande fara och har följande betydelse:

^	FARA
	kännetecknar en omedelbar fara med hög risk, som kan leda till dödsolycka eller allvarlig personskada (förlust av kroppsdel eller långtidsskador), om de inte undviks.
	Om dessa anvisningar inte följs hotar ett omedelbart dödsfall eller mycket svåra kroppsskador.
A	VARNING
	betecknar en möjlig fara med medelhög risk som kan leda till dödsfall eller (mycket svåra) kroppsskador om den inte undviks.
	Om dessa anvisningar inte följs hotar dödsfall eller mycket svåra kroppsskador under vissa omständigheter.
	FORSIKTIGHET

betecknar en fara med låg risk som kan leda till lätta eller medelsvåra kroppsskador eller sakskador om den inte undviks.



VIKTIGT

betecknar en skyldighet till ett visst uppträdande eller en åtgärd för korrekt hantering av maskinen.

Att inte följa dessa anvisningar kan leda till störningar på maskinen eller i miljön.



3 Produktbeskrivning

Systemet övervakar utsädesspridningen med sensorer.

Visningen sker via en ISOBUS-terminal (t.ex. AMATRON 3).

AMATRON 3: Efter att du kopplat till AMATRON 3 väljer du modus ISOBUS.



5 Montering och anslutning

5.1 Ansluta sensorer i slingan

Sensorer förbinds ihop i en slinga.

- 1. Sensorns första sensor ansluts med kontakten B i A/kabelsatsen.
- 2. Anslut den andra kontakten på sensor 1 och anslut sensor 2.
- 3. Upprepa dessa arbetssteg för slingans alla sensorer. Du kan ansluta minst 2 eller högst 54 sensorer i en slinga. Det är möjligt med upp till 8 slingor med max 432 sensorer.
- 4. Anslut slingans sista sensor med anslutningen A på A/Bkabelsatsen.

Sensorernas numrering följer sin respektive ordningsföljd i slingan och efter slingtyp (utsäde eller gödsel).

- Slinga 1: sensor 1 till sensor 54
 Exempel: utsäde 1 till 54
- Slinga 2: sensor 1 till sensor 54
 Exempel: gödsel 1 till 54
- Slinga 3: sensor 1 till sensor 54 Exempel: utsäde 55 till 109
- Slinga 4: sensor 1 till sensor 54
 Exempel: gödsel 55 till 109



Spärrklaffarna ska haka i då du stoppar in dem.

- 1. Förbind en kabelsats med första (master-)modulen.
- 2. Anslut CAN-bussadapterns kabelsats med ISOförlängningskabelsatsen samt med "Module In"-kontakten.
- Anslut körspårsbrytaren med maskinen (om det behövs sätter du ihop lyftbrytarens kit med passande kontakt och ansluter till lyftbrytarens ingång. Mer information om det hittar du i avsnittet "Montering av lyftbrytarens kontakt").
- Lyftbrytaren ska vara ansluten till systemets första modul. Körspårskontakten används inte för övriga modulkabelsatser. I det här fallet ska du rulla ihop och säkra alla körspårsledningar som inte används.
- 5. Anslut motkontakten B för slinga 1 på A/B kabelsatsen med den första sensorns motkontakt.
- 6. Anslut motkontakten A för slinga 1 på A/B kabelsatsen med den sista sensorn i slingan.
- 7. Ev. ska du ansluta en förlängningskabelsats med kontakterna från slinga 1 och 2.
- 8. Anslut "Module Out"-kontakten med "Module In"-kontakten för nästa modulkabelsatsen.
- 9. Anslut övriga moduler och kabelsatser som i stegen 4-9.
- 10. Anslut en nod med den sista modulkabelsatsens "Module Out"kontakt.

