

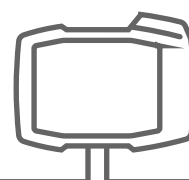


Originaalne kasutusjuhend

Juhtterminal

AmaTron 4

See kasutusjuhend kehtib alates tarkvara versioonist NW216-I



SmartLearning



SISUKORD

1	Ohutus ja vastutus	1	5.4	ISB-klahv	15
1.1	Üldkasutatavatel teedel sõitmine	1	6	Ülevaade kasutajaliidesest	16
1.2	Hooldus ja ladustamine	1	6.1	Peamenüü	16
1.3	Ehituslikud muutmised	2	6.2	Rakenduste karussell	17
1.4	Kaamerasüsteem	2	6.3	Kaardivaade	19
1.5	Ekraan	3	6.3.1	Kaart	19
2	Selle kasutusjuhendi selgitus	4	6.3.2	Töömenüü	20
2.1	Autoriõigus	4	6.4	Universal Terminal	20
2.2	Kasutatud kujutised	4	7	Üldine käsitsemine	22
2.2.1	Hoiatusjuhised ja märgusõnad	4	7.1	AmaTron 4 sisselülitamine ja väljalülitamine	22
2.2.2	Täiendavad juhised	5	7.2	USB-mälupulga kasutamine	22
2.2.3	Tegevusjuhised	5	7.3	Rakenduste vahel vahetamine	23
2.2.4	Loendid	7	7.3.1	Menüüklahvide kasutamine	23
2.2.5	Asukohanumbrid joonistel	7	7.3.2	Rakenduste karusselli kasutamine	23
2.2.6	Suunamääratlused	7	7.3.3	Nipsamisliigutuste kasutamine	23
2.3	Täiendavalt kehtivad dokumendid	7	7.4	Olekuriba konfigureerimine	24
2.4	Digitaalne kasutusjuhend	7	7.5	Kiirstardimenüü kasutamine	25
2.5	Teie arvamus on tähtis	8	7.6	Arvväärtuste sisestamine	26
3	Sihipärane kasutamine	9	7.7	Teksti sisestamine	27
4	Paigaldusjuhend	10	7.8	Elementide kustutamine	27
4.1	AmaTron 4 monteerimine	10	7.9	Elementide ümbernimetamine	28
4.2	Kaamera ühendamine	11	7.10	Nõuannete avamine	28
4.3	Signaalpistiku ühendamine	11	8	Universal Terminali kasutamine	29
4.4	AUX-N-sisestusseadme ühendamine	12	9	Põhiseadistuste teostamine	30
5	AmaTron 4 ülevaade	13	9.1	Kaamera seadistamine	30
5.1	Eestvaade	13	9.2	Süütelülituse aktiveerimine	31
5.2	Liidesed	14	9.3	Kuupäeva ja kellaaaja seadistamine	31
5.3	Tüübisilt	14	9.4	Keele ja piirkonnaseadistuste muutmine	32
			9.5	Helitugevuse seadistamine	33

9.5.1	Helitugevuse seadistamine põhiseadistustes	33	14.2.2	Non-ISOBUS-seadme konfigureerimine	53
9.5.2	Helitugevuse seadistamine kiirstardimenüü kaudu	33	14.3	Seadme valimine	54
9.6	Ekraani heleduse seadistamine	34	15	Traktorite seadistamine	56
9.6.1	Ekraani heleduse seadistamine põhiseadistustes	34	15.1	Uue traktori loomine	56
9.6.2	Ekraani heleduse seadistamine kiirstardimenüü kaudu	35	15.2	Traktori geomeetriaandmete muutmine	56
9.7	Ekraani puudutuse kuvamine	35	15.3	Traktori sensorite konfigureerimine	58
9.8	Nipsamisliigutuste rakenduste aktiveerimine	36	15.3.1	Rattasensori konfigureerimine	58
9.9	Importmenüüs põlluotsingu perimeetrifiltri konfigureerimine	37	15.3.2	Radarsensori konfigureerimine	59
			15.3.3	GPS/NMEA2000-signaalide saatmine	61
10	GPSi seadistamine	38	15.3.4	Jõuvõtuvõlli konfigureerimine	62
10.1	Traktori ISOBUSi GPS-signaali kasutamine	38	15.3.5	Tööasendi sensori konfigureerimine	63
10.2	Vastuvõtjate A100, A101 või A631 seadistamine	38	15.4	Traktori valimine	65
10.3	Ag-Star-vastuvõtja seadistamine	39	16	Kaardivaate kasutamine	67
10.4	Mõne teise GPS-vastuvõtja seadistamine	41	16.1	Kaardivaate konfigureerimine	67
10.5	GPS-vastuvõtja lähtestamine tehaseseadistustele	41	16.1.1	Dünaamilise töömenüü aktiveerimine	67
			16.1.2	2D-vaate aktiveerimine	68
11	ISOBUSi konfigureerimine	43	16.1.3	Sõidusuuna tuvastamise konfigureerimine	68
			16.1.4	Automaatse suumi konfigureerimine	69
12	Litsentside haldamine	45	16.2	Kaardivaate kuvamine AmaTron-Twin-rakenduses	71
13	Võrgu seadistamine	49	16.3	Töömenüü ümberlülitamine	71
13.1	WLAN-pääsupunkti seadistamine AmaTron 4 kaudu	49	16.4	Seadme teabe peitmine ja kuvamine	72
13.2	AmaTron 4 ühendamine WLAN-võrguga	49	16.5	Hoovastike vahel vahetamine	73
14	Seadmete seadistamine	51	16.6	Aplikatsioonikaartide vahel vahetamine	74
14.1	ISOBUS-seadme seadistamine	51	16.7	Kaardi suumimine	74
14.2	Non-ISOBUS-seadmete seadistamine	52	16.8	Pealtvaate ümberlülitamine	74
14.2.1	Non-ISOBUS-seadme loomine	52	16.9	Sõiduki sümbolile fookusseerimine	75
			16.10	GPS-kõrvalekalde korrigeerimine	75
			16.10.1	GPS-kõrvalekalde korrigeerimine käsitsi	75

16.10.2	GPS-kõrvalekalde korrigeerimine märgistatud takistusega	75	20.1.3	Kattuvustolerantsi kindlaksmääramine	106
17	Töö alustamine	77	20.1.4	Kattuvustolerantsi kindlaksmääramine põllupiiril	108
18	Kujund-failist importimine	80	20.2	Salvestamise käivitamine	109
19	Dokumentatsiooniga töötamine	83	20.3	Salvestamise lõpetamine	111
19.1	Põlluandmete salvestamine	83	21	Põllupiiride kasutamine	112
19.2	Põlluandmete laadimine	83	21.1	Põllupiiri loomine	112
19.3	Uue põllu loomine	85	21.2	Keelutsoonide loomine	114
19.4	Põlluandmete lisamine põllule kujund-failist	86	21.3	Põllupiiri peitmine	116
19.5	ISO-XML-tellimuse andmete importimine	88	21.4	Põllupiiride konfigureerimine	116
19.5.1	ISO-XML-tellimuse andmete importimine USB-mälupulgalt	88	21.4.1	Turvatsooni inaktiveerimine	116
19.5.2	ISO-XML tellimuse andmete importimine myAmaRouter-rakendusega	90	21.4.2	Hoiatuste aktiveerimine takistuste ja piiride ees	117
19.6	ISO-XML-tellimuse andmete eksportimine	91	21.4.3	Inaktiivsete põllupiiride kuvamine	117
19.6.1	ISO-XML tellimuse andmete eksportimine USB-mälupulgale	91	21.4.4	Automaatse põllupiiri tuvastamise aktiveerimine	118
19.6.2	ISO-XML tellimuse andmete eksportimine myAmaRouter-rakendusega	92	22	Virtuaalse põllupeenra kasutamine	119
19.7	Tellimuse andmete haldamine	93	22.1	Virtuaalse põllupeenra loomine	119
19.7.1	Uue tellimuse loomine	93	22.2	Virtuaalse põllupeenra töötlemine	122
19.7.2	Väljastuskoguste konfigureerimine	94	23	Takistuse märgistamine	123
19.7.3	Toodete haldamine	96	24	Paralleelsõiduabi kasutamine	125
19.7.4	Klientide haldamine	98	24.1	Paralleelsõiduabi konfigureerimine	125
19.7.5	Juhtide haldamine	99	24.1.1	Juhtradade näidise valimine	125
19.8	Tellimuse andmete eksportimine PDF-failina	100	24.1.2	Juhtradade töötlemine	126
20	Sektsioonide lülituse kasutamine	102	24.1.3	Valgusriba tundlikkuse seadistamine	127
20.1	Ülekattumuse seadistamine	102	24.2	Juhtradade loomine	128
20.1.1	Kattumuse kindlaksmääramine sõidusuunas	102	24.2.1	A-B raja loomine	128
20.1.2	Kattuvusmäära kindlaksmääramine	104	24.2.2	Tasandatud kontuuri loomine	129
			24.3	Peenrate loomine	130
			24.4	Paralleelne sõitmine	131
			24.5	Juhtradade nihutamine	131
			24.6	Juhtradade ümbernimetamine	132

24.7	Juhtradade peitmine	133
------	---------------------	-----

25	Hoovastiku automaatse langetamise kasutamine	134
----	----------------------------------------------	-----

26	AUX-N-sisestusseadme konfigureerimine	136
----	---------------------------------------	-----

26.1	AUX-N-sisestusseadme seadistamine	136
------	-----------------------------------	-----

26.1.1	AmaTron 4-funktsioonide määramine AUX-N-sisestusseadmele	136
--------	----------------------------------------------------------	-----

26.1.2	Seadme funktsioonide määramine AUX-N-sisestusseadmele	138
--------	-------------------------------------------------------	-----

26.1.3	AUX-N-kaetuse eemaldamine	141
--------	---------------------------	-----

26.2	Eelistatud kaetuse haldamine	143
------	------------------------------	-----

26.2.1	AUX-N-kaetuse kinnitamine	143
--------	---------------------------	-----

26.2.2	AUX-N-kaetuse muutmine	143
--------	------------------------	-----

26.3	AUX-N-konfliktide kõrvaldamine	147
------	--------------------------------	-----

27	Kuvatõmmiste loomine	149
----	----------------------	-----

28	Kaamera kasutamine	150
----	--------------------	-----

29	Vigade kõrvaldamine	151
----	---------------------	-----

30	Tehaseseadistustele lähtestamine	152
----	----------------------------------	-----

31	Lisa	153
----	------	-----

31.1	Täiendavalt kehtivad dokumendid	153
------	---------------------------------	-----

32	Loendid	154
----	---------	-----

32.1	Sõnastik	154
------	----------	-----

32.2	Märksõnastik	156
------	--------------	-----

Ohutus ja vastutus

1

CMS-T-00003619-C.1

1.1 Üldkasutatavatel teedel sõitmine

CMS-T-00003620-C.1

Ärge kasutage juhtarvutit või juhtterminali maanteel sõitmise ajal

Kui juhi tähelepanu juhitakse kõrvale, võivad selle tagajärjeks olla õnnetused ja kuni surmaga lõppevad vigastused.

- ▶ Ärge kasutage juhtarvutit või juhtterminali maanteel sõitmise ajal.

1.2 Hooldus ja ladustamine

CMS-T-00003621-D.1

Lühisest tulenevad kahjud

Kui traktori või külgehaagitud või külgeühendatud seadme juures teostatakse remonditöid, on lühiseoht.

- ▶ *Enne kui teostate remonditöid,*
lahutage kõik ühendused juhtterminali või juhtarvuti ja traktori vahel.

Ülepingest tulenevad kahjud

Kui traktori või külgehaagitud või külgeühendatud seadme juures teostatakse keevitustöid, võib ülepinge tõttu tekkida juhtarvuti või juhtterminali kahjustus.

- ▶ *Enne kui keevitate,*
lahutage kõik ühendused juhtterminali või juhtarvuti ja traktori vahel.

Asjatundmatust puhastamisest tulenevad kahjud

- ▶ Puhastage juhtarvutit või juhtterminali eranditult niiske pehme lapiga.

Valest töötemperatuurist ja ladustamistemperatuurist tulenevad kahjud

Kui töötemperatuuri ja ladustamistemperatuuri ei järgita, võib see põhjustada juhtarvuti ja juhtterminali kahjustusi, talitlushäireid ja sellega ohtlikke olukordi.

- ▶ Käitage juhtarvutit või juhtterminali ainult temperatuuridel -20 °C kuni +65 °C
- ▶ Ladustage juhtarvutit või juhtterminali ainult temperatuuridel -30 °C kuni +80 °C

1.3 Ehituslikud muutmised

CMS-T-00003622-C.1

Lubamatud muutmised ja lubamatu kasutamine

Lubamatud muutmised või lubamatud kasutamised võivad mõjutada teie ohutust ja juhtterminali kasutuskestust ja/või talitlust.

- ▶ Teostage juhtarvuti või juhtterminali juures ainult muutuseid, mida on juhtarvuti või juhtterminali kasutusjuhendis kirjeldatud.
- ▶ Kasutage juhtarvutit või juhtterminali sihipäraselt.
- ▶ Ärge avage juhtarvutit või juhtterminali.
- ▶ Ärge tõmmake kaablitest.

1.4 Kaamerasüsteem

CMS-T-00003623-B.1

Kaamerapilt ei ole ohutuse seisukohast oluliste otsuste jaoks

Kaamera on mõeldud abisüsteemina. Kaamera ei asenda juhendajat või enda tähelepanelikkust. Näiteks on kaamera vaateväljal pimedad nurgad, kus ei ole võimalik isikuid ja objekte tuvastada. Samuti võib kaamerapildi kujutamine toimuda viivitusega ja selliselt toimub olukordade vale hindamine. Selle tõttu võivad inimesed saada raskeid või surmavaid vigastusi.

- ▶ Jälgige alati ümbrust.
- ▶ Ärge kasutage kaamerat ohutuse seisukohast oluliste toimingute puhul nagu üldkasutatavatel teedel sõitmiseks või tagurdamiseks.
- ▶ Kontrollige alati sõiduteed.
- ▶ Ärge kasutage kaamerat masina käsitlemiseks.

1.5 Ekraan

CMS-T-00003624-B.1

Valedest ekraaninäitudest tulenev õnnetusoht

Kui ekraan on vale või vaade näidule on piiratud, võidakse funktsioone soovimatult aktiveerida ja selliselt rakendada masina funktsioone. Inimesed võivad saada raskeid või surmavaid vigastusi.

- ▶ *Kui vaade ekraaninäidule on piiratud,*
seisake käsitsemine.
- ▶ *Kui ekraaninäit on vigane,*
käivitage juhtarvuti või juhtterminal uuesti.

Asjatundmatust nipsamisliigutusest tulenev õnnetusoht

Asjatundmatu nipsamisliigutuse puhul võidakse kogemata rakendada masina juhtsüsteemi lülitusnuppe ja selliselt aktiveerida masina funktsioone. Inimesed võivad saada raskeid või isegi surmavaid vigastusi.

- ▶ Alustage nipsamisliigutust ekraani servast.

Selle kasutusjuhendi selgitus

2

CMS-T-00000081-J.1

2.1 Autoriõigus

CMS-T-00012308-A.1

Kordustrükk, tõlge ja reprodutseerimine mis tahes kujul, sealhulgas väljavõtteliselt, nõuavad AMAZONEN-WERKE kirjalikku nõusolekut.

2.2 Kasutatud kujutised

CMS-T-005676-G.1

2.2.1 Hoiatusjuhised ja märgusõnad

CMS-T-00002415-A.1

Hoiatusjuhised on tähistatud kolmnurkse turvasümboliga vertikaalse ribaga ja märgusõnaga. Märgusõnad "OHT", "HOIATUS" või "ETTEVAATUST" kirjeldavad ähvardava ohu raskust ja neil on järgmised tähendused:



OHT

- Tähistab suure riskiastmega vahetut ohtu, mis võib põhjustada üliraskeid kehavigastusi, nagu kehaosade kaotust, või surma.



HOIATUS

- Tähistab keskmise riskiastmega võimalikku ohtu, mis võib põhjustada raskeid kehavigastusi või surma.



ETTEVAATUST

- ▶ Tähistab madala riskiastmega ohtu, mis võib põhjustada kergeid või keskmise raskusastmega kehavigastusi.

2.2.2 Täiendavad juhised

CMS-T-00002416-A.1



TÄHTIS

- ▶ Tähistab masina kahjustuste riski.



KESKKONNAALANE MÄRKUS

- ▶ Tähistab keskkonnakahjude riski.



JUHS

Tähistab kasutussoovitusi ja juhiseid optimaalseks kasutamiseks.

2.2.3 Tegevusjuhised

CMS-T-00000473-E.1

2.2.3.1 Numereeritud tegevusjuhised

CMS-T-005217-B.1

Tegevusi, mis tuleb läbi viia kindlas järjekorras, on kujutatud numereeritud tegevusjuhistena. Tegevuste antud järjestusest tuleb kinni pidada.

Näide:

1. Tegevusjuhised 1
2. Tegevusjuhised 2

2.2.3.2 Tegevusjuhised ja reaktsioonid

CMS-T-005678-B.1

Reaktsioonid tegevusjuhistele on tähistatud noolega.

Näide:

1. Tegevusjuhis 1

➡ Reaktsioon tegevusjuhisele 1

2. Tegevusjuhis 2

2.2.3.3 Alternatiivsed tegevusjuhised

CMS-T-00000110-B.1

Valikuliste tegevustega tegevusjuhistele viidatakse sõnaga "või".

Näide:

1. Tegevusjuhis 1

või

valikuline tegevusjuhis

2. Tegevusjuhis 2

2.2.3.4 Ainult ühe tegevusega tegevusjuhised

CMS-T-005211-C.1

Ainult ühe tegevusega tegevusjuhiseid ei numereerita, vaid kujutatakse noolega.

Näide:

▶ Tegevusjuhis

2.2.3.5 Ilma järjestuseta tegevusjuhised

CMS-T-005214-C.1

Tegevusjuhiseid, mida ei tule läbi viia teatud kindlas järjekorras, kujutatakse nooltega tähistatud loendina.

Näide:

▶ Tegevusjuhis

▶ Tegevusjuhis

▶ Tegevusjuhis

2.2.3.6 Töökojatöö

CMS-T-00013932-B.1



TÖÖKOJATÖÖ

- Tähistab korrashoiutöid, mis tuleb läbi viia vastava väljaõppega spetsialistide poolt põllumajandustehniliselt, ohustehniliselt ja keskkonnatehniliselt nõuetekohaselt varustatud spetsiaalses töökojas.

2.2.4 Loendid

CMS-T-000024-A.1

Loendeid, mis ei vaja täpset järjekorda, kujutatakse loetluspunktidenä.

Näide:

- Punkt 1
- Punkt 2

2.2.5 Asukohanumbrid joonistel

CMS-T-000023-B.1

Teksti sees asuv raamiga number, näiteks **1**, viitab asukohanumbrile kõrvaloleval joonisel.

2.2.6 Suunamääratlused

CMS-T-00012309-A.1

Kui ei ole teisiti määratud, siis on kõik suunamääratlused antud sõidusuunas.

2.3 Täiendavalt kehtivad dokumendid

CMS-T-00000616-B.1

Lisas on toodud täiendavalt kehtivate dokumentide loend.

2.4 Digitaalne kasutusjuhend

CMS-T-00002024-B.1

Digitalse kasutusjuhendi ja E-Learningu saab alla laadida AMAZONE'i veebilehe Info-portaalist.

2.5 Teie arvamus on tähtis

CMS-T-000059-D.1

Lugupeetud lugeja, meie dokumente värskendatakse regulaarselt. Oma parendusettepanekutega annate panuse järjest kasutajasõbralikumate dokumentide koostamisse. Palun saatke oma ettepanekud meile kirja, faksi või e-posti teel.

AMAZONEN-WERKE H. Dreyer SE & Co. KG

Technische Redaktion

Postfach 51

D-49202 Hasbergen

Fax: +49 (0) 5405 501-234

E-Mail: tr.feedback@amazone.de

CMS-I-00000638

Sihipärane kasutamine

3

CMS-T-00003618-A.1

- Juhtterminaliga juhitakse põllumajanduslikke seadmeid.
- Kasutusjuhend on juhtterminali üks osa. Juhtterminal on eranditult ette nähtud kasutamiseks selle kasutusjuhendi järgi. Juhtterminali rakendused, mida ei ole selles kasutusjuhendis kirjeldatud, võivad põhjustada inimeste raskeid vigastusi või surma ning masina kahjustusi ja materiaalseid kahjusid.
- Sihipäraste kasutustena loetletud kasutustest erinevaid kasutusi loetakse mittesihipärasteks. Tootja ei vastuta kahjude korral, mis on tekkinud mittesihipärase kasutamise tõttu.

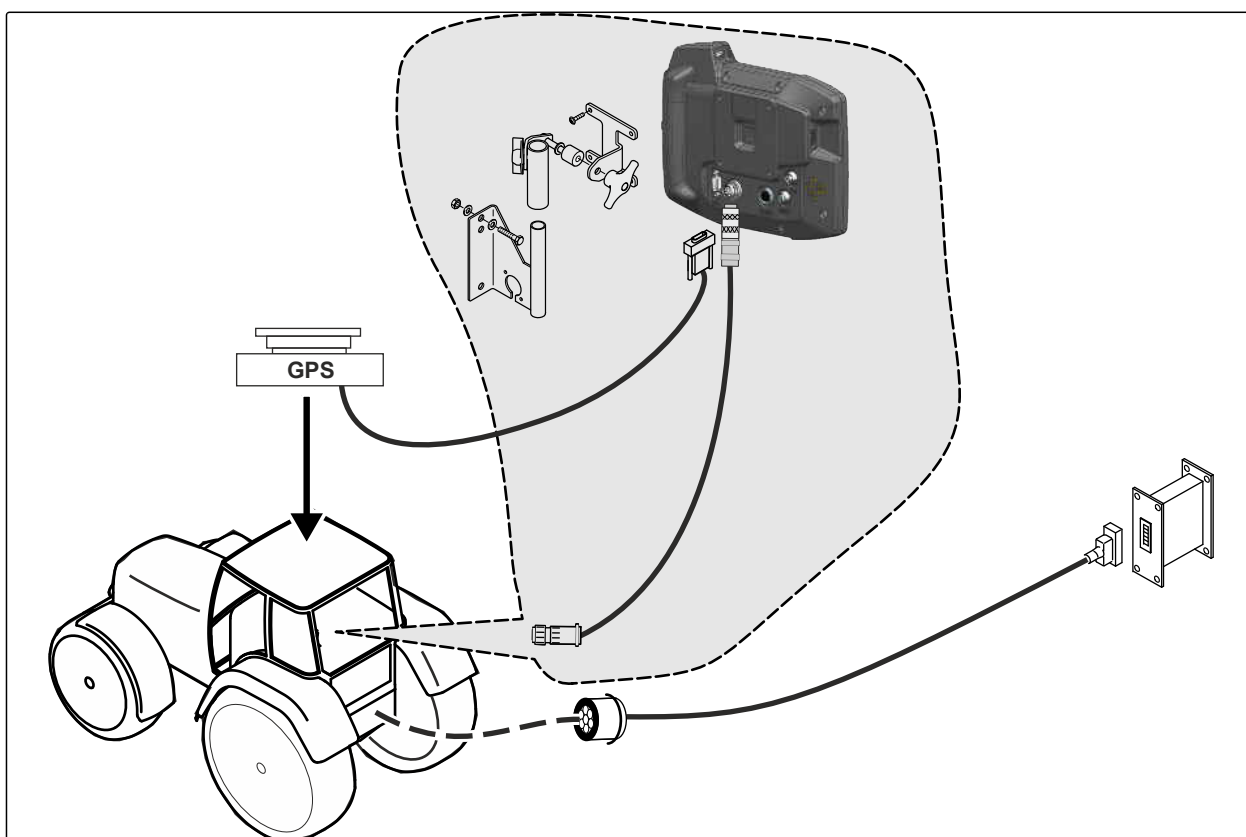
Paigaldusjuhend

4

CMS-T-00003680-C.1

4.1 AmaTron 4 monteerimine

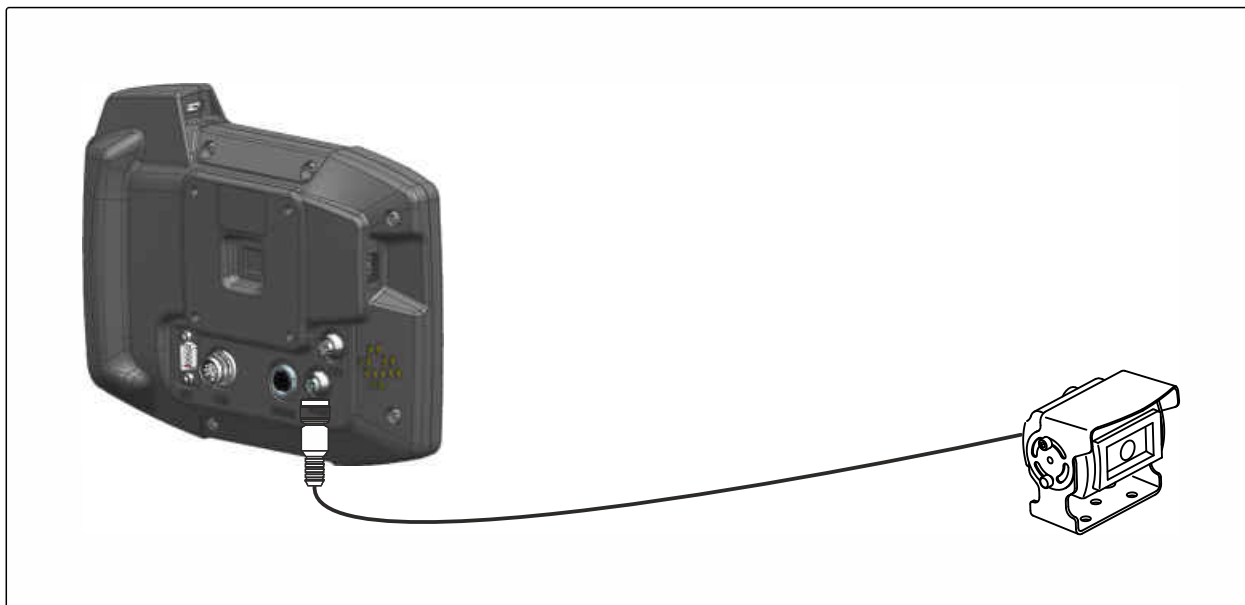
CMS-T-00000302-D.1



CMS-I-00000230

4.2 Kaamera ühendamine

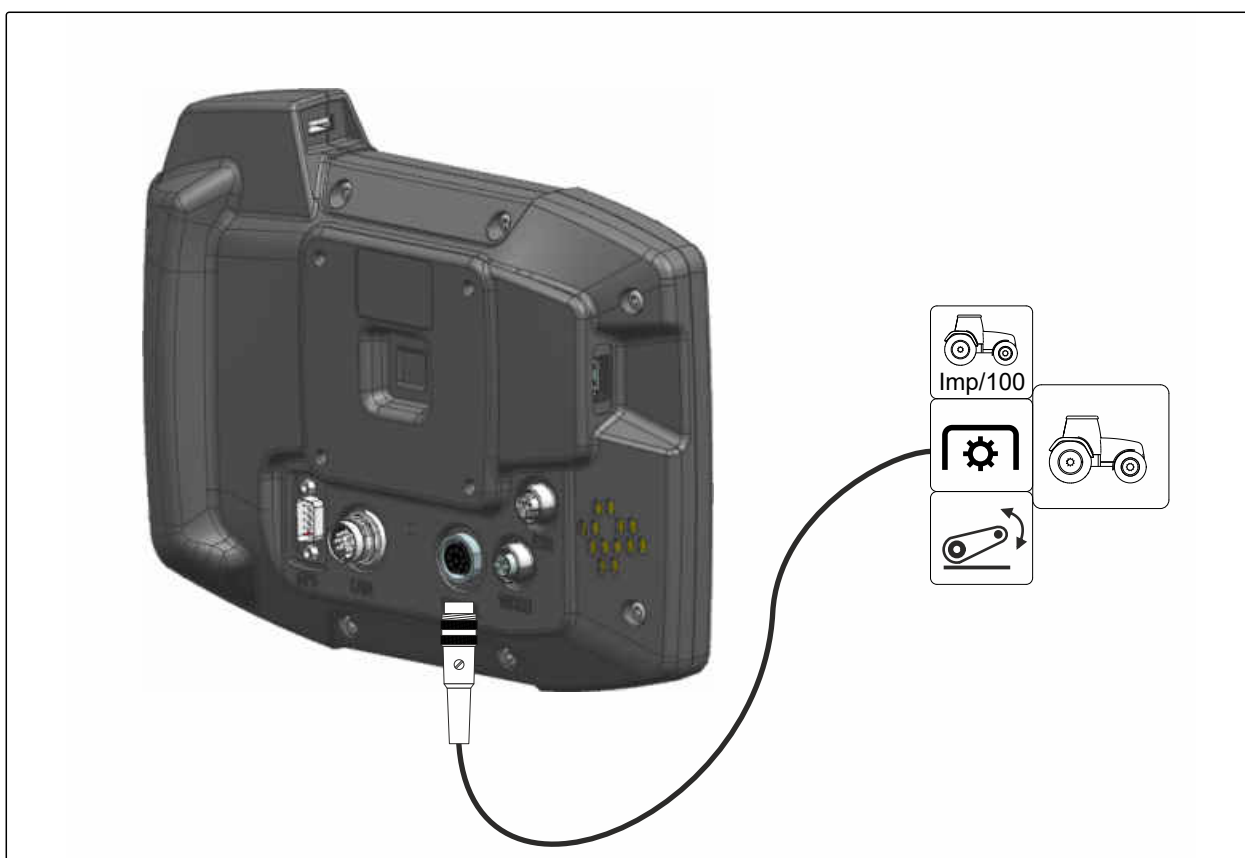
CMS-T-00003681-A.1



CMS-I-00002708

4.3 Signaalpistiku ühendamine

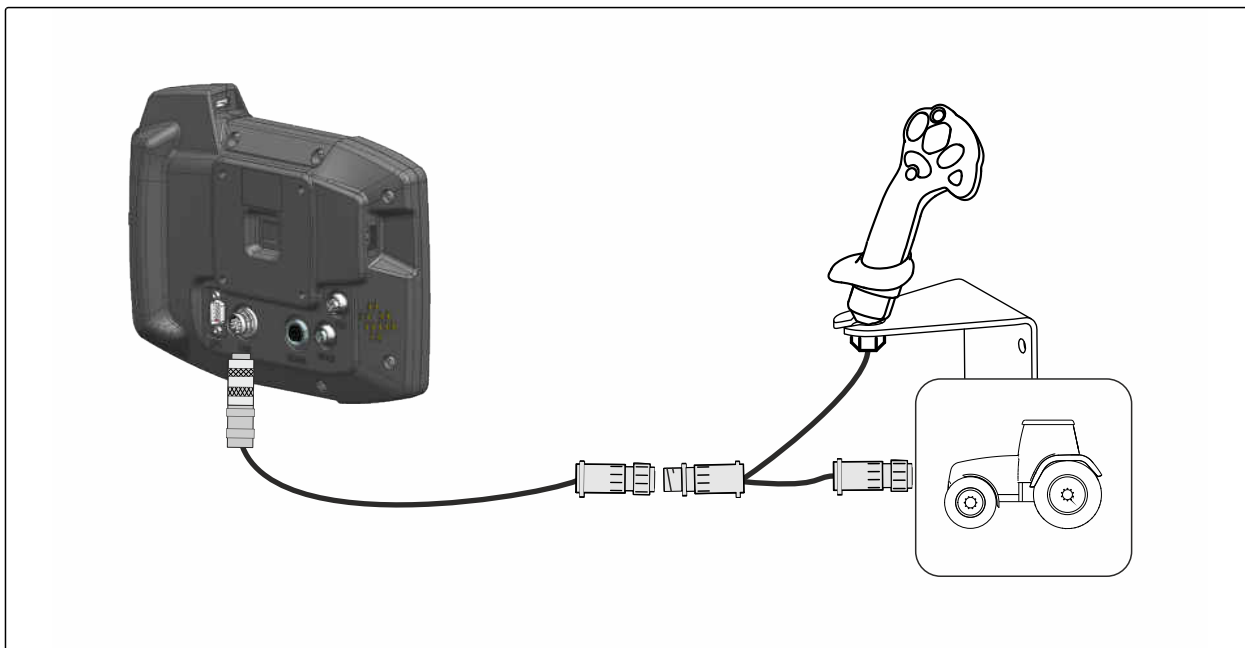
CMS-T-00003682-C.1



CMS-I-00002707

4.4 AUX-N-sisestusseadme ühendamine

CMS-T-00003927-B.1



CMS-I-00002901



JUHIS

Joonisel on kujutatud AMAZONE AUX-N-sisestusseadme ühendust. Teiste tootjate AUX-N-sisestusseadmete ühendus võib erineda.

AmaTron 4 ülevaade

5

CMS-T-00001632-E.1

5.1 Eestvaade

CMS-T-00001633-C.1

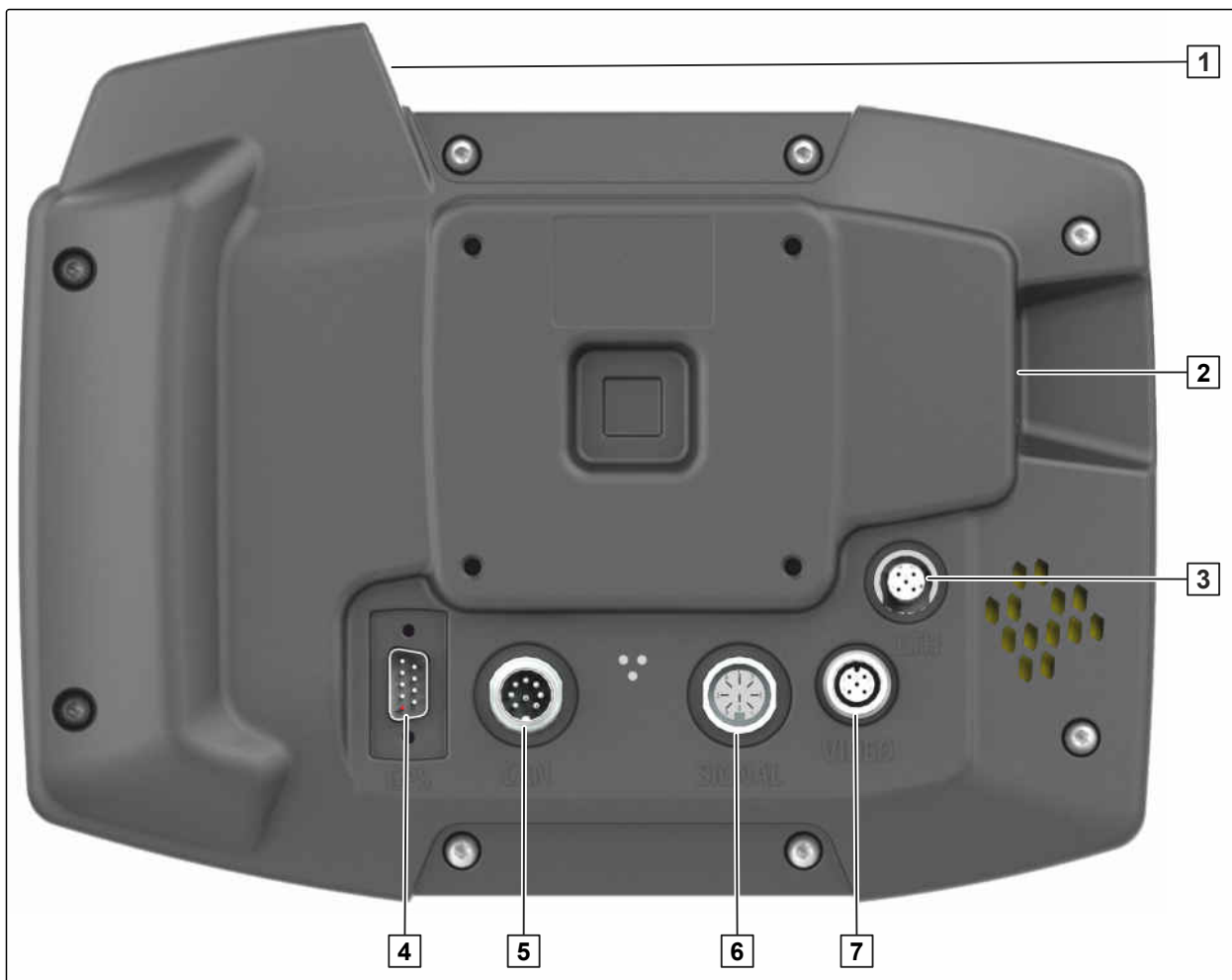


CMS-I-00001011

- | | |
|------------------------------------|--------------------------------------------|
| 1 Peamenüü klahv | 2 Kaardivaate klahv |
| 3 Universal Terminali klahv | 4 ISB-klahv |
| 5 Olekulamp | 6 Seadme juhtsüsteemi valikuklahvid |
| 7 Sees-Väljas-klahv | 8 Lähedusandur |
| 9 Heledusandur | 10 Puuteekraan |

5.2 Liidesed

CMS-T-00000185-B.1



- | | |
|----------------------------------|-------------------------|
| 1 Ülemine USB-pesa | 2 Tagumine USB-pesa |
| 3 Ethernetipesa teenindustöödeks | 4 GPS-signaali liides |
| 5 CAN-Bus-pesa | 6 Sensorsignaali liides |
| 7 Kaamerapesa | |

5.3 Tüübisilt

CMS-T-00010641-A.1

- | |
|---------------------------------|
| 1 Osa number |
| 2 Krüpteeritud kalendri kuupäev |
| 3 Läbivaatamise number |
| 4 Seerianumber |



CMS-I-00007283

- 1 Seadmenumber
- 2 Krüpteeritud kalendri kuupäev
- 3 Tüüp



CMS-I-00007286

5.4 ISB-klahv

CMS-T-00013136-A.1

ISB-klahvi funktsioon sõltub ühendatud seadmest.
Kui seadmel on ISB-funktsioon, on ISB-funktsiooni
seadme kasutusjuhendis kirjeldatud.