Exempel 1: anslutning för en slinga





Sensormontering i gödsel-/utsädesslangarna

mekanisk dosering



pneumatisk dosering



Utsädesövervakning





Montering arbetslägessensor

i

Montera sensorn på lämplig position. Arbetsläge → sensorn är dämpad Ej i arbetsläge → sensorn är inte dämpad

Arbetsläge:



Vändteg:



6 Första idrifttagande

Vid första idrifttagningen utför systemet en automatisk konfiguration på de anslutna modulerna och slingorna. Först måste du bekräfta en varning för att komma till informationsdisplay-bildskärmen.

Vid den första automatiska konfigurationen visas det med ett meddelande att antalet förväntade moduler inte överensstämmer med det faktiska antalet.

205 Loop Mismatch	V
Modul: 1 Förväntat: 1 Identifierade:4	¥
Ska du använda identifierade konfigureringen?	
Identifierade och förväntade slingorna är identiska?	
Om inte ska du kontrollera förbindelsen kabelstam.	

bekräfta den identifierade konfigureringen och fortsätt.

Om maskinen är i arbetsläge visas felmeddelandet:



6.1 Första konfigurationen



slingan med inmatningsrutan Slingsensorer.

- Minst 2 eller högst 54 sensorer ska vara installerade.
- Sensorerna visas som gröna punkter i slingan. Om ditt antal inte stämmer inte överens med det faktiska antalet sensorer som är installerade i slingan visas de identifierade sensorerna i grönt, de extra i blått. Adressanvisningen börjar med kontakten B för första sensorn så att den är ansluten med A/B-kabelsatsen.
- Så snart slingor och sensorer är anvisade visas de extra funktionerna för de moduler och sensorer som är installerade i slingan.



- Av: Kommunikationen till slingan deaktiveras (då den inte används).
- 3. Vid behov väljer du nästa slinga och upprepa inmatningarna.



Systemet har 4 drifttillstånd:

Tillståndet NOT READY

Beroende på lagrad konfiguration uppträder den i initierings- och startfasen. Sen byter status till "Ready" (Redo) eller "Failed" (Misslyckad). Om maskinvarans konfiguration inte överensstämmer med lagrade konfigurationen utlöser larm.

READY STATE

I det här tillståndet är maskinen inte aktiv vilket betyder att systemet är i Standby. I vanliga fall sätts det i drifttillstånd via lyftbrytaren då maskinen aktiveras/deaktiveras.

RUN-status

Maskinen är i arbetsläge och sensorövervakningen är aktiv.

• Failed State

Den här bildskärmen med röd bakgrund visas då ett fel uppträder i systemet, strömförsörjningen eller kommunikationen. Ett sådant fel ska åtgärdas för att göra systemet funktionsdugligt igen.

7 Systemdrift

Vid idrifttagningen jämförs den senast lagrade systemkonfigurationen med maskinvarukonfigurationen, Om det avviker avges ett larm.

Systemet aktiveras/deaktiveras via arbetslägessensorn. Vid varje ändring av systemstatusen avges ett larmmeddelande.

Bara ett aktivt larmmeddelande kan visas åt gången. Så snart den bekräftats visas ev. nästa larm.

Systemet är utrustat med en redundant kommunikation mellan sensorerna så att inte hela systemet stängs av p.g.a. en defekt sensor. Blockerade/defekta sensorer visas med mer utförligare information på bildskärmen.

Övervakningsstatusen kan visas med två bildskärmar:

- Informationsdisplay (systemöversikt och status för alla anslutna slingor)

7.1 Informationsdisplay

Informationsdisplayen

- visar alla slingor inom systemet,
- visar antalet anslutna sensorer för en slinga/modul,
- identifierar förstoppningar.
- (1) Den aktuella slingstatusen som symbol.
- (2) Antalet sensorer på slingan
- (3) Larmmeddelande
- (4) Öppna detaljerna om larmmeddelandet
- (5) Ämnet som sprids
- (6) Sensorernas justerade känslighet.



Sensorernas standardinställning för känsligheten är 10. En för hög/låg inställning kan utlösa larm.