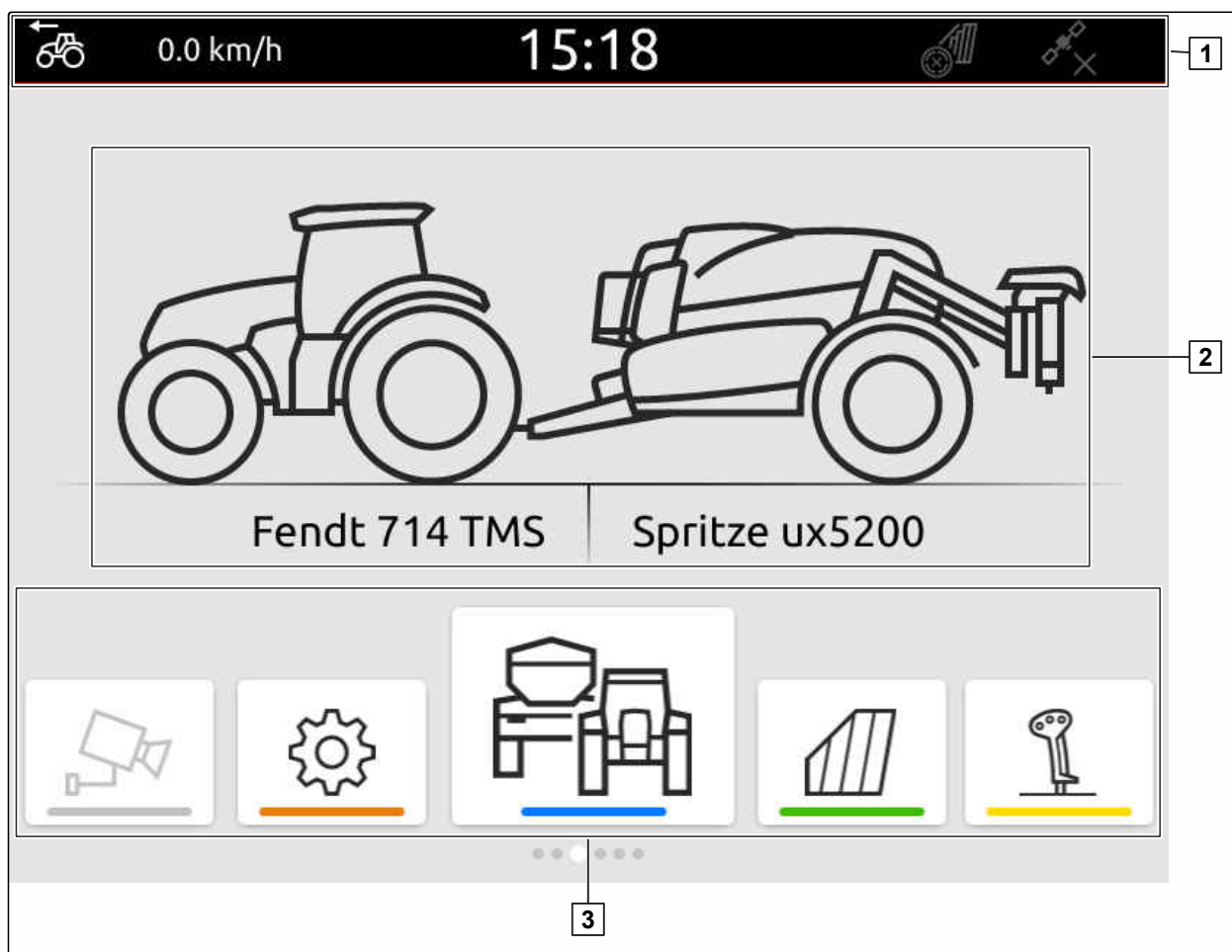
Ülevaade kasutajaliidesest

6

CMS-T-00000210-G.1

6.1 Peamenüü

CMS-T-00000234-C.1



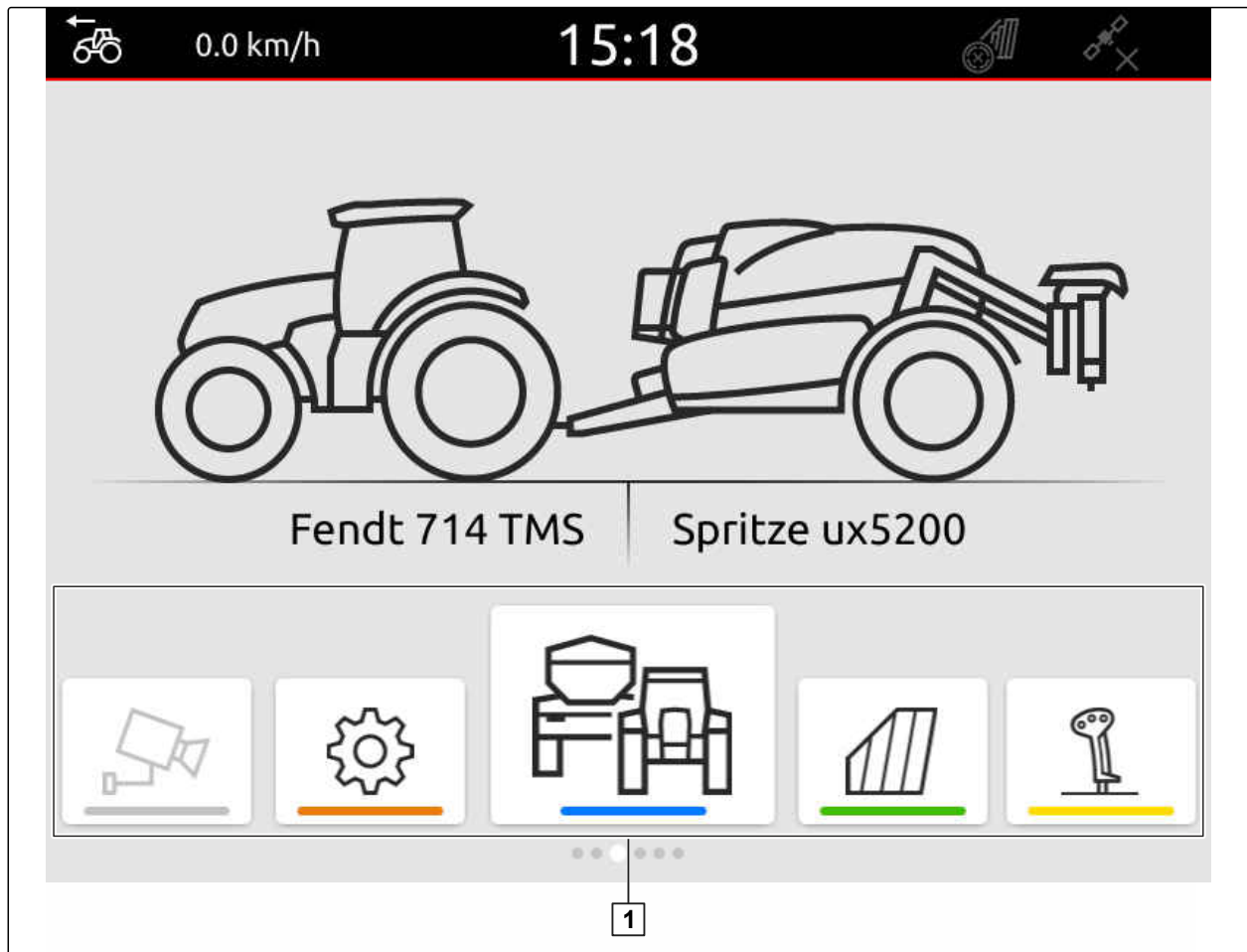
1 Olekuriba

2 Aktiivse seadme ja aktiivse traktori näit

3 Rakenduste karussell

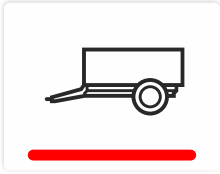
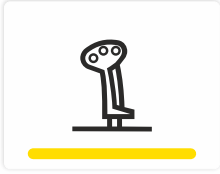



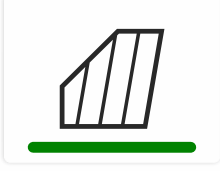
6.2 Rakenduste karussell

CMS-T-00000254-D.1



CMS-I-00000110

Rakenduste karussell **1** sisaldab järgmisi rakendusi:

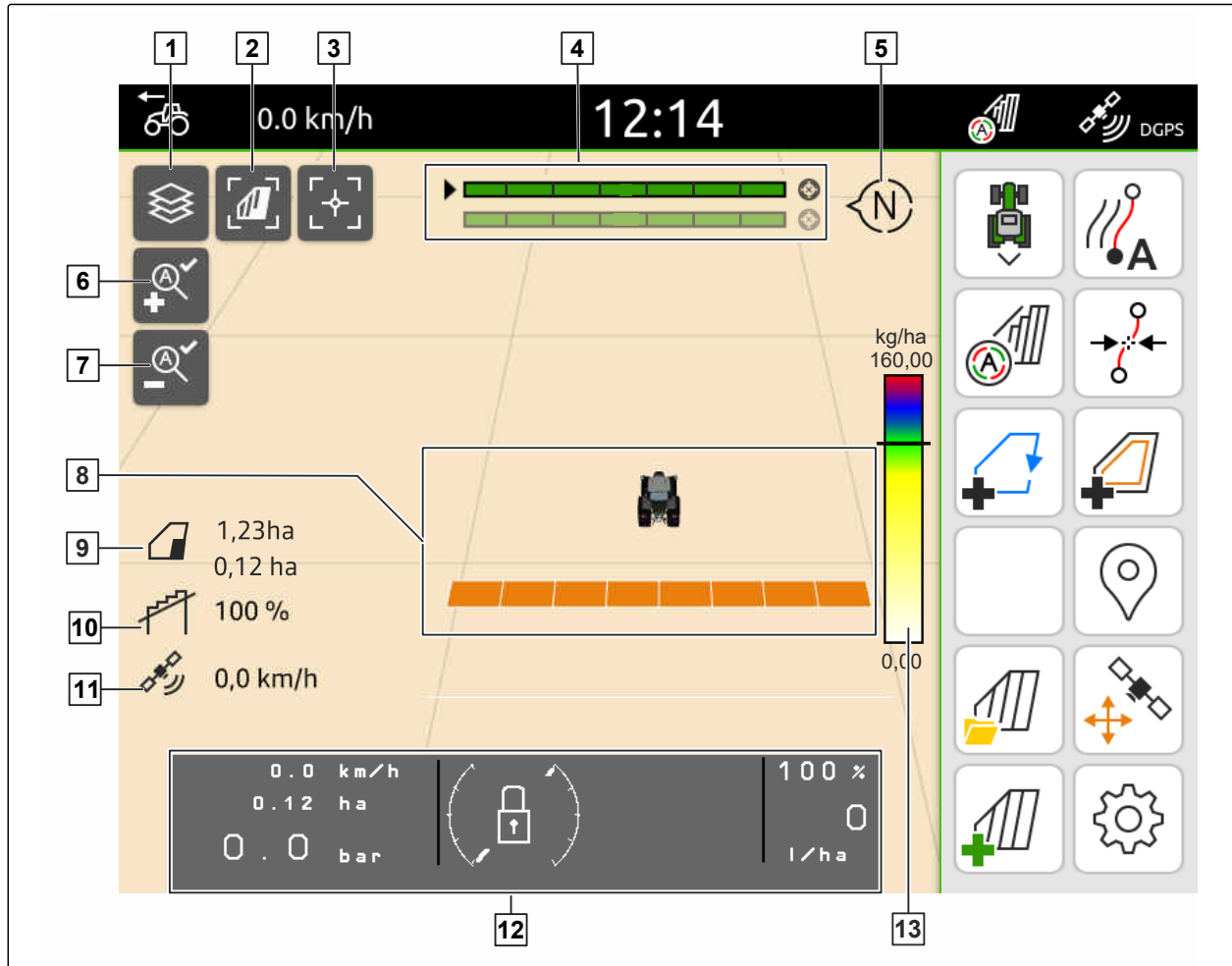
Rakendus	Lülitusnupp	Funktsioon
Universal Terminal	<p>Sümbol sõltub valitud seadmest.</p> 	Ühendatud seadme juhtsüsteemi kuvamine
AUX-N-kaetus		Ühendatud AUX-N-sisestusseadme konfigureerimine
Seadete menüü		AMATRON 4 seadistamine
Seadmehaldus		Ülevaade traktoritest ja seadmetest, traktorite ja seadmete seadistamine
Kaamera		Kaamerapildi kuvamine
Kaardivaade		Kaardivaate avamine

6.3 Kaardivaade

CMS-T-00000241-G.1

6.3.1 Kaart

CMS-T-00000242-F.1

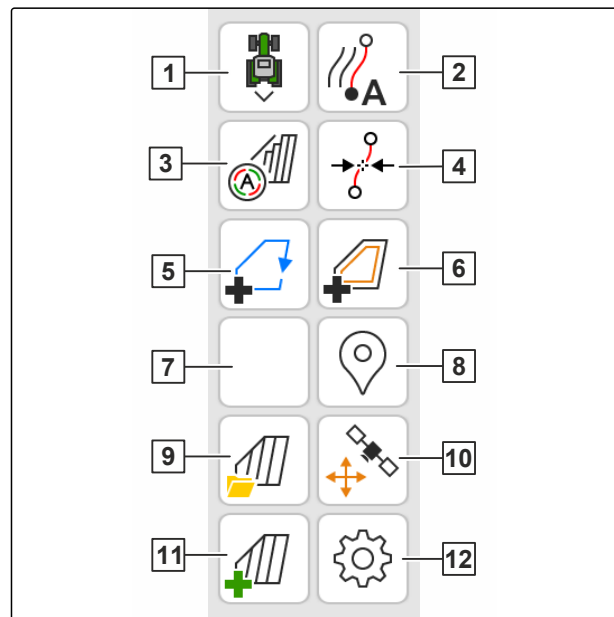


CMS-I-00000105

- | | |
|--------------------------------------------------|---------------------------------------------------|
| 1 Aplikatsioonikaardi valimine | 2 Pealtvaate aktiveerimine |
| 3 Traktori ja seadme fookseerimine | 4 Multi Boom-valik |
| 5 Kompas | 6 Maksimaalse suumiastme kindlaksmääramine |
| 7 Minimaalse suumiastme kindlaksmääramine | 8 Traktori ja seadme sümbolid |
| 9 Põllu suurus ja töödeldud pindala | 10 Kattuvusmäär |
| 11 GPS-kiirus | 12 Seadme teave |
| 13 Aplikatsioonikaardi väärtuste skaala | |

6.3.2 Töömenüü

- 1 Sõidusuuna ümberpööramine
- 2 Juhtraja loomine
- 3 Automaatse sektsioonide lülituse aktiveerimine
- 4 Juhtradade nihutamine
- 5 Põllupiiri loomine
- 6 Virtuaalse põllupeenra loomine
- 7 Funktsioon puudub
- 8 Märgistuse loomine
- 9 Põllumenüü avamine
- 10 GPS-kõrvalekalde korrektuur
- 11 Uue põllu loomine
- 12 Kaardivaate konfigureerimine



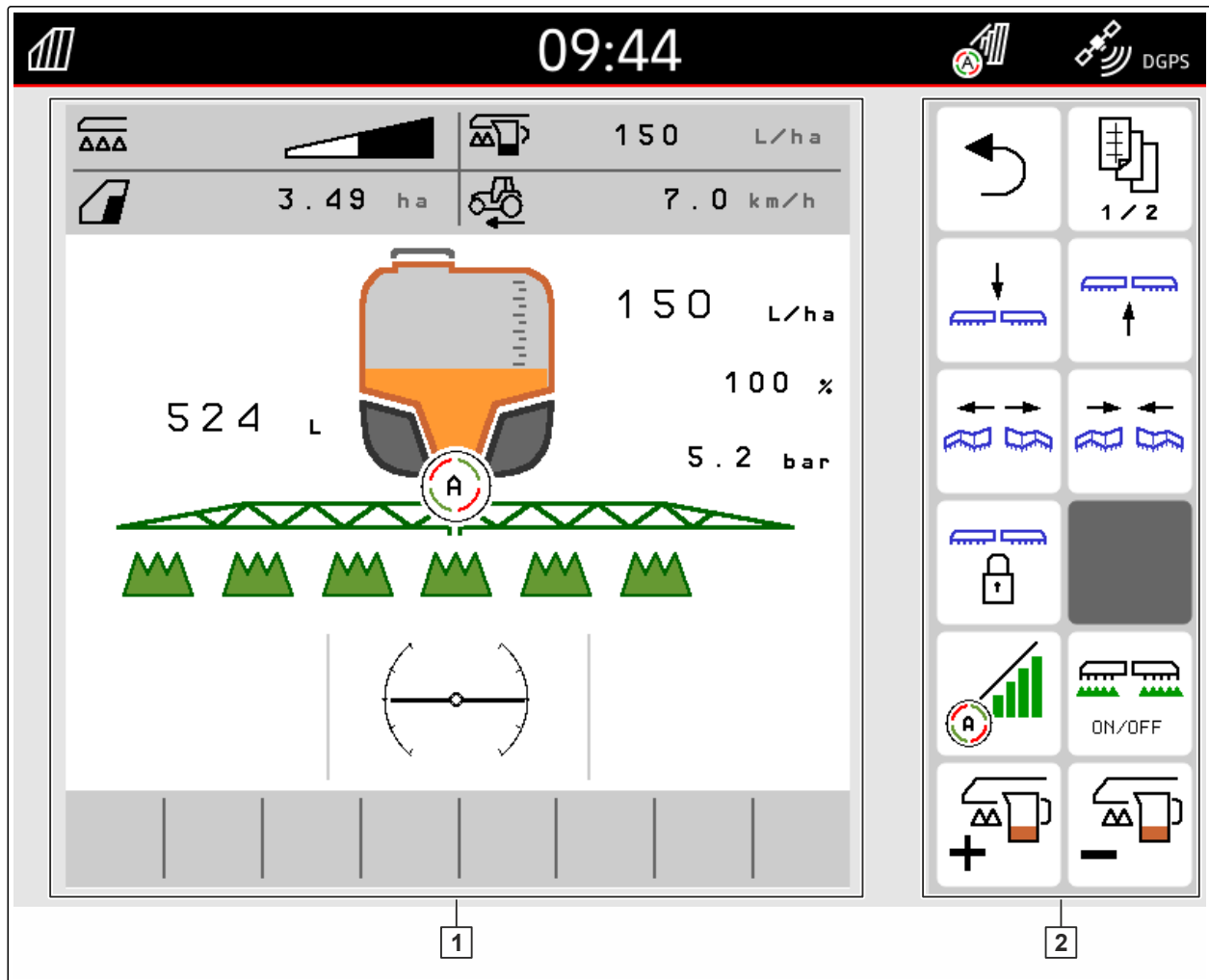
CMS-T-00000243-D.1

CMS-I-00000142

6.4 Universal Terminal

CMS-T-00000236-D.1

Universal Terminalis kuvatakse seadme juhtsüsteemi kasutajaliidest. Universal Terminali kaudu saab vaadata seadme teavet ja seadet käsitseda. Universal Terminal on jaotatud valikuteks "Seadme teave" ja "Funktsioonide lülitusnupud". Seadmest sõltuvalt võivad lülitusnupud asuda ka seadme teabe valikus.



CMS-I-00000107

1 Seadme teave ja seadme juhtimine

2 Funktsioonide lülitusnupud

JUHIS

Universal Terminali näit sõltub ühendatud seadmest.

Üldine käsitlemine

7

CMS-T-00000181-H.1

7.1 AmaTron 4 sisselülitamine ja väljalülitamine

CMS-T-00000207-D.1

- ▶ *AmaTron 4 sisselülitamiseks,*
vajutage Sees-Väljas-klahvi **1**.



JUHI

Kui AUX-N-sisestusseade on ühendatud, tuleb kinnitada AUX-N-sisestusseadme klahvide kaetust; vt lk 143.

- ▶ *AmaTron 4 väljalülitamiseks,*
hoidke Sees-Väljas-klahv **1** vajutatult.



7.2 USB-mälupulga kasutamine

CMS-T-00013137-A.1



EELDUSED

- ☑ USB-mälupulga maht maksimaalselt 64 GB
 - ☑ USB-mälupulk vormindatud FAT32-failisüsteemis
- ▶ Ühendage sobiv USB-mälupulk ülemisse või tagumisse USB-pesa.
- ➔ Kuvatakse juhiseid, et tuvastati USB-mälupulk.

7.3 Rakenduste vahel vahetamine

CMS-T-00000250-F.1

7.3.1 Menüüklahvide kasutamine

CMS-T-00000251-C.1

1. *Peamenüü avamiseks,*
Vajutage **1**.
2. *Kaardivaate avamiseks,*
Vajutage **2**.
3. *Universal Terminali avamiseks,*
Vajutage **3**.



CMS-I-00000109

7.3.2 Rakenduste karusselli kasutamine

CMS-T-00000252-B.1

1. Lehitsege peamenüüs läbi rakenduste karusselli näpuga vasakule või paremale.
2. Valige soovitud rakendus.



7.3.3 Nipsamisliigutuste kasutamine

CMS-T-00000260-F.1

Nipsamisliigutuste rakendusi saab valida seadete menüüs, vt lk 36.



TÄHTIS

Masina kahjustuste oht

Nipsamisliigutuse puhul võidakse kogemata rakendada seadme juhtsüsteem lülitusnuppe.

- Alustage nipsamisliigutust ekraani servast.

- Nipsake näpuga ekraani paremast või vasakust servast ekraani keskkoha suunas.



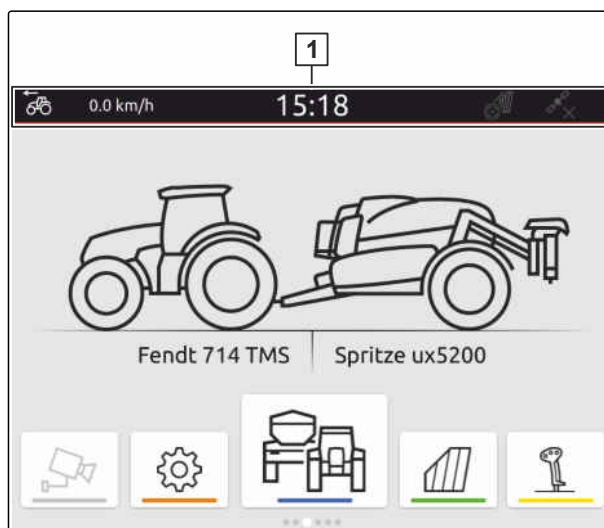
CMS-I-00000277

7.4 Olekuriba konfigureerimine

CMS-T-00000197-D.1



Olekuriba **1** kuvatakse kõikides rakendustes.
Olekuriba teave on konfigureeritav.

Järgnevas tabelis on toodud kõik saadaolevad funktsioonid:



CMS-I-00000310

Sümbol	Teave
	Automaatse sektsioonide lülituse olek
	Kiirus
	GPS-vastuvõtt
09:30	Kellaaeg
	Põllunimi
	Valitud põllu töödeldud pindala

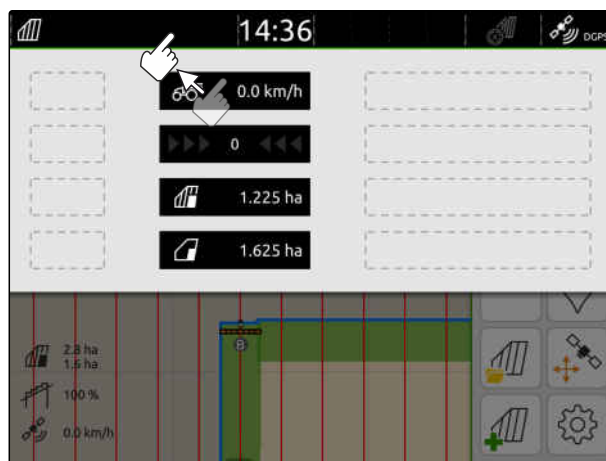
Sümbol	Teave
	Valitud põllu töötlemata pindala
	Juhtradade kõrvalekalle

1. Puudutage olekuriba näpuga 2 sekundit.

➔ Kogu teave kuvatakse ülevaates.

2. Olekuribale teabe lisamiseks või eemaldamiseks, liigutage näpuga soovitud teave soovitud kohta.

3. Konfiguratsiooni lõpetamiseks, puudutage ekraani teabeülevaate all.







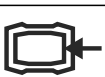




CMS-I-00000145

7.5 Kiirstardimenüü kasutamine

CMS-T-00000203-E.1

Kiirstardimenüü sisaldab lülitusnuppe kiireks juurdepääsuks järgmistele funktsioonidele:

Sümbol	Funktsioon
	Diagnostikaandmete eksportimine.
	AUX-N-kaetuse avamine.
	Tellimuse andmete eksportimine PDF-failina.
	ISO-XML-vormingus tellimuse andmete eksportimine.
	Nõuannete avamine.
	Päevarežiimi ja öörežiimi vahel ümberlülitamine.
	ISO-XML-tellimuse andmete ja kujund-failide importimine.
	Helitugevuse seadistamine liugregulaatoriga.
	Ekraani heleduse seadistamine liugregulaatoriga.

7 | Üldine käsitlemine

Arvväärtuste sisestamine

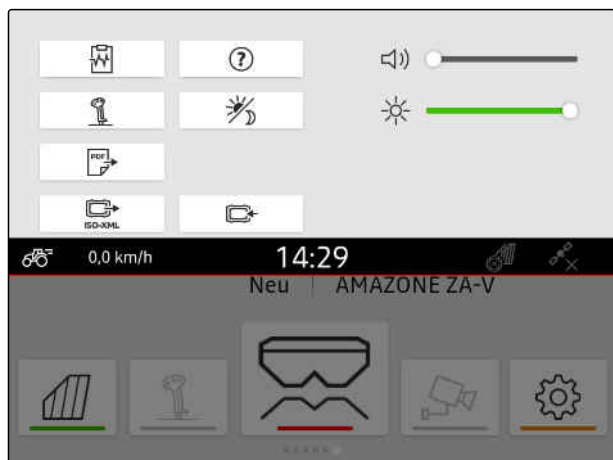
1. Nipsake näpuga ekraani ülemisest servast ekraani keskkoha suunas.

➔ Kiirstardimenüü avatakse.



CMS-I-00000278

2. Valige soovitud funktsioon.
3. *Kiirstardimenüü sulgemiseks* puudutage ekraani kiirstardimenüü all.



CMS-I-00000144

7.6 Arvväärtuste sisestamine

CMS-T-00000204-B.1

Kui on vaja sisestada arvulisi väärtusi, kuvatakse numbriklahvistik. Täiendavalt saab kasutada arvutusfunktsioone. Teostatud arvutusi kuvatakse ülevalpool sisestatavat väärtust. Kehtivat väärtuste vahemikku kuvatakse sulgudes.

1. Sisestage arvud või arvutused.

2. Kinnitage sisestus valikuga ✓

või

sisestuse katkestamiseks

Puudutage ekraani numbriklahvistiku all.



7.7 Teksti sisestamine

CMS-T-00000205-D.1

Kui on vajalik sisestada tekste, kuvatakse klahvistik.

- *Numbrit või erimärkide sisestamiseks,*

valige .



CMS-I-00000113

- *Täiendavate erimärkide avamiseks,*

valige .



JUHI

Kui on valitud hiina või jaapani keel, teisendatakse ladina tähed hiina või jaapani tähemärkideks. Teisendamiseks kuvatakse ettepanekuid. Jaapani tähemärkide puhul saate valida erinevate tähemärgitüüpide vahel.

- *Jaapani tähemärkide vahel valimiseks,*

valige lülitusnupp .



CMS-I-00005064

- Kinnitage tekstisisestus valikuga ✓

või

tekstisisestuse katkestamiseks
puudutage ekraani klahvistiku kohal.

7.8 Elementide kustutamine

CMS-T-00003584-A.1

1. *Elementide kustutamiseks,*

valige .

2. Kinnitage kustutamine valikuga ✓.

7.9 Elementide ümbernimetamine

CMS-T-00003585-A.1

1. Hoidke elemendi nimetust vajutatult.
2. Sisestage nimetus.
3. Kinnitage nimetus valikuga ✓.

7.10 Nõuannete avamine

CMS-T-00003638-B.1

Nõuanded sisaldavad juhiseid ja videosid, mis kergendavad AmaTron 4 käsitlemist.

Nõuandeid kuvatakse järgnevate menüüde jaoks:

- Peamenüü
- Kaardivaade
- Menüü AUX-N-sisestusseadme jaoks

1. Liikuge soovitud menüüsse.
2. Avage kiirstardimenüü.
3. valige ?.



CMS-I-00000278

Universal Terminali kasutamine

8

CMS-T-00000475-B.1

Universal Terminalis kuvatakse seadme juhtsüsteemi. Seadet saab käsitseda Universal Terminali kaudu. Võimalik on ümber lülitada ühendatud seadmete juhtsüsteemide vahel.

Seadme juhtsüsteemi lülitusnuppe saab käsitseda otse puutumise teel või klahvide kaudu AmaTron 4 paremal poolel. Klahvide paigutus vastab lülitusnuppude kujutisele kasutajaliideses.

1. *Universal Terminali avamiseks,*
vajutage Universal Terminali klahvi **1**.
2. *Selleks et valida välja seadmete juhtsüsteemid,*
mille vahel on võimalik ümber lülitada,
hoidke Universal Terminali klahvi **1** vajutatult.

➔ Avatakse ühendatud seadmete loend.

3. Valige soovitud seade.

➔ Valitud seadmed tähistatakse linnukesega.

4. *Valitud seadmete juhtsüsteemide vahel vahetamiseks,*
vajutage Universal Terminali klahvi **1**.



Põhiseadistuste teostamine

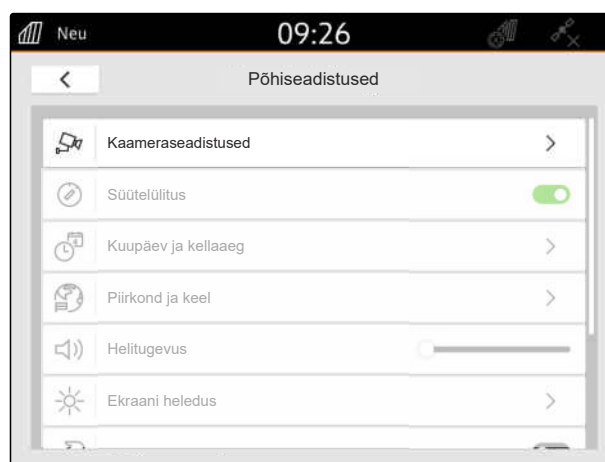
9

CMS-T-00000182-J.1

9.1 Kaamera seadistamine

CMS-T-00000212-I.1

1. Valige seadete menüüs "Põhiseadistused" > "Kaamera seadistused".

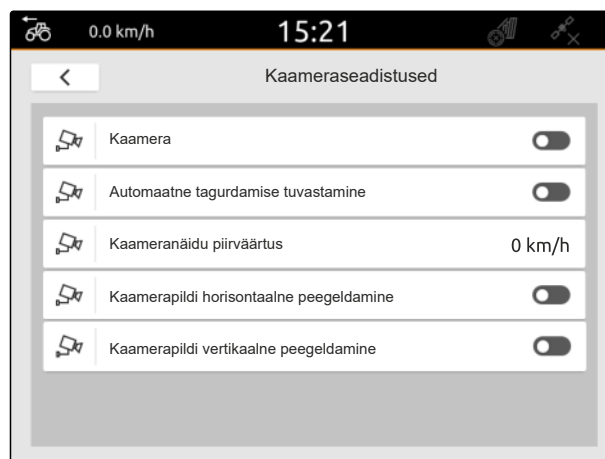


CMS-I-00000152

2. Kaamera kasutamiseks, aktiveerige "Kaamera".
3. Kaamerapildi automaatseks kuvamiseks, kui tagurduskäik lülitatakse sisse, aktiveerige "Automaatne tagurdamise tuvastamine".

Kaameranäidu piirväärtus näitab, millisest kiirusest alates kuvatakse tagurdamisel kaamerapilti.

4. Sisestage jaotises "Kaameranäidu piirväärtus" soovitud kiirus.
5. Kaamerapildi peegeldamiseks, aktiveerige "Kaamera horisontaalne peegeldamine" või "Kaamera vertikaalne peegeldamine".



CMS-I-00000165

9.2 Süütelülituse aktiveerimine

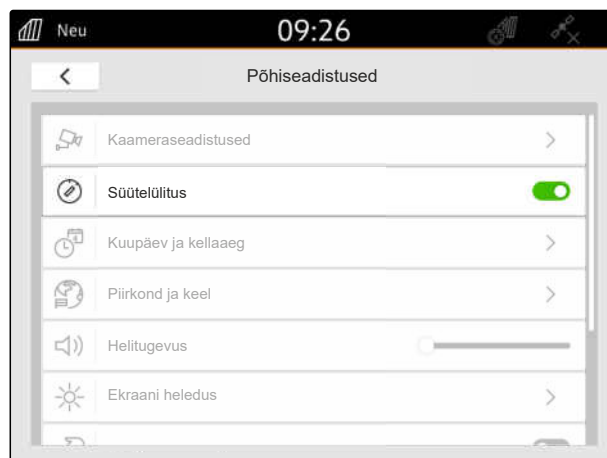
CMS-T-00000214-F.1

Kui süütelülitus on aktiveeritud, lülitatakse AmaTron 4 koos traktori süütega sisse ja välja.

1. Valige seadete menüüs "*Põhiseadistused*".
2. "*Süütelülitus*" aktiveerimine

või

"*Süütelülitus*" inaktiveerimine.

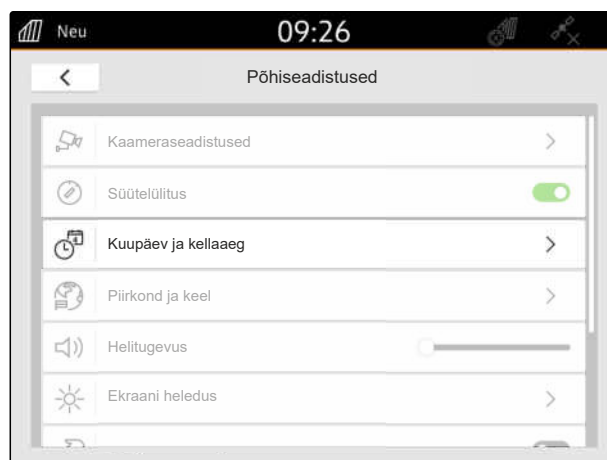


CMS-I-00000160

9.3 Kuupäeva ja kellaaja seadistamine

CMS-T-00001685-F.1

1. Valige seadete menüüs "*Põhiseadistused*" > "*Kuupäev ja kellaaeg*".



CMS-I-00000148

9 | Põhiseadistuste teostamine

Keele ja piirkonnaseadistuste muutmine

2. Kui kuupäeva ja kellaaega tuleb vaadata GPS-signaali kaudu, aktiveerige "GPS-aja sünkroonimine"

või

kui kuupäev ja kellaaeg tuleb käsitsi sisestada, inaktiveerige "GPS aja sünkroonimine".

3. Sisestage jaotises "Kuupäev" soovitud kuupäev.
4. Sisestage jaotises "Kuupäeva vorming" soovitud kuupäevavorming.
5. Sisestage jaotises "Kellaaeg" soovitud kellaaeg, ajaformaad ja ajavöönd.

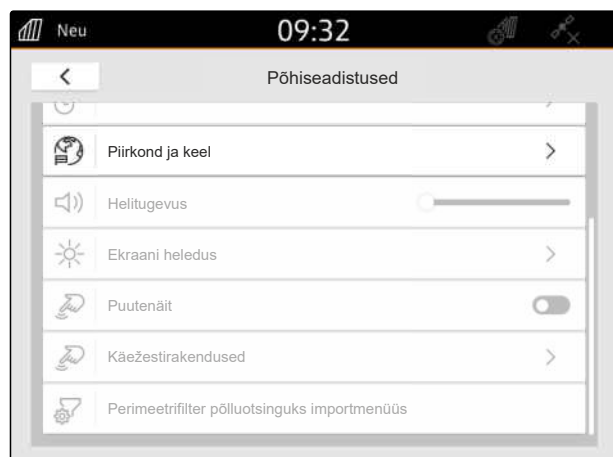


CMS-I-00000153

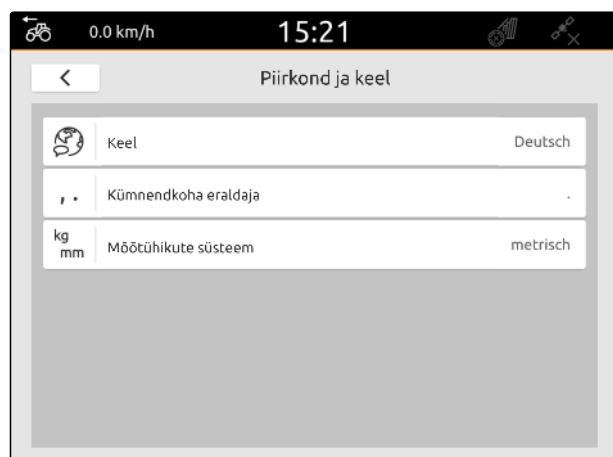
9.4 Keele ja piirkonnaseadistuste muutmine

CMS-T-00000216-F.1

1. Valige seadete menüüs "Põhiseadistused" > "Piirkond ja keel".



2. Valige soovitud keel valikus "Keel".
3. Valige jaotises "Kümnendkoha eraldaja" soovitud kümnendkoha eraldaja.
4. Valige jaotises "Mõõtühikute süsteem" soovitud mõõtühikute süsteem.



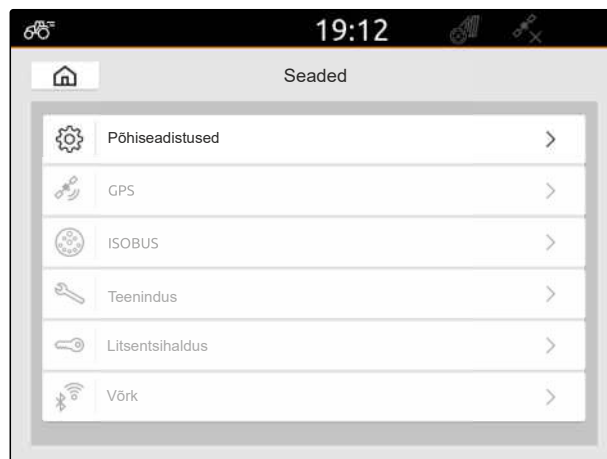
9.5 Helitugevuse seadistamine

CMS-T-00003606-D.1

9.5.1 Helitugevuse seadistamine põhiseadistustes

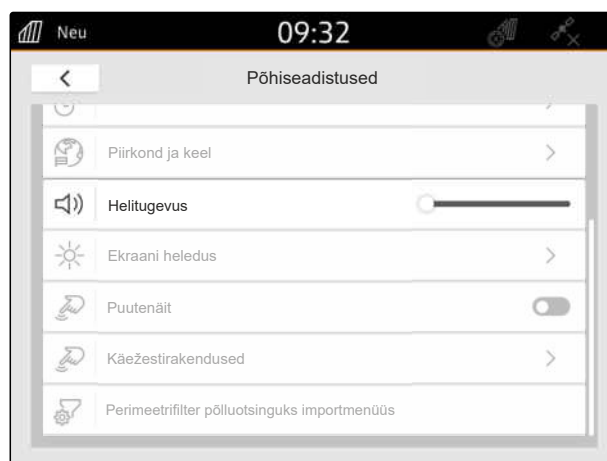
CMS-T-00000220-G.1

1. Valige seadete menüüs "Põhiseadistused".



CMS-I-00000167

2. Seadistage liugregulaatori abil helitugevus.



CMS-I-00000178

9.5.2 Helitugevuse seadistamine kiirstardimenüü kaudu

CMS-T-00003607-C.1

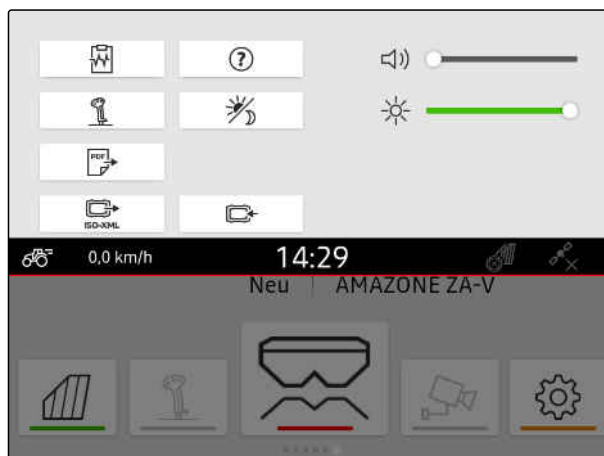
1. Nipsake näpuga ekraani ülemisest servast ekraani keskkoha suunas.

➔ Kiirstardimenüü avatakse.



CMS-I-00000278

2. Seadistage liugregulaatori abil helitugevus.



CMS-I-00000144

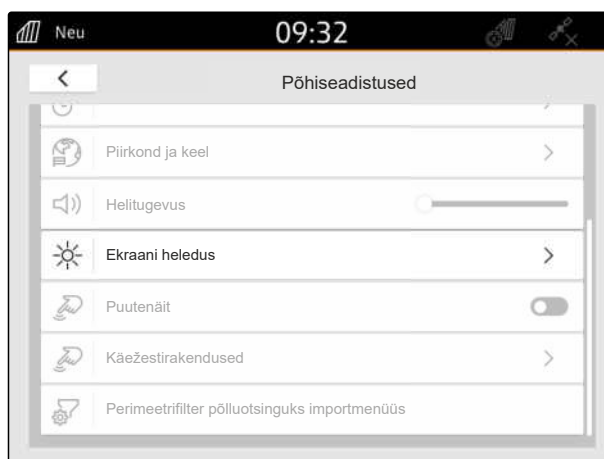
9.6 Ekraani heleduse seadistamine

CMS-T-00003608-D.1

9.6.1 Ekraani heleduse seadistamine põhiseadistustes

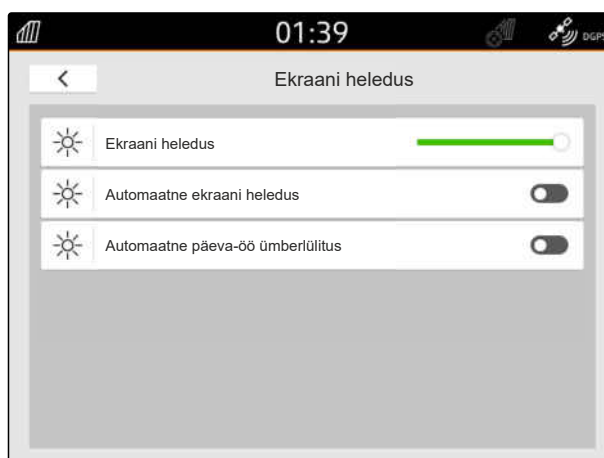
CMS-T-00000221-G.1

1. Valige seadete menüüs "Põhiseadistused" > "Ekraani heledus".



CMS-I-00000181

2. Seadistage liugregulaatori abil ekraani heledus.
3. Kui ekraani heledust tuleb automaatselt ümbritseva keskkonna heledusega kohandada, aktiveerige "Automaatne ekraani heledus".
4. Kui ümbritseva keskkonna heledusest sõltuvalt tuleb automaatselt päevarežiimi ja öörežiimi vahel ümber lülitada, aktiveerige "Automaatne päev-öö ümberlülitus".



CMS-I-00004917

9.6.2 Ekraani heleduse seadistamine kiirstardimenüü kaudu

CMS-T-00003609-C.1

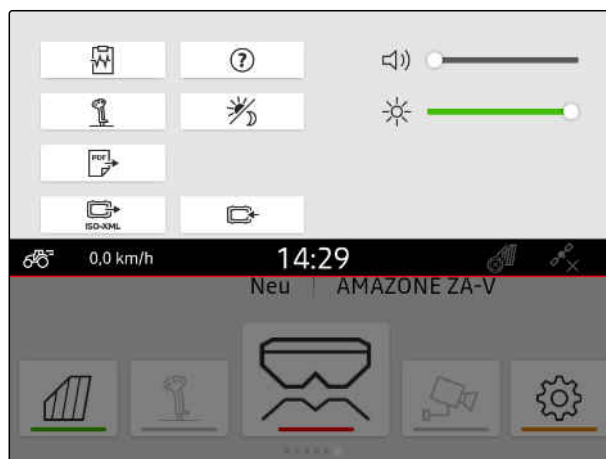
1. Nipsake näpuga ekraani ülemisest servast ekraani keskkoha suunas.

➔ Kiirstardimenüü avatakse.



CMS-I-00000278

2. Seadistage liugregulaatori abil ekraani heledus.



CMS-I-00000144

9.7 Ekraani puudutuse kuvamine

CMS-T-00000223-G.1

Kui see funktsioon on aktiveeritud, kuvatakse ekraani iga puudutuse korral puutepunkti ümber valge ring.