För mindre utsäden ska inställningen ev. justeras då en sensor inte registrerar någon signalimpuls och därför upptäcker en förmodad förstoppning.

- 10 är den högsta känsligheten
- 0 är den lägsta känsligheten



Informationsdisplay för en slinga

Funktion	aktiveras med:	Funktionsfält	Knappar
Tillbaka till informationsdisplayen		<	
Höja sensorernas känslighet (1-10)		Utsäde	
		Gödsel	
Sänka sensorernas känslighet (1-10))	Utsäde	
		Gödsel	
Slingkonfigurering			
Ställa in övervakning av körspår			
Aktivera moduldiagnos (Shift-knapp)			5
Systemöversikt			
Detaljerad information om larmmed Tillbaka till informationsdisp	delanden olayen		Alarm Detail

Symbolen slingstatus:	$\langle \mathbf{A} \rangle$	- Kommunikationen utan problem
	, (▲)	- Kommunikationen är begränsad
		- Ingen kommunikation
	$\langle \mathbf{x} \rangle$	 (grön) förstoppning har upptäckts, kommunikationen är utan problem
	$\langle \! \! \! \! \rangle \rangle$	- (gul) förstoppning har upptäckts, kommunikationen är begränsad

7.2 Displayen Slingkonfigurering



Så snart som slingor och sensorer är anvisade visas funktioner för slingkonfigureringen på bildskärmen för slingans installerade moduler och sensorer. Den utvalda slingan visas då uppe på bildskärmen som loop #1, 2.

Displayen slingkonfigurering visar kritiska systemparametrar för utvalda slingan, därunder sensorstatus, utsädesmängd och sensorproblem. En färgkodad teckenförklaring visar den aktuella sensorstatusen.

Slingkonfigurering



- (1) Sensorn i slingan med tillståndsvisning
- (2) Utvald sensor (blinkar)
- (3) Visning av utsädesmängd med aktualisering i sekundtakt.
- (4) Inmatningsfält tillstånd:
- På (aktiv sensor i slingan) eller
- Av (inaktiv sensor i slingan) stoppar larmet för en specifik sensor under driften.
- (5) Resultat för de 3 sensortesterna.
- (6) Sensorspänning För värden under10 V utlöser ett larm.
- (7) Programversion.
- (8) Invärden för första konfigureringen.
- (9) Funktionsfält.
- (10) Teckenförklaring för sensorernas status.

Sensorernas aktuella status för en slinga visas med särskilda färgkodningar. Sensorernas teckenförklaring beskriver sensorstatusen efter att testerna avslutats för kommunikationen, strömförsörjningen och sensorerna.

Slingkonfigureringens funktionsfält

Funktion	aktiveras med:	Funktionsfält
Tillbaka till informationsdisplayen		<
Välja nästa slinga		\
Välja föregående slinga		
Välja slingans nästa sensor		
Välja slingans föregående sensor		-
Utföra kommunikationstest		
Utföra självtest		₽ _
Utföra prestandatest		120

Knapparnas funktioner på manöverfältet

	•	Du kan markera och välja gula fält för att utföra inställningar.
1	•	Det utvalda fältet har en röd ram.



- Utsäde/gödsel/av
- Sensorer i slingan
- Välj sensor i slingan
- Status på/av

7.3 Ställa in övervakning av körspår



Vid anläggning av körspår kan du stänga av övervakningen av utsädesledningar som används för att anlägga körspår.

På så sätt förhindras felmeddelanden som utlöses av utsädesledningarna för körspåren.



Exempel:

1-12 övervakade utsädesledningar

X utsädesledningar för körspår





7.4 Systemtester

Aktuella systemstatusen kontrolleras eller återställs med 3 tester.

Innan testet på strömförsörjningen ska du utföra ett kommunikationstest som ska ge godkänt resultat.

Respektive status visas med 3 teckenförklaringar för sensorerna efter alla avslutade tester.

Kommunikationstest



Vid följande fel i systemet ska ett kommunikationstest utföras:

- Signalavbrott mellan moduler och sensorer
- Konfigureringsavvikelse
- Slingavvikelse

Efter systemkontroll visas ett av 3 statusar:

- "Good" (kontroll/bekräftelse av systemdriften)
- "Limited" (kontroll/bekräftelse av systemdriften med en sensorkommunikationsledning)
- "Fail" (kontroll/bekräftelse av ett fullständigt kommunikationsavbrott som måste åtgärdas). I sådant fall utlöses ett helskärmslarm och feltypen visas.





Grön	Good Two Lines of Sensor Communication.
Grön	Blocked Sensor/Good Blocked with Two Lines of Sensor Communication.
Gul	Limited One Line of Sensor Communication.
Gul	Blocked Sensor/Limited Blocked with One Line of Sensor Communication.
Röd	Fail No Lines of Sensor Communication.
Blå	Unknown No Information Available.
Röd	Off User Configured to Ignore Sensor.
	🗙 Close

Kommunikationstestet har slagit fel

SENSORTECKENFÖRKLARINGAR FÖR KOMMUNIKATIONSTESTET

Med den här teckenförklaringen identifieras sju möjliga sensorstatusar:

GOOD

Sensor- och kommunikationsledningar har klarat självtestet utan problem och fungerar felfritt.

BLOCKED SENSOR/GOOD

Ett sensorproblem har konstaterats som måste åtgärdas. Kommunikationsledningarna fungerar felfritt.

LIMITED

Ett kommunikationsfel har konstaterats mellan 2 sensorer. Kommunikationen mellan övrig slingans övriga sensorer fungerar bara begränsat (1 ledning).

BLOCKED SENSOR/LIMITED

Ett problem med en sensor och ett kommunikationsfel mellan sensorer har konstaterats. Kommunikationen mellan övrig slingans övriga sensorer fungerar bara begränsat (1 ledning).

FAIL

Ett kommunikationsfel har konstaterats mellan flera sensor och/eller moduler och systemet fungerar inte längre.

UNKNOWN

En konfigureringsavvikelse har konstaterats. Antalet upptäckta sensorer överensstämmer inte med förväntat antal.

OFF

Sensorn sattes till "Off" för slingkonfigureringen i bildskärmen, vilket gör att sensorn ignoreras och larmmeddelanden stoppas.

Power-test



Ett fel har uppstått på strömförsörjningen mellan sensorer.

Så utför du ett Power-test:

Tryck "Power Test" på bildskärmen för slingkonfigureringen. Efter systemkontrollen visas ett av 2 tillstånd:

- "Good" (kontroll/strömförsörningen är bekräftad)
- "Unknown" (kontroll/bortfall av strömförsörjningen är bekräftad)

Resultaten av dessa tester visas i slingkonfigureringens bildskärm

Sensor-test



Möjliga orsaker för ett sensorfel kan vara:

- Låg spänning
- Nedsmutsade sensorer

Efter sensorkontrollen visas ett av 2 tillstånd

- Hake (godkänt)
- Frågetecken (sensorstatusen är okänd)

Så utför du ett sensortest:

- 1. Tryck "Sensor Test i slingkonfigureringens bildskärm. Under kontrollen av alla sensorer visas ett självtestfönster.
- → Du kan alltid avbryta självtestet med knappen "Cancel".
- 2. Efter avslutat självtest trycker du den gröna knappen "OK" för att lämna bildskärmen.

Självtestfönster



Teckenförklaring för sensorer



7.5 Systemöversikt



Systemöversikten visar antalet anvisade slingor och moduler för varje modul.

I informationsdisplayen

Du startar systemöversikten i informationsdisplayen



ZTillbaks till informationsdisplayen.

Systemöversikt



7.6 Modulén Diagnos

Informationsdisplay:



Med diagnosbildskärmen identifieras olika sorters information som hänger ihop med systemmoduler och som i vanliga fall används då fel ska åtgärdas.