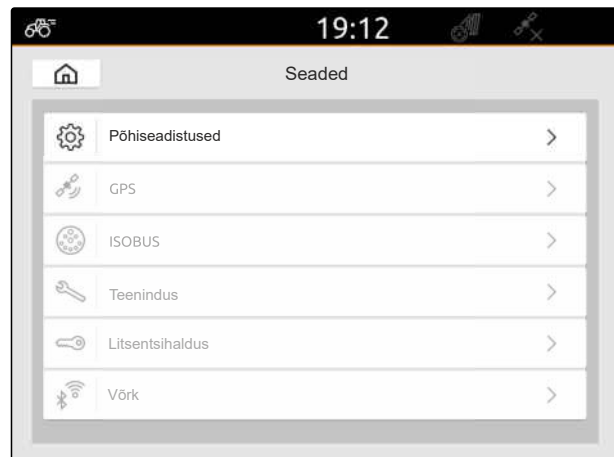


CMS-I-00002924

9 | Põhiseadistuste teostamine

Nipsamisliigutuste rakenduste aktiveerimine

1. Valige seadete menüüs "Põhiseadistused".

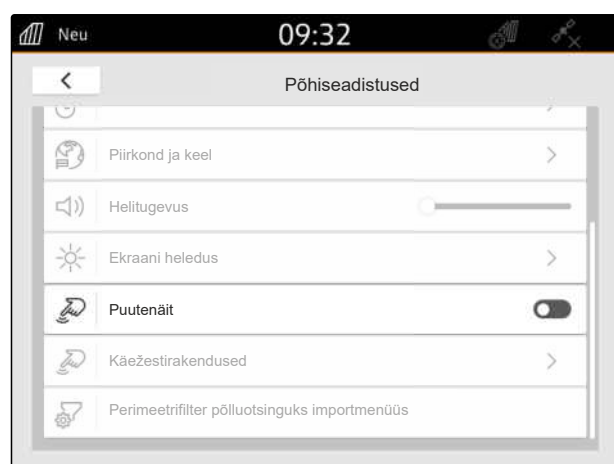


CMS-I-00000167

2. "Puutenäit" aktiveerimine

või

"Puutenäit" inaktiveerimine



CMS-I-00000180

9.8 Nipsamisliigutuste rakenduste aktiveerimine

CMS-T-00000224-G.1

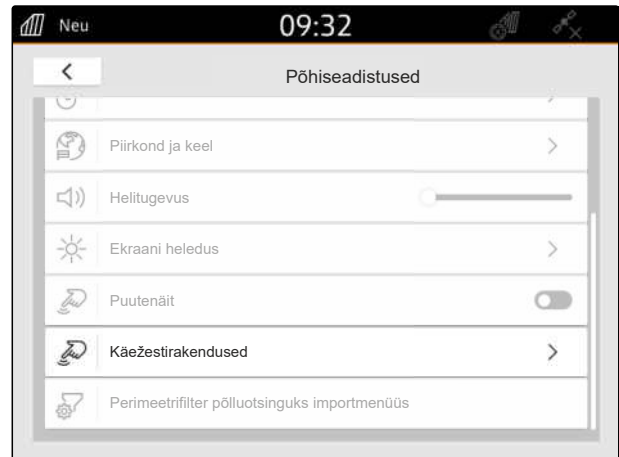
Nipsamisliigutustega saab vahetada järgmiste rakenduste vahel:

- Kaardivaade
- Kaamerapilt
- Universal Terminal kõikide ühendatud seadmete jaoks

1. Valige seadete menüüs "Põhiseadistused" > "Käežestirakendused".
2. Soovitud rakenduste aktiveerimine

või

Rakenduste inaktiveerimine.
3. Valitud rakenduste vahel vahetamiseks, vt lk 23.



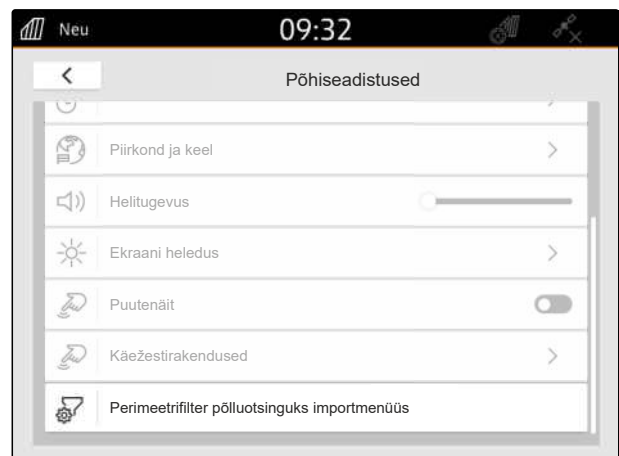
CMS-I-00000182

9.9 Importmenüüs põlluotsingu perimeetrfiltri konfigureerimine

CMS-T-00013055-A.1

Importmenüüs saate kujund-faile filtrida kauguse järgi praeguse GPS-asendi suhtes. Kõik kujund-failid, mille andmed jäävad väljapoole määratud raadiust, on importmenüüs peidetud.

1. Valige seadete menüüs "Põhiseadistused" > "Perimeetrfilter põlluotsinguks importmenüüs".
2. Valige soovitud raadius.



CMS-I-00008290

GPSi seadistamine

10

CMS-T-00001689-G.1

10.1 Traktori ISOBUSi GPS-signaali kasutamine

CMS-T-00010450-B.1

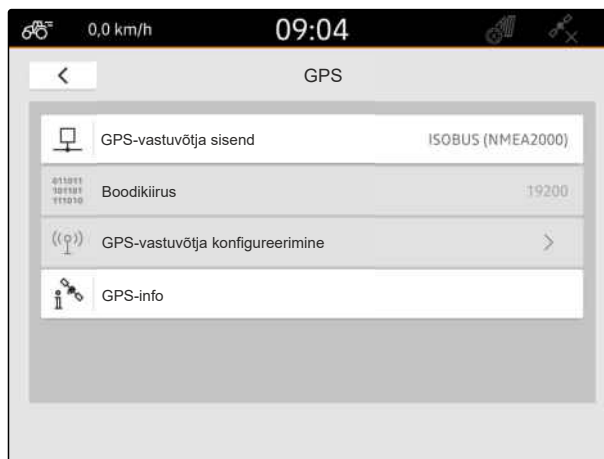
Kui traktor saadab GPS-signaali NMEA2000 kujul ISOBUSile, saab AmaTron 4 seda GPS-signaali kasutada.



JUHIS

Kui traktor saadab GPS-signaali ISOBUSile, ei saa AmaTron 4 GPS-signaali ISOBUSile saata, vt lk 61.

1. Valige seadete menüüs "GPS".
 2. Valige jaotises "GPS-vastuvõtja sisend" "ISOBUS NMEA2000".
- ➔ Menüüpunktid "Boodikiirus" ja "GPS-vastuvõtja konfigureerimine" inaktiveeritakse.



CMS-I-00008403

10.2 Vastuvõtjate A100, A101 või A631 seadistamine

CMS-T-00001692-F.1

See GPS-vastuvõtja pakub võimalust mõlema korrektuursatelliidi manuaalseks seadistamiseks. Korrektuursatelliidid saadavad vastuvõtjale korrektuuriandmeid. Korrektuuriandmed suurendavad täpsust.

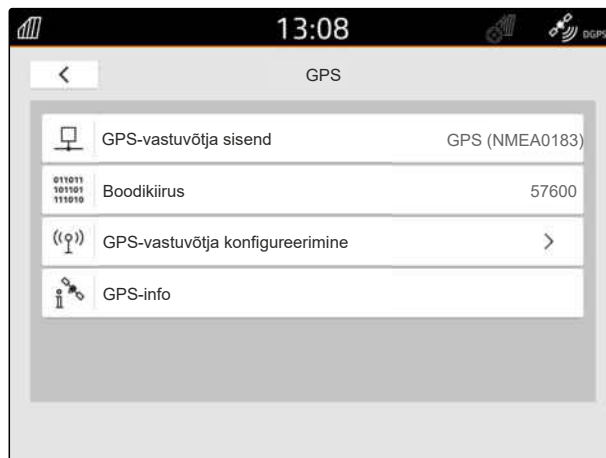


EELDUSED

- ☑ Vastuvõtjad A100, A101 või A631 ühendatud

1. Valige seadete menüüs "GPS".
2. Valige jaotises "GPS-vastuvõtja sisend" "GPS (NMEA0183)".
3. Valige "GPS-vastuvõtja konfigureerimine".

➔ Ühendatud GPS-vastuvõtjat otsitakse.



CMS-I-00001056

4. Valige "Satelliit 1" ja "Satelliit 2" "Automaatne".

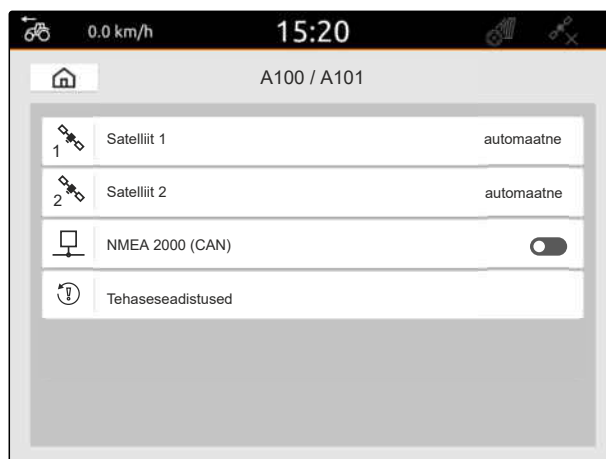
➔ Seadistusega "Automaatne" otsib GPS-vastuvõtja automaatselt õigeid satelliite.



JUHS

GPS-vastuvõtja saab NMEA2000 andmed edastada CAN-Busile. Selle seadistuse peaksid aktiveerima ainult kogenud kasutajad.

5. Kui GPS-vastuvõtja peab saatma NMEA2000-andmed CAN-Busile, aktiveerige "NMEA 2000 (CAN)".



CMS-I-00001055

10.3 Ag-Star-vastuvõtja seadistamine

CMS-T-00001693-G.1

Seda GPS-vastuvõtjat saab kasutada erinevates konfiguratsioonides. Konfiguratsioonid erinevad satelliidisüsteemi ja korrektuursatelliidi osas. GPS-vastuvõtjat saab seadistada sõltuvalt regioonist ja korrekturteenuste kättesaadavusest.

Korrektuuriirežiimi "SBAS GPS" näol on võimalik kasutada suure täpsusega signaali nii kaua, kuni võetakse vastu SBAS-korrektuursignaali.

SBASi hulka kuuluvad korrekturiteenused EGNOS, WAAS ja MSAS. Lisateavet SBASi saadavuse kohta on võimalik vaadata internetist. Ilma SBAS-

saadavuseta piirkondade jaoks on võimalik kasutada korrektuuriirežiimi "GPS/GLONASS".

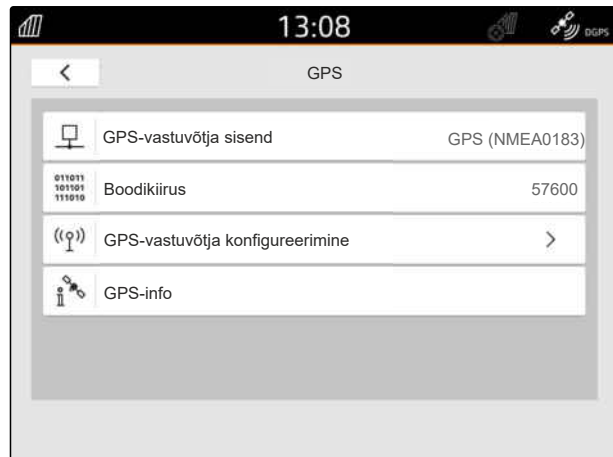


EELDUSED

- ☑ Ag-Star-vastuvõtja ühendatud

1. Valige seadete menüüs "GPS".
2. Valige jaotises "GPS-vastuvõtja sisend" "GPS (NMEA0183)".
3. Valige jaotises "Boodikiirus" "automaatselt".
4. Valige "GPS-vastuvõtja konfigureerimine".

➔ Ühendatud GPS-vastuvõtjat otsitakse.



CMS-I-00001056

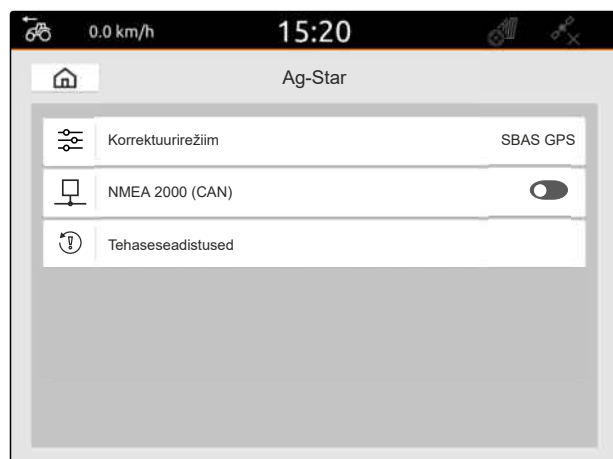
5. Valige jaotises "Korrektuuriirežiim" soovitud korrektuuriirežiim.



JUHI

GPS-vastuvõtja saab NMEA2000 andmed edastada CAN-Busile. Selle seadistuse peaksid aktiveerima ainult kogenud kasutajad.

6. Kui GPS-vastuvõtja peab saatma NMEA2000-andmed CAN-Busile, aktiveerige "NMEA 2000 (CAN)".



CMS-I-00001057

10.4 Mõne teise GPS-vastuvõtja seadistamine

CMS-T-00003635-E.1



EELDUSED

- ☑ GPS-vastuvõtja ühendatud

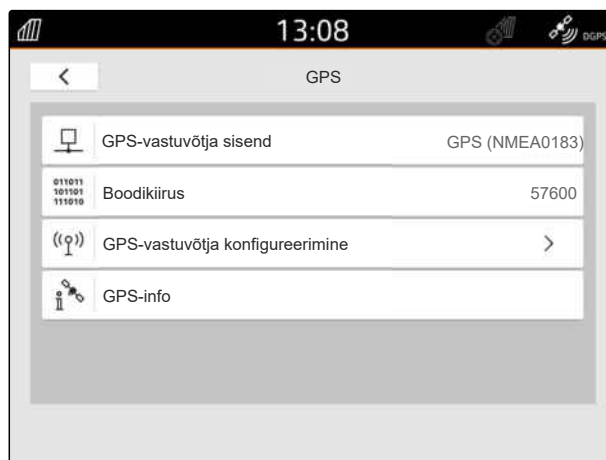
Ühendatud GPS-vastuvõtja peab vastama järgmistele vähimatele nõudmistele. Nimetatud väärtused on toodud GPS-vastuvõtja kasutusjuhendis. GPS-vastuvõtjaid, mis kuuluvad traktori varustusse, saab konfigureerida traktori kaudu.

- ☑ Toetab NMEA0183
- ☑ Boodikiirus: vähemalt 19200 boodi või optimaalne 57600 boodi
- ☑ GGA: vähemalt 5 Hz või optimaalne 10 Hz
- ☑ VTG: vähemalt 5 Hz või optimaalne 10 Hz
- ☑ GSA: 1 Hz
- ☑ ZDA: 1 Hz

1. Valige seadete menüüs "GPS".
2. Valige jaotises "GPS-vastuvõtja sisend" "GPS (NMEA0183)".
3. Kui GGA-väärtus ja VTG-väärtus on 10 Hz, valige jaotises "Boodikiirus" "57600"

või

kui GGA-väärtus ja VTG-väärtus on 5 Hz, valige jaotises "Boodikiirus" "19200" või "57600".



CMS-I-00001056

10.5 GPS-vastuvõtja lähtestamine tehaseseadistustele

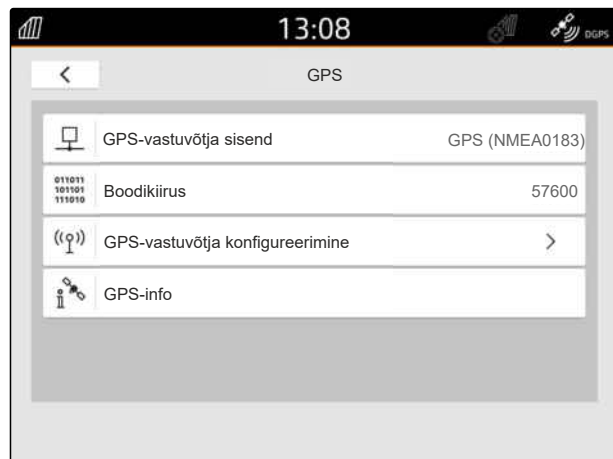
CMS-T-00001744-F.1

Kui GPS-vastuvõtja ei talitle nõuetekohaselt, saab GPS-vastuvõtja lähtestada tehaseseadistustele.

10 | GPSi seadistamine

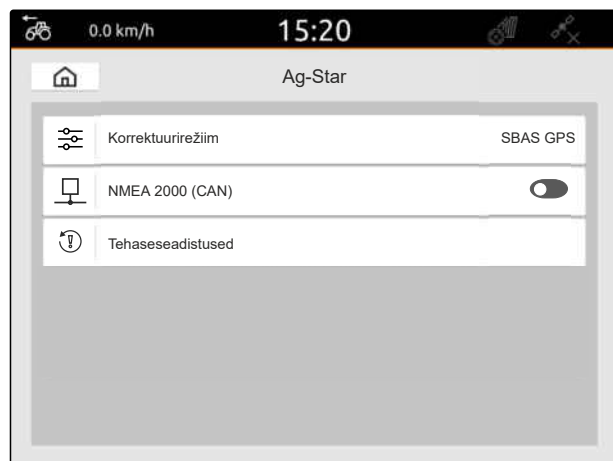
GPS-vastuvõtja lähtestamine tehaseseadistustele

1. Valige seadete menüüs "GPS-vastuvõtja".
2. Valige "GPS-vastuvõtja konfigureerimine".



CMS-I-00001056

3. Valige "Tehaseseadistused".
4. Kinnitage lähtestamine valikuga ✓.
5. Seadistage GPS-vastuvõtja uuesti.



CMS-I-00001057

ISOBUSi konfigureerimine

11

CMS-T-00000281-H.1

Mitme juhtterminali ISOBUSi kaudu kasutamiseks ja AUX-IN-sisestusseadme kasutamise võimaldamiseks tuleb ISOBUS konfigureerida.

Iga ISOBUSi juhtterminal on Universal Terminali ja Task Controlleri jaoks varustatud ühese identifikaatsioonitorjaga, UT-numbri ja TC-numbriga. Universal Terminalis kuvatakse seadme juhtsüsteemi ja Task Controlleri abil hallatakse ühendatud seadme tellimuse dokumentatsiooni.

Kui ei ole vaja Universal Terminali või Task Controllerit AmaTron 4 peal kuvada, siis võib Universal Terminali või Task Controlleri inaktiveerida.

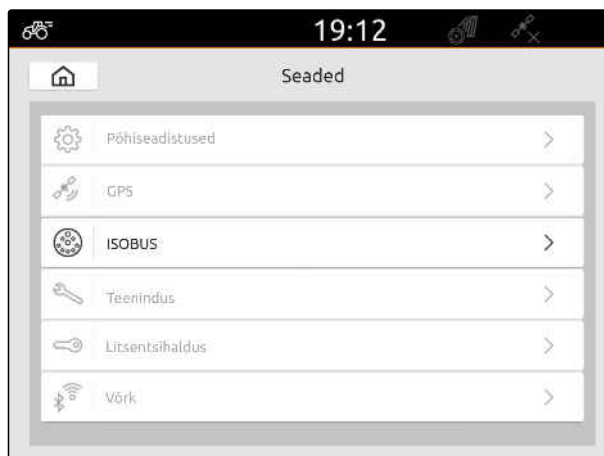
AUX-N-sisestusseadmeid saab konfigureerida ainult juhtterminalil UT-numbriga 1.

Kui AmaTron 4 on ainus ühendatud juhtterminal, võtab seade automaatselt üle AmaTron 4 UT-numbri ja TC-numbri.

Kui lisaks AmaTron 4-le on ühendatud täiendavad juhtterminalid, siis kehtib järgnev:

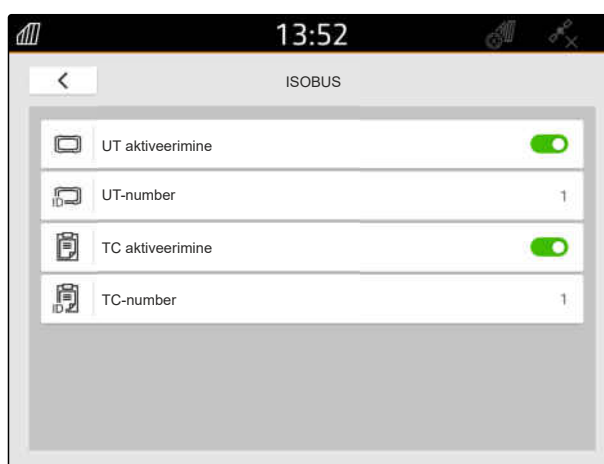
- Kui ühendatud on sama UT-numbri või TC-numbriga juhtterminalid, valib AmaTron 4 automaatselt vaba UT-numbri ja TC-numbri. Sellisel juhul kuvatakse teade.
- Selleks, et soovitud juhtterminalis kasutatakse seadme juhtsüsteemi ja tellimuse dokumentatsiooni, tuleb seadme juhtsüsteemis konfigureerida UT-number ja TC-number.
- Ühendatud seade valib UT-numbri ja TC-numbriga juhtterminali, mille jaoks oli seade viimati konfigureeritud.

1. Valige seadete menüüs "ISOBUS".



CMS-I-00000170

2. Kui seadme juhtsüsteemi tuleb kasutada AmaTron 4 peal, aktiveerige UT.
3. Kui ühendatud AUX-N-sisestusseade tuleb konfigureerida AmaTron 4 kaudu, valige jaotises "UT-number" 1.
4. Kui on vajalik AmaTron 4 peal kuvada seadme juhtsüsteemi, muutke seadme juhtsüsteemis UT-number AmaTron 4 UT-numbriks.
5. Kui tellimuse dokumentatsiooni tuleb kasutada AmaTron 4 peal, aktiveerige TC.
6. Kui AmaTron 4 peal tuleb kasutada ühendatud seadme tellimuse dokumentatsiooni ja automaatset sektsioonide lülitust, muutke seadme juhtsüsteemis TC-number AmaTron 4 TC-numbriks.



CMS-I-00000408



VEA KÕRVALDAMINE

Kas soovitud juhtterminalil ei kuvata seadme juhtsüsteemi, tellimuse dokumentatsiooni või AUX-N-konfiguratsiooni?

1. Kontrollige juhtterminali ja ühendatud seadme UT-numbrite ja TC-numbrite ühildumist.
2. Lülitage süüde välja.
3. Käivitage kõik juhtterminalid uuesti.
4. Lülitage süüde sisse.
5. Kontrollige uuesti UT-numbreid ja TC-numbreid.

Litsentside haldamine

12

CMS-T-00001691-J.1

Litsentsihalduse abil saab litsentse aktiveerida, et saaks juurdekuuluvaid rakendusi pidevalt kasutada.

Ilma aktiveeritud litsentsideta saab funktsioone kasutada järgnevalt:

- GPS-Track: Saab kasutada 50 tunni jooksul, kohe kui juhtrada määratakse esimest korda.
- GPS-Switch basic ja GPS-Switch pro: Saab kasutada 50 tunni jooksul, kohe kui üks automaatse sektsioonide lülitusega seade ühendatakse esimest korda.
- GPS-Maps&Doc: Tellimuse andmeid saab 25 korda eksportida või importida.
- AmaCam: Saab kasutada 50 tunni jooksul, kohe kui kaamera on seadistustes aktiveeritud.

Ajaliselt piiratud litsentsid GPS-Track, AmaCam, GPS-Switch basic ja GPS-Switch pro aeguvad seni, kuni AmaTron 4 on sisse lülitatud, isegi kui vastavaid funktsioone enam ei kasutata.

Rakenduste piiramatuks kasutamiseks tuleb tellida AMAZONE'i müügiesindajate kaudu litsentsivõti.

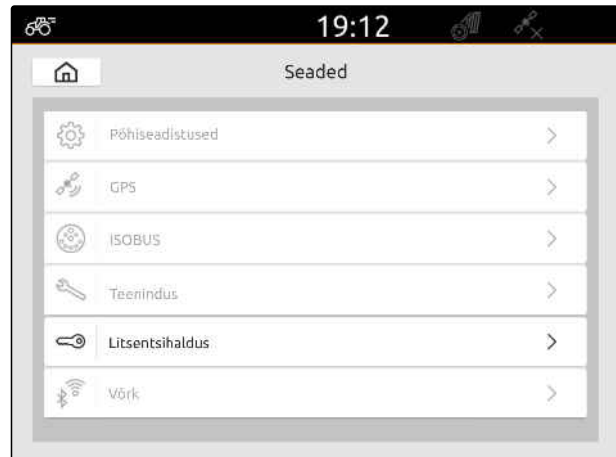
Järgnevas tabelis on toodud ülevaade, millised funktsioonid aktiveeritakse litsentside kaudu.

Funktsioonid	Litsentsivaba	GPS-Switch basic	GPS-Switch pro	GPS-Track	GPS-Maps&Doc	AmaCam
Võrgustik	X					
Manuaalne suum	X					
Sõidusuuna tuvastamine	X					
Kaardi nihutamine	X					
Traktori ja seadme näit	X					

Funktsioonid	Litsentsivaba	GPS-Switch basic	GPS-Switch pro	GPS-Track	GPS-Maps&Doc	AmaCam
GPS-kiiruse näit	X					
Pealtvaade	X					
Kompass	X					
Olemasolevate geoelementide kujutis	X					
Automaatne sektsioonide lülitus maksimaalselt 16 sektsiooniga		X	X			
Töödeldud pindala salvestis, ISOBUS või manuaalne		X	X			
Põllupiiride loomine		X	X			
Hoovastiku automaatne langetamine		X	X			
Virtuaalne põllupeenar		X	X			
Automaatne sektsioonide lülitus maksimaalselt 128 sektsiooniga			X			
Takistuse märgis			X			
Auto-suum			X			
MultiBoom: Mitme hoovastiku kasutamine seadmel			X			
MultiBin: Mitme nimiväärtuse vastuvõtja kasutamine seadmel			X			

Funktsioonid	Litsentsivaba	GPS-Switch basic	GPS-Switch pro	GPS-Track	GPS-Maps&Doc	AmaCam
Juhtradade ja peenrate loomine				X		
ISOBUS-sõiduradade lülitus				X		
Tellimuse andmete ja kujund-failide importimine ja eksportimine					X	
ISO-XML-tellimuse andmete eksportimine PDF-failina					X	
Georeferentse eritud dokumenteeri mine					X	
ISO-XML-aplikatsioonik aartide kasutamine					X	
Aplikatsioonik aartide kasutamine kujund-failist					X	
Automaatne põllutuvastus					X	
Inaktiivsete põllupiiride kuvamine					X	
Kaamerapildi kuvamine						X

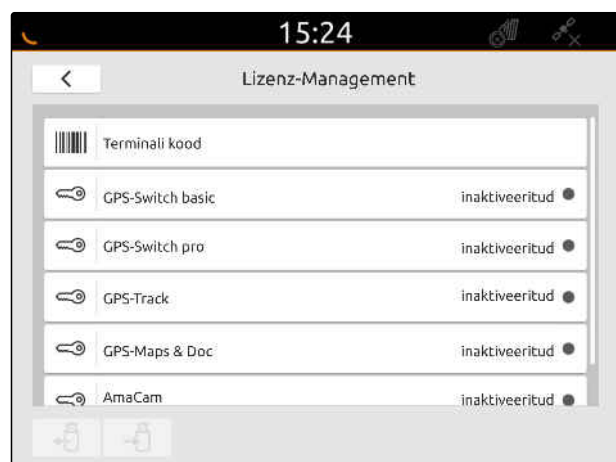
1. Valige seadete menüüs "*Litsentsihaldus*".



CMS-I-00000168

Rakenduste loendis kuvatakse iga litsentsi kohta järeljäänud kasutusaeg ja kas rakendus on aktiveeritud või inaktiveeritud.

2. *Litsentside aktiveerimiseks*, võtke ühendust AMAZONE'i müügiesindajaga.



CMS-I-00001096

Võrgu seadistamine

13

CMS-T-00004307-C.1

13.1 WLAN-pääsupunkti seadistamine AmaTron 4 kaudu

CMS-T-00004308-C.1

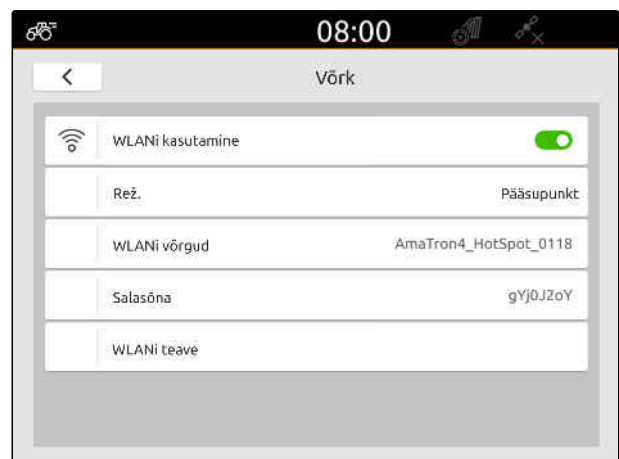
AmaTron 4 ja WLAN-mälupulga abil on võimalik seadistada WLAN-võrk. Teised WLAN-võimelised seadmed võivad seda võrku kasutada. WLAN-võrku saab kasutada rakenduste myAmaRouter ja AmaTron-Twin jaoks.



EELDUSED

- ☑ AmaTron Connect-pakett ostetud

1. Ühendage USB-WLAN-mälupulk.
2. Valige sätete menüüs "Võrk".
3. Aktiveerige "WLANi kasutamine".
4. Valige "Režiim""Pääsupunkt".
5. Nimetage valikus "WLAN-võrk" WLAN-võrk ümber.
6. Sisestage valikus "Parool" WLAN-võrgu jaoks parool.



CMS-I-00003176

13.2 AmaTron 4 ühendamine WLAN-võrguga

CMS-T-00004309-C.1

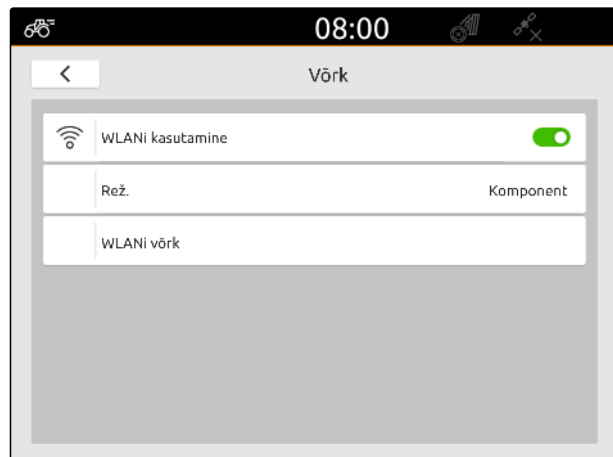
AmaTron 4 ja WLAN-mälupulga abil on võimalik juurdepääs WLAN-võrgule. WLAN-võrku saab kasutada rakenduste myAmaRouter ja AmaTron-Twin jaoks.



EELDUSED

- ✓ AmaTron Connect-pakett ostetud

1. Ühendage USB-WLAN-mälupulk.
2. Valige sätete menüüs "Võrk".
3. Aktiveerige "WLANi kasutamine".
4. Valige "Režiim"/"Komponent".
5. Valige "WLAN-võrk".

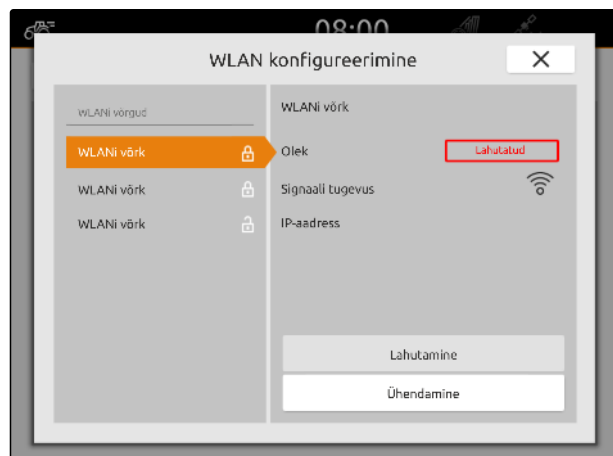


CMS-I-00003178

Kuvatakse saadaolevate WLAN-võrkude loend. Luku sümbol näitab, et WLAN-võrk on parooliga kaitstud.

- : parooliga kaitstud
- : avatud

6. Valige valikus "WLAN-võrk" välja soovitud WLAN-võrk.
7. Valige "Ühendamine".
8. Kui valitud WLAN-võrk on parooliga kaitstud, sisestage parool.



CMS-I-00003175

Seadmete seadistamine

14

CMS-T-00000194-J.1

14.1 ISOBUS-seadme seadistamine

CMS-T-00000319-J.1


Ühendatud ISOBUS-seadmed luuakse ja seadmete andmed laaditakse automaatselt. Seadme andmeid saab muuta ainult seadme juhtsüsteemis Universal Terminali kaudu. Nõuetekohase kujutise jaoks kaardivaates tuleb sisestada seadme modelleerimine.

Andmed sõltuvad järgmistest teguritest:

- Ühendatud seade on pealepaigaldatav või järelveetav.
- GPS-vastuvõtja on monteeritud traktorile või seadmele.
- Kasutatav seade on autonoomne sõiduk.
- Hoovastike arv

EELDUSED

- ☑ ISOBUS-seade ühendatud

1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Seadmed" ühendatud seade.
3. Kui GPS-vastuvõtja on monteeritud seadmele, aktiveerige "GPS-vastuvõtja seadme peal".
4. Kui ühendatud seade paigaldatakse peale või on autonoomne sõiduk, valige jaotises "Seadme modelleerimine" "pealepaigaldatav"

või

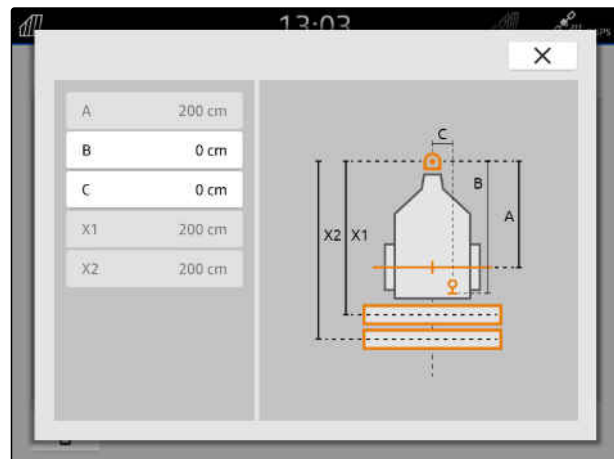
kui ühendatud seade on järelveetav, valige jaotises "Seadme modelleerimine" "järelveetav".



CMS-I-00000243

Seadme geomeetria jaoks on järgmised väärtused:

- "X1": kaugus haakepunkti ja väljastuspunkti vahel
- "X2", teise hoovastikuga masinate puhul: kaugus haakepunkti ja teise väljastuspunkti vahel
- "A", järelveetavate masinate puhul: kaugus haakepunkti ja tagasilla vahel
- "B": GPS-vastuvõtja pikinihe haakepunktini
- "C": GPS-vastuvõtja ristnihe haakepunktini sõidusuunas. Positiivne väärtus ristnihe jaoks haakepunktist paremal, negatiivne väärtus ristnihe jaoks haakepunktist vasakul.



CMS-I-00004941



JUHIS

Kõik geomeetriaväärtused peavad kattuma seadme tegelike geomeetriaväärtustega.

5. *Geomeetriaväärtuste kontrollimiseks,*
mõõtkge geomeetriaväärtused seadme peal üle.
6. Valige "Seadme geomeetria".
7. *Kui GPS-vastuvõtja on monteeritud seadmele,*
Sisestage väärtused "B" ja "C" jaoks.




14.2 Non-ISOBUS-seadmete seadistamine

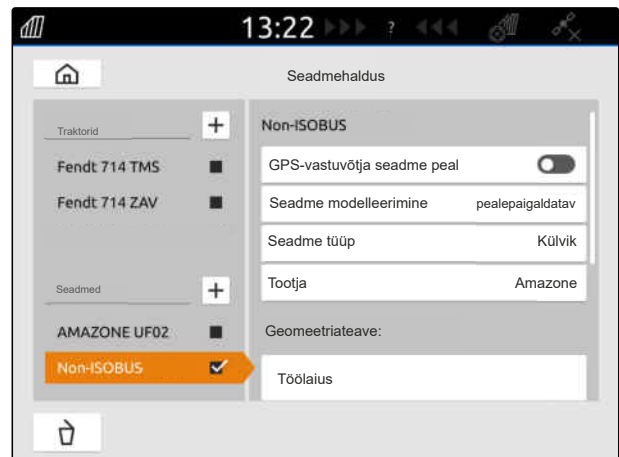
CMS-T-00000318-H.1

14.2.1 Non-ISOBUS-seadme loomine

CMS-T-00000321-G.1

Nõuetekohaseks kujutamiseks kaardivaates ja sektsioonide lülituse nõuetekohaseks talitluseks peab olema määratud üks seade.


1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Seadmed" .
3. Sisestage seadmenimi.
4. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00000279

14.2.2 Non-ISOBUS-seadme konfigureerimine

CMS-T-00000322-H.1

1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Seadmed" soovitud seade.

Nõuetekohase kujutise jaoks kaardivaates tuleb sisestada seadme modelleerimine.

Andmed sõltuvad järgmistest teguritest:

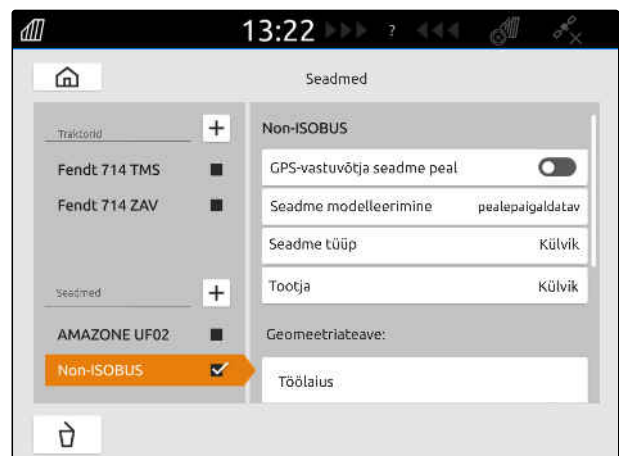
- Ühendatud seade on pealepaigaldatav või järelveetav.
- GPS-vastuvõtja on monteeritud traktorile või seadmele.
- Kasutatav seade on autonoomne sõiduk.

3. Kui ühendatud seade paigaldatakse peale või on autonoomne sõiduk, valige jaotises "Seadme modelleerimine" "pealepaigaldatav"

või

kui ühendatud seade on järelveetav, valige jaotises "Seadme modelleerimine" "järelveetav".

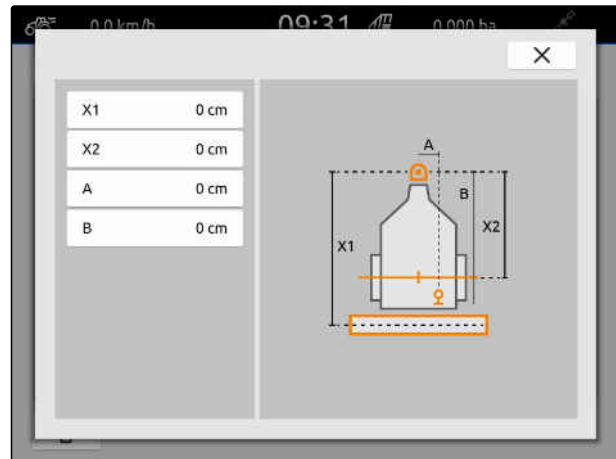
4. Sisestage seadme tüüp ja tootja.



CMS-I-00000280

Seadme geometria jaoks on järgmised väärtused:

- X1: kaugus haakepunkti ja väljastuspunkti vahel
- X2, järelveetavate masinate puhul: kaugus haakepunkti ja tagasilla vahel
- A: GPS-vastuvõtja ristnihe haakepunktini sõidusuunas. Positiivne väärtus ristnihe jaoks haakepunktist paremal, negatiivne väärtus ristnihe jaoks haakepunktist vasakul.
- B: GPS-vastuvõtja pikinihe haakepunktini



CMS-I-00001044

5. Sisestage jaotises "Seadme geometria" X1 ja X2 väärtused.
6. Kui GPS-vastuvõtja on monteeritud seadmele, sisestage jaotises "Seadme geometria" A ja B väärtused.
7. Sisestage jaotises "Seksioonide arv" ühendatud seadme seksioonide arv.
8. Muutke jaotises "Standardse seksiooni laius" laiust kõikide seksioonide jaoks.

Kui seksioonid on erineva laiusega, siis saab iga seksiooni jaoks laiuse üksikult sisestada. Seksioonid on numereeritud sõidusuunas vaadates vasakult paremale.

9. Muutke seksioonide loendis üksikute seksioonide väärtused.

14.3 Seadme valimine


CMS-T-00000378-H.1

ISOBUS-seadmed valitakse nende ühendamisel automaatselt.

Kui kasutatakse Non-ISOBUS-seadmeid, tuleb valida välja üks seade, et oleks võimalik laadida nõuetekohaseid seadmeandmeid.

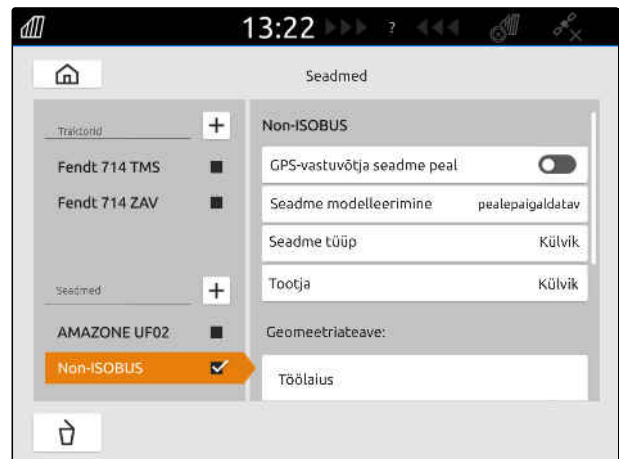
EELDUSED

- Seade seadistatud, vt lk 51

1. Valige peamenüüs .

2. Valige soovitud seade.

➔ Valitud seade tähistatakse linnukesega.



CMS-I-00000280

Traktorite seadistamine

15

CMS-T-00000195-J.1

15.1 Uue traktori loomine

CMS-T-00000238-H.1

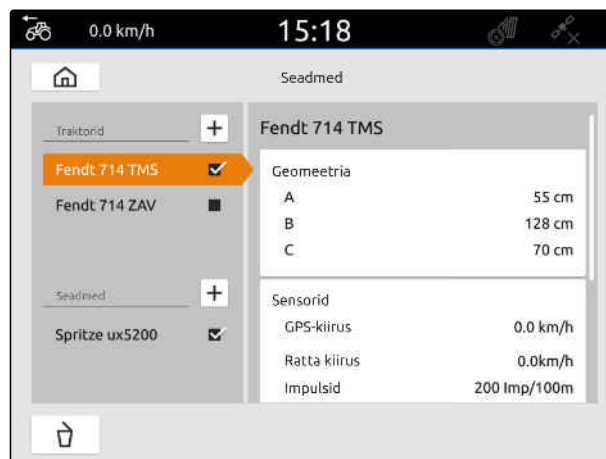
Nõuetekohaseks kujutamiseks kaardivaates ja automaatse sektsioonide lülituse nõuetekohaseks talitluseks peab olema määratud üks traktor.



JUHIS

Iga kasutatava traktori kohta tuleb menüüs "Seadmed" määrata ja seadistada üks traktor.