Varje modul har sammanlagt 3 diagnosbildskärmar som bara är till för informationsändamål och som inte kan ändras. Du kan använda dessa bildskärmar då systemet är aktivt.



Tillbaka till informationsdisplayen

DIAGNOSBILDSKÄRM 1

Diagnos sida 1:



MODULE IN DETECT

Står för tillståndet "High" eller "Low" för åtgärdande av fel. High = öppen och Low = jordad

MODULE OUT SENSE

Står för tillståndet "High" eller "Low" för åtgärdande av fel. High = öppen och Low = jordad

ECU POWER

Värdet för Electrical Control Unit (ECU) -motsvarar den uppmätta ECU-spänningen resp. svagströmsidan på systemet som används för sensorernas och modulernas strömförsörjning. Det värdet är i vanliga fall identiskt eller nästan identiskt med traktorns batterispänning.

PROGRAMVERSION

Modulens programversion.

BUILD DATE/HOUR

Datum/klockslag då modulen tillverkades.

BOOT BLOCK VERSION

Modulens Boot-Block-version.

SERIAL NUMBER

Alla moduler har ett seriernummer som är tryckt på etiketten.

NUMBER OF MODULES

Antal identifierade moduler som är anslutna med systemet.

DIAGNOSBILDSKÄRM 2

I andra diagnosbildskärmen visas antalet identifierade slingor som är anslutna med en modul.

Spänning och strömstyrka visas för alla slingor.

Diagnos sida 2:

Di	agnost	ik		_
	Modul #1			
	1 Schleife	System		
Schl	Spg.	Strom		f
1 A	11.81V	00.12A		
1 B	11.830	00.12A		
2 A	00.00V	00.00A		
2 B	00.00V	00.00A		
	U			
Schlei	f.erkannt 1			
		2 vo 3		

DIAGNOSBILDSKÄRM 3

I tredje diagnosbildskärmen ges systemets utmatningsvärden för anslutna komponenter.

TRAMLINE-INGÅNGAR 1–6

Tramline-värden blirtillgängliga i en kommande programversion.

LIFT SWITCH

Värdet visar utvärdet för lyftbrytaren som "High" eller "Low".

"High" – öppen position, systemet är deaktiverat.

"Low" – lyftbrytaren är jordad/systemet är aktivt.

VT ENABLE

Det här värdet är satt till "Low".

DiagnostikModul #1Fahrgasse Input1: NiFahrgasse Input2: HoFahrgasse Input3: HoFahrgasse Input4: HoFahrgasse Input5: HoFahrgasse Input6: HoAS-SchalterUT aktiv:Ni3 vo 3

Diagnos sida 3:

8 Underhåll



l början av säsongen och varje vecka

Komponent	Underhållsarbete		
Ledningsslangar	Spola ur med vatten		
	 Kontroll av om det finns fel, byt vid behov 		
Sensorer	Rengör med flaskborste		

Vid avvikelser från normala parametrar visas larm.

- Larm för nivå 100 gäller kritiska varningsmeddelanden i samband med systemproblem eller slingavvikelser.
- \rightarrow För att fortsätta driften måste orsakerna åtgärdas.
- Larm för nivå 200 gäller elströmbortfall för slingor och sensorer.
- Larm för nivå 300 gäller sensorfel.
- Larm för nivå 400 gäller förstoppningar och modulfel.

	LARM	MÖJLIG ORSAK	ÅTGÄRDER
100	Loop Shutdown (Stänga av slingor)	Modulspänningen är på över maxdriftvärdet på 18 V. Slingan stängs av automatiskt.	 Kontrollera om kabelsatserna är löst anslutna. Fordonets laddningssystem regleras inte. Kontrollera att systemet har rätt spänning.
101	ECU Low Voltage (låg ECU- spänning)	Modulspänningen ligger under minvärdet på 11 V.	 Kontrollera om kabelsatserna är löst anslutna. Fordonets laddningssystem regleras inte. Kontrollera att systemet har rätt spänning.
102	ECU High Voltage (hög ECU- spänning)	Modulspänningen ligger över maxvärdet på 16 V.	 Fordonets laddningssystem regleras inte. Kontrollera att systemet har rätt spänning.
103	Low Voltage (låg spänning)	Slingspänningen är under minvärdet på 11 V.	 Modulspänningen är eventuellt för låg. Kontrollera om kabelsatserna är löst anslutna. Fordonets laddningssystem regleras inte
			Kontrollera att systemet har rätt spänning.
104	High Voltage (hög spänning)	Slingspänningen är över maxvärdet på 16 V.	 Modulspänningen är eventuellt för hög. Kontrollera om kabelsatserna är löst anslutna.
			 Fordonets laddningssystem regleras inte. Kontrollera att systemet har rätt spänning.
105	High Current (hög strömstyrka)	Slingans strömstyrka är på över 5 Ampere.	 Kontrollera om en kabel är klämd, om pins eller sensorer är defekta.
			2) Kontrollera systemets jordning.
106	Position Failure (positionsfel)	Fel vid modulpositionen.	 Kontrollera modulkabelsatser. Vid behov kontrollerar du med en voltmeter om pin 5 på modulen är jordad i in- resp. utkontakten.
107	Elförsörjning till tillbehör har fallit ifrån	Elförsörjningen till tillbehör är nere p.g.a. ett eventuellt defekt kablage med modulen som visas på larmskärmen.	 Kontrollera elförsörjningens kablage till modulen på klämda eller skadade kablar.3
200	Communication_F	Ett kommunikationsfel har konstaterats	1) Kontrollera att kontakten inte är lös eller osäkrad.
	loopen (kommunikationsfe I slingsensor)	är begränsad mellan sensorerna.	 Kontrollera om kommunikationskabelns pin 2 och 3 har defekter.
201	Loop	Flera fel i kommunikationsledningen	1) Kontrollera flera fel i kommunikationsledningen på
	(slingkommunikati on)	funktionsduglig.	 Kontrollera att anslutningarna inte sitter löst.
202	Loop Communication (slingkommunikati on)	Modulfel. Slingan är funktionsduglig men har begränsad kommunikation. Ett kommunikationsfel har konstaterats mellan 2 sensorer.	 Kontrollera anslutningarna på modulen, A/B-sling- resp. förlängningskabelsatsen.