1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Traktorid" .
3. Sisestage traktori nimi.
4. Kinnitage valikuga .
5. Traktori geomeetriaandmete muutmine, vt lk 56.
6. Traktori sensorite konfigureerimine, vt lk 58.



CMS-I-00000241

15.2 Traktori geomeetriaandmete muutmine

CMS-T-00000237-G.1


Traktori geomeetriaandmetega määratakse kindlaks GPS-vastuvõtja positsioon pikitelje, tagasilla ja traktori haakepunkti suhtes. Geomeetriaandmeid vajatakse nõuetekohaseks kujutamiseks kaardivaates ja sektsioonide lülituse nõuetekohaseks funktsiooniks.

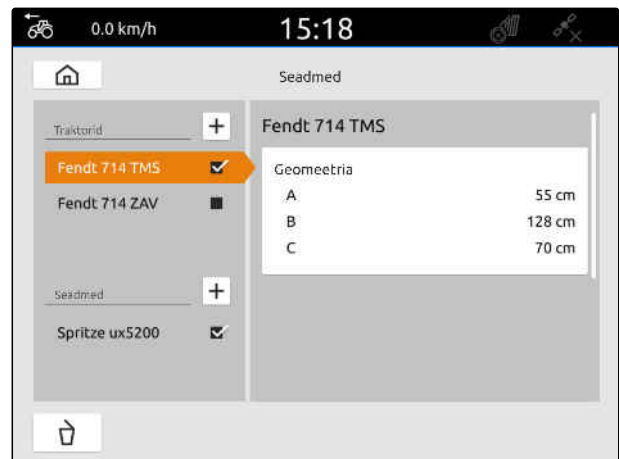
JUHIS

Mõnede integreeritud GPS-vastuvõtjaga traktorite puhul ei vasta GPS-vastuvõtja poolt edastatud positsioon GPS-vastuvõtja füüsilisele positsioonile. Traktori geomeetriaandmed peavad vastama GPS-saatja poolt edastatud positsioonile. Lisateabe saamiseks võtke ühendust traktori tootjaga.


JUHIS

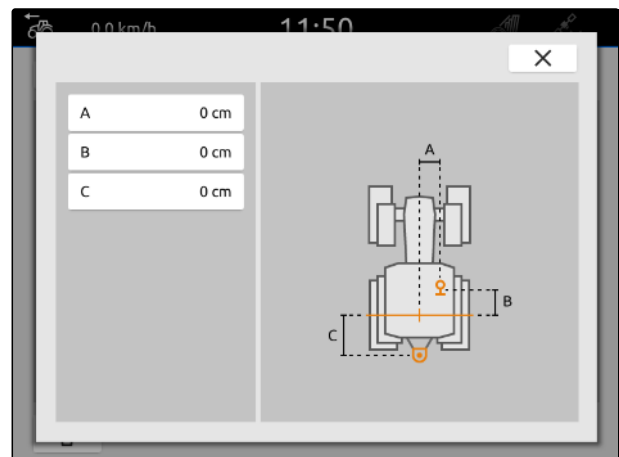
2 haakepunktiga traktorite puhul tuleb iga haakepunkti kohta määrata üks traktor.

1. Valige peamenüüs .
2. Valige soovitud traktor.
3. Valige "Geomeetria".



CMS-I-00000234

4. Sisestage jaotises "A" GPS-vastuvõtja kaugus traktori pikiteljest.
5. Sisestage jaotises "B" GPS-vastuvõtja kaugus tagasilla keskpunktist.
6. Sisestage valikus "C" vahekaugus tagasillast haakepunktini.
7. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00000236

15.3 Traktori sensorite konfigureerimine

CMS-T-00000239-I.1

15.3.1 Rattasensori konfigureerimine

CMS-T-00000310-G.1


Kui seade ei saada oma kiirussignaali ISOBUSile, saab seadme juhtsüsteem kasutada rattasensori kiirussignaali. Rattasensor tuvastab kiirust ratta pöörlemise kaudu. Kui traktoril ei ole rattasensorit, ühendatud seade aga seda signaali vajab, siis saab rattasensori andmeid simuleerida GPS-signaalist.

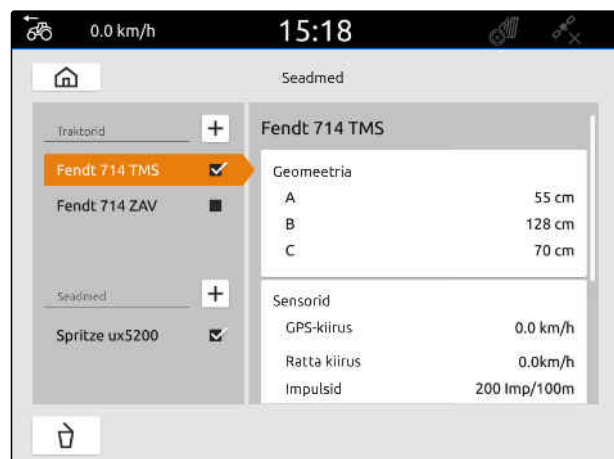


EELDUSED

Kui rattasensori signaali edastab rattasensor:

- ☑ Signaalistik ühendatud, vt lk 11

1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Traktorid" soovitud traktor.
3. Valige "Sensorid".



CMS-I-00000242

4. Valige "Ratas".
5. Kui tuleb kasutada rattasensori signaali, aktiveerige "Signaali edastamine".



CMS-I-00000232

6. Kui rattasensori signaali tuleb simuleerida GPS-signaalist,
valige jaotises "Allikas" "GPS-vastuvõtja"

või

kui rattasensori signaali edastab rattasensor,
valige jaotises "Allikas" "Signaalpistikupesa".

7. Kui rattasensori signaali edastab rattasensor,
sisestage jaotises "Aktuaalne väärtus" impulsside
arv minutis


või

ühes minutis impulsside arvu
kindlakstegemiseks,
järgige jaotises "Impulsside õppimine" juhiseid
ekraanil.



JUHIS

Seadistused võetakse üle alles siis, kui menüü
suletakse.

8. Sulgege menüü valikuga .

15.3.2 Radarsensori konfigureerimine

CMS-T-00000311-G.1


Kui seade ei saada oma kiirussignaali
ISOBUSile, saab seadme juhtsüsteem kasutada
radarsensori kiirussignaali. Radarsensor tuvastab
kiirust radarsignaali kaudu. Kui traktoril ei ole
radarsensorit, ühendatud seade aga seda signaali
vajab, siis saab radarsensori andmeid simuleerida
GPS-signaalist.

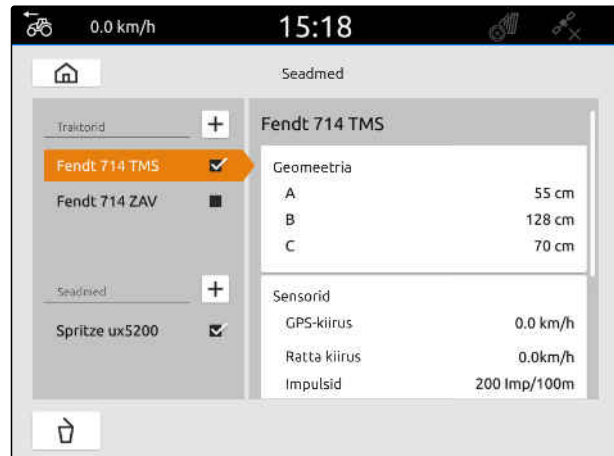


EELDUSED

Kui radarsensori signaal pärineb radarsensorilt:

- ☑ Signaalistik ühendatud, vt lk 11

1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Traktorid" soovitud traktor.
3. Valige "Sensorid".

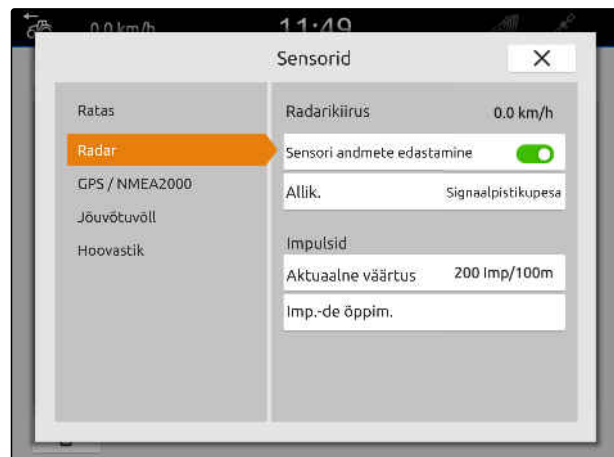


CMS-I-00000242

4. Valige "Radar".
5. Kui tuleb kasutada radarsensori signaali, aktiveerige "Signaali edastamine".
6. Kui radarsensori signaali tuleb simuleerida GPS-signaalist, valige jaotises "Allikas" "GPS-vastuvõtja"

või

kui radarsensori signaal pärineb radarsensorilt, valige jaotises "Allikas" "Signaalistikupesa".



CMS-I-00000235

7. Kui radarsensori signaal pärineb radarsensorilt, sisestage jaotises "Aktuaalne väärtus" impulsside arv minutis

või

ühes minutis impulsside arvu kindlakstegemiseks, järgige jaotises "Impulsside õppimine" juhiseid ekraanil.



JUHIS

Seadistused võetakse üle alles siis, kui menüü suletakse.

8. Sulgege menüü valikuga

15.3.3 GPS/NMEA2000-signaalide saatmine

CMS-T-00000316-H.1

AmaTron 4 saab kiiruse ja GPS-positsiooni ISOBUSi kaudu ühendatud seadmele edastada. Selleks peab ühendatud seade saama kiirussignaali töödelda NMEA2000-protokolli kaudu.



JUHIS

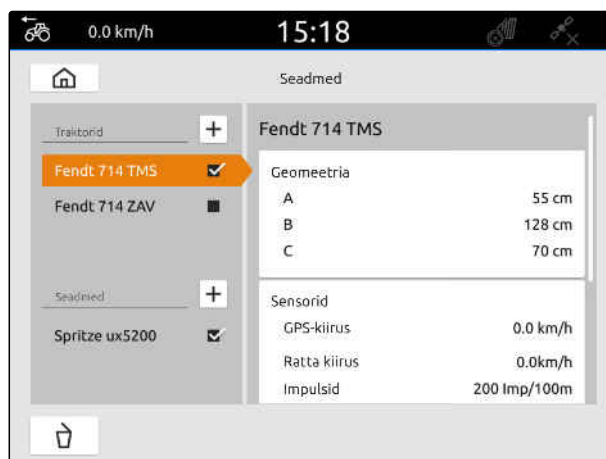
Kui GPS-seadistustes valikus "GPS-vastuvõtja sisend" on valitud "ISOBUS", saadab traktor GPS-signaalid ISOBUSile, vt lk 38.

Sellisel juhul on seadistused selles menüüs inaktiveeritud.

1. Valige peamenüüs

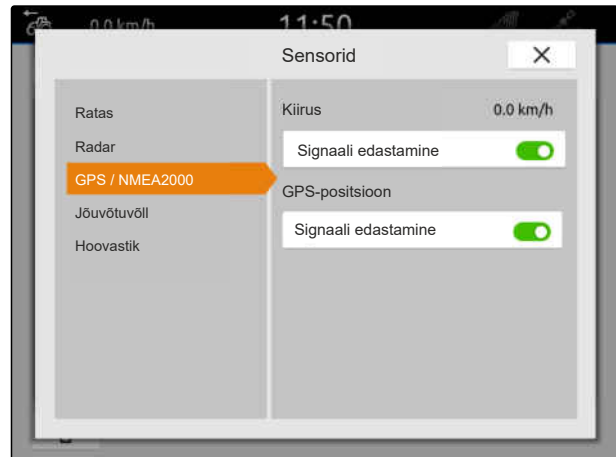
2. Valige jaotises "Traktorid" soovitud traktor.

3. Valige "Sensorid".



CMS-I-00000242


4. Valige "GPS/NMEA2000".
5. Kui kiirussignaali tuleb ühendatud seadmele edastada NMEA2000-protokolli kaudu, aktiveerige jaotises "Kiirus""Signaali edastamine".
6. Kui GPS-positsioon tuleb ühendatud seadmele edastada NMEA2000-protokolli kaudu, aktiveerige jaotises "GPS-positsioon""Signaali edastamine".



CMS-I-00000233

JUHIS


Seadistused võetakse üle alles siis, kui menüü suletakse.

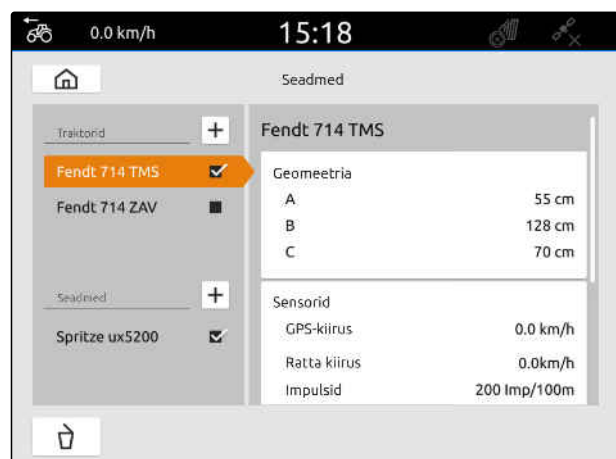
7. Sulgege menüü valikuga .

15.3.4 Jõuvõtuvõlli konfigureerimine

CMS-T-00000314-G.1

Kui ühendatud seade vajab jõuvõtuvõlli pöörlemissagedust, saab seadistada impulsse ühe pöörde kohta ja edastada jõuvõtuvõlli pöörlemissagedust.

1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Traktorid" soovitud traktor.
3. Valige "Sensorid".



CMS-I-00000242

4. Valige "Jõuvõtuvõlli".
5. Kui tuleb edastada jõuvõtuvõlli pöörlemissagedus, valige "Signaali edastamine".
6. Sisestage jaotises "Impulsse pöörde kohta" jõuvõtuvõlli pöörlemissageduse nõutav väärtus.



CMS-I-00000239



JUHIS

Seadistused võetakse üle alles siis, kui menüü suletakse.

7. Sulgege menüü valikuga

15.3.5 Töösendi sensori konfigureerimine

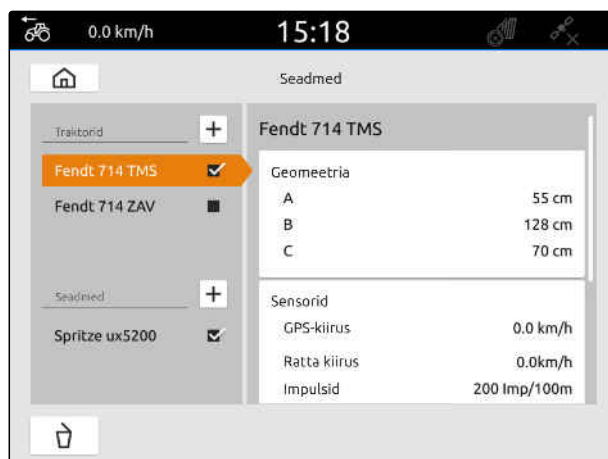
CMS-T-00000315-G.1

15.3.5.1 Digitaalse töösendi sensori konfigureerimine

CMS-T-00000312-G.1

Kui on ühendatud digitaalne töösendi sensor, saab AmaTron 4 töösendi sensori signaali alusel kindlaks teha, kas seade on töösendis.

1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Traktorid" soovitud traktor.
3. Valige "Sensorid".



CMS-I-00000242


4. Valige "hoovastik".
5. Kui on vaja edastada tööasendit, valige "Signaali edastamine".
6. Valige jaotises "Sensori tüüp" "digitaalne".
7. Kui kuvatud tööasend ei kattu tegeliku tööasendiga, aktiveerige "Signaali inverteerimine".



CMS-I-00000238

JUHIS


Seadistused võetakse üle alles siis, kui menüü suletakse.

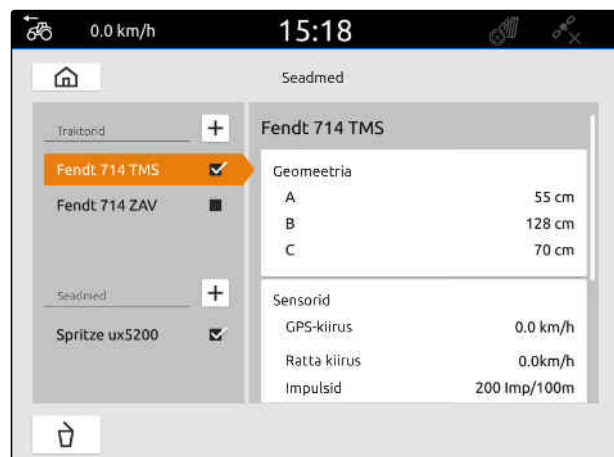
8. Sulgege menüü valikuga .

15.3.5.2 Analooorse tööasendi sensori konfigureerimine

CMS-T-00000313-G.1

Kui on ühendatud analoogne tööasendi sensor, saab AmaTron 4 pingeväärtuse alusel kindlaks teha, kas seade on tööasendis. Selleks peab AmaTron 4 õppima erinevate asendite pingeväärtuseid. Lisaks sellele peab AmaTron 4 õppima ümberlülituspunkti ülemise ja alumise lõppasendi vahel.

1. Valige peamenüüs .
2. Valige jaotises "Traktorid" soovitud traktor.
3. Valige "Sensorid".



CMS-I-00000242

4. Valige "hoovastik".
5. Kui on vaja edastada tööasendit, valige "Signaali edastamine".
6. Valige jaotises "Sensori tüüp" "analoogne".


Väärtust "Ülemine lõppasend" hinnatakse kui tööasend "väljas". Väärtust "Alumise lõppasend" hinnatakse kui tööasend "sees".

7. Viige masin traktori tõsteseadise abil tööasendisse.
8. Valige "Ülemise lõppasendi õppimine".
9. Viige masin traktori tõsteseadise abil tööasendist välja.
10. Valige "Alumise lõppasendi õppimine".
11. Viige traktori tõsteseadis alumise ja ülemise lõppasendi vahele.
12. Valige "Ümberlülituspunkti õppimine".



JUHIS

Seadistused võetakse üle alles siis, kui menüü suletakse.

13. Sulgege menüü valikuga .



CMS-I-00000237

15.4 Traktori valimine


CMS-T-00003589-D.1

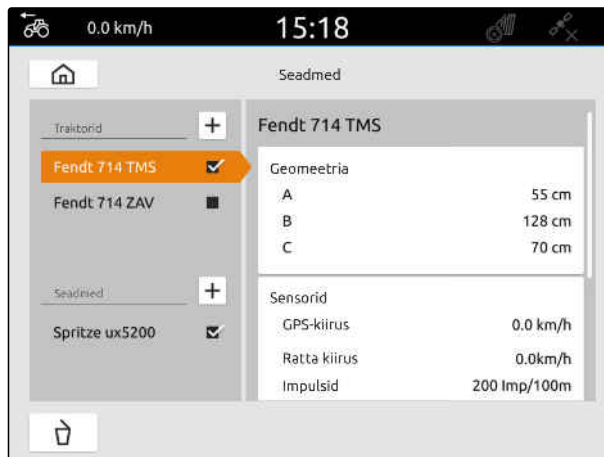
Tuleb valida välja üks traktor, et oleks võimalik laadida nõuetekohaseid seadmeandmeid.



EELDUSED

- ✓ Traktor lisatud; vt lk 56

1. Valige peamenüüs  .
 2. Valige soovitud traktor.
- ➔ Valitud traktor tähistatakse linnukesega.



CMS-I-00000241

Kaardivaate kasutamine

16

CMS-T-00000188-I.1

16.1 Kaardivaate konfigureerimine

CMS-T-00000192-I.1


16.1.1 Dünaamilise töömenüü aktiveerimine

CMS-T-00000211-G.1

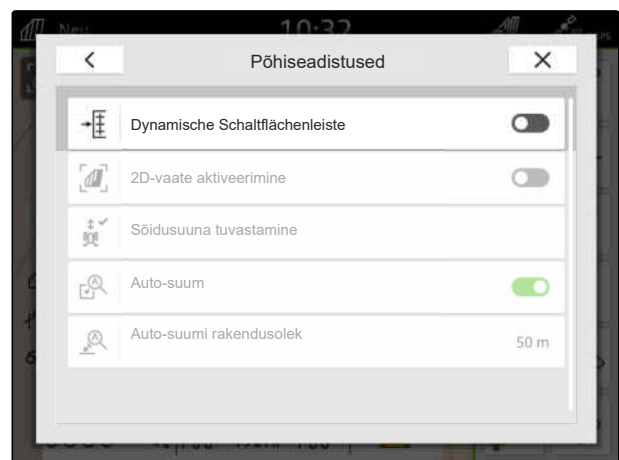
Kui see funktsioon on aktiveeritud, siis peidetakse töömenüü **1** kaardivaates automaatselt 10 sekundi möödumisel. Kui kasutaja liigutab kätt ekraani suunas, siis kuvatakse töömenüü uuesti.



CMS-I-00002900

1. Valige töömenüüs  > "Põhiseadistused".
 2. "Dünaamilise lülitusnuppude riba" aktiveerimine
- või

"Dünaamiline lülitusnuppude riba"
inaktiveerimine.




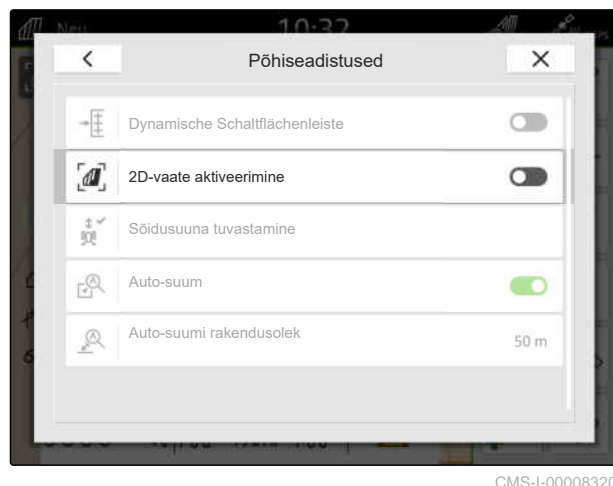
CMS-I-00000149

16.1.2 2D-vaate aktiveerimine

Selle funktsiooniga saab 2D-vaate ja 3D-vaate vahel ümber lülitada.



1. Valige töömenüüs  > "Põhiseadistused".
2. 2D-vaate aktiveerimine
või
2D-vaate inaktiveerimine.



16.1.3 Sõidusuuna tuvastamise konfigureerimine

CMS-T-00000226-G.1

Sõidusuuna tuvastamine tagab, et traktori sümbol ei pöördu ümber, kui traktor sõidab tagasisuunas. Sõidusuuna allikaks võivad olla GPS, traktorisignaaliid või GPS ja traktorisignaaliid.



JUHIS

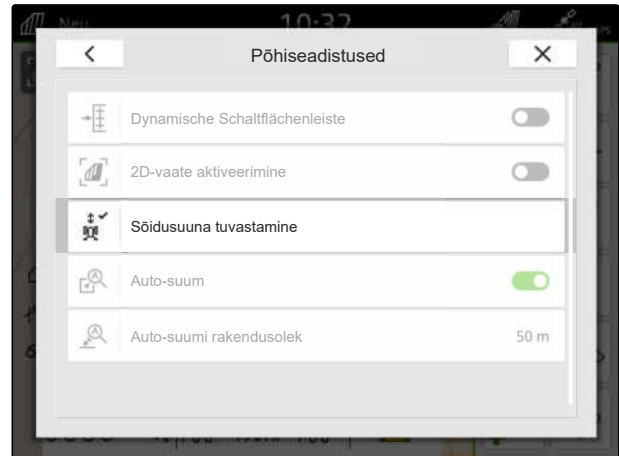
Kui on valitud "Traktor + GPS" ja traktor ei saada signaali, siis kasutatakse GPS-signaali.

1. Valige töömenüüs  > "Põhiseadistused".

2. Valige jaotises "Sõidusuuna tuvastamine" soovitud allikas

või

Inaktiveerige sõidusuuna tuvastamine.



16.1.4 Automaatse suumi konfigureerimine

CMS-T-00000228-G.1

Kui autosuum on aktiveeritud, siis suumitakse kaarti järgmiste toimingute juures automaatselt:

- Lähemale suumimine:
 - Lähenemine järgmistele elementidele:
 - ◇ Põllupiir
 - ◇ Põllupeenar
 - ◇ Takistus
 - ◇ töödeldud pindala
 - Kiirus alla 3 km/h
- Kaugemale suumimine:
 - Kiirus üle 6 km/h



EELDUSED

- ✓ Litsents "GPS-Switch pro" jaoks saadaval

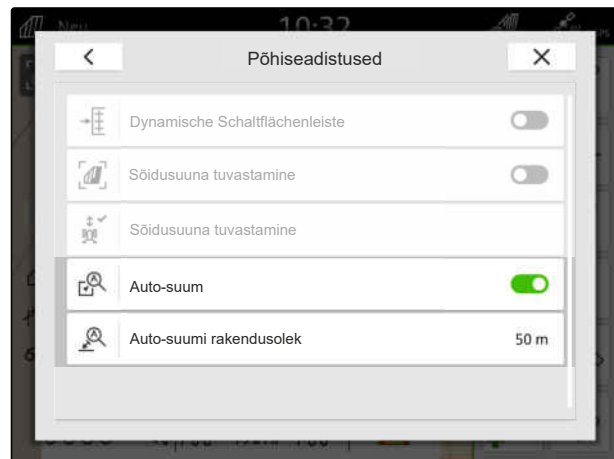
1. Valige töömenüüs  > "Põhiseadistused".

2. "Autosuum" aktiveerimine

või

inaktiveerimine.

3. Kui autosuum on aktiveeritud, seadistage valikus "Autosuumi rakendusvahemik", vahemik, millise juures autosuum eelnevalt nimetatud elementideni aktiveeritakse.

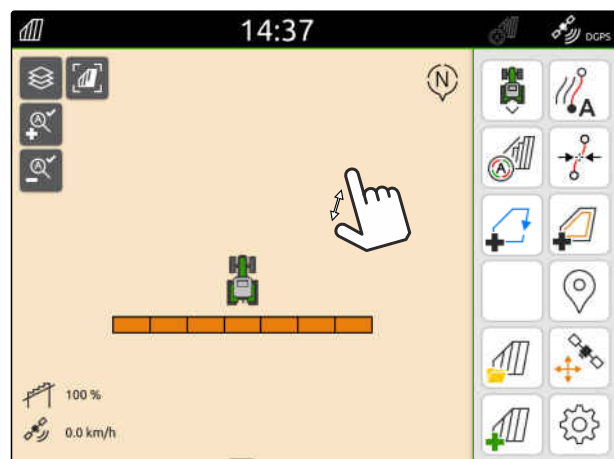


CMS-I-00000197

4. Liikuge kaardivaatesse.

5. Suurendage kaarti näppudega suurimale soovitud suumiastmele.

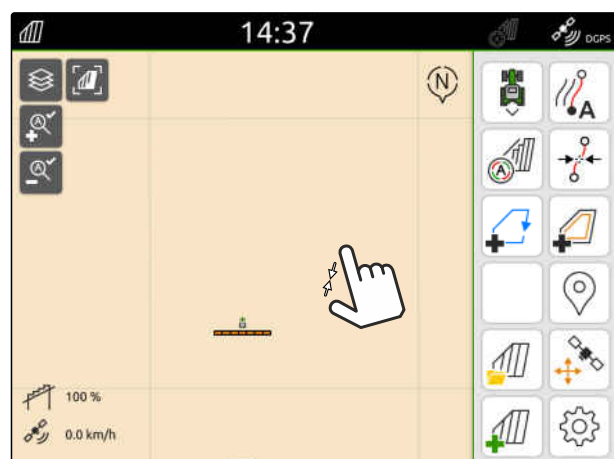
6. Valige  .



CMS-I-00000256

7. Vähendage kaarti näppudega vähimale soovitud suumiastmele.

8. Valige  .



CMS-I-00000257



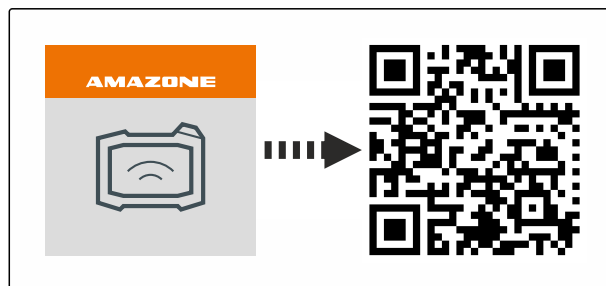
JUHIS

Niikaua kui autosuum on aktiveeritud, saab suumiastmeid igal ajal kohandada.

16.2 Kaardivaate kuvamine AmaTron-Twin-rakenduses

CMS-T-00004310-D.1

AmaTron-Twin-rakenduse kaudu saab kuvada ja käsitseda AmaTron 4 kaardivaadet mobiilsel lõppseadmel. Kuvatav QR-kood suunab edasi rakenduse allalaadimisse ja annab täiendavat teavet.



CMS-I-00003259



EELDUSED

- ☑ AmaTron-Twin-rakendus mobiilse lõppseadme peale installitud
 - ☑ AmaTron 4 võrk seadistatud; vt lk 49
 - ☑ AmaTron 4 ja mobiilne lõppseade on ühendatud sama WLANiga
1. Installige QR-koodi kaudu AmaTron-Twin-rakendus.
 2. Käivitage AmaTron-Twin-rakendus.

16.3 Töömenüü ümberlülitamine

CMS-T-00000206-F.1

Töömenüüs saab kuvada Terminal-funktsioone ja erinevate seadmete funktsioone. Seadmeid, mille funktsioone kuvatakse, saab valida. Erinevate funktsioonide vahel saab ümber lülitada.

1. *Seadme funktsioonide valimiseks töömenüü jaoks,*
hoidke kaardivaate klahvi **1** vajutatult.
- ➔ Kuvatakse ühendatud seadmete loend.
2. Valige välja soovitud seadmed.
- ➔ Valitud seadmed tähistatakse linnukesega.
3. Kinnitage valikuga ✓.



CMS-I-00001091



TÄHTIS

Masina kahjustuste oht

Nipsamisliigutuse puhul võidakse kogemata rakendada seadme juhtsüsteem lülitisnuppe.

- Alustage nipsamisliigutust ekraani servast.



JUHIS

Kui näppu liigutatakse töömenüüst välja ekraani keskkoha suunas, vahetab AmaTron 4 rakenduste vahel; vt lk 23.

4. Vajutage AmaTron 4 kaardivaate klahvi

või

nipsake sõrmega ekraani paremast servast töömenüü peale.



CMS-I-00000252

16.4 Seadme teabe peitmine ja kuvamine

CMS-T-00000244-C.1

AMAZONE'i masinate jaoks kuvatakse kaardivaates ekraani alumises servas seadme teavet. Seadme teavet saab vajadusel peita või kuvada.

EELDUSED

- ☑ AMAZONE ISOBUS-masin ühendatud

- *Seadme teabe peitmiseks,*
nipsake sõrmega seadme teabest ekraani
alumisse serva

või

seadme teabe kuvamiseks,
nipsake näpuga ekraani alumisest servast
ekraani keskkoha suunas.



CMS-I-00000254

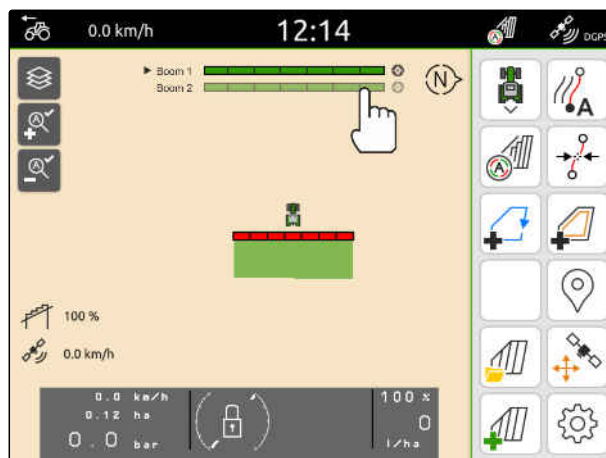
16.5 Hoovastike vahel vahetamine

CMS-T-00007192-B.1

Kui ühendatud masin toetab Multi Boomi, kuvatakse kaardivaatel hoovastiku ülevaates hoovastiku sektioone. Sõiduki sümbolit kuvatakse ainult valitud hoovastiku jaoks ja ka töödeldud pinda kuvatakse ainult valitud hoovastiku jaoks.

Hoovastiku ülevaatega saab valida, millist hoovastiku kuvatakse sõiduki sümboli ja millist töödeldud pinda kuvatakse.

- Lülitage hoovastiku ülevaatel ümber soovitud hoovastikule.



CMS-I-00005061

16.6 Aplikatsioonikaartide vahel vahetamine

CMS-T-00000358-B.1

Kui ühele nimiväärtuse vastuvõtjale on määratud mitu aplikatsioonikaarti, saab kaardivaates aplikatsioonikaartide vahel vahetada.



EELDUSED

- ✓ Soovitud hoovastik valitud, vt lk 73

- Valige kaardivaates

16.7 Kaardi suumimine

CMS-T-00000245-B.1

Kaarti on võimalik žestjuhtimise abil suumida.

- *Lähemale suumimiseks*,
liigutage kaardil kahte näppu teineteisest kaugemale

või

kaugemale suumimiseks,
liigutage kaardil kahte näppu teineteise suunas.



16.8 Pealtvaate ümberlülitamine

CMS-T-00000356-B.1


Kõikide objektide kuvamiseks kaardil saab seadistada pealtvaate. Sealjuures suunitakse kaarti sellisel määral, et traktori sümbolit ja kõiki põlluobjekte on võimalik kuvada.

1. Valige kaardivaates
2. *Pealtvaatest lahkumiseks*,
valige uuesti

16.9 Sõiduki sümbolile fookusseerimine

CMS-T-00000357-B.1

Kui sõiduki sümbol asub väljaspool kuvatavat kaardiipiirkonda, siis saab vaate fookusseerida sõiduki sümbolile.

- Valige kaardivaates .

16.10 GPS-kõrvalekalde korrigeerimine

CMS-T-00007169-A.1

16.10.1 GPS-kõrvalekalde korrigeerimine käsitsi

CMS-T-00007170-A.1

GPS-kõrvalekalde näol on tegemist GPS-signaali kõrvalekalletega. GPS-kõrvalekalle tekib, kui kasutatakse vähesse täpsusega korrektooriallikaid. GPS-kõrvalekalde tunneb ära sellest, et põllupiiride või töödeldava pinna positsioonid AMATRON 4 peal ei ühildu enam reaalse positsioonidega.



EELDUSED

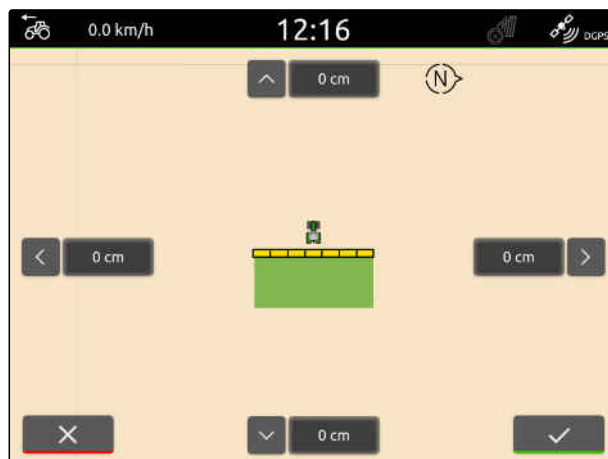
- ☑ Põllupiir loodud või pind töödeldud

1. Nihutage kaarti nooltega

või

väärtuse sisestamiseks, mille võrra kaarti nihutatakse, puudutage pikkuse andmeid.

2. Kinnitage korrektur  abil.



CMS-I-00000312

16.10.2 GPS-kõrvalekalde korrigeerimine märgistatud takistusega

CMS-T-00000377-D.1

GPS-kõrvalekalde näol on tegemist GPS-signaali kõrvalekalletega. GPS-kõrvalekalle tekib, kui kasutatakse vähesse täpsusega korrektooriallikaid. GPS-kõrvalekalde tunneb ära sellest, et põllupiiride või töödeldava pinna positsioonid AMATRON 4 peal ei ühildu enam reaalse positsioonidega.



Põllupiiride või töödeldud pindade positsioone saab AmaTron 4 peal märgistatud takistusega

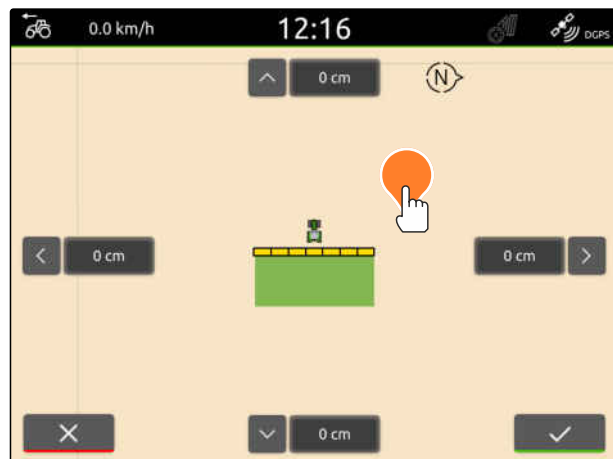
kontrollida ja korrigeerida. Selleks vajatakse põllul tähistatud kohta, mida saab kasutada reaalse referentspunktina, näiteks põllule pealesõidukoht või puu. Sõiduki reaalse positsiooni võrdlemiseks märgistatud takistusega AMATRON 4 peal saab igal ajal sellesse kohta sõita. Sealjuures on tähtis, et referentspunkti sõidetakse alati samal viisil ja samast suunast. Kui positsioonid ei kattu, siis saab GPS-kõrvalekallet vastava takistuse sümboliga korrigeerida.



EELDUSED

- ✓ takistus märgistatud; vt lk 123

1. Sõitke sõidukiga reaalse takistuse juurde.
2. Valige töömenüüs .
3. Puudutage vastava takistuse sümbolit.
4. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00005005

Töö alustamine

17

CMS-T-00000266-H.1

AmaTron 4-ga töötamiseks on 2 võimalust:

- Ilma dokumentatsioonita töötamine:
 - Põlluandmed eemaldatakse pärast põllu töötlemist.
- Dokumentatsiooniga töötamine:
 - Põlluandmeid saab pärast põllu töötlemist salvestada ja hallata.
 - Tellimuse andmeid saab importida ja eksportida ISO-XML-vormingus.
 - Tellimuse andmeid saab hallata.
 - ISO-XML-tellimuse andmeid saab Farm Management Information Systemiga edasi töödelda.


Põlluandmete hulka kuuluvad järgmised andmed:

- Töödeldud pindala
- Põllupiirid
- Takistused
- Põllupeenar
- Juhtrajad

**EELDUSED**

- ✓ GPS-signaal olemas
- ✓ Õige traktor valitud, vt lk 65
- ✓ Õige seade valitud, vt lk 54

1. Uue põllu loomiseks,

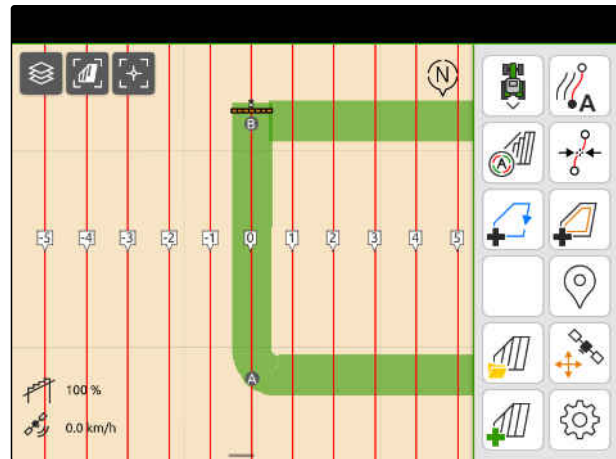
valige töömenüüs 

või

põlluandmete laadimiseks olemasolevast või imporditud tellimuse andmetest,
vt lk 83

või

põlluandmete laadimiseks kujund-failist,
vt lk 80.



CMS-I-00000202

➔ Kui on olemas värsked salvestised, kuvatakse juhhis.

2. Kui töötatakse ilma dokumentatsioonita ja aktuaalsed salvestised tuleb eemaldada,

valige .

või

kui töötatakse dokumentatsiooniga ja aktuaalsed salvestised tuleb salvestada,

valige , vt lk 83.

➔ Kui praegusele tellimusele on lisatud tooteteave ja nimiväärtused, siis kuvatakse juhist.

3. *Kui tooteteave ja nimiväärtused tuleb uue põllu jaoks üle võtta,*

valige ✓ .

või

kui praeguse tellimuse tooteteave ja nimiväärtused tuleb tühistada,

valige ✗ .

4. *Töödeldud pinna salvestamise käivitamiseks,*
vt lk 109.

5. *Salvestiste haldamiseks,*
vt lk 83.

Kujund-failist importimine

18

CMS-T-00007016-B.1

USB-mälupulgale salvestatud kujund-faile saab kuvada ja nendes sisalduvaid põlluandmeid importida. Põlluandmeid saab kohe töödelda.



JUHIS

Kui põlluandmed tuleb olemasolevale põllule lisada, vt lk 86.

Kujund-failides võivad sisalduda järgmised põlluandmed:

- Aplikatsioonikaardid
- Põllupiirid



EELDUSED

- ☑ USB-mälupulk kujund-failidega ühendatud

Aplikatsioonikaardid ja põllupiirid peavad olema koostatud WGS-84-koordinaatide süsteemiga. Põllupiiride aplikatsioonikaardid koosnevad 3 failist. Kõik 3 faili peavad olema salvestatud USB-mälupulga peal samas kaustas või samas ZIP-failis:

- Geomeetriaandmete fail, failivorming: .shp
- Andmebaasi fail, failivorming: .dbf
- Atribuudifail, failivorming: .shx

1. Nipsake näpuga ekraani ülemisest servast ekraani keskkoha suunas.

➔ Kiirstardimenüü avatakse.




CMS-I-00000278

2. valige .

➔ Kui on juba olemas salvestised, kuvatakse juhis.