203	Loop Communication (slingkommunikati on)	Modulfel. Flera fel i kommunikationsledningen mellan modul och sensor. Slingan är inte funktionsduglig.	1)	Kontrollera anslutningarna på modulen, A/B-sling- resp. förlängningskabelsatsen.
204	Loop Communication (slingkommunikati on)	Antalet identifierade sensorer överensstämmer inte med det förväntade antalet.	1)	Konfigurera systemet med korrekt antal sensorer för slingan. Kontrollera om antalet som anges för slingkonfigurationen på bildskärmen överensstämmer med antalet installerade sensorer.
205	Loop Mismatch (slingavvikelse)	Antalet identifierade modulslingor överensstämmer inte med förväntade antalet.	1)	Kontrollera alla anslutningar på modul- kabelsatserna.
206	Power Communication (strömförsörjning)	Ett elströmbortfall har konstaterats mellan 2 sensorer. Slingan är funktionsduglig men med begränsad strömförsörjning mellan sensorerna.	1)	Kontrollera alla sensorer att anslutningarna inte sitter löst.
207	Power Communication (strömförsörjning)	Flera fel på strömförsörjningen mellan sensorerna. Slingan är inte funktionsduglig. Ingen strömförsörjning mellan sensorerna har konstaterats.	1)	Kontrollera alla sensorer att anslutningarna inte sitter löst.
208	Power Communication (strömförsörjning)	Ett fel på strömförsörjningen mellan modul och sensor. Slingan är funktionsduglig men med begränsad strömförsörjning mellan modul och sensor.	1)	Kontrollera alla sensorer och A/B-sling-kabelsatsen att anslutningarna inte sitter löst eller är defekta.
209	Power Communication (strömförsörjning)	Flera fel på strömförsörjningen mellan modul och sensor. Slingan är inte funktionsduglig och det finns ingen strömförsörjning mellan modul och sensor.	1)	Kontrollera modulen, A/B-slingor- resp. förlängnings-kabelsats att anslutningarna inte sitter löst.
210	Power Communication (strömförsörjning)	Vid Power Test konstaterades kommunikationsfel. Testet har avbrutits.	1) 2) 3)	Dessa kommunikationsfel måste åtgärdas innan du utför testet igen. Kontrollera att anslutningarna inte sitter löst. Slingan konfigurerades inte korrekt. Det har identifierats sensorer och en avvikelse som behöver korrigeras.
300	Seed Sensor(s) Self Test Failure (utsädes- självtestet har slagit fel)	Sensorfel/linsen nedsmutsad.	1) 2)	Kontrollera om sensorer är defekta och byt ut vid behov. Rengör linsen.
301	Fertilizer Sensor(s) Self Test Failure (Gödselsensor- självtestet har slagit fel)	Sensorfel/linsen nedsmutsad.	1) 2)	Kontrollera om sensorer är defekta och byt ut vid behov. Rengör linsen.
306	Seed Sensor Low Voltage (låg spänning på utsädessensorn)	Sensorspänningen är för låg.	1)	Kontrollera sensorförbindelser och fordonets laddningsenhet.
307	Fertilizer Sensor Low Voltage (låg spänning gödselsensor)	Sensorspänningen är för låg.	1)	Kontrollera sensorförbindelser och fordonets laddningsenhet.

400	Seed Blockage (Förstoppning på utsädet)	Sensorflödet är blockerat.	1)	Då sensorn inte blockerar och anslutningarna/sensorerna är i ordning ändrar du Sensitivity-värdet på bildskärmen för slingkonfigureringen för att åtgärda problemet.
401	Fertilizer Blockage (Förstoppning på gödslet)	Sensorflödet är blockerat.	2)	Då sensorn inte blockerar och anslutningarna/sensorerna är i ordning ändrar du Sensitivity-värdet på bildskärmen för slingkonfigureringen för att åtgärda problemet.
402	Module Detection Mismatch (modulavvikelse har konstaterats)	Antalet förväntade moduler överensstämmer inte med det identifierade antalet. Antalet anslutna moduler lagras i Master-modulen då du stänger av. Om antalet anslutna moduler ändras tills nästa start löser ett larm ut.	1)	Kontrollera att modul-kabelsatsens anslutning inte har lösa/defekta kablar.
403	Too Many Modules (för många moduler)	Systemet har identifierat 4 eller fler moduler på CAN-bussen.	1)	Då sensorn inte blockerar och anslutningarna/sensorerna är i ordning ändrar du Sensitivity-värdet på bildskärmen för slingkonfigureringen för att åtgärda problemet.
404	Too Many Master Modules (för många Master- moduler)	Systemet har identifierat minst 2 Master-moduler på CAN-bussen.	1)	Kontrollera modul-kabelsatsens modulerna in- och utanslutningar.
405	Module Intermittent (intermittent modul)	Modulen förlorar till och från anslutningen till systemet.	1)	Kontrollera att kabelsatsen mellan modulerna inte har lösa anslutningar.
406	Module Offline	Modulen kommunicerar inte/är i offline-status.	1)	Kontrollera kabelsatsens gränssnittsanslutningar och kabelsatsen mellan alla moduler.
			2)	Kontrollera om den sista modulen, Module out- anslutningen är ansluten till en nod.





Postfach 51 D-49202 Hasbergen-Gaste Germany Tel.:+ 49 (0) 5405 501-0 e-mail:amazone@amazone.de http://www.amazone.de