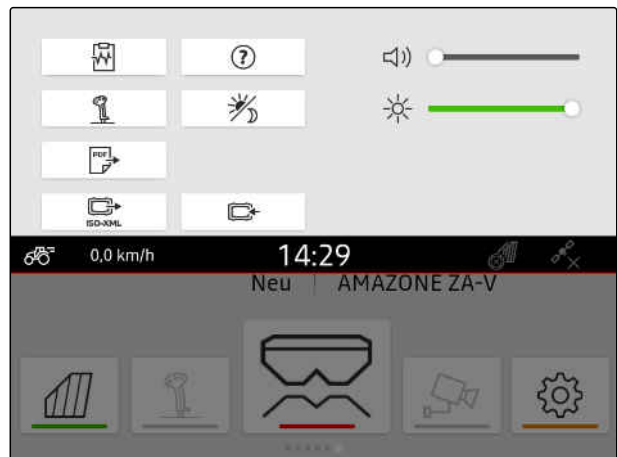
3. Praeguste salvestiste tühistamiseks,

valige .

või

praeguste salvestiste salvestamiseks,

valige , vt lk 83.



CMS-I-00000144

Kujund-faile saab filtrida kauguse järgi praeguse GPS-asendi suhtes, vt lk 37.

4. *Kujund-failide filtrimiseks,*

valige .

5. Tehke linnuke soovitud põllupiiri või aplikatsioonikaardi juurde.



JUHIS

Aplikatsioonikaardid tuleb määrata ühendatud seadme nimiväärtuste vastuvõtjatele. Kui ühendatud seadmel on mitu nimiväärtuse vastuvõtjat, saab valida mitu aplikatsioonikaarti.


Kui ühtki seadet ei ole ühendatud, tuleb aplikatsioonikaardid määrata ühikutele.

6. *Kui üks seade on ühendatud,*
valige valikus "Siht" soovitud nimiväärtuse vastuvõtja.

või

kui ühtki seadet ei ole ühendatud,
valige valikus "Ühik" soovitud ühik.

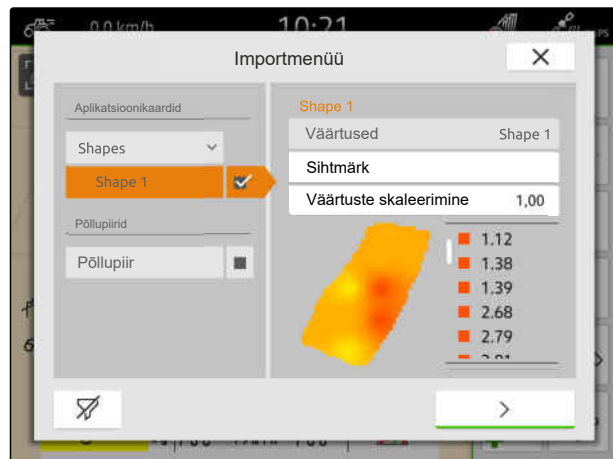
7. *Väljastuskoguste kohandamiseks,*
skaleerige valikus "Väärtuste skaleerimine"
väärtused soovitud väljastuskoguste kohta.

8. Kinnitage sisestused valikuga .

- ➔ Kui AmaTron 4 peale ei ole salvestatud põlluandmeid, laaditakse valitud aplikatsioonikaardid või valitud põllupiirid kaardivaatesse.

9. *Kui AmaTron 4 peal on põlluandmed olemas,*
valige põllu valikus juurdekuuluv põld.

10. *Kui laaditud põlluandmeid tuleb hallata,*
vt lk 83.



CMS-I-00001094

Dokumentatsiooniga töötamine

19

CMS-T-00000263-M.1

19.1 Põlluandmete salvestamine

CMS-T-00007064-A.1



Kui põlluandmeid kogutakse, saab kogutud põlluandmeid salvestada. Kui põlluandmeid on võimalik salvestada, kuvatakse küsimus.

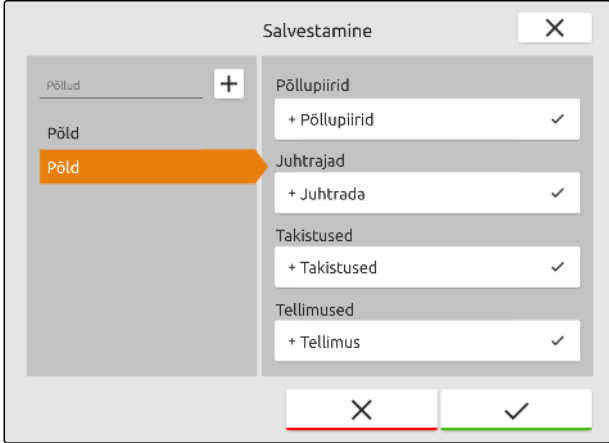
Küsimus põlluandmete salvestamise kohta kuvatakse järgmistel juhtudel:

- Tuleb luua uus põld.
- Tuleb laadida juba salvestatud põlluandmed.
- Põlluandmed tuleb importida kujund-failidest.

Kui küsimus kinnitatakse, kuvatakse menüü "Salvestamine".

Menüüs "Salvestamine" tuuakse juba salvestatud põllud ära vasakus loendis. Kui kogutud põlluandmed tuleb salvestada uue põllu juurde, saab uue põllu luua. Paremas servas saab valida välja põlluandmed, mida ei tule valitud põllu juurde salvestada.

1. *Uue põllu loomiseks,*
valige .
2. Valige soovitud põld.
3. *Kui teatud kindlaid põlluandmeid ei tule põllu juurde salvestada,*
eemaldage põlluandmed valikust.
4. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00004987

19.2 Põlluandmete laadimine

CMS-T-00000340-H.1

Imporditud ja loodud põlluandmete kasutamiseks tuleb põlluandmed laadida.


Põlluandmetes võivad sisalduda järgmised andmed:

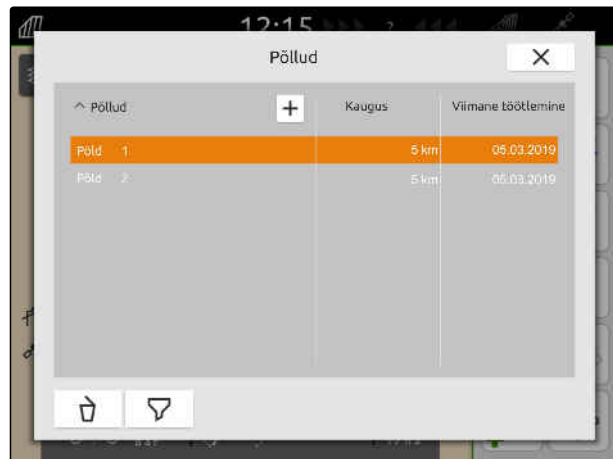
- Tellimused
- Põllupiirid
- Juhtrajad
- Aplikatsioonikaardid



EELDUSED

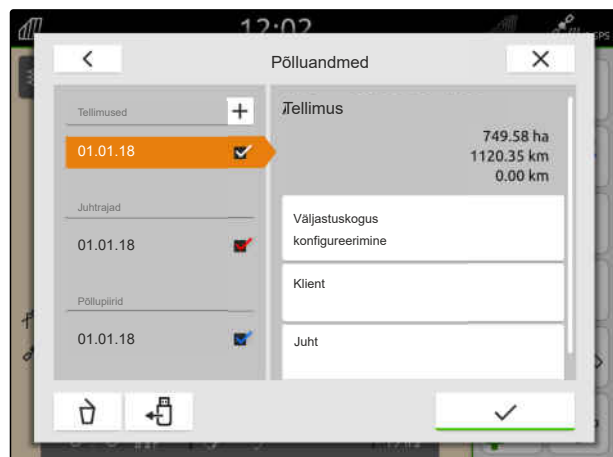
- ✓ Põld loodud, vt lk 85 või ISO-XML-tellimuse andmed imporditud, vt lk 88 või põlluandmed kujund-failist imporditud, vt lk 86

1. Valige töömenüüs  .
2. Valige soovitud põld.



CMS-I-00000304

3. Põlluga koos tellimuse laadimiseks, tehke linnuke soovitud tellimuse juurde.
4. Tellimuse andmete haldamiseks enne importimist, vt lk 93
5. Põlluga koos juhtrajade laadimiseks, tehke linnuke soovitud juhtraja juurde.
6. Põlluga koos põllupiiri laadimiseks, tehke linnuke soovitud põllupiiri juurde.




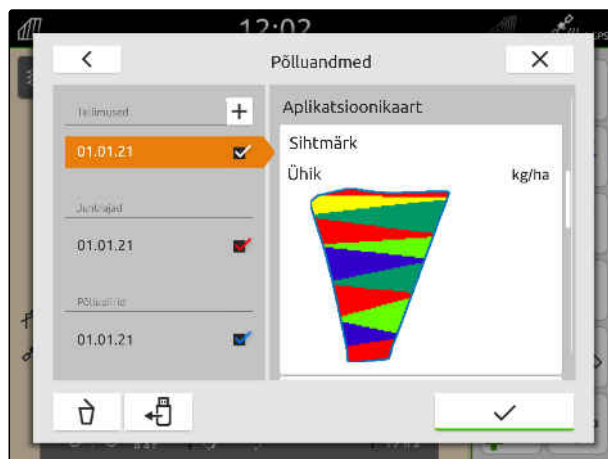
CMS-I-00000303

Aplikatsioonikaardid sisalduvad tellimuse andmetes ja laaditakse koos tellimuse andmetega. Aplikatsioonikaardid võivad koosneda mitmetest kihtidest. Neid aplikatsioonikaarte nimetatakse mitmekihilisteks aplikatsioonikaartideks. Mitmekihilise aplikatsioonikaardi iga kihti saab määrata masina mõnele teisele normväärtuse vastuvõtjale.

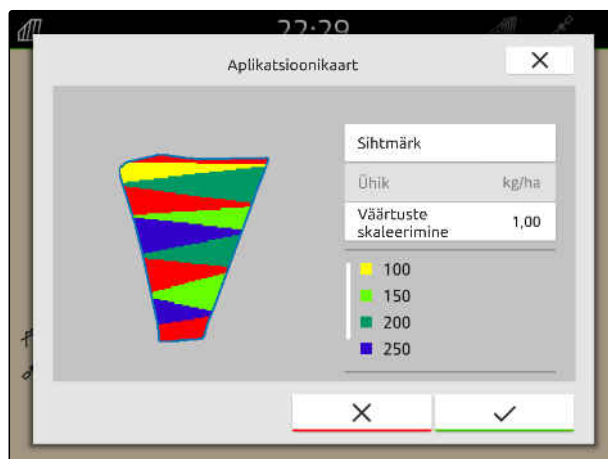
JUHIS

Mitmekihiliste aplikatsioonikaartide normväärtuse vastuvõtjad määratakse ühikute alusel automaatselt. Kui normväärtuse vastuvõtjad ei ole määratud nõuetekohaselt, tuleb normväärtuse vastuvõtjad määrata manuaalselt.

7. *Aplikatsioonikaardi kohandamiseks, valige valitud tellimuses soovitud aplikatsioonikaart.*
 8. *Kui normväärtuse vastuvõtja valikus "Siht" ei sobi kihi juurde, määrake valikus "Siht" soovitud normväärtuse vastuvõtja.*
 9. *Väljastuskoguste kohandamiseks, skaleerige valikus "Väärtuste skaleerimine" väärtused soovitud väljastuskogustele.*
 10. Kinnitage kõik sisestused valikuga .
- ➔ Kui sõiduk seisab valitud põllu lähedal, kuvatakse kaardil põldu ja valitud andmeid.



CMS-I-00005173



CMS-I-00001090

19.3 Uue põllu loomine




CMS-T-00000325-G.1

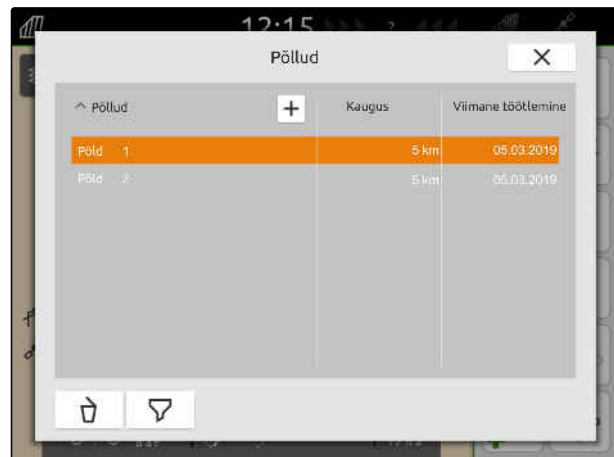
AmaTron 4 dokumentatsioonis on keskeks põld.

Põllu loomisel salvestatakse põllu juurde automaatselt järgmised andmed:

- Põllupiirid
- Juhtrajad
- Takistused
- Põllupeenar

Põllu juurde saab määrata tellimusi. Tellimuse juurde saab määrata väljastuskoguseid, tooteid, kliente ja juhte.

1. Valige töömenüüs .
2. valige .
3. Sisestage põllu nimi.
4. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00000304

19.4 Põlluandmete lisamine põllule kujund-failist

CMS-T-00001738-F.1

USB-mälupulgale salvestatud kujund-faile saab kuvada ja nendes sisalduvaid põlluandmeid olemasolevale põllule lisada. Kui kujund-faili põlluandmeid tuleb redigeerida ilma olemasoleva põlluta, vt lk 80.

Kujund-failides võivad sisalduda järgmised andmed:

- Aplikatsioonikaardid
- Põllupiirid



EELDUSED

- ☑ Põld loodud, vt lk 85 või ISO-XML-tellimuse andmed imporditud, vt lk 88
- ☑ USB-mälupulk kujund-failidega ühendatud




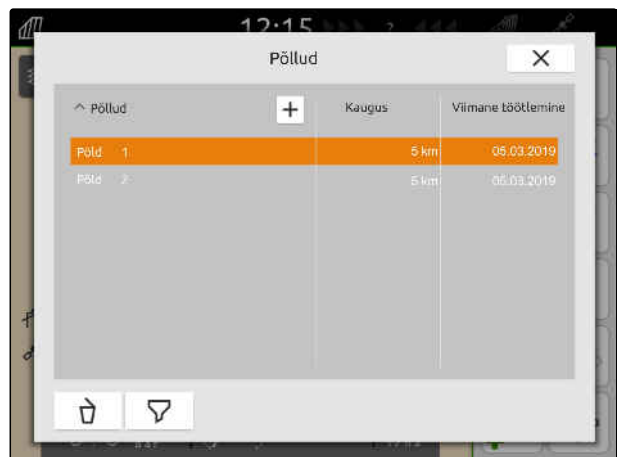
JUHIS

Aplikatsioonikaardid peavad olema koostatud WGS-84-koordinaatide süsteemiga.


Aplikatsioonikaardid koosnevad 3 failist. Kõik 3 faili peavad olema salvestatud USB-mälupulga peal samas kaustas või samas ZIP-failis:

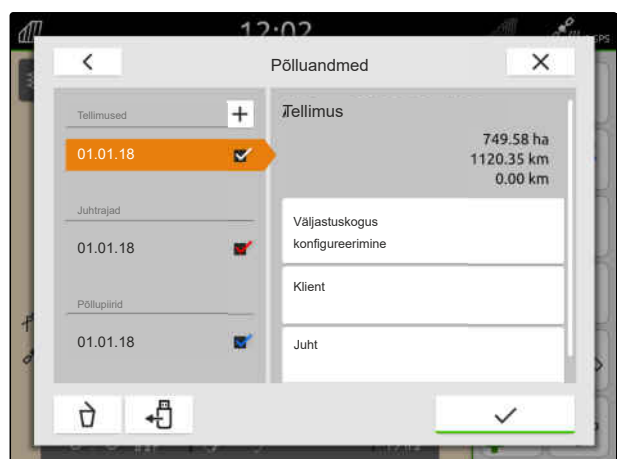
- Geomeetriaandmete fail, failivorming: .shp
- Andmebaasi fail, failivorming: .dbf
- Atribuudifail, failivorming: .shx

1. Valige töömenüüs .
2. Valige soovitud põld.



CMS-I-00000304

3. Valige menüüs põlluandmete valimiseks .
- ➔ Kuvatakse USB-mälupulga salvestatud põllupiirid ja aplikatsioonikaardid



CMS-I-00000303

4. Tehke linnuke soovitud põllupiiri või aplikatsioonikaardi juurde.



JUHIS

Aplikatsioonikaardid tuleb määrata ühendatud seadme nimiväärtuste vastuvõtjatele. Kui ühendatud seadmel on mitu nimiväärtuse vastuvõtjat, saab valida mitu aplikatsioonikaarti.

Kui ühtki seadet ei ole ühendatud, tuleb aplikatsioonikaardid määrata ühikutele.

5. Kui üks seade on ühendatud, valige valikus "Siht" soovitud nimiväärtuse vastuvõtja.

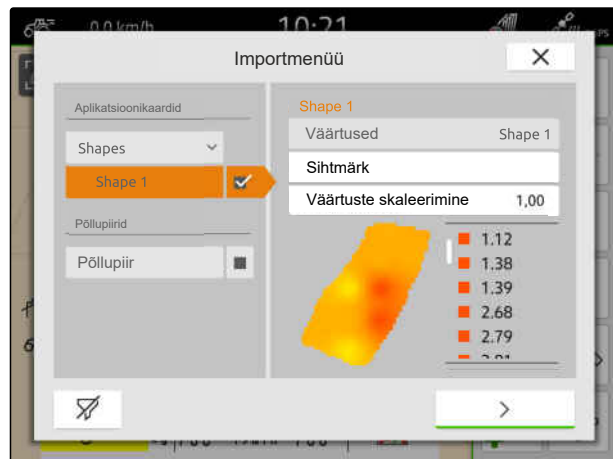
või

kui ühtki seadet ei ole ühendatud, valige valikus "Ühik" soovitud ühik.

6. Väljastuskoguste kohandamiseks, skaleerige valikus "Väärtuste skaleerimine" väärtused soovitud väljastuskoguste kohta.

7. Kinnitage sisestused valikuga ✓.

- ➔ Valitud aplikatsioonikaardid võetakse jaotises "Tellimused" üle põllu andmetesse. Valitud põllupiirid võetakse üle põllupiiride loendisse.



CMS-I-00001094

19.5 ISO-XML-tellimuse andmete importimine

CMS-T-00004311-E.1

19.5.1 ISO-XML-tellimuse andmete importimine USB-mälupulgalt

CMS-T-00000341-H.1

ISO-XML-tellimuse andmeid saab importida ja AmaTron 4 laadida.

ISO-XML-tellimuse andmed võivad sisaldada järgnevaid andmeid:

- Tellimused
 - Tellimused viitavad põldudele, toodetele, klientidele ja aplikatsioonikaartidele.
- Põhiandmed
 - Toote andmed
 - Kliendiandmed
 - Juhiandmed
 - Põllupiirid
 - Juhtrajad
 - Takistused
 - Põllupeenar
- Aplikatsioonikaardid



EELDUSED

- ✓ Litsents "*GPS-Maps&Doc'i*" jaoks saadaval
- ✓ ISO-XML-tellimuse andmed on USB-mälupulga peal XML-failina nimega "*Taskdata*" olemas



JUHS

Kui imporditakse ISO-XML-tellimuse andmed, siis salvestatakse AmaTron 4 peal olemasolevad ISO-XML-tellimuse andmed USB-mälupulga peale ja kustutatakse AmaTron 4 peal.

1. Avage kiirstardimenüü.



CMS-I-00000278

2. valige .


➔ Kuvatakse importmenüü.

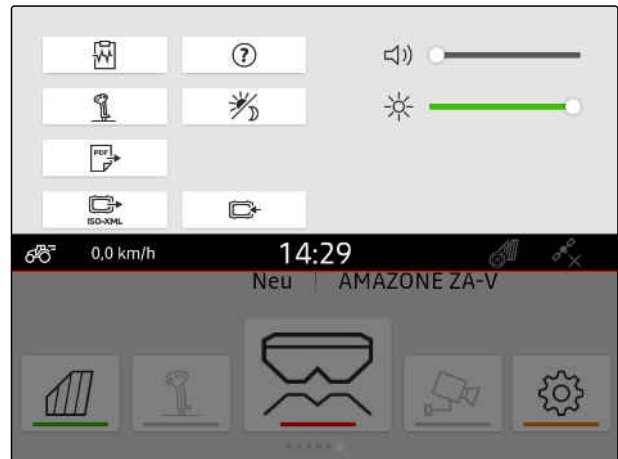
➔ Kui ISO-XML-fail on salvestatud USB-mälupulga alamkausta, kuvatakse loendis kaustanime.

➔ Kui ISO-XML-fail on salvestatud USB-mälupulga ZIP-faili, kuvatakse loendis ZIP-faili nime.

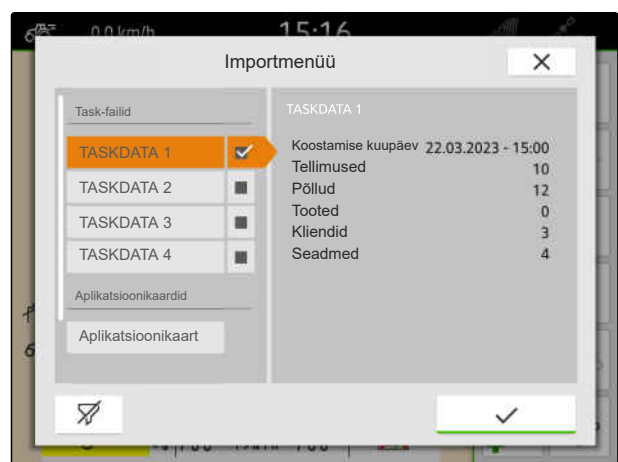
➔ Kui ISO-XML-fail on salvestatud USB-mälupulga peakausta, kuvatakse loendis punkt peakausta nimena.

3. Tellimuse andmete valimiseks impordi jaoks, tehke linnuke soovitud tellimuse andmete juurde.

4. Kinnitage import valikuga .



CMS-I-00000144



CMS-I-00004920

19.5.2 ISO-XML tellimuse andmete importimine myAmaRouter-rakendusega

CMS-T-00004312-D.1

myAgrirouter platvormi kaudu saab vahetada andmeid farmi haldussüsteemide, masinate ja seadmete vahel. myAmaRouter-rakendus loob ühenduse myAgrirouteriga.

Kuvatav QR-kood suunab edasi täiendava teabe juurde.



CMS-I-00003258



EELDUSED

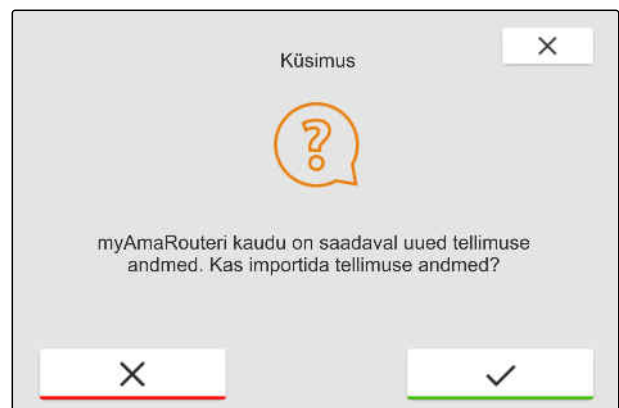
- ✓ Litsents "GPS-Maps&Docs'i" jaoks saadaval
- ✓ myAmaRouter-rakendus mobiilse lõppseadme peale installitud
- ✓ AmaTron 4 võrk seadistatud; vt lk 49
- ✓ AmaTron 4 ja mobiilne lõppseade on ühendatud sama WLANiga



JUHIS

Uute tellimuse andmete importimisel kirjutatakse AmaTron 4 peal olemasolevad tellimuse andmed üle. Olemasolevaid tellimuse andmeid ei salvestata automaatselt.

1. *Kui olemasolevad tellimuse andmed tuleb salvestada,*
vt lk 91.
2. Käivitage myAmaRouter-rakendus.
3. Käivitage importimine myAmaRouter-rakendusse.
4. Kinnitage import AmaTron 4 peal.



CMS-I-00003262

19.6 ISO-XML-tellimuse andmete eksportimine

CMS-T-00004313-D.1

19.6.1 ISO-XML tellimuse andmete eksportimine USB-mälupulgale

CMS-T-00001743-E.1

Salvestatud tellimuse andmeid saab ISO-XML-tellimuse andmetena eksportida ja USB-mälupulgale salvestada.



EELDUSED

- ✓ Litsents "GPS-Maps&Docs'i" jaoks saadaval
- ✓ USB-mälupulk ühendatud

1. Avage kiirstardimenüü.

2. valige  ISO-XML.

- ➔ Tellimuse andmed salvestatakse kausta USB-mälupulgale. Kaustale määratakse nimeks "TASKDATA"
- ➔ Kui kaust nimega "TASKDATA" on juba USB-mälupulga peal olemas, täiendatakse selle kausta nime ekspordi kuupäeva ja kellaajaga.
- ➔ Tellimuse andmete koopia jääb AmaTron 4 peale.



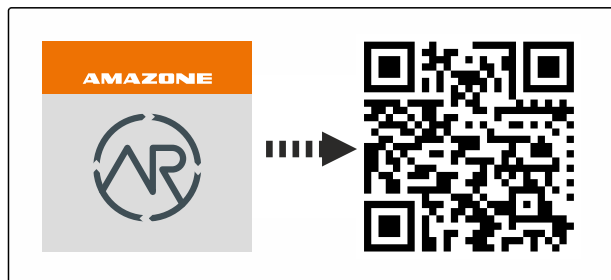
CMS-I-00000278

19.6.2 ISO-XML tellimuse andmete eksportimine myAmaRouter-rakendusega

CMS-T-00004314-D.1

myAgrirouter platvormi kaudu saab vahetada andmeid farmi haldussüsteemide, masinate ja seadmete vahel. myAmaRouter-rakendus loob ühenduse myAgrirouteriga.

Kujutatud QR-kood või link www.amazone.de/qrcode_myAmaRouter annavad täiendavat teavet.



CMS-I-00003258



EELDUSED

- ✓ Litsents "GPS-Maps&Docs'i" jaoks saadaval
- ✓ myAmaRouter-rakendus mobiilse lõppseadme peale installitud
- ✓ AmaTron 4 võrk seadistatud; vt lk 49
- ✓ AmaTron 4 ja mobiilne lõppseade on ühendatud sama WLANiga

1. Käivitage myAmaRouter-rakendus.

2. Käivitage eksportimine myAmaRouter-rakendusse.

3. Kinnitage eksport AmaTron 4 peal.



CMS-I-00003263

19.7 Tellimuse andmete haldamine

CMS-T-00007052-C.1


19.7.1 Uue tellimuse loomine

CMS-T-00000326-H.1

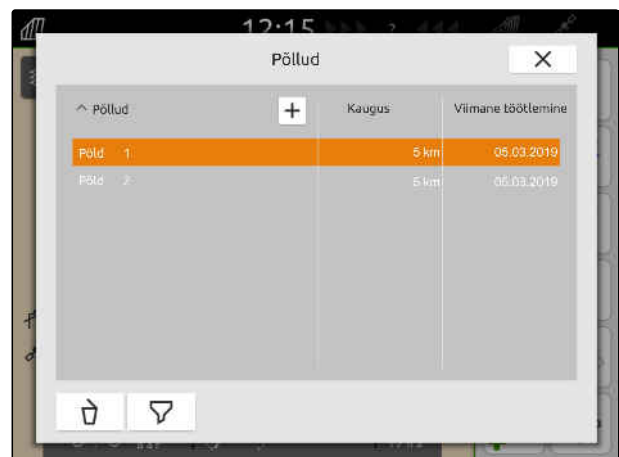
Kui põld luuakse või imporditakse tellimuse andmete kaudu, siis saab tellimusi luua ja põldu tellimusega siduda.

EELDUSED





- ☑ Tellimuse andmed imporditud, vt lk 88 või põld loodud, vt lk 85

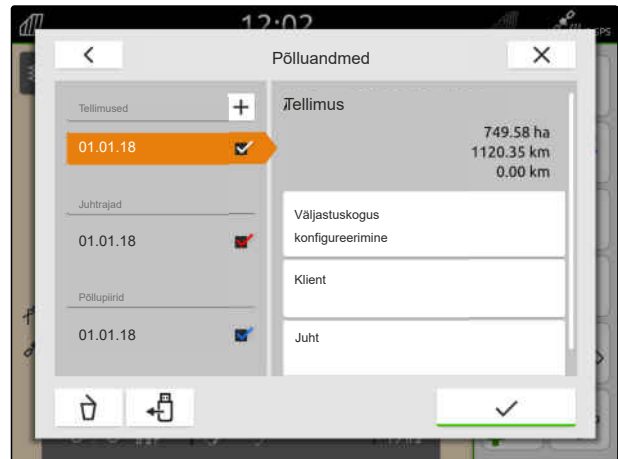
1. Valige töömenüüs .

2. Valige põld.



CMS-I-00000304

3. Valige jaotises "Tellimused" .
4. Sisestage tellimuse nimi.
➔ Kui praegusele tellimusele on lisatud tooteteave ja nimiväärtused, siis kuvatakse juhust.
5. Kui tooteteave ja nimiväärtused tuleb uue tellimuse jaoks üle võtta,
valige 
või
kui praeguse tellimuse tooteteave ja nimiväärtused tuleb tühistada,
valige .
6. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00000303

JUHIS

Tellimuse juurde saab määrata järgmiseid andmeid:

- Väljastuskogused ja tooted, vt lk 94
- Kliendid, vt lk 98
- Juhid, vt lk 99

19.7.2 Väljastuskoguste konfigureerimine

CMS-T-00000333-I.1


Ühendatud seadme nimiväärtuste vastuvõtjatele saab määrata nimiväärtused. AmaTron 4 kannab sisestatud nimiväärtused ühendatud seadmele üle.

Üksikute toodete kohta väljastuskoguste dokumenteerimiseks on võimalik tooteid lisada ja väljastuskoguseid sisestada.

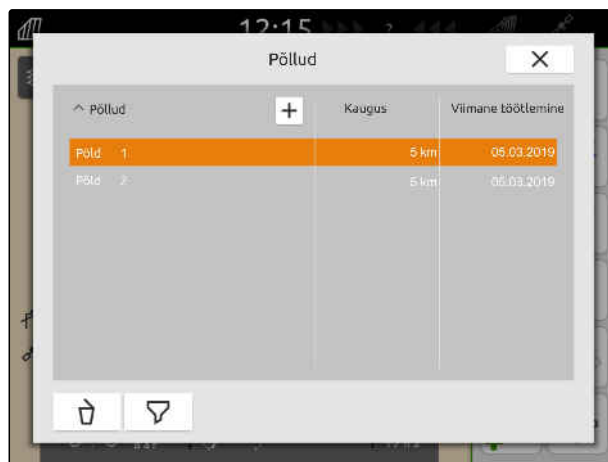


EELDUSED

- ☑ Tellimuse andmed imporditud, vt lk 88 või põld loodud, vt lk 85
- ☑ Tellimus loodud, vt lk 93 või tellimuse andmetega imporditud
- ☑ ISOBUS-seade ühendatud vähemalt ühe nimiväärtuse vastuvõtjaga

1. Valige töömenüüs .

2. Valige põld.

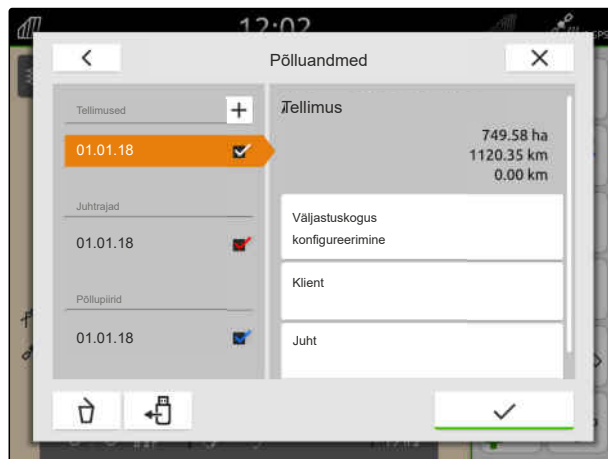


CMS-I-00000304

3. Valige jaotises "Tellimused" soovitud tellimus.

Jaotises "Väljastuskoguste konfigureerimine" kuvatakse nimiväärtuse vastuvõtja nime. Seadme iga nimiväärtuse vastuvõtja kohta kuvatakse ühte menüüpunkti.

4. Valige soovitud normväärtuse vastuvõtja.



CMS-I-00000303

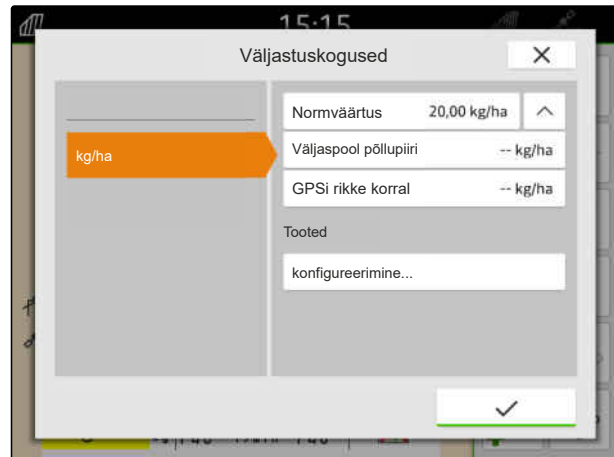
Vasakul pool kuvatakse ühikuid, milles saab nimiväärtust sisestada. Seade määrab kindlaks ühikud.



JUHIS

Kui väljastuskogus sisestatakse protsentides, kohandatakse ühikuga koos sisestatud nimiväärtust protsendiväärtuse võrra.

5. Valige soovitud ühik.
6. Sisestage jaotises "*Nimiväärtus*" soovitud väärtus.



CMS-I-00000305




JUHIS

Kui kasutatakse aplikatsioonikaarti, siis ignoreeritakse väärtust jaotises "*Nimiväärtus*".

Järgmiste juhtude jaoks saab sisestada fikseeritud nimiväärtuseid:

- Seade lahkub põllult.
- GPS-signaal katkeb.

Kui fikseeritud nimiväärtuseid ei sisestada, siis säilitab seade mõlemal juhul viimati kasutatud väärtuse.

7. Kui tuleb sisestada fikseeritud nimiväärtused, laske  abil kuvada menüüpunktid.
8. Sisestage jaotistes "*Väljaspool põllupiiri*" ja "*GPS-tõrke korral*" soovitud väärtused.
9. Toodete jaoks väljastuskoguste sisestamiseks, vt lk 96.



19.7.3 Toodete haldamine

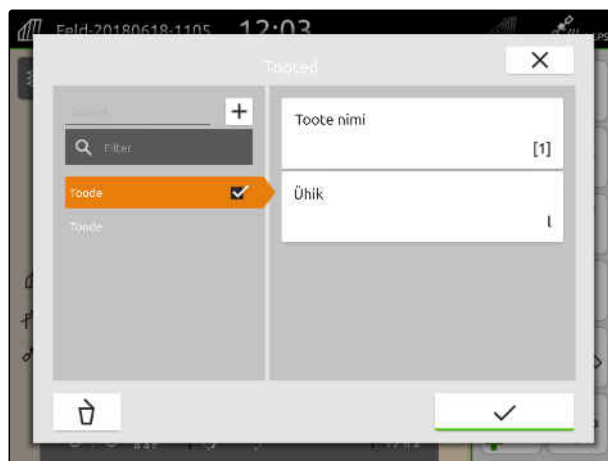
CMS-T-00010597-B.1

Toodete kohta on võimalik sisestada väljastuskogused. AmaTron 4 salvestab sisestatud väljastuskogused dokumentatsiooni.

EELDUSED

☉ Väljastuskogused konfigureeritud, vt lk 94


1. Valige menüüs "Väljastuskogused" jaotises "Tooted" "konfigureerimine...".
2. Uue toote loomiseks, valige .
3. Sisestage jaotises "Tootenimi" toote jaoks nimi.
4. Valige jaotises "Ühik" toote jaoks ühik.
5. Kinnitage valikuga .



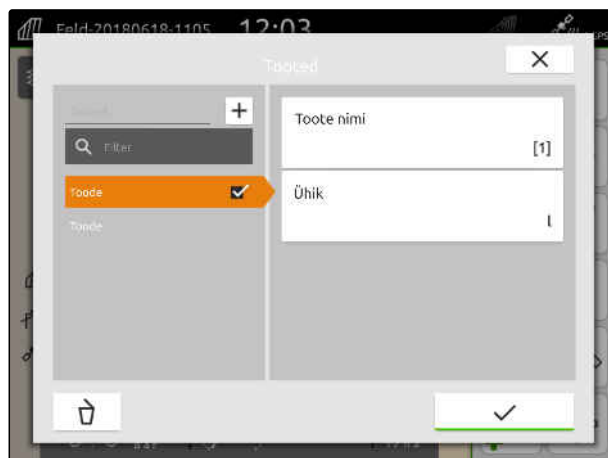
CMS-I-00000306

6. Toote määramiseks, valige jaotises "Tooted" soovitud toode.

➔ Valitud tooted tähistatakse linnukesega.

7. Kinnitage valikuga .


➔ Valitud tooted on määratakse tellimuse ja seadme normväärtuse vastuvõtja juurde.

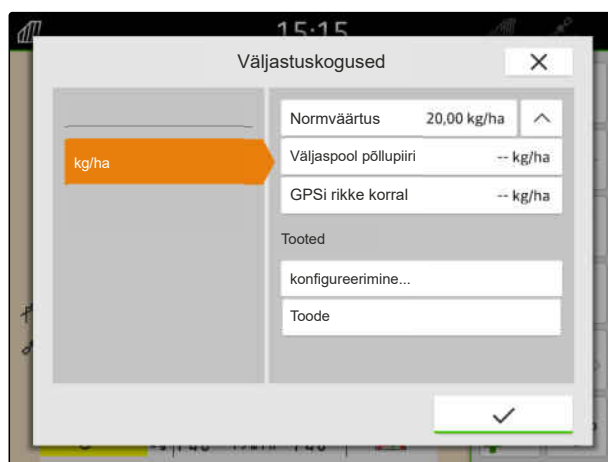


CMS-I-00000306

8. Toodete normväärtuse muutmiseks, valige jaotises "Tooted" soovitud toode.

9. Sisestage normväärtus.

10. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00007246


19.7.4 Klientide haldamine

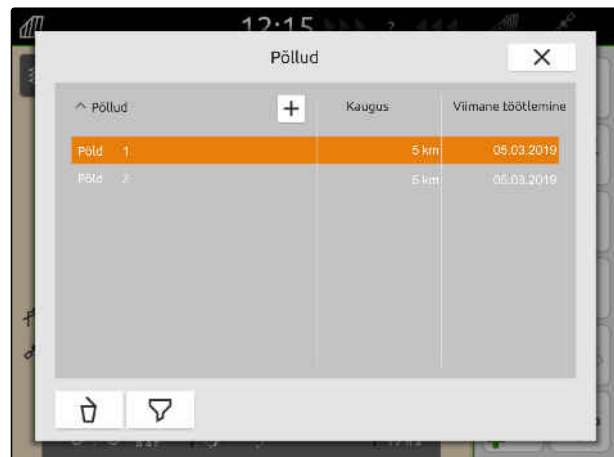
CMS-T-00000335-G.1



EELDUSED

- ✓ Tellimuse andmed imporditud, vt lk 88 või põld loodud, vt lk 85
- ✓ Tellimus loodud; vt lk 93 või tellimuse andmetega imporditud

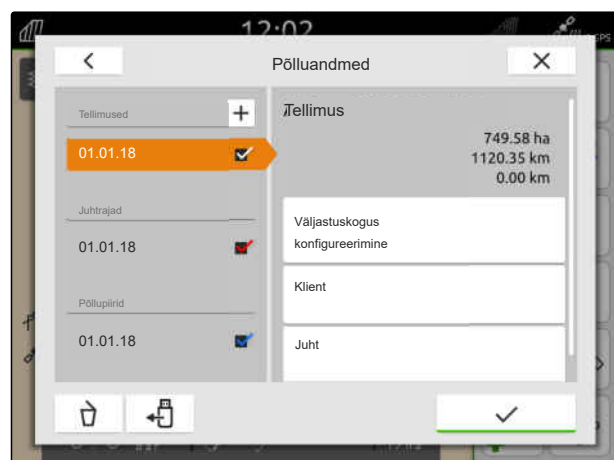
1. Valige töömenüüs .
2. Valige põld.





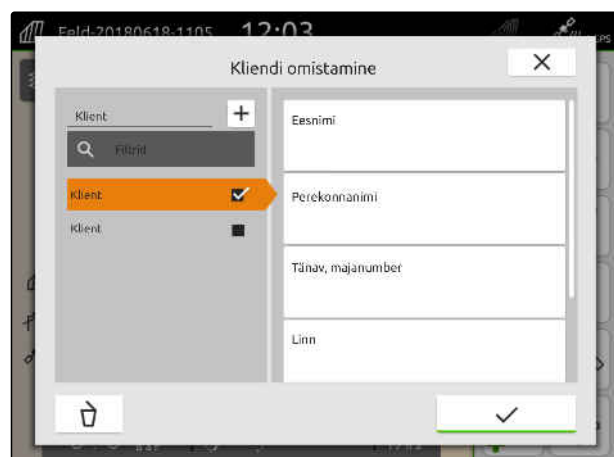
JUHIS

Kliendi loomiseks tuleb luua ja valida vabalt valitud tellimus. Loodud kliente saab siis määrata iga tellimuse juurde.

3. Valige jaotises "Tellimused" vabalt valitud tellimus.
4. Valige "Klient".



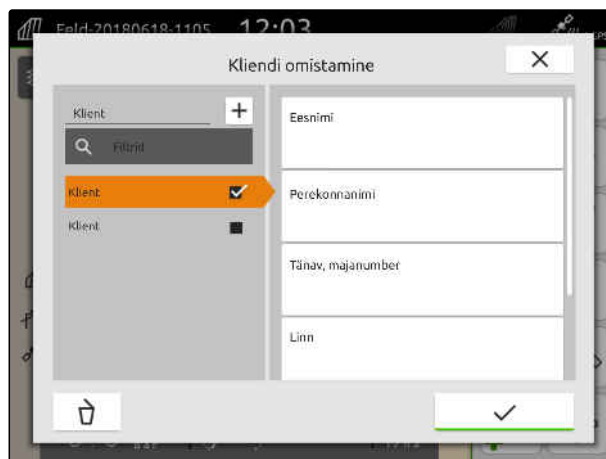
5. Uue kliendi loomiseks, Valige .
6. Sisestage kliendiandmed.
7. Kinnitage valikuga .



8. Tellimuse määramiseks kliendi juurde, valige soovitud klient.

➔ Valitud klient tähistatakse linnukesega.

9. Kinnitage valikuga ✓.



19.7.5 Juhtide haldamine

CMS-T-00000338-G.1

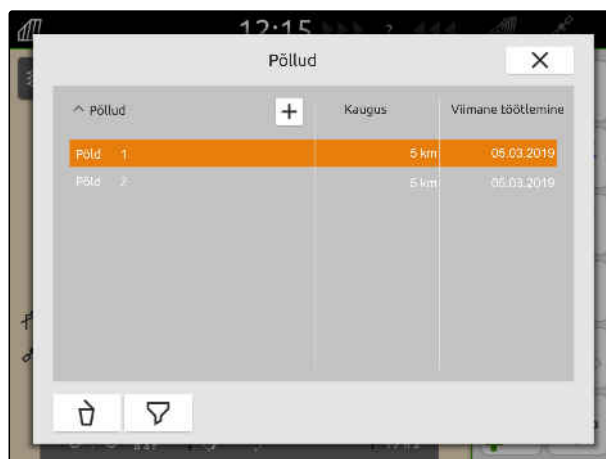


EELDUSED

- ☑ Tellimuse andmed imporditud, vt lk 88 või põld loodud, vt lk 85
- ☑ Tellimus loodud; vt lk 93 või tellimuse andmetega imporditud

1. Valige töömenüüs 📄.

2. Valige põld.

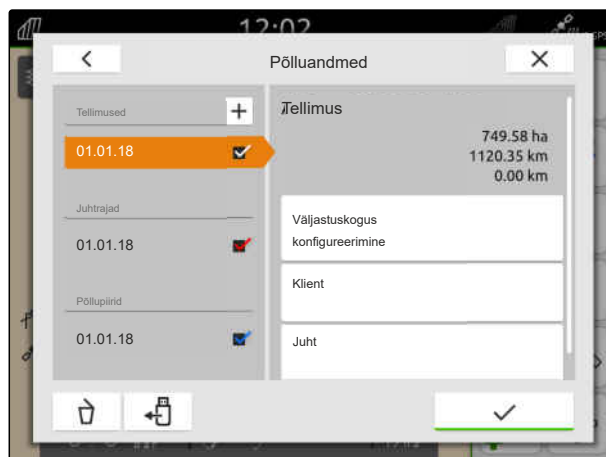


JUHI

Juhi loomiseks tuleb luua ja valida vabalt valitud tellimus. Loodud juhti saab siis määrata iga tellimuse juurde.

3. Valige jaotises "Tellimused" vabalt valitud tellimus.


4. Valige "Juht".

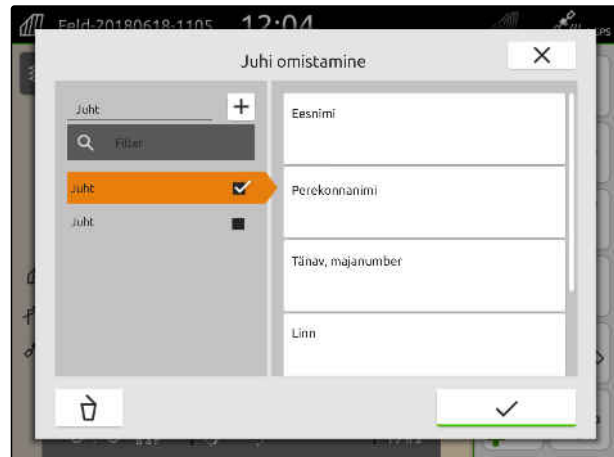


5. Uue juhi loomiseks,

Valige .


6. Sisestage juhi andmed.

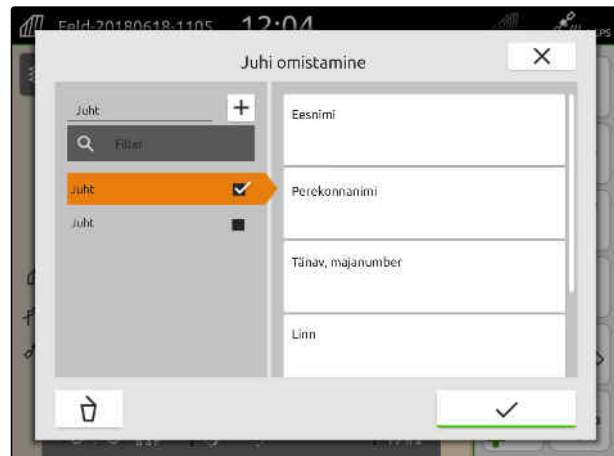
7. Kinnitage valikuga .



8. Tellimuse määramiseks juhi juurde, valige soovitud juht.

➔ Valitud juht tähistatakse linnukesega.

9. Kinnitage valikuga .



19.8 Tellimuse andmete eksportimine PDF-failina

CMS-T-00003637-D.1

Aktuaalse tellimuse andmeid saab PDF-failina salvestada USB-mälupulgale.

PDF-failis sisalduvad järgnevad tellimuse andmed:

- Tellimuse kokkuvõte
- Tellimuse üksikasjad
- Seadme üldväärtused
- Väljastuskoguse üksikasjad ühe normväärtuse vastuvõtja kohta
- Kattekaardi kujutis ühe normväärtuse vastuvõtja kohta



EELDUSED

- ✓ USB-mälupulk ühendatud
- ✓ Soovitud tellimus põlluandmetesse laaditud; vt lk 83

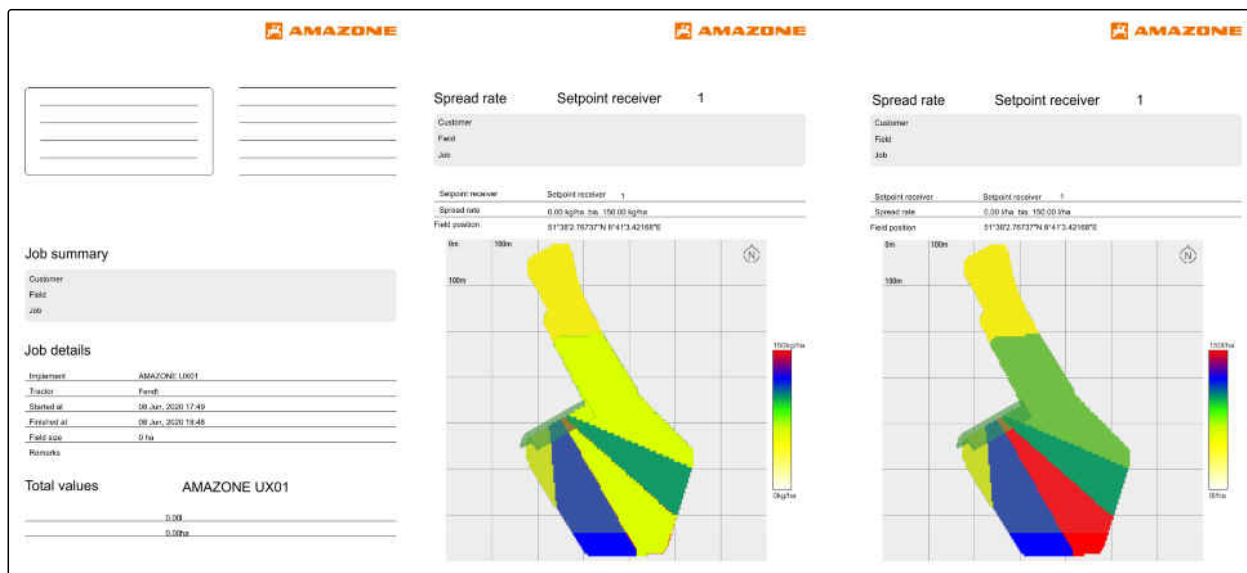
1. Avage kiirstardimenüü.

2. valige .



CMS-I-00000278

➔ Tellimuse andmed salvestatakse kaustas "PDF_Export" USB-mälupulgale. PDF-faili nimeks on ekspordi kuupäev ja kellaaeg ning samuti põllunimi ja tellimuse nimi.



CMS-I-00004117

Sektsioonide lülituse kasutamine

20

CMS-T-00000189-J.1

20.1 Ülekattumuse seadistamine

CMS-T-00000286-H.1

20.1.1 Kattumuse kindlaksmääramine sõidusuunas

CMS-T-00000287-H.1

Ülekattumus sõidusuunas näitab, kui kaugele võivad sektsioonid sõidusuunas üle piiri ulatuda enne, kui need sektsioonid välja lülitatakse. Ülekattumus sõidusuunas takistab tühikute tekkimist põllupeenra ja ridade või töödeldud pindade vahel.

Sõidusuunas ülekattumust saab eraldi seadistada sektsioonide sisselülitamiseks ja väljalülitamiseks.

Piirid kattumuse jaoks sõidusuunas:

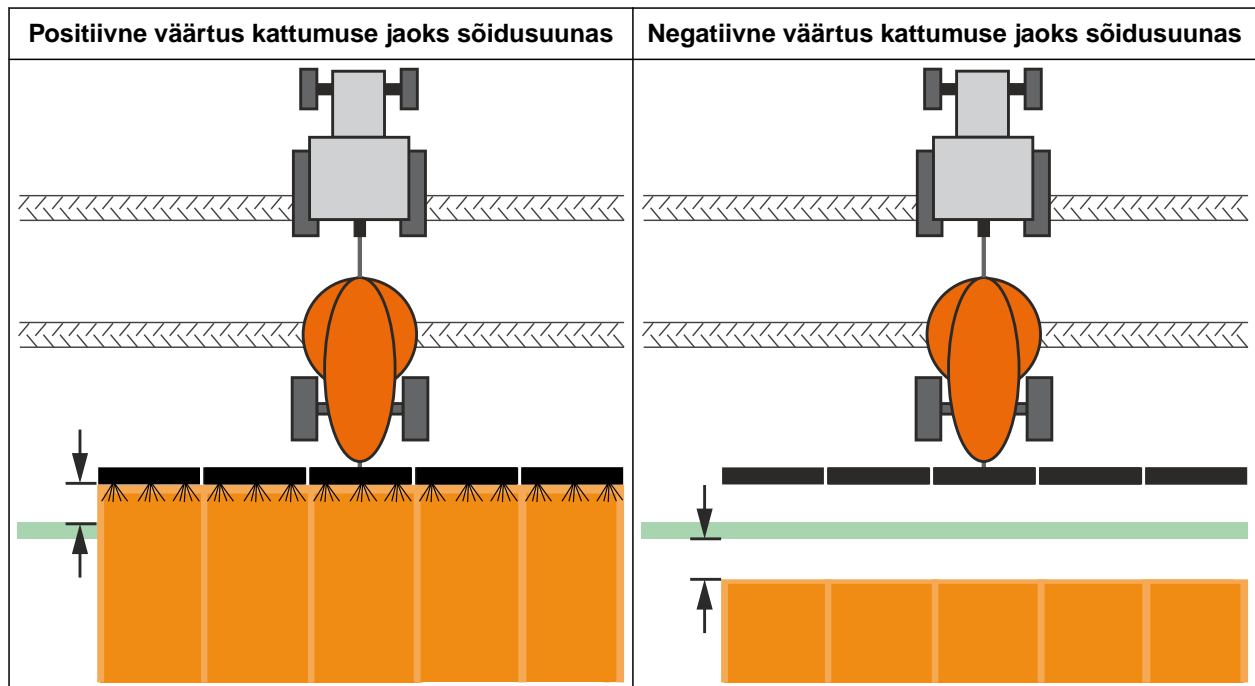
- Piir töötlemata pindala ja töödeldud pindala vahel
- Põllupeenra piir



JUHIS


Nõuetekohase kattumuse jaoks sõidusuunas kehtib järgnev:

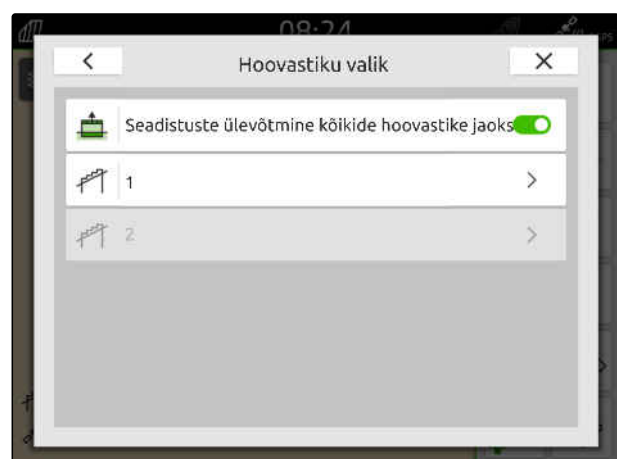
- Nõuetekohaseid ilma kattumuseta lülitusaegu tuleb seadme juhtsüsteemis seadistada.
- Kui on ette nähtud tühik põllupeenra ja ridade või töödeldud pindade vahel, saab ülekattumuse jaoks sõidusuunas sisestada ka negatiivse väärtuse.



EELDUSED

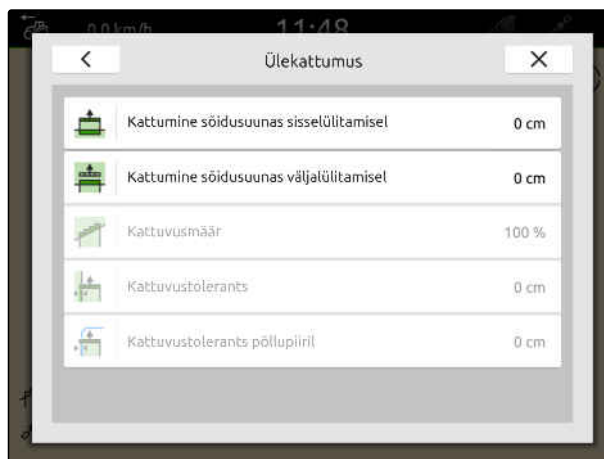
- ☉ Litsents "GPS-Switch basic" või "GPS-Switch pro" jaoks saadaval

- Valige töömenüüs  > "Ülekattumuse seadistused".
 - ➔ Kui ühendatud seade toetab MultiBoomi, kuvatakse hoovastiku valik.
 - ➔ Kui ühendatud seadmel on ainult üks hoovastik, siis jäetakse hoovastiku valik vahele.
- Kui ülekattumuse seadistused tuleb üle võtta kõikide hoovastike jaoks, aktiveerige "Seadistuste ülevõtmine kõikide hoovastike jaoks".
 - ➔ Kui "Seadistuste ülevõtmine kõikide hoovastike jaoks" on aktiveeritud, saab valida ainult esimese hoovastiku.
- Valige loendist hoovastik.



CMS-I-00004943

4. Valige "Kattumus sõidusuunas sisselülitamisel".
5. Sisestage väärtus -1000 cm ja 1000 cm vahel.
6. Kinnitage valikuga ✓.
7. Valige "Ülekattumus sõidusuunas väljalülitamisel".
8. Sisestage väärtus -1000 cm ja 1000 cm vahel.
9. Kinnitage valikuga ✓.



CMS-I-00000198

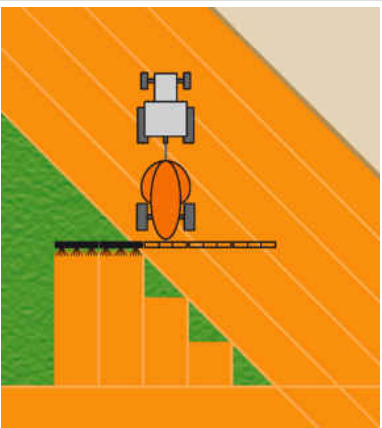
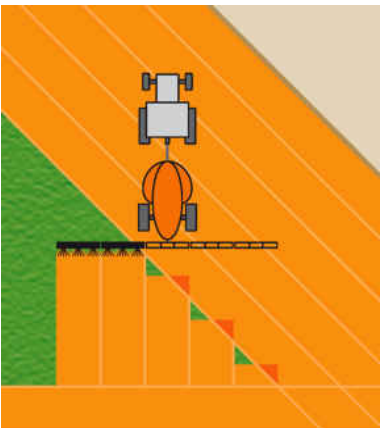
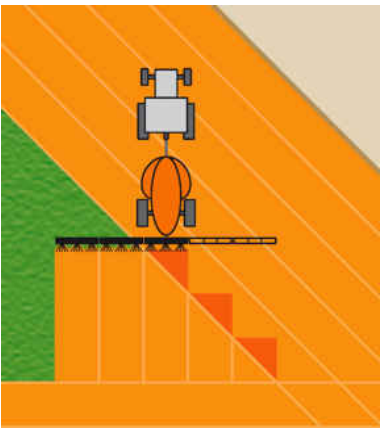
20.1.2 Kattuvusmäära kindlaksmääramine


CMS-T-00000288-H.1

Kattuvusmäär määrab kindlaks, mitme protsendi võrra võib sektsioon üle piiri ulatuda enne, kui sektsioon lülitatakse välja. Seadistatud kattuvusmäära kuvatakse kaardivaates.

Piirid kattuvusmäära jaoks:

- Piir töötlemata pindala ja töödeldud pindala vahel
- Põllupeenra piir

Võimalikud seadistused	Selgitus	Joonis
0%	Sektsioonid lülitatakse enne ülekattumuse tekkimist välja.	
50%	Sektsioonid lülitatakse välja, kui sektsioonid ulatuvad poole võrra üle piiri.	
100%	Sektsioonid lülitatakse välja, kui sektsioonid ulatuvad täielikult üle piiri.	

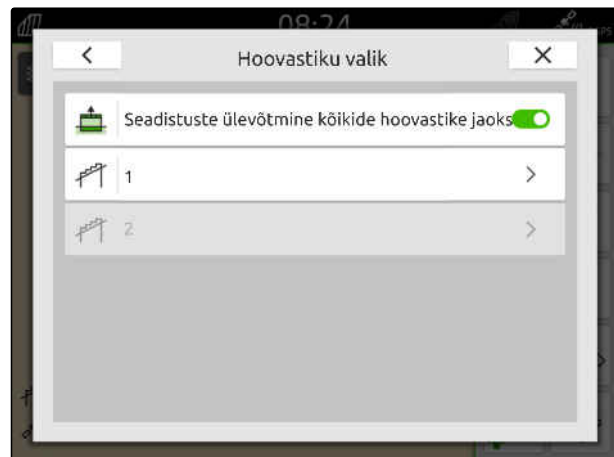
 **EELDUSED**

☑ Litsents "GPS-Switch basic" või "GPS-Switch pro" jaoks saadaval

1. Valige töömenüüs  > "Ülekattumuse seadistused".

➔ Kui ühendatud seade toetab MultiBoomi, kuvatakse hoovastiku valik.

- ➔ Kui ühendatud seadmel on ainult üks hoovastik, siis jäetakse hoovastiku valik vahele.
2. Kui ülekattumuse seadistused tuleb üle võtta kõikide hoovastike jaoks, aktiveerige "Seadistuste ülevõtmine kõikide hoovastike jaoks".
- ➔ Kui "Seadistuste ülevõtmine kõikide hoovastike jaoks" on aktiveeritud, saab valida ainult esimese hoovastiku.
3. Valige loendist hoovastik.



CMS-I-00004943

4. Valige "Kattuvusmäär".
5. Valige protsendimäär.
6. Kinnitage valikuga ✓.



CMS-I-00000199

20.1.3 Kattuvustolerantsi kindlaksmääramine

CMS-T-00000289-H.1

Kattuvustolerants määrab kindlaks, kui kaugelt võivad välimised sektsioonid ulatuda töödeldud pindalale enne, kui need sektsioonid lülitatakse välja. Kattuvustolerants väldib, et välimisi sektsioone lülitatakse paralleelse sõitmise puhul pidevalt sisse ja välja, kui sektsioonid riivavad piiri.

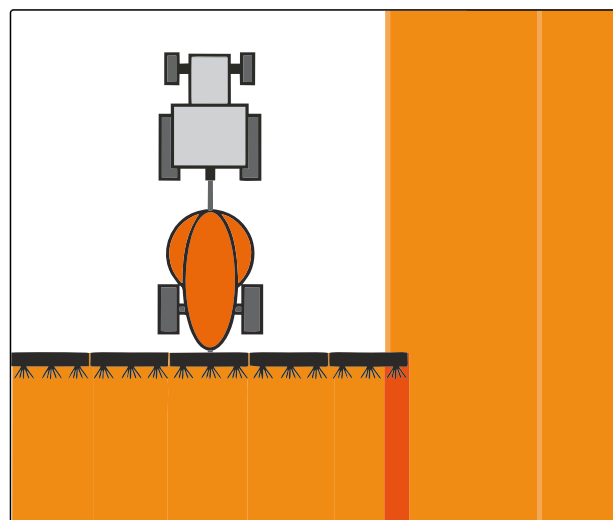
Kattuvustolerantsi piirid:

- Piir töötlemata pindala ja töödeldud pindala vahel
- Põllupeenra piir



JUHIS

Kattuvustolerants rakendub ainult siis, kui kattuvusmäär on kindlaks määratud väärtustele 0 % või 100 %; vt lk 104.




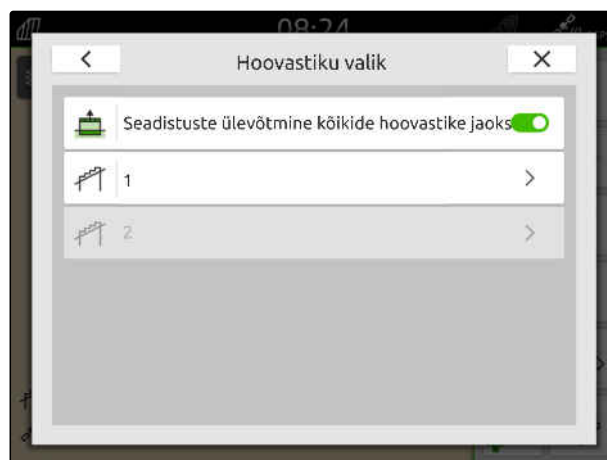
CMS-I-000594




EELDUSED

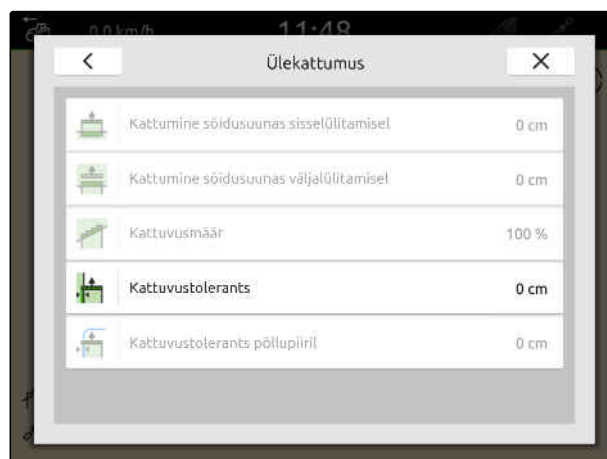
- ☑ Litsents "GPS-Switch basic" või "GPS-Switch pro" jaoks saadaval

1. Valige töömenüüs  > "Ülekattumuse seadistused".
 - ➔ Kui ühendatud seade toetab Multi Boomi, kuvatakse hoovastiku valik.
 - ➔ Kui ühendatud seadmel on ainult üks hoovastik, siis jäetakse hoovastiku valik vahele.
2. Kui ülekattumuse seadistused tuleb üle võtta kõikide hoovastike jaoks, aktiveerige "Seadistuste ülevõtmine kõikide hoovastike jaoks".
 - ➔ Kui "Seadistuste ülevõtmine kõikide hoovastike jaoks" on aktiveeritud, saab valida ainult esimese hoovastiku.
3. Valige loendist hoovastik.



CMS-I-00004943

4. Valige "Kattuvustolerants".
5. Sisestage soovitud väärtus.
6. Kinnitage valikuga .

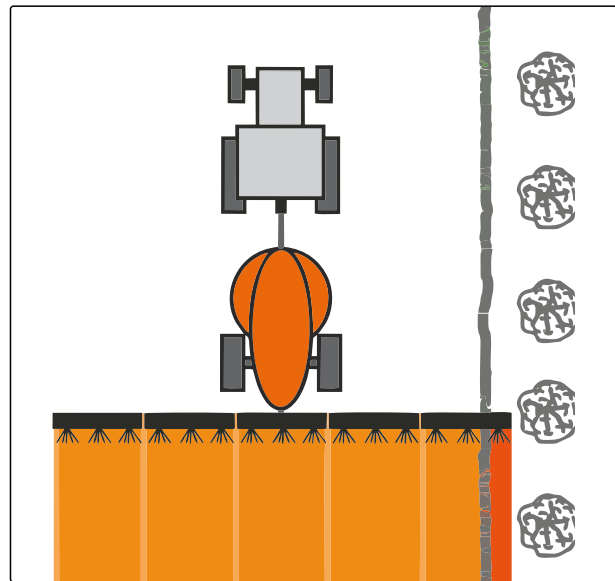


CMS-I-00000200

20.1.4 Kattuvustolerantsi kindlaksmääramine põllupiiril

CMS-T-00000290-H.1

Kattuvustolerants põllupiiril määrab kindlaks, kui kaugele võivad välimised sektsioonid ulatuda üle põllupiiri enne, kui sektsioonid lülituvad välja. Kattuvustolerants põllupiiril väldib, et välimisi sektsioone lülitatakse põllupiiri juures pidevalt sisse ja välja, kuna sektsioonid riivavad põllupiiri.




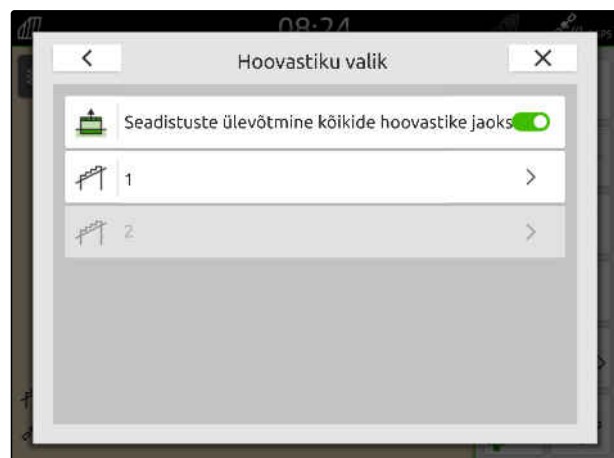
CMS-I-001467



EELDUSED

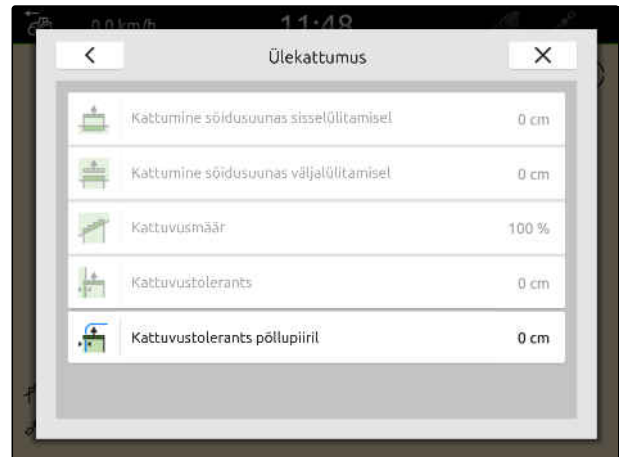
- ☑ Litsents "GPS-Switch basic" või "GPS-Switch pro" jaoks saadaval

1. Valige töömenüüs  > "Ülekattumuse seadistused".
 - ➔ Kui ühendatud seade toetab MultiBoomi, kuvatakse hoovastiku valik.
 - ➔ Kui ühendatud seadmel on ainult üks hoovastik, siis jäetakse hoovastiku valik vahele.
2. Kui ülekattumuse seadistused tuleb üle võtta kõikide hoovastike jaoks, aktiveerige "Seadistuste ülevõtmine kõikide hoovastike jaoks".
 - ➔ Kui "Seadistuste ülevõtmine kõikide hoovastike jaoks" on aktiveeritud, saab valida ainult esimese hoovastiku.
3. Valige loendist hoovastik.



CMS-I-00004943

4. Valige "Kattuvustolerants põllupiiril".
5. Sisestage väärtus 0 cm ja 150 cm vahel.
6. Kinnitage valikuga ✓.



CMS-I-00000201

20.2 Salvestamise käivitamine

CMS-T-00000264-I.1

Kui salvestamine on käivitatud ja sektsioonid on sisse lülitatud, salvestab AmaTron 4 töödeldud pindala positsiooniandmed. Töödeldud pindalad kuvatakse kaardivaates roheliselt.

Salvestatakse järgmisi andmeid:

- Töödeldud pindala
- Põllupiirid
- Takistused
- Põllupeenar
- Juhtrajad



JUHIS

Korrektuursignaali puudumisel korrigeerib vastuvõetavat signaali ainult üks tarkvara. Korrigeeritud signaali kättesaadavuseni võib kuluda 5 minutit.

Kui korrigeeritud signaal ei ole kättesaadav, kujutatakse töödeldavat pinda kaardivaates kollasena. Kui korrigeeritud signaal on kättesaadav, kujutatakse töödeldavat pinda rohelisena.

Järgnev tabel näitab ülevaadet sektsioonide olekust ja sektsioonide juurdekuuluvaid värve seadme sümbolil.

Sektsioonide automaatse lülitamisega seade	
Sektsioonide olek	Sektsiooni värv seadme sümbolil
Seade ei ole tööasendis	Hall
Salvestamine seisatud, sektsioon manuaalselt välja lülitatud	Oranž
Salvestamine seisatud, sektsioon manuaalselt sisse lülitatud	Roheline
Sektsioon sektsioonide automaatse lülitamise kaudu välja lülitatud	Oranž
Sektsioon sektsioonide automaatse lülitamise kaudu sisse lülitatud	Roheline
Sektsioon sektsioonide automaatse lülitamise kaudu sisse lülitatud, sektsioon ei saavutanud normväärtust	Kollane
Salvestamine käivitatud, sektsioon manuaalselt seisatud	Punane



JUHIS

Kui seadme sektsioone lülitatakse manuaalselt, siis antakse seadme sümbolis sektsioonide värvide kaudu lülitussoovitus.

Sektsioonide manuaalse lülitamisega seade	
Lülitussoovitus	Sektsiooni värv seadme sümbolil
Sektsioon väljas	Oranž
Sektsioon sees	Roheline



EELDUSED

- ✓ ISOBUS konfigureeritud, vt lk 43
- ✓ GPS-signaal olemas
- ✓ Õige traktor valitud, vt lk 65
- ✓ Õige seade valitud, vt lk 54
- ✓ Ülekattumus seadistatud, vt lk 102
- ✓ Litsents "GPS-Switch basic" või "GPS-Switch pro" jaoks saadaval

Sektsioonide automaatsel lülitamisel:

- ✓ Seade automaatse sektsioonide lülituse jaoks konfigureeritud

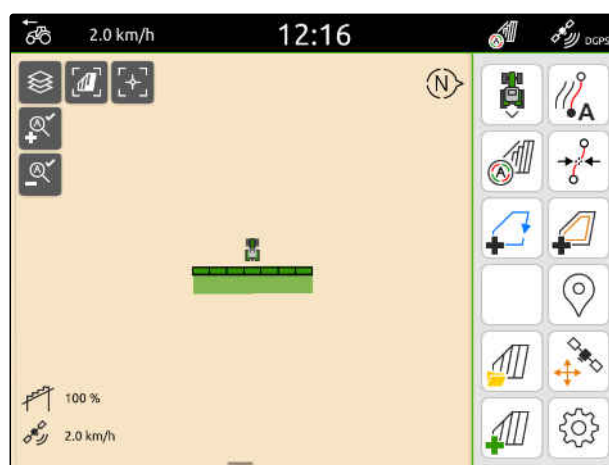
- Kui ühendatud tööseade toetab automaatset sektsioonide lülitust,

valige töömenüüs .

või

kui ühendatud tööseadme sektsioone lülitatakse käsitsi,

valige töömenüüs .



CMS-I-00000132

20.3 Salvestamise lõpetamine

CMS-T-00000265-B.1

- Kui ühendatud tööseade toetab automaatset sektsioonide lülitust,

lülitage seadme juhtsüsteemi kaudu kõik sektsioonid välja

või

peatage

või

kui ühendatud tööseadme sektsioone lülitatakse käsitsi,

valige töömenüüs .

Põllupiiride kasutamine

21

CMS-T-00001745-G.1

21.1 Põllupiiri loomine

CMS-T-00000298-H.1

AmaTron 4 saab töödeldud pindalast luua põllupiiri. Põllupiiri alusel saab AmaTron 4 arvutada põllu suuruse. Põllu suurusest tuleneb töödeldud pindala ja töötlemata pindala. Kui kasutatakse automaatset sektsioonide lülitust, siis seiskub väljastamine põllupiiril.

Kui põllupiir tuleb luua ilma pinda tegelikult töötlemata, siis saab töödeldud pinna AmaTron 4 peal uuesti kustutada.

Kui ISOBUS-laotur on ühendatud, luuakse põllupiiri sisse automaatselt turvatsoon. Kui ISOBUS-laoturiga sõidetakse turvatsooni, siis lülituvad sektsioonid välja. Sellega välditakse üle põllupiiri laotamist. Turvatsooni saab põllupiiri konfiguratsiooni kaudu inaktiveerida.

Uue põlvkonna AMAZONE'i külvikute puhul aktiveeritakse piiriäärsel laotamisel automaatselt turvatsoon.



EELDUSED

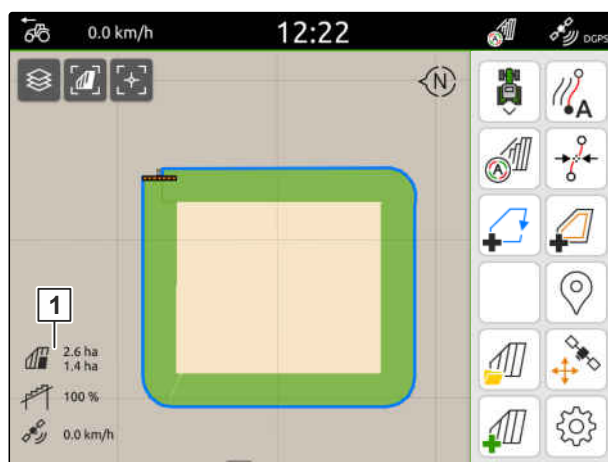
- ☑ Litsents "GPS-Switch basic" või "GPS-Switch pro" jaoks saadaval
- ☑ Põlluäär täielikult töödeldud

1. Valige töömenüüs .



CMS-I-00000215

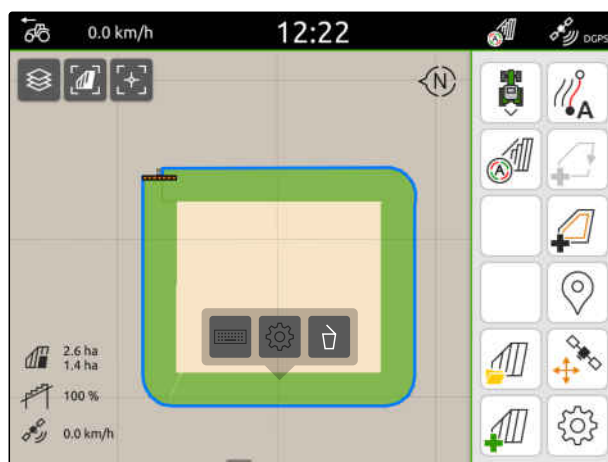
➔ Põllupiir luuakse töödeldud pindala ümber.
Töödeldud pindala ja ülejäänud pindala suurused
kuvatakse kaardil: 1



CMS-I-00000217

2. Töödeldud pindala kustutamiseks,
puudutage töödeldud pindala.

3. valige .



CMS-I-00003261

4. *Keelutsoonide loomiseks,*
vt lk 114.
5. *Põllupiiri konfigureerimiseks,*
vt lk 116

21.2 Keelutsoonide loomine

CMS-T-00013057-A.1

Keelutsoonidega saab tähistada põllul piirkondi, mida ei ole vaja või ei tohi töödelda. Keelutsoonidel on oma piir. Kui luuakse keelutsoonid ja põllupiiri ei ole veel olemas, luuakse automaatselt põllupiir. Keelutsoonide piirid luuakse põllupiiri sisse mittetöödeldavate pindade ümber.

Keelutsooni suurus peab olema vähemalt 10 m².

Kui ISOBUS-laotur on ühendatud, luuakse keelutsoonide ümber automaatselt turvatsoonid. Kui ISOBUS-laoturiga sõidetakse turvatsooni, siis lülituvad sektsioonid välja. Sellega välditakse keelutsoonide sisse laotamist. Turvatsooni saab põllupiiri konfiguratsiooni kaudu inaktiveerida.

Uue põlvkonna AMAZONE'i külvikute puhul aktiveeritakse piiriäärsel laotamisel automaatselt turvatsoon.



EELDUSED

- ✓ Põld täielikult töödeldud
- ✓ Vähemalt 10 m² suurune töötlemata pind on töödeldud pinna sees olemas

1. Puudutage töödeldud pindala.

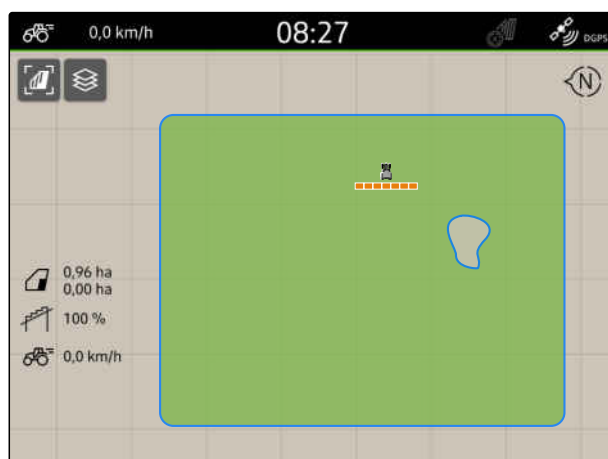
2. valige .




CMS-I-00008351

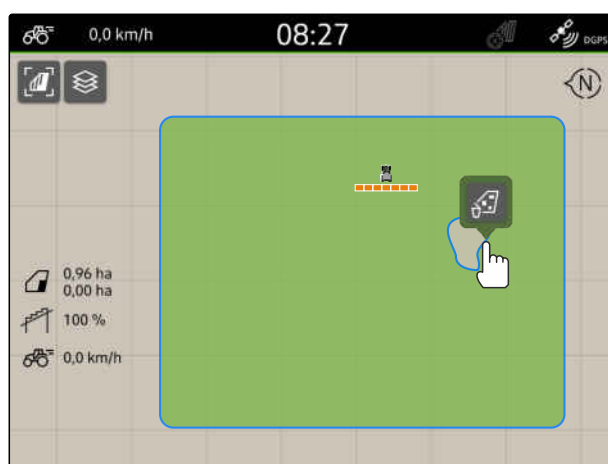
➔ Kui põllupiiri veel ei ole, siis määratakse põllupiir.

➔ Keelutsoonide piirid luuakse põllupiiri sisse mittetöödeldavate pindade ümber.



CMS-I-00008350

3. *Keelutsooni kustutamiseks,*
puudutage keelutsooni ja valige .




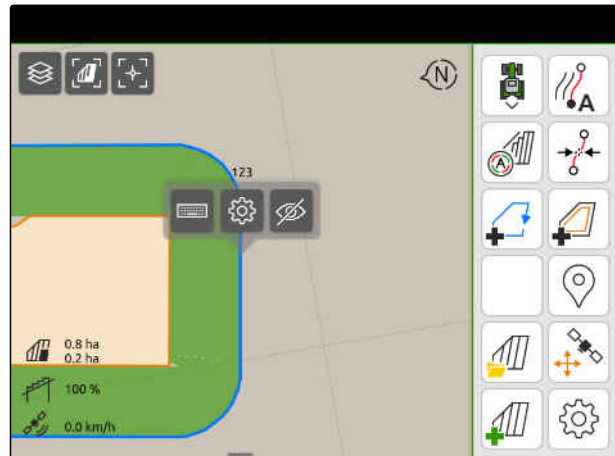
CMS-I-00008349

21.3 Põllupiiri peitmine

CMS-T-00000308-G.1

Kui põllupiirid peidetakse, siis ei kuvata põllupiire enam kaardivaates. Peidetud põllupiirid jäävad põlluandmetesse salvestatuks ja neid saab uuesti laadida.

1. Puudutage põllupiiri.
2. valige .
3. *Põllupiiride uuesti laadimiseks, vt lk 83.*



CMS-I-00001053

21.4 Põllupiiride konfigureerimine


CMS-T-00013056-A.1

21.4.1 Turvatsooni inaktiveerimine

CMS-T-00013058-A.1

Kui ISOBUS-laotur on ühendatud, luuakse põllupiiride sisse ja keelutsoonide ümber automaatselt turvatsoonid. Kui ISOBUS-laoturiga sõidetakse turvatsooni, siis lülituvad seksioonid välja. Sellega välditakse üle põllupiiri või keelutsooni sisse laotamist. Keelutsoone saab inaktiveerida.

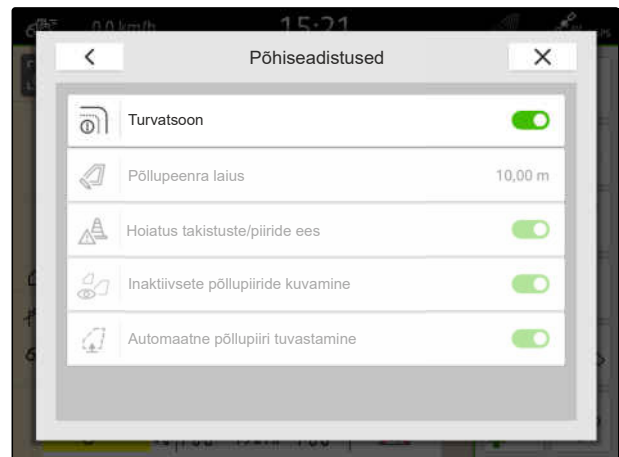
Uue põlvkonna AMAZONE'i külvikute puhul inaktiveeritakse piiriäärsel laotamisel automaatselt turvatsoonid.

1. Valige töömenüüs  > "Põllupiir".

2. "Turvatsoon" aktiveerimine

või

"Turvatsoon" inaktiveerimine.



CMS-I-00008327


21.4.2 Hoiatuste aktiveerimine takistuste ja piiride ees

CMS-T-00000225-G.1

Hoiatusi kuvatakse ülemises ekraaniservas ja antakse akustiline signaal.

Kui hoiatused on aktiveeritud, siis antakse järgmiste sündmuste korral hoiatused:

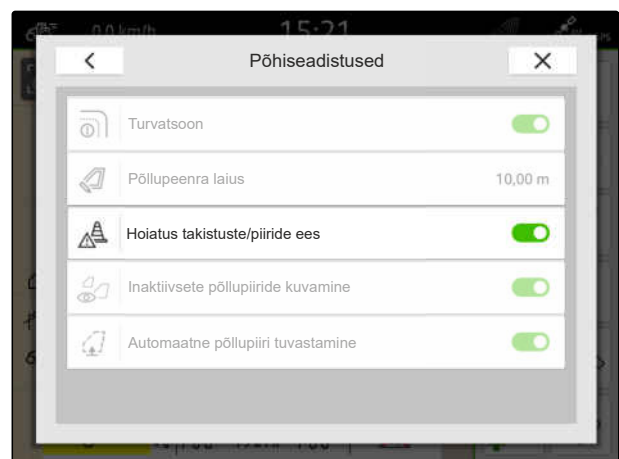
- Põllupiirile lähenemine
- Takistusele lähenemine

1. Valige töömenüüs  > "Põllupiir".

2. "Hoiatus takistuste/piiride ees" aktiveerimine

või

"Hoiatus takistuste/piiride ees" inaktiveerimine.




CMS-I-00000189

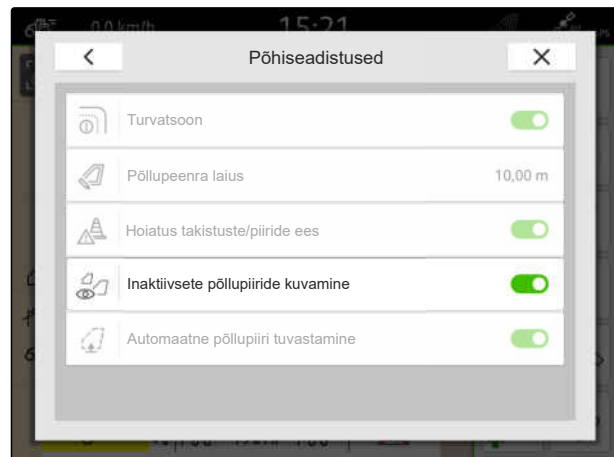
21.4.3 Inaktiivsete põllupiiride kuvamine

CMS-T-00013059-A.1

Kui see funktsioon on aktiveeritud, kuvatakse inaktiivseid põllupiire kaardivaates peenikese, halli joonena.

1. Valige töömenüüs  > "Põllupiir".
2. "Inaktiivsete põllupiiride kuvamine" aktiveerimine
või

"Inaktiivsete põllupiiride kuvamine"
inaktiveerimine.



CMS-I-00008328

21.4.4 Automaatse põllupiiri tuvastamise aktiveerimine


CMS-T-00003639-C.1

Kui automaatne põllupiiri tuvastamine on aktiveeritud, siis tuvastab AmaTron 4 automaatselt, kas mõni salvestatud põld on lähedal. Sellisel juhul saab siis põllu töötlemiseks laadida selle põllu andmeid. Kui funktsioon on inaktiveeritud, tuleb põld töötlemiseks valida välja manuaalselt.



EELDUSED

- ☑ Litsents "GPS-Maps&Docs'i" jaoks saadaval

1. Valige töömenüüs  > "Põllupiir".
2. "Automaatne põllupiiri tuvastamine" aktiveerimine
või

"Automaatne põllupiiri tuvastamine"
inaktiveerimine.



CMS-I-00008291

Virtuaalse põllupeenra kasutamine

22

CMS-T-00001746-H.1

22.1 Virtuaalse põllupeenra loomine

CMS-T-00000300-I.1


Virtuaalse põllupeenraga saab kaardivaates kindlaks määrata reaalsel põllupeenart. Põllupeenra piirkonda saab selliselt ülejäänud põllust sõltumatult töödelda. Sektsioone lülitatakse põllupeenra piiril.

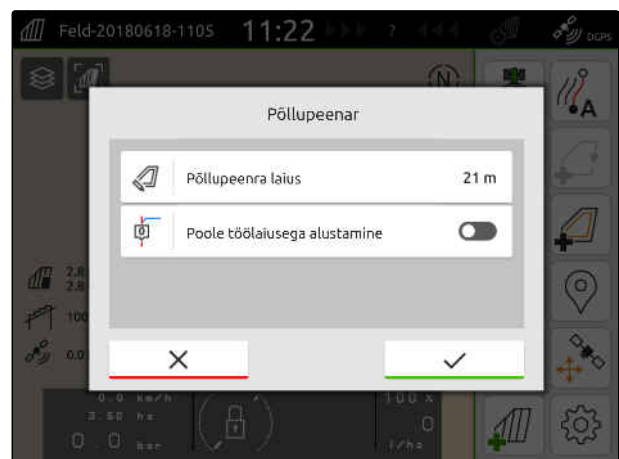
Virtuaalsel põllupeenral luuakse automaatselt juhtrajad.



EELDUSED

- ☑ Litsents "GPS-Switch basic" või "GPS-Switch pro" jaoks saadaval
- ☑ Põllupiir loodud, vt lk 112

1. Valige töömenüüs  .
2. Sisestage põllupeenra laius.



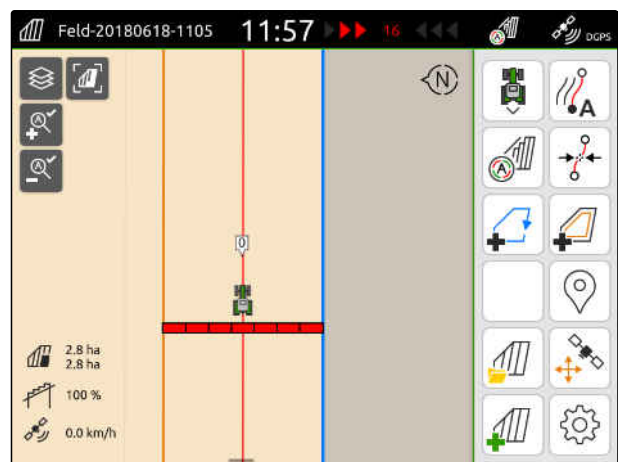
CMS-I-00000219

Kui alustatakse poole töölaieuga, asub esimene juhtrada "0" põllupiiril ja teine juhtrada ühe töölaieuse võrra põllupiirist seespool.



CMS-I-00000221

Kui alustatakse täieliku töölaieuga, asub esimene juhtrada "0" poole töölaieuse võrra põllupiirist seespool.



CMS-I-00000220

3. *Esimese juhtraja loomiseks põllupiiril, tuleb aktiveerida "Poole töölaieusega alustamine"*

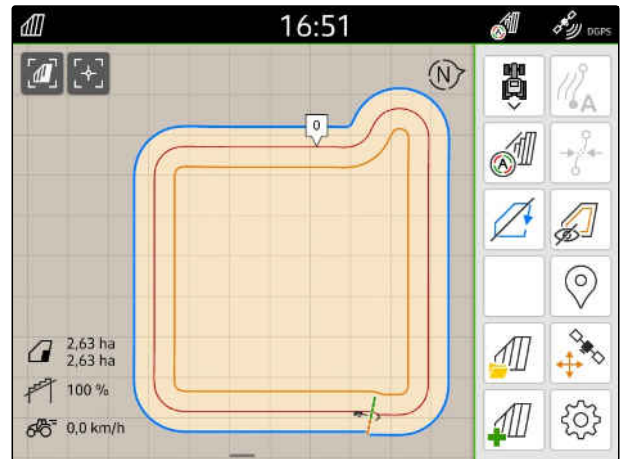
või

esimese juhtraja loomiseks poole töölaieuse võrra põllupiirist seespool, tuleb inaktiveerida "Poole töölaieusega alustamine".

4. Kinnitage valikuga ✓.


➔ Peale virtuaalse põllupeenra määramist kuvatakse põllupeenar halli pinnana põllupiiri sees.

Väljastuse käivitamiseks virtuaalse põllupeenra sees ja juhtradade kasutamiseks virtuaalse põllupeenra sees tuleb virtuaalne põllupeenar vabaks lülitada.




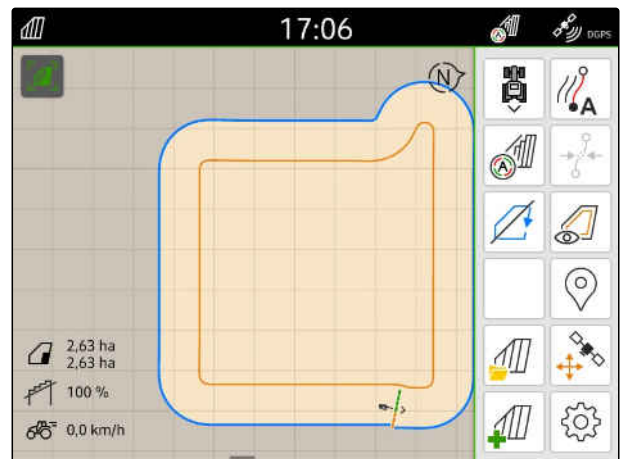
CMS-I-00009412

5. Virtuaalse põllupeenra vabaks lülitamiseks,

valige töömenüüs .


6. Juhtradade peitmiseks virtuaalse põllupeenra sees,

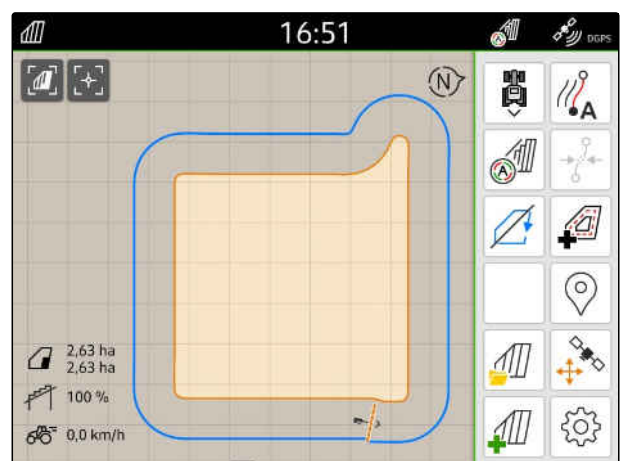
valige töömenüüs .



CMS-I-00009411

7. Virtuaalse põllupeenra blokeerimiseks,


valige töömenüüs .



CMS-I-00009413


22.2 Virtuaalse põllupeenra töötlemine

CMS-T-00000309-G.1

1. Puudutage virtuaalset põllupeenart.
2. *Virtuaalse põllupeenra kustutamiseks,*
valige 


või

et muuta põllupeenra laiust,

sisestage töömenüüs valikus  > "Põllupiir" >
"Põllupeenra laius" soovitud põllupeenra laius

või

et nihutada esimest juhtrada,

tuleb töömenüüs valikus  > "Paralleelne
sõitmine" aktiveerida või inaktiveerida "Poole
töölaiusega alustamine".



CMS-I-00000315

Takistuse märgistamine

23

CMS-T-00000299-G.1

Kui põllul on takistusi nagu veesilmad, elektrimastid, kivid või puud, siis saab neid takistusi AmaTron 4 kaardil märgistada. Kui sõiduk liigub takistuse suunas, siis antakse hoiatus ja suunitakse sõiduki sümbolile.

Hoiatust antakse ainult juhul, kui hoiatused on seadistustes aktiveeritud; vt lk 117.


Kaarti suunitakse ainult siis, kui autosuum on aktiveeritud, vt lk 69.

Märgistatud takistust saab GPS-kõrvalekalde korrektouriks kasutada, vt lk 75.

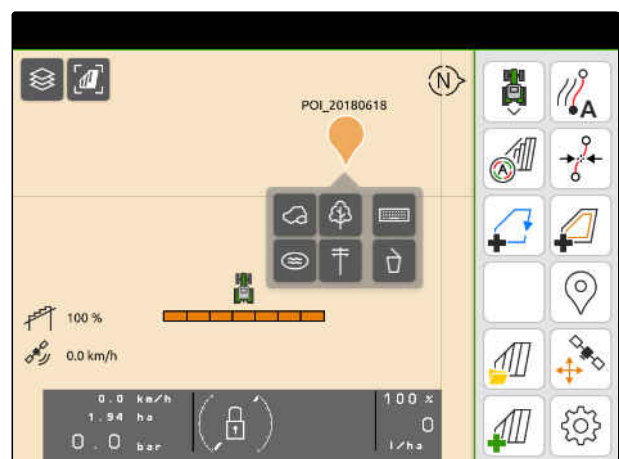
EELDUSED

- ☑ Litsents "GPS-Switch pro" jaoks saadaval



1. Sõitke sõidukiga takistuse juurde.
2. *Kui märgistatud takistust tuleb GPS-kõrvalekalde korrektouriks kasutada, märgistage sõiduki suund ja sõiduki asend.*

3. Valige töömenüüs .

➔ Kaardil kuvatakse takistuse sümbol.



CMS-I-00000222

4. Nihutage takistuse sümbol näpuga soovitud positsiooni.
5. *Kui kindla takistuse tüübi kohta tuleb lisada sümbol,*
valige soovitud sümbol.
6. *Kui on vaja takistuse sümbol ümber nimetada,*
sisestage jaotises  soovitud nimi.
7. *Kui on vaja takistuse sümbol kustutada,*
valige .
8. *Takistuse sümboli määramiseks,*
puudutage kaardil vabalt valitud kohta.

Paralleelsõiduabi kasutamine

24

CMS-T-00000190-J.1

24.1 Paralleelsõiduabi konfigureerimine

CMS-T-00000231-H.1

24.1.1 Juhtradade näidise valimine

CMS-T-00000293-H.1



AmaTron 4 abil saab salvestada erinevat liiki juhtradasid.

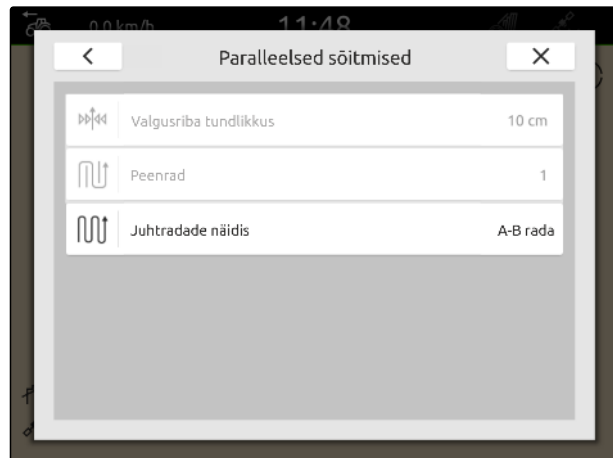
Olemasolevad juhtradade näidised	Selgitus	Joonis
A-B	Sirge juhtrada, mis määratakse 2 punkti vahele.	
tasandatud kontuur	Ebaregulaarne juhtrada, mis salvestatakse sõidu ajal 2 punkti vahel. Kontuure ühtlustatakse automaatselt.	



EELDUSED

- ✓ Litsents "GPS-Track" jaoks saadaval

1. Valige töömenüüs  > "Paralleelne sõitmine" > "Juhtradade näidis".
2. Valige soovitud juhtradade näidis.
3. Kinnitage valikuga .




CMS-I-00000207

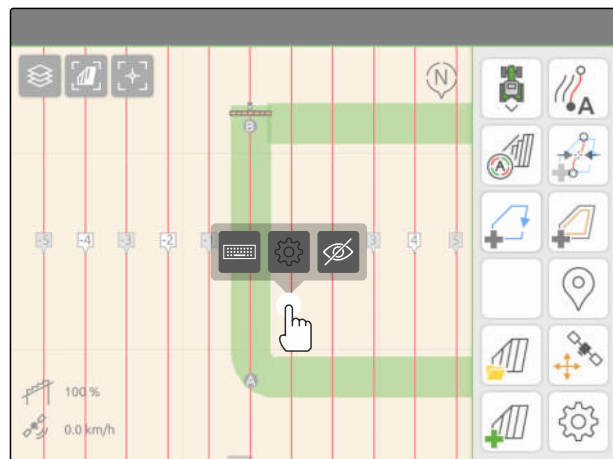
24.1.2 Juhtradade töötlemine

CMS-T-00007040-B.1

Kui luuakse juhtrajad, siis vastab juhtradade vahemik ühendatud seadme töölaiausele. Juhtradade vahemikku saab manuaalselt muuta.

Kui tuleb sõita juhtradadel ja sellest hoolitama peab töötlemisel tekkima ülekattumus või tühik, siis saab juhtradade ülekattumust muuta.

1. Puudutage juhtrada.
- ➔ Kuvatakse konfiguratsiooni lülitusnupud.
2. valige .



CMS-I-00004944

3. *Juhtradade vahemiku muutmiseks, aktiveerige "Manuaalne sisestus"*

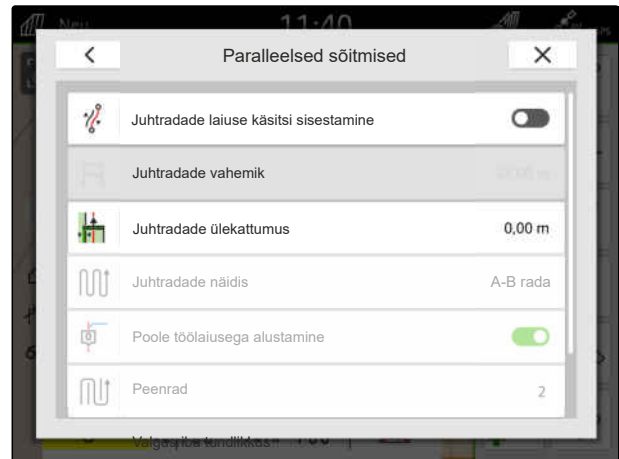
või

juhtradade ülekattumuse muutmiseks, inaktiveerige "Manuaalne sisestus"

Võimalikud sisestused juhtradade ülekattumuse jaoks:

- Positiivne väärtus: ülekattumus
- Negatiivne väärtus: tühik töötlemises

4. Sisestage soovitud juhtradade vahemik või soovitud ülekattumus.

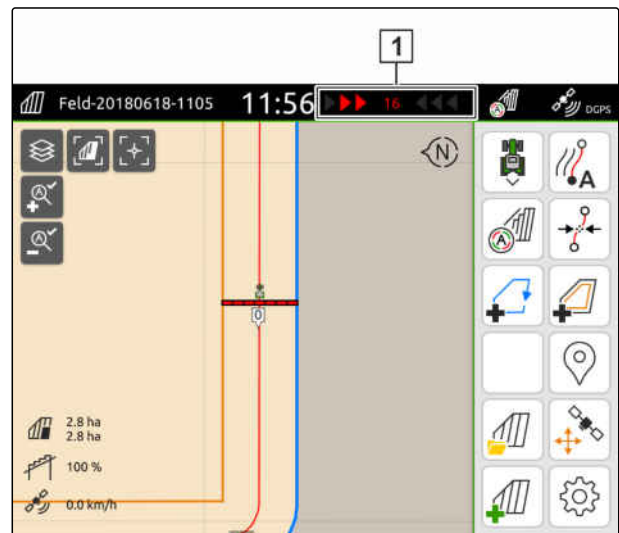


CMS-I-00004952

24.1.3 Valgusriba tundlikkuse seadistamine

Valgusriba **1** näitab traktori kõrvalekallet lähimast juhtrajast ja abistab juhti raja hoidmisel.

Valgusriba kolmnurksed sümbolid süttivad, kui juhtrajast kõrvalekalle ületab antud väärtust.





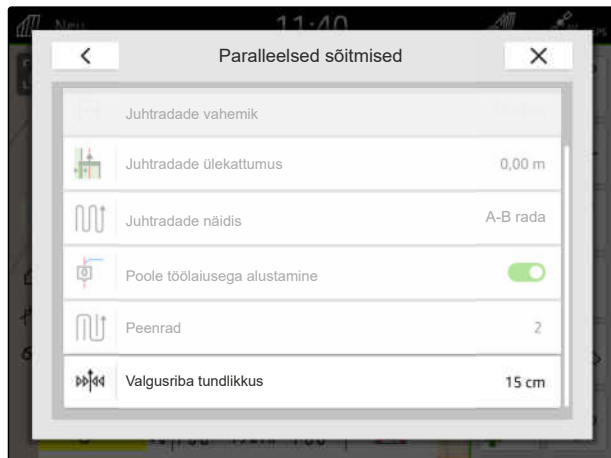
CMS-I-00000204



EELDUSED

- ✓ Litsents "GPS-Track" jaoks saadaval

1. Valige töömenüüs  > "Paralleelne sõitmine" > "Valgusriba tundlikkus".
2. Sisestage väärtus 1 cm ja 100 cm vahel.
3. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00000205

24.2 Juhtradade loomine

CMS-T-00001688-F.1


24.2.1 A-B raja loomine

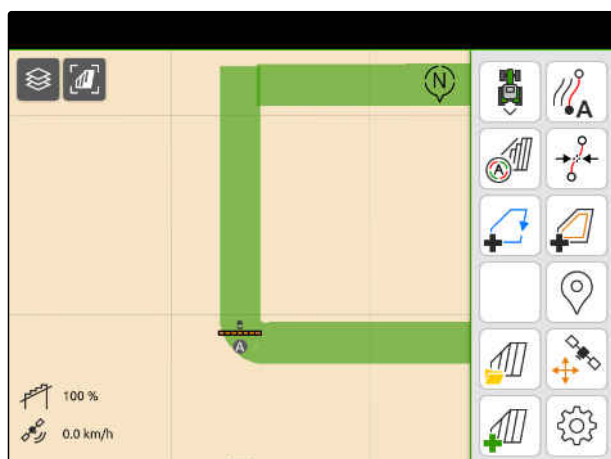
CMS-T-00000296-G.1



EELDUSED

- ✓ Litsents "GPS-Track" jaoks saadaval
- ✓ Valitud on juhtradade muster "A-B", vt lk 125

1. Sõitke rea algusse.
 2. valige .
- ➔ Juhtraja stardipunkt määratakse sõiduki positsiooni.

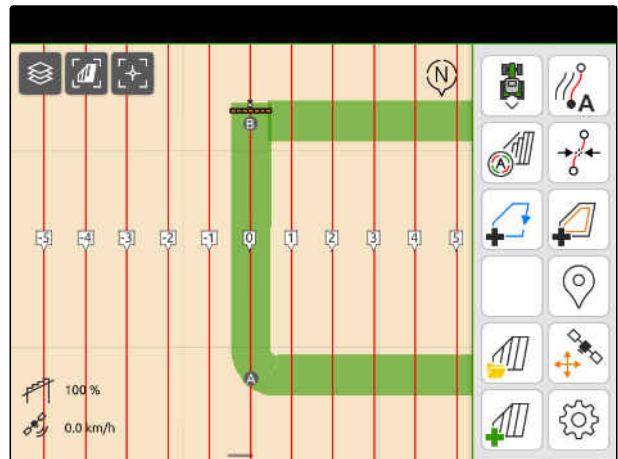


CMS-I-00000208

3. Sõitke rea lõppu.

4. valige .

➔ Juhtraja lõpp-punkt määratakse sõiduki positsiooni. Lisatakse täiendavad juhtrajad.



CMS-I-00000209

24.2.2 Tasandatud kontuuri loomine

CMS-T-00000297-G.1

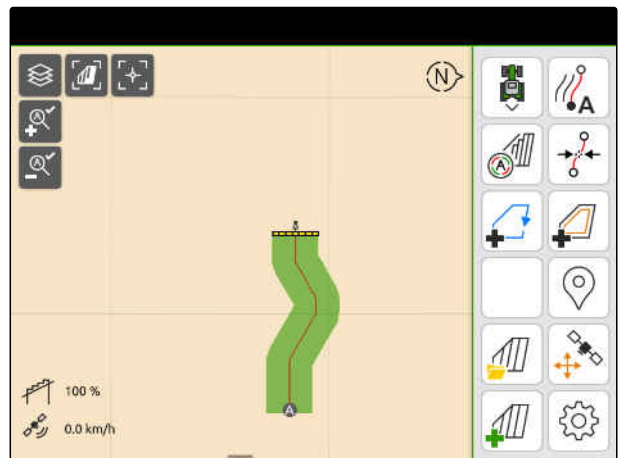
EELDUSED

- ✓ Litsents "GPS-Track" jaoks saadaval
- ✓ Valitud on juhtradade näidis "tasandatud kontuur", vt lk 125

1. Sõitke rea algusse.

2. valige .

➔ Juhtraja stardipunkt määratakse sõiduki positsiooni.



CMS-I-00000211

3. Sõitke rea lõppu.

JUHS

Juhtraja lõpp-punkt peab olema juhtraja stardipunktist vähemalt 15 m kaugusel.

4. valige .

➔ Juhtraja lõpp-punkt määratakse sõiduki positsiooni. Lisatakse täiendavad juhtrajad.



CMS-I-00000210

24.3 Peenrate loomine



CMS-T-00000292-H.1

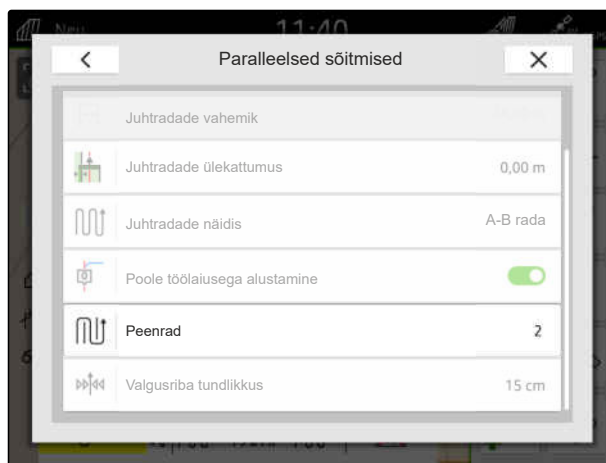
Peenrate loomiseks saab teatud juhtradasid esile tõsta. Esiletõstetud juhtrajad näitavad, millises töösooni reas tuleb sõita, et luua soovitud suuruses peenar. Sisestatav arv määrab, millises rütmis tuleb juhtradasid sõita. Kui näiteks sisestatakse 2, tuleb sõita igal teisel juhtrajal. Selliselt jäetakse alati üks juhtrada vahele ja luuakse ühe töölaiausega peenraid.



EELDUSED

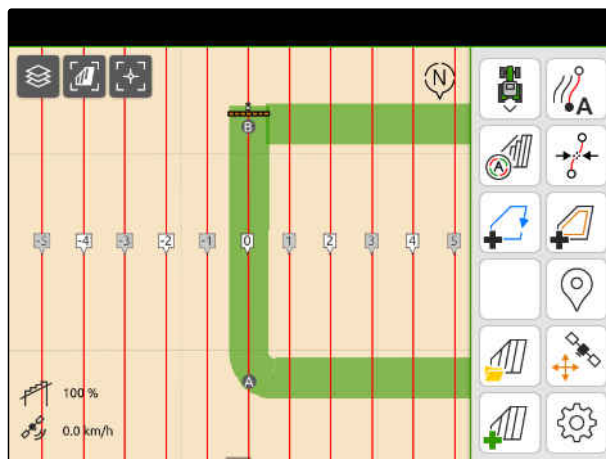
- ☑ Litsents "GPS-Track" jaoks saadaval

1. Valige töömenüüs  > "Paralleelne sõitmine" > "Peenrad".
2. Sisestage väärtus 1 ja 20 vahel.
3. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00000206

- ➔ Juhtradasid tõstetakse esile kindlaksmääratud rütmis.

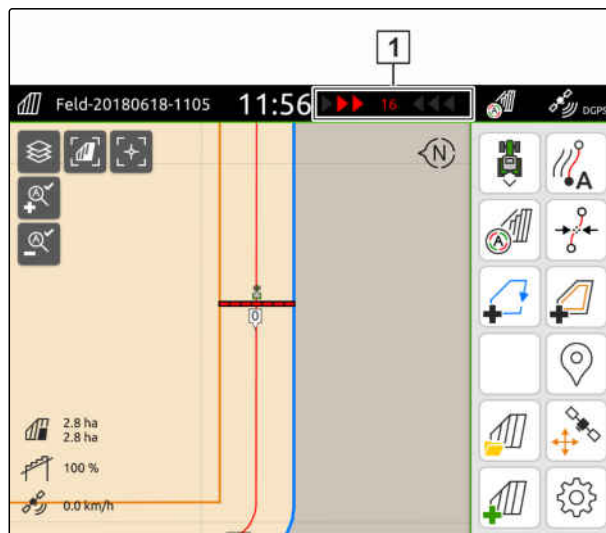


CMS-I-00001095

24.4 Paralleelne sõitmine

CMS-T-00000295-H.1

Valgusriba **1** näitab sõidu ajal, mitme sentimeetri võrra kaldub sõiduk sõidetavast juhtrajast kõrvale. Kui rajast kõrvalekalle saavutab seadistatud väärtuse, siis lülitub kolmnurkne sümbol sentimeetrinäidu kõrval punaseks. Nii näidatakse juhile, millises suunas peab ta sõidukit juhtima.



CMS-I-00000204



EELDUSED

- ✓ Litsents "GPS-Track" jaoks saadaval
- ✓ Valgusriba olekuribale lisatud; vt lk 24
- ✓ Valgusriba tundlikkus kindlaks määratud; vt lk 127
- ✓ Juhtrajad loodud; vt lk 128
- ✓ Vajadusel peenrate lisamine; vt lk 130

- *Sõiduki hoidmiseks rajal,*
juhtige sõiduk kuvatava pikkuse võrra juhtraja suunas.

24.5 Juhtradade nihutamine

CMS-T-00003615-B.1

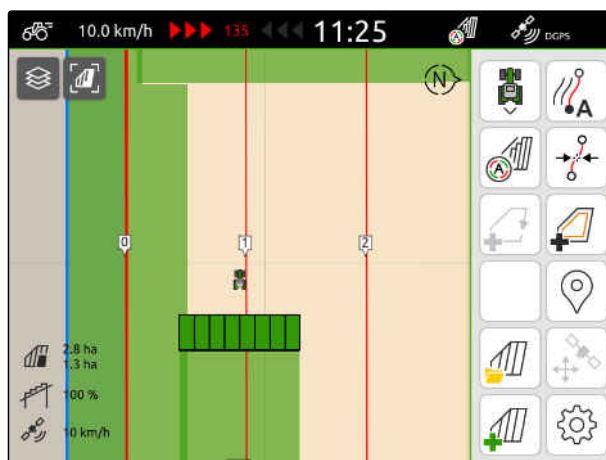
GPS-kõrvalekaldest tulenevate hälvete korrigeerimiseks saab juhtradasid nihutada. Kui kuvatavad juhtrajad ei kattu enam tegelike radadega põllul, siis saab kuvatavaid juhtradasid AmaTron 4 peal nihutada. Selleks nihutatakse sõiduki sümbolile kõige lähemal olev juhtrada sõiduki sümboli asukohta. Kõiki teisi juhtradasid nihutatakse sama pikkuse võrra ja samas suunas.



EELDUSED

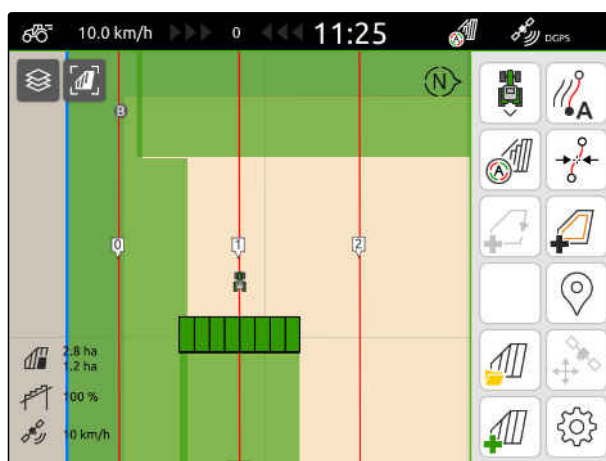
- ✓ Litsents "GPS-Track" jaoks saadaval

- Valige töömenüüs .



CMS-I-00002601

- ➔ Juhtrajad on nihutatud.



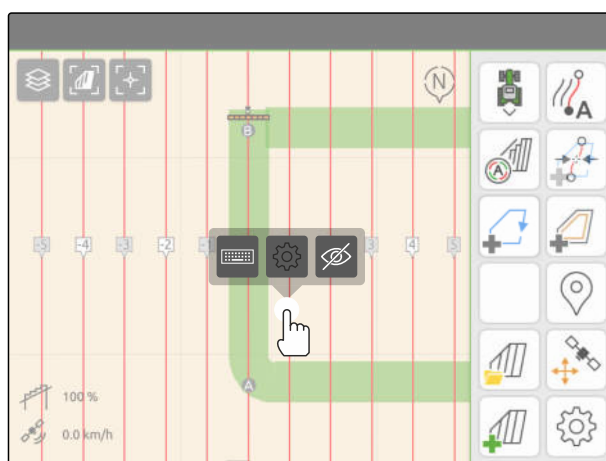
CMS-I-00002602

24.6 Juhtradade ümbernimetamine



CMS-T-00007022-B.1

1. Puudutage juhtrada.

- ➔ Kuvatakse konfiguratsiooni lülitsenupud.



CMS-I-00004944

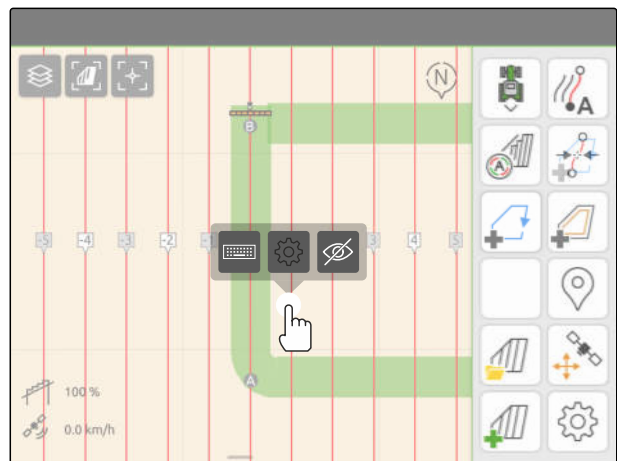
2. valige .
3. Sisestage juhtraja jaoks soovitud nimi.
4. Kinnitage valikuga .

24.7 Juhtradade peitmine


CMS-T-00007039-B.1

Kui juhtrajad peidetakse, siis ei kuvata juhtradasid enam kaardivaates. Peidetud juhtrajad jäävad põlluandmetesse salvestatuks ja neid saab uuesti laadida.

1. Puudutage juhtrada.
- ➔ Kuvatakse konfiguratsiooni lülitusnupud.



CMS-I-00004944

2. valige .
- ➔ Juhtrajad peidetakse.
3. *Juhtradade uuesti laadimiseks,*
vt lk 83.

Hoovastiku automaatse langetamise kasutamine

25

CMS-T-00000284-H.1

Hoovastiku automaatne langetamine langetab hoovastiku automaatselt, kui pritsiga sõidetakse töötlemata pindalale.

Sisestatav väärtus tuleneb ajahetkest, millal AmaTron 4 hoovastiku langetab, enne kui jõutakse töötlemata pindalale.



Langetustoimingu ajahetke väärtus tuleb käsitsi kindlaks teha.

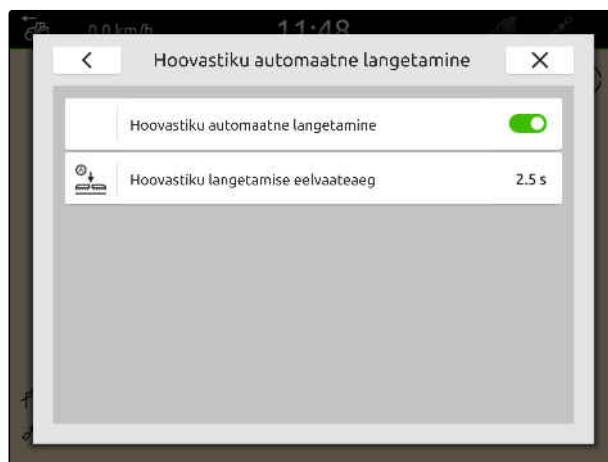
Hoovastiku automaatse langetamise ajaliselt nõuetekohane funktsioon sõltub järgmistest teguritest:

- Sõidukiirus
- Traktori varustus
- Seadme varustus
- Hoovastiku tõstevahemik

**EELDUSED**

- ☑ Litsents "GPS-Switch basic" või "GPS-Switch pro" jaoks saadaval
- ☑ Ühilduv AMAZONE'i põllupriks ühendatud
- ☑ Põllupiir loodud, vt lk 112

1. Valige töömenüüs  > "Hoovastiku automaatne langetamine".
2. Aktiveerige "Hoovastiku automaatne langetamine".
3. Sisestage jaotises "Hoovastiku langetamise eelvaateajad" langetustoimingu kestus sekundites.
4. Kinnitage valikuga .



CMS-I-00000214

AUX-N-sisestusseadme konfigureerimine

26

CMS-T-00000359-H.1

26.1 AUX-N-sisestusseadme seadistamine

CMS-T-00005926-C.1

26.1.1 AmaTron 4-funktsioonide määramine AUX-N-sisestusseadmele









CMS-T-00000324-G.1

AmaTron 4 kaudu saab määrata AUX-N-sisestusseadme klahvide kaetuse. Sellega saab AmaTron 4 funktsioone käitada AUX-N-sisestusseadme abil.

JUHI

AmaTron 4 kaudu saab funktsioone määrata ainult AUX-N-sisestusseadmetele.


Järgnevas tabelis on toodud AmaTron 4 funktsioonid:

							
Sõiduki sümboli suuna muutmise kaardivaate vastupidises	Automaatse sektsioonide lülituse aktiveerimine	Kaardivaate avamine	Peamenüü avamine	Universal Terminali avamine	Kinnitamine	Kaamerapildi avamine	Nipsamisliigutuste rakenduste vahel vahetamine



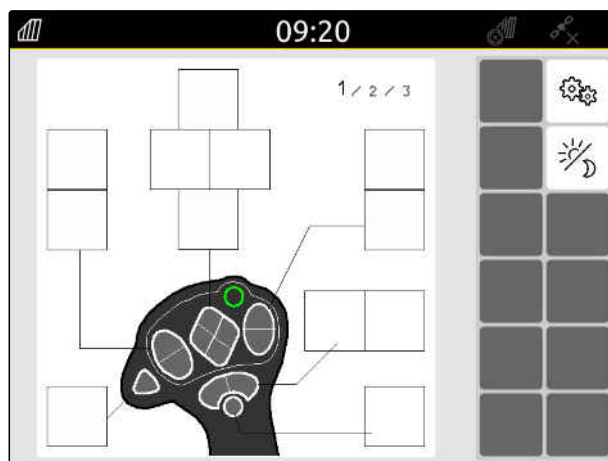
EELDUSED

- ✓ AUX-N-sisestusseade on ühendatud
- ✓ AmaTron 4 UT-number seadistatud väärtusele 1; vt lk 43

1. Valige peamenüüs .

➔ Kuvatakse sisestusseadme poolt edastatud kasutajaliidest.

2. Valige soovitud klahvi jaoks lülitusnupp.



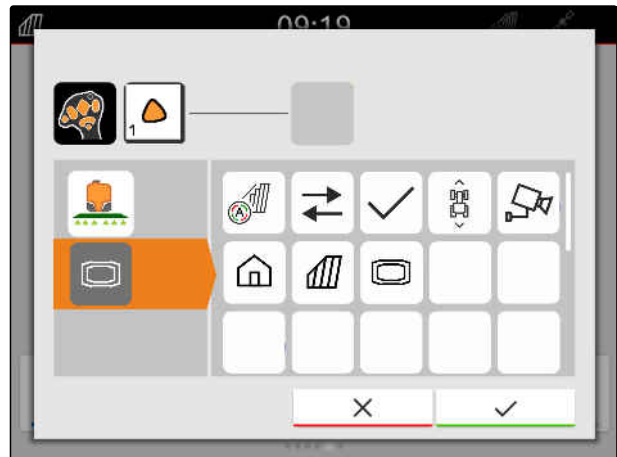
CMS-I-00000250

26 | AUX-N-sisestusseadme konfigureerimine

AUX-N-sisestusseadme seadistamine

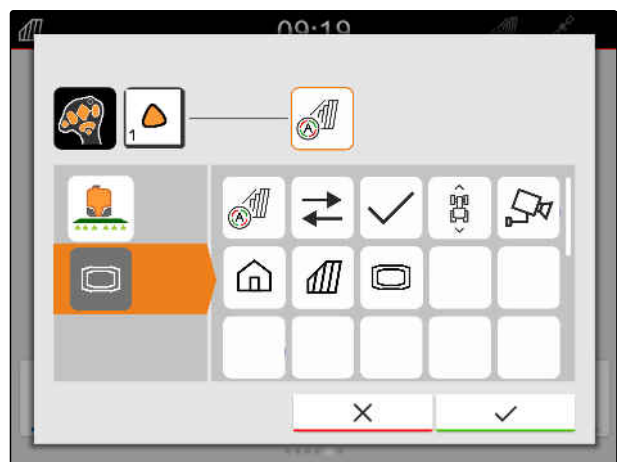
AUX-N-sisestusseadet kujutatakse sümbolsealt koos valitud klahviga. Selle all on lülitusnupp, mis kujutab AmaTron 4. Selle lülitusnupuga saab avada AmaTron 4 funktsioone.

3. Avage AmaTron 4 funktsioonid.
4. Valige loendist AmaTron 4 funktsioon.



CMS-I-00004280

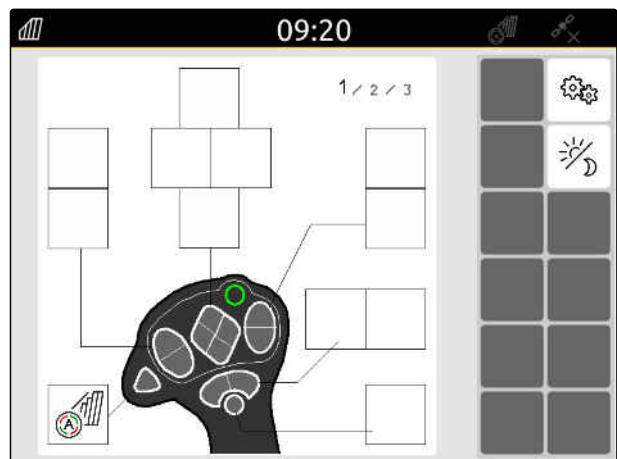
➔ Valitud AmaTron 4 funktsioon määratakse nupule.



CMS-I-00004281

5. Kinnitage ✓ abil

➔ Ülevaates kuvatakse valitud AmaTron 4 funktsioon hõivatud klahvi lülitusnupul.



CMS-I-00004279

26.1.2 Seadmfunktsioonide määramine AUX-N-sisestusseadmele

CMS-T-00005927-C.1

Kasutades AmaTron 4 saab määrata AUX-N-sisestusseadmete klahvide kaetuse. Sellega saab

seadmfunktsioone kasutada AUX-N-sisestusseadme abil.




JUHIS

Kasutades AmaTron 4 saab funktsioone määrata ainult AUX-N-sisestusseadmetele.



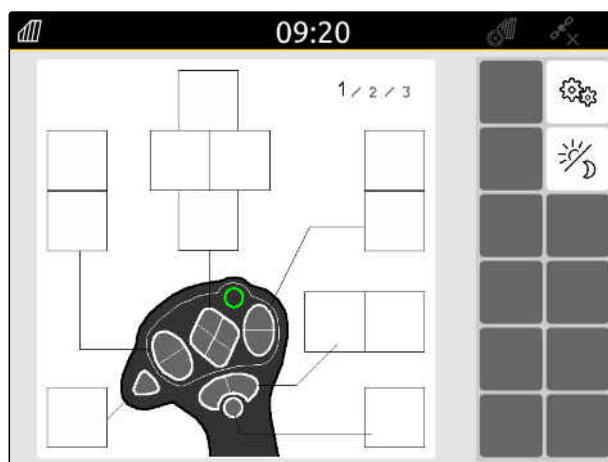
EELDUSED

- ✓ AUX-N-sisestusseade on ühendatud
- ✓ AmaTron 4 UT-number seadistatud väärtusele 1; vt lk 43

1. Valige peamenüüs .

➔ Kuvatakse sisestusseadme poolt edastatud kasutajaliidest.

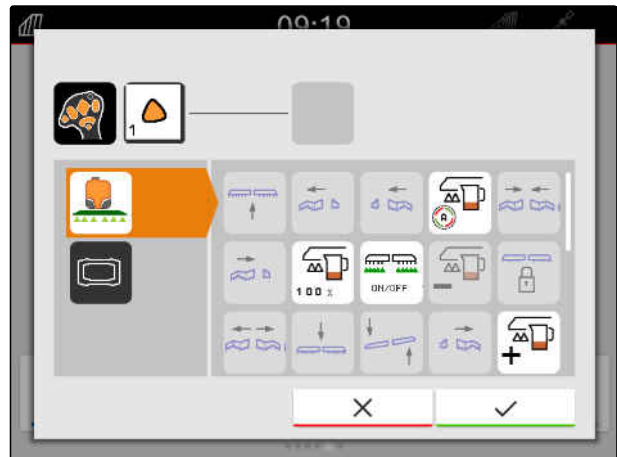
2. Valige soovitud klahvi jaoks lülitisnupp.



CMS-I-00000250

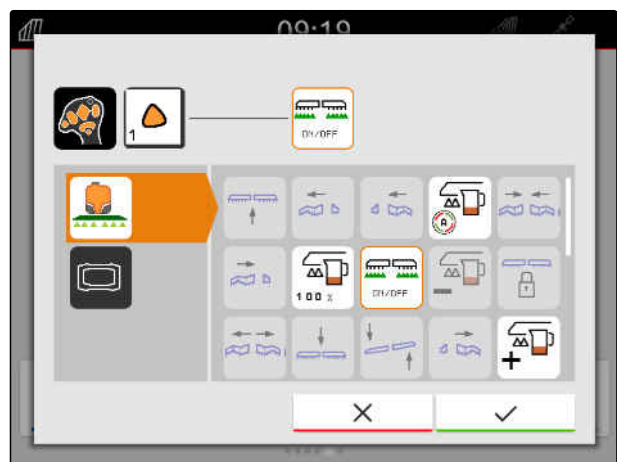
AUX-N-sisestusseadet kujutatakse sümbolsealt koos valitud klahviga. Selle all on lülitusnupud, mis kujutavad ühendatud seadmeid. Nende lülitusnuppude abil saab avada seadmfunktsioone.

3. Avage seadmfunktsioonid.
4. Valige loendist seadmfunktsioon.



CMS-I-00000247

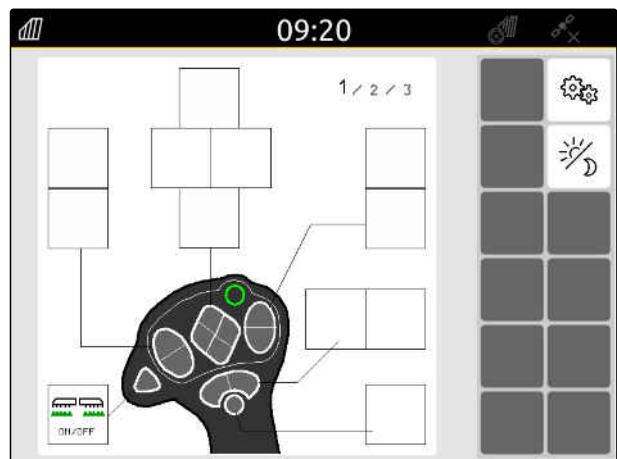
➔ Valitud seadmfunktsioon määratakse nupule.



CMS-I-00000248

5. Kinnitage valikuga ✓.


➔ Ülevaates kuvatakse valitud seadmfunktsioon hõivatud klahvi lülitusnupul.



CMS-I-00000248

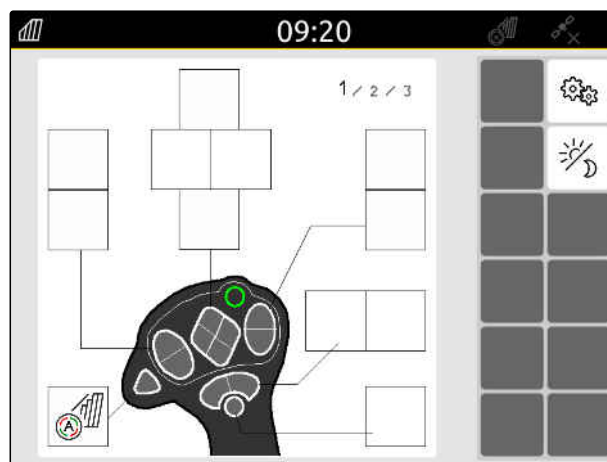
26.1.3 AUX-N-kaetuse eemaldamine

CMS-T-00014703-A.1

1. Valige peamenüüs .

➔ Kuvatakse sisestusseadme poolt edastatud kasutajaliidest.

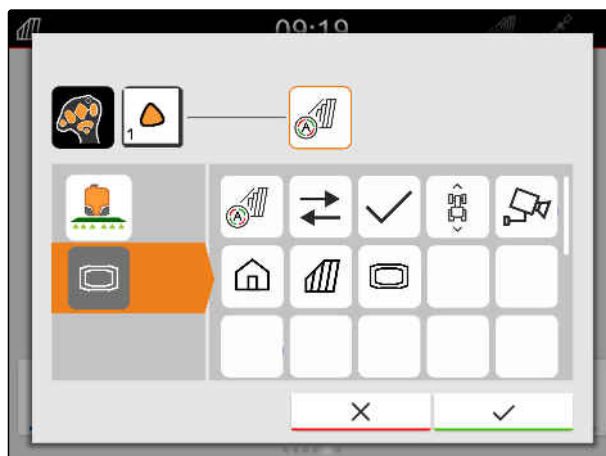
2. Valige kustutatava funktsiooniga lülitusnupp.



CMS-I-00004279

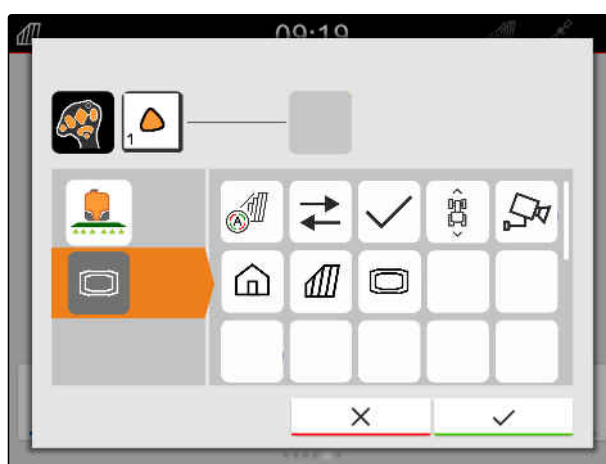
AUX-N-sisestusseadet kujutatakse sümbolsealt koos valitud klahviga. Selle kõrval kujutatakse määratud funktsiooni.

3. Puudutage määratud funktsiooni.



CMS-I-00004281

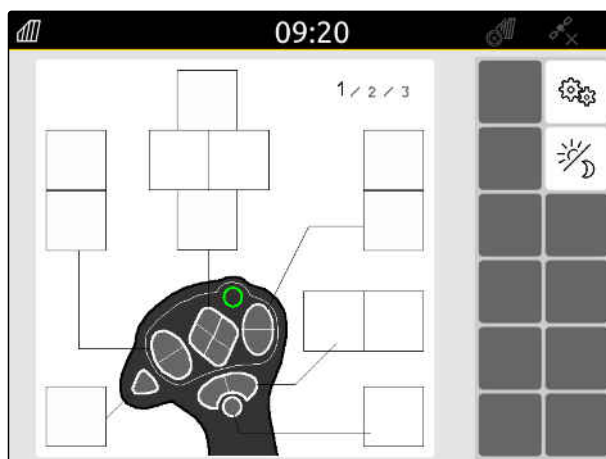
- ➔ Määratud funktsioon eemaldatakse.



CMS-I-00004280

4. Kinnitage valikuga ✓.

- ➔ Ülevaates on klahvi lülitusnupp vaba.



CMS-I-00000250

26.2 Eelistatud kaetuse haldamine

CMS-T-00000361-E.1

26.2.1 AUX-N-kaetuse kinnitamine

CMS-T-00000360-C.1

Kui AUX-N-sisestusseade on ühendatud, tuleb iga kord peale AmaTron 4 käivitamist AUX-N-kaetust ühendatud seadmete jaoks kinnitada.

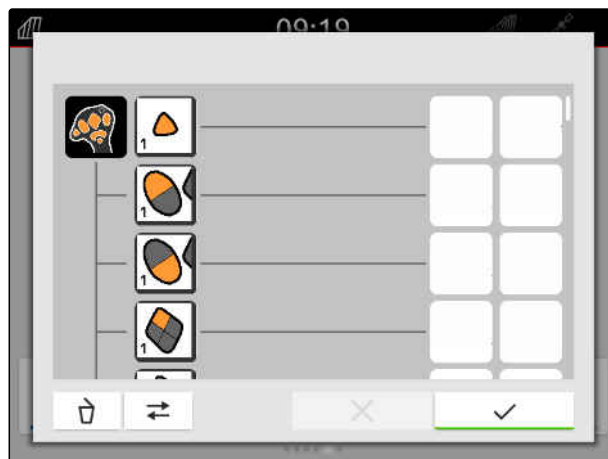
Menüü "Eelistatud kaetus" avatakse automaatselt.

1. Kontrollige AUX-N-kaetust.
2. Kui AUX-N-kaetust tuleb muuta, vt lk 143

või

kui AUX-N-kaetus on korras,

kinnitage valikuga ✓.



26.2.2 AUX-N-kaetuse muutmine

CMS-T-00000365-E.1

26.2.2.1 AUX-N-kaetuse muutmine funktsiooniloendi kaudu

CMS-T-00000362-D.1

AUX-N-kaetuse funktsiooniloendi omistamisel funktsiooniloendi kaudu kuvatakse kõik võimalikud funktsioonid vasakus servas. AUX-N-sisestusseadme klahvidele saab määrata neid funktsioone.

1. Kui funktsioone ei kuvata vasakus servas:

Valige →.

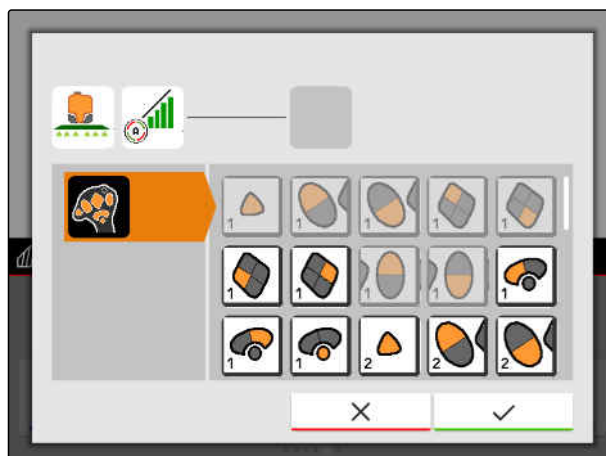
2. Valige loendist funktsioon.

→ Kuvatakse saadaolevate AUX-N-sisestusseadmete ülevaade.



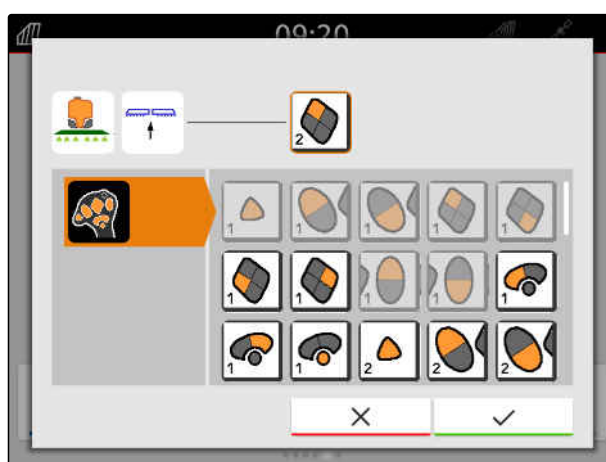
3. Valige soovitud AUX-N-sisestusseade.

➔ Kuvatakse saadaolevate klahvide ülevaade.



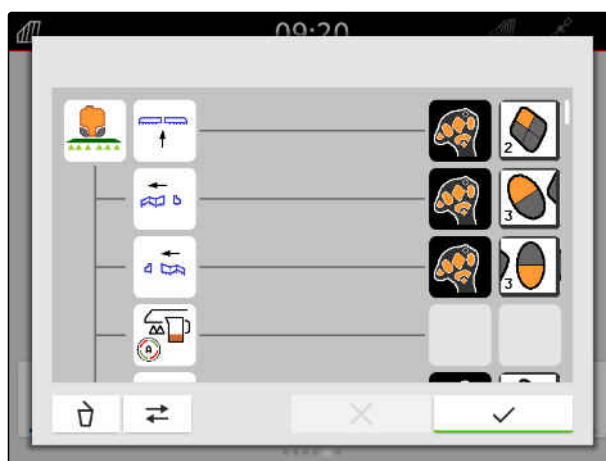
4. Valige soovitud klahv.

➔ Valitud klahvi kuvatakse funktsiooni kõrval.



5. Kinnitage valikuga ✓.

➔ Klahv on ülevaatel määratud valitud funktsioonile.



6. Täiendavate klahvide omistamine

või

Kinnitage AUX-N-kaetust valikuga ✓.

26.2.2.2 AUX-N-kaetuse muutmine sisestusloendi kaudu

CMS-T-00000363-C.1

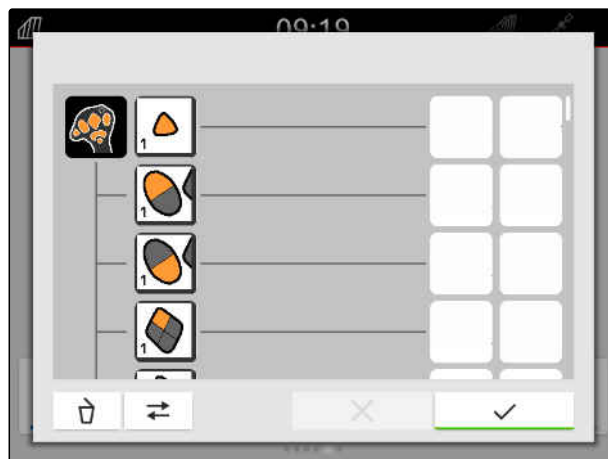
AUX-N-funktsiooni omistamisel sisestusloendi kaudu kuvatakse kõik võimalikud klahvid vasakus servas. Nendele klahvidele on võimalik omistada funktsioone.

1. Kui klahve ei kuvata vasakus servas:

Valige  .

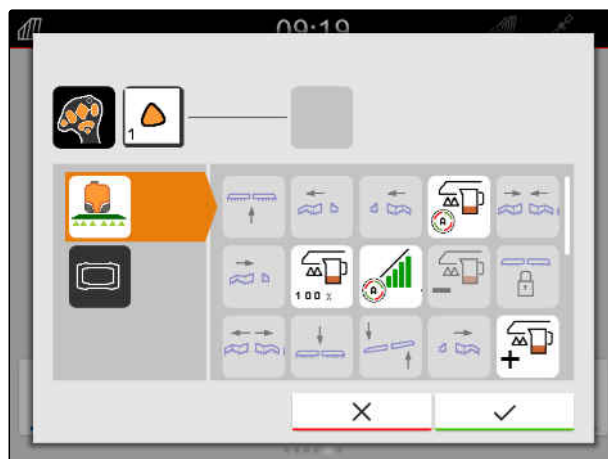
2. Valige loendist klahv.

➔ Kuvatakse ühendatud seadmete ülevaade.



3. Valige soovitud seade.

➔ Kuvatakse võimalike funktsioonide ülevaade.



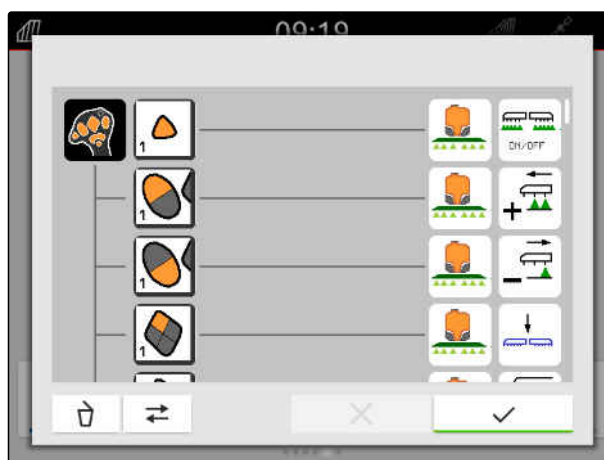
4. Valige soovitud funktsioon.

➔ Valitud funktsiooni kuvatakse klahvi kõrval.

5. Kinnitage valikuga ✓.



➔ Klahv on ülevaatel määratud valitud funktsioonile.



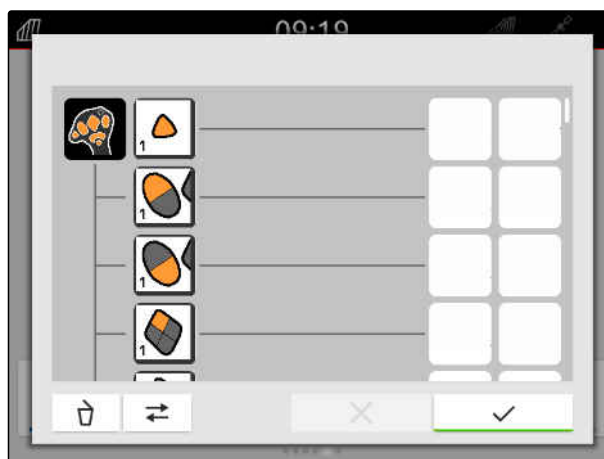
6. Täiendavate funktsioonide omistamine

või

Kinnitage AUX-N-kaetust valikuga ✓.

26.2.2.3 AUX-N-kaetuse kustutamine

1. Valige funktsiooniloendis või sisestusloendis kustutatav funktsioon.

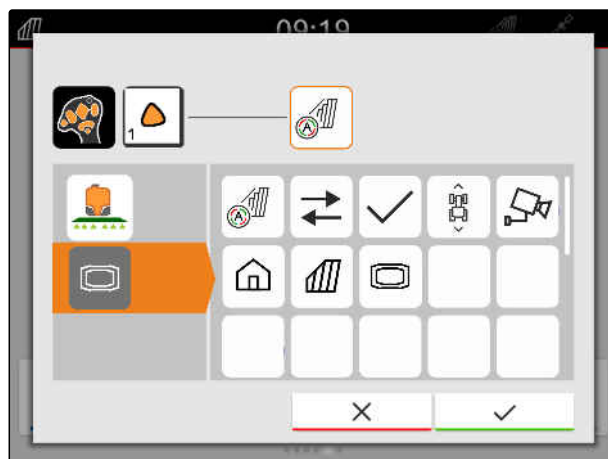


CMS-T-00000364-D.1

CMS-I-00000289

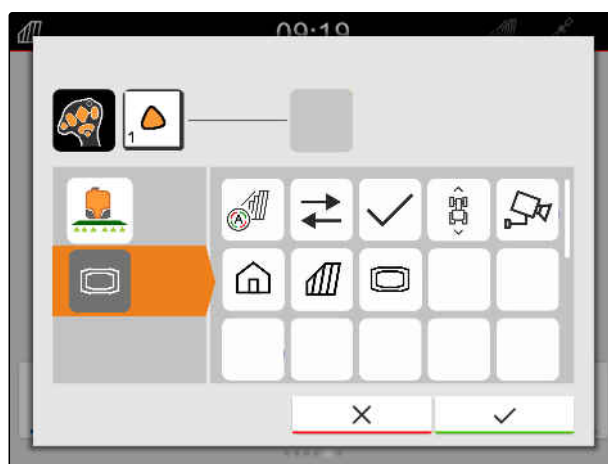
Valitud funktsiooni või AUX-N-sisestusseadme juurdekuuluvat klahvi kuvatakse üleval keskel.

2. Puudutage funktsiooni või AUX-N-sisestusseadme juurdekuuluvat klahvi.



CMS-I-00004281

➔ Määramine eemaldatakse.



CMS-I-00004280

3. Kinnitage valikuga ✓.

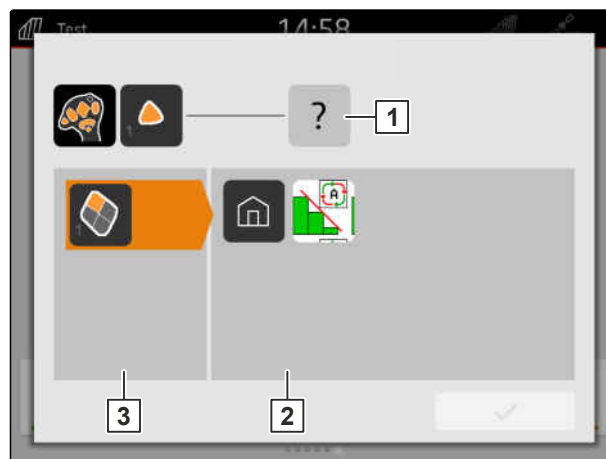
26.3 AUX-N-konfliktide kõrvaldamine

CMS-T-00010642-A.1

AUX-N-sisestusseadme ühele klahvile saab määrata ainult ühte funktsiooni. Kui ühendatud AUX-N-sisestusseadme klahvidele on määratud mitu funktsiooni, tekivad AUX-N-konfliktid.

Kui AmaTron 4 tuvastab need AUX-N-konfliktid, kuvatakse vastavate klahvide ja funktsioonide jaoks valikuaken.

1. Valige loendist **3** klahv.
2. Valige loendist **2** üks funktsioon.
- ➔ Valitud funktsiooni kuvatakse väljal **1**.
3. Kui kõik AUX-N-konfliktid on kõrvaldatud, kinnitage valik ✓.



CMS-I-00007284

Kuvatõmmiste loomine

27

CMS-T-00000201-B.1

Kuvatõmmis kujutab endast ekraani hetkekujutise tõmmist. Tõmmis salvestatakse graafikafailina USB-mälupulgale. Failinimi koosneb aktuaalsest kuupäevast ja aktuaalsest kellaajast.



EELDUSED

- ☑ USB-mälupulk ühendatud

- ▶ Hoidke peamenüüklahvi **1** vajutatult.
- ➔ Ekraanile kuvatakse kaamerasümbol. Kuvatõmmis salvestatakse USB-mälupulgale.



Kaamera kasutamine

28


CMS-T-00000323-H.1

AmaTron 4 saab kuvada ühendatud kaamera pilte.



EELDUSED

- ✓ Litsents "AmaCam" jaoks olemas
- ✓ Kaamera ühendatud
- ✓ Kaamera konfigureeritud; vt lk 30

► Valige peamenüüs .

või

kui automaatne tagurdamise tuvastamine on aktiveeritud, sõitke tagurpidi.

➔ Kuvatakse kaamerapilti.

Vigade kõrvaldamine

29

CMS-T-00003627-E.1

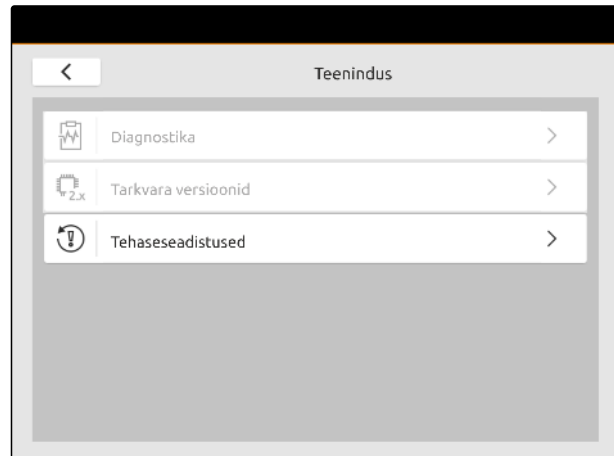
Viga	Põhjus	Lahendus
GPS-vastuvõtt häiritud	GPS-vastuvõtja ei talitle nõuetekohaselt.	<ul style="list-style-type: none"> ▶ Kontrollige liideseid. ▶ Lähtestage GPS-vastuvõtja tehaseseadistustele, vt lk 41.
Masina juhtsüsteemi näit UT peal vigane	Puuli ei laaditud õigesti.	▶ Salvestatud puulide kustutamine, vt lk 152.
Ühendatud seadet ei kuvata	Puuli ei laaditud õigesti.	▶ Salvestatud puulide kustutamine, vt lk 152.
	Seade ei ole nõuetekohaselt ühendatud.	▶ Ühendage seade uuesti.
	ISOBUS on valesti konfigureeritud.	▶ Konfigureerige ISOBUS, vt lk 43
Sektsioone ei kuvata kaardivaates nõuetekohaselt	Viga seadmehalduses	▶ Lähtestage seadmehaldus, vt lk 152.
Masinaid ei kuvata terminalis.	Teine juhtterminal ühendatud.	▶ Konfigureerige ISOBUS, vt lk 43
Sektsioonide lülitus ei talitle.	Teine juhtterminal ühendatud.	▶ Konfigureerige ISOBUS, vt lk 43

Tehaseseadistustele lähtestamine

30

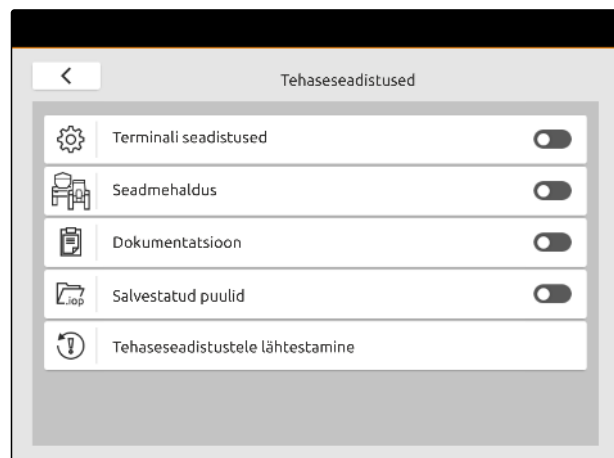
CMS-T-00001736-D.1

1. Valige seadete menüüs "Teenindus" > "Tehaseseadistused".



Järgmisi rakenduste valdkondi saab lähtestada:

- Terminali seadistused: Lähtestab kõik AmaTron 4 seadistused
- Seadmehaldus: Kustutab kõik loodud traktorid ja seadmed
- Dokumentatsioon: Kustutab kõik tellimuse andmed
- Salvestatud puulid: Kustutab seadme juhtsüsteemi salvestatud vaated



2. Valige soovitud rakenduse valdkond.
3. Valige "Tehaseseadistustele lähtestamine".
4. Kinnitage valikuga ✓.

Lisa

31

CMS-T-00003616-C.1

31.1 Täiendavalt kehtivad dokumendid

CMS-T-00003617-C.1

- Seadme kasutusjuhend ja seadme juhtimise tarkvara
- GPS-vastuvõtja kasutusjuhend
- Traktori originaalkasutusjuhendi tõlge

Loendid

32

32.1 Sõnastik

CMS-T-00005867-B.1

A

Aplikatsioonikaart

Aplikatsioonikaardid sisaldavad andmeid, millega saab tööseadme ühte elementi juhtida. Nende andmete hulka kuuluvad väljastuskogused või töösügavused.

AUX

AUX tähendab "auxiliary" ja tähistab täiendavat sisestusseadet, näiteks multifunktsioonkäepidet.

B

Boodikiirus

Andmeedastuskiirus, mõõdetud bittides sekundis.

E

ECU

ECU tähistab masina juhtsüsteemi, mis on masinasse paigaldatud. Juhtterminalide abil on juurdepääs masina juhtsüsteemi ja saab masinat käsitseda.

EGNOS

European Geostationary Navigation Overlay Service. Euroopa süsteem satelliidipõhise navigeerimise korrigeerimiseks.

F

Farm Management Information System

Farm Management Information System või lühidalt FMIS on põllumajanduslike ettevõtete haldamiseks mõeldud programm. Sellise programmiga saab hallata tellimusi ja põhiandmeid.

G

GPS-kõrvalekalle

GPS-kõrvalekalle tähistab GPS-signaali kõrvalekaldeid, mis tekivad vähese täpsusega korrektuuriallikate kasutamisel. GPS-kõrvalekalde tunneb ära sellest, et sõiduki sümboli positsioon juhtterminalil ei ühildu enam sõiduki tegeliku positsiooniga.

GLONASS

Venemaa Föderatsiooni globaalne navigeerimise satelliidisüsteem

H

Hoovastik

Hoovastik tähistab sektsioonide gruppi.

HDOP

(Horizontal Dilution of Precision) Satelliitide poolt saadetatavate horisontaalsete asendiandmete (laius- ja pikkuskraad) täpsuse mõõt.

K**Korrektuuriallikas**

Korrektuuriallikad on GPS-signaali parendamiseks ja korrektuuriks mõeldud erinevad süsteemid.

Kujund-fail

Kujund-fail salvestab ühes andmekogumis geomeetria teabe ja atribuudite teabe. Geomeetria teave moodustab kujundeid, mida saab kasutada piirjoontena. Atribuudite teavet vajatakse rakenduste jaoks, näiteks väljastuskoguste juhtimiseks. Kujund-faili faililaiend on ".shp".

M**MSAS**

Multifunctional Satellite Augmentation. Jaapani süsteem satelliidipõhise navigeerimise korrektuuriks.

N**Normväärtuse vastuvõtja**

Normväärtuse vastuvõtja all mõistetakse tööseadme juhitavat elementi. Põllupritsi puhul saab juhitavaks elemendiks määrata pritsimisrõhuregulaatorit, mille abil saab reguleerida väljastuskogust.

P**Püsivara**

Arvutiprogramm, mis on ühe seadmega püsivalt ühendatud.

R**RTK**

Tasuline süsteem satelliidiandmete korrektuuriks.

T**TASK.XML**

TASK.XML on fail, mis sisaldab tellimuste andmeid.

U**Universal Terminal**

Universal Terminali abil saab ECU kasutajaliidest kuvada juhtterminali peal.

32.2 Märksõnastik

2		E	
2D-vaade		Ekraani heledus	
<i>aktiveerimine</i>	68	<i>põhiseadistustes seadistamine</i>	34
		<i>seadistamine kiirstardimenüü kaudu</i>	35
		<i>seadistamine kiirstardimenüü kaudu</i>	25
3			
3D-vaade		Ettenähtud radade hoidmine	
<i>aktiveerimine</i>	68	<i>aktiveerimine</i>	45
		<i>Juhtradade peitmine</i>	133
		<i>juhtradade vahemiku muutmine</i>	126
		<i>Juhtradade ümbernimetamine</i>	132
		<i>kasutamine</i>	125
A			
Aadress			
<i>Tehniline redaktsioon</i>	8		
Abi		G	
<i>avamine</i>	25, 28	GPS-kõrvalekalle	
		<i>manuaalne korrigeerimine</i>	75
A-B rada		<i>märgistatud takistusega korrigeerimine</i>	75
<i>loomine</i>	128	<i>Takistuse märgistamine</i>	123
Ajaformaadi seadistamine	31	GPS-Maps&Docs	
Ajavööndi seadistamine	31	<i>aktiveerimine</i>	45
AmaCam		GPS-Switch	
<i>aktiveerimine</i>	45	<i>aktiveerimine</i>	45
AmaTron-Twin-rakendus	71	GPS-track	
Antenni asend	56	<i>aktiveerimine</i>	45
Aplikatsioonikaart		GPS	
<i>rakenduse aktiveerimine</i>	45	<i>Kiirussignaali kasutamine</i>	61
<i>vahetamine</i>	74	<i>Vastuvõtja seadistamine</i>	38
Automaatne seksioonide lülitus		GPS-vastuvõtja	
<i>aktiveerimine</i>	45	<i>Ag-Star-vastuvõtja seadistamine</i>	39
Autosuumi konfigureerimine	69	<i>mõne teise GPS-vastuvõtja seadistamine</i>	41
AUX-N-kaetus		<i>Positsioon</i>	56
<i>kiirstardimenüü kaudu avamine</i>	25	<i>Positsiooni sisestamine</i>	53
<i>kuvamine</i>	17	<i>Vastuvõtjate A100, A101 või A631</i>	
		<i>seadistamine</i>	38
D		H	
Diagnostikafail		Heledus	
<i>eksportimine</i>	25	<i>põhiseadistustes seadistamine</i>	34
		<i>seadistamine kiirstardimenüü kaudu</i>	35
Digitaalne kasutusjuhend	7	<i>seadistamine kiirstardimenüü kaudu</i>	25
		Helitugevus	
		<i>põhiseadistustes seadistamine</i>	33
		<i>seadistamine kiirstardimenüü kaudu</i>	33
		<i>seadistamine kiirstardimenüü kaudu</i>	25
		Hiina	27

Hoiatused	117	Kellaaja seadistamine	31
Hoovastiku automaatne langetamine	134	Kiirstardimenüü	25
Hoovastiku langetamine	134	Kiirussignaal	58
Hoovastik vahetamine	73	Koguse muutuv juhtimine aktiveerimine	45
I		Kontaktandmed Tehniline redaktsioon	8
ISB	15	Kontuuri juhtrada loomine	129
ISOBUS-seade seadistamine	51	Kujund-fail Andmete importimine	25
ISO-XML		Põlluandmete importimine	80
Andmete eksportimine	25	Põlluandmete lisamine põllule	86
eksportimine myAmaRouter-rakendusega	92		
importimine myAmaRouter-rakendusega	90	Kuumkoha seadistamine vaata WLAN-pääsupunkti seadistamine AmaTron 4 kaudu	49
Põlluandmete laadimine	83	Kuupäeva seadistamine	31
Tellimuse andmete eksportimine USB- mälu-pulgale	91	Kümnendkoha eraldaja muutmine	32
Tellimuse andmete importimine USB- mälu-pulgalt	88		
J		L	
Jaapani	27	Litsentside haldamine	45
Juhtrajad		Lülitusnuppude riba kuvamine	20 67
Kauguse muutmine	126		
loomine	128	M	
Peenrate loomine	130	Masina seadistamine vaata Non-ISOBUS-seadme konfigureerimine	53
peitmine	133	Masin	
ümbarnimetamine	132	ISOBUS juhtimine käsitsi	51 71 52
Jõuvõtuvõlli sensor konfigureerimine	62	Menüüklahvid	23
K		Mitme juhtterminaliga käitus vaata ISOBUSi konfigureerimine	43
Kaamera		Monteerimine Tavarežiim	10
Kaamerapildi kuvamine	17	Multi Boom	73
kasutamine	150	Möötühikute süsteemi muutmine	32
seadistamine	30	myAmaRouter-rakendus ISO-XML eksportimine	92
ühendamine	11	ISO-XML importimine	90
Kaardivaade			
avamine	17		
mobiilisel lõppseadmel kuvamine	71		
Ülevaade	19		
Kaart			
Ülevaade	19		
Keele muutmine	32		
Keelutsoonid loomine	114		

N		R	
Nimiväärtus		Radarsensor	
<i>määramine</i>	94	<i>konfigureerimine</i>	59
Nipsamisliigutused	23	Rakendused	
<i>konfigureerimine</i>	36	<i>aktiveerimine</i>	45
Non-ISOBUS-seade		<i>Ülevaade</i>	17
<i>konfigureerimine</i>	53	<i>ümberlülitamine</i>	23
<i>loomine</i>	52	Rakenduste karussell	16
Nõuanded		<i>kasutamine</i>	23
<i>avamine</i>	25, 28	<i>Ülevaade</i>	17
O		Rattasensor	
Olekuriba	16	<i>konfigureerimine</i>	58
<i>konfigureerimine</i>	24	S	
P		Salvestis	109
Paralleelne sõitmine	125	Seade	
Paralleelsõiduabi		<i>ISOBUS</i>	51
<i>Juhtradade peitmine</i>	133	<i>juhtimine</i>	71
<i>juhtradade vahemiku muutmine</i>	126	<i>Valimine</i>	54
<i>Juhtradade ümbernimetamine</i>	132	Seadete menüü	
PDF-i eksportimine	100	<i>avamine</i>	17
Peenrad		Seadme geomeetria	
<i>loomine</i>	130	<i>vaata Non-ISOBUS-seadme konfigureerimine</i>	53
POI		Seadme modelleerimise muutmine	
<i>vt Takistuse märgistamine</i>	123	<i>vaata Non-ISOBUS-seadme konfigureerimine</i>	53
Puulide kustutamine	152	Seadme tüübi muutmine	
Põld		<i>vaata Non-ISOBUS-seadme konfigureerimine</i>	53
<i>automaatne tuvastamine</i>	118	Section Control	
<i>ilma dokumentatsioonita loomine</i>	77	<i>aktiveerimine</i>	45
<i>loomine</i>	85	<i>vaata Sektsioonide lülitus</i>	102
<i>Põlluandmete importimine kujund-failist</i>	80	Sektsioonide lülitus	102
<i>Põlluandmete laadimine</i>	83	Sektsioonide seadistamine	
<i>Põlluandmete lisamine kujund-failist</i>	86	<i>vaata Non-ISOBUS-seadme konfigureerimine</i>	53
Põllupeenar		Sensorid	
<i>Juhtraja nihutamine</i>	122	<i>Jõuvõtuvõll</i>	62
<i>Laiuse muutmine</i>	122	<i>konfigureerimine</i>	58
<i>loomine</i>	119, 122	<i>Radar</i>	59
Põllupiir	112	<i>Ratas</i>	58
<i>automaatne tuvastamine</i>	118	<i>Tööasend</i>	63
<i>peitmine</i>	116	<i>ühendamine</i>	11
Päevarežiimi sisselülitamine	25	Signaalpistik	
Pääsupunkti seadistamine	49	<i>ühendamine</i>	11
		Suumi konfigureerimine	69
		Sõidusuuna tuvastamine	68

T		V	
Tagurdamise tuvastamine	68	Valgusriba	127
Takistus		Virtuaalne põllupeenar	
<i>Hoiatus</i>	117	<i>Juhtraja nihutamine</i>	122
<i>märgistamine</i>	123	<i>Laiuse muutmine</i>	122
Tarkvaraklahvi liist	20	<i>loomine</i>	119, 122
<i>kasutamine</i>	71	VT	20
<i>kuvamine</i>	67	Võrk	
Tehaseseadistustele lähtestamine	152	<i>seadistamine</i>	49
Tellimuse andmed		Väljastuskogused	
<i>eksportimine</i>	25	<i>konfigureerimine</i>	94
<i>eksportimine PDF-failina</i>	100		
Tellimused		W	
<i>eksportimine</i>	25	WLAN	
<i>eksportimine myAmaRouter-rakendusega</i>	92	<i>AmaTron 4 ühendamine WLAN-võrguga</i>	49
<i>eksportimine USB-mälupulgale</i>	91	<i>Kuumkoha seadistamine</i>	49
<i>importimine myAmaRouter-rakendusega</i>	90		
<i>importimine USB-mälupulgalt</i>	88	Ä	
<i>loomine</i>	93	Äpid	
Traktorid ja seadmed		<i>Ülevaade</i>	17
<i>Menüü kuvamine</i>	17	<i>ümberlülitamine</i>	23
Traktor		Ö	
<i>loomine</i>	56	Öörežiimi sisselülitamine	25
<i>sensorite konfigureerimine</i>	58		
Töö		Ü	
<i>alustamine</i>	77	Ülekattumus	
Tööasendi sensor		<i>juhtradade vahemiku muutmine</i>	126
<i>konfigureerimine</i>	63, 63	<i>kattuvusmäära kindlaksmääramine</i>	104
Töödeldud pindala		<i>kattuvustolerantsi kindlaksmääramine</i>	106
<i>kustutamine</i>	112	<i>Kattuvustolerantsi kindlaksmääramine</i>	
Töökojatöö	7	<i>põllupiiril</i>	108
Töölaiuse seadistamine		<i>kindlaksmääramine sõidusuunas</i>	102
<i>vaata Non-ISOBUS-seadme konfigureerimine</i>	53	Ž	
Töömenüü		Žestjuhtimine	23
<i>kasutamine</i>	71	<i>konfigureerimine</i>	36
<i>konfigureerimine</i>	71		
<i>kuvamine</i>	67		
<i>Ülevaade</i>	20		
U			
Universal Terminal			
<i>kuvamine</i>	17		
<i>Ülevaade</i>	20		
UT	20		



AMAZONE

AMAZONEN-WERKE

H. DREYER SE & Co. KG

Postfach 51

49202 Hasbergen-Gaste

Germany

+49 (0) 5405 501-0

amazone@amazone.de

www.amazone.